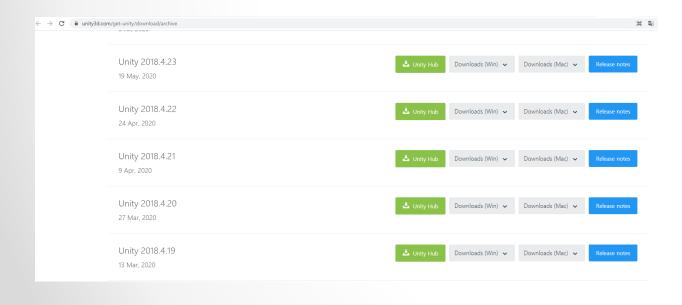
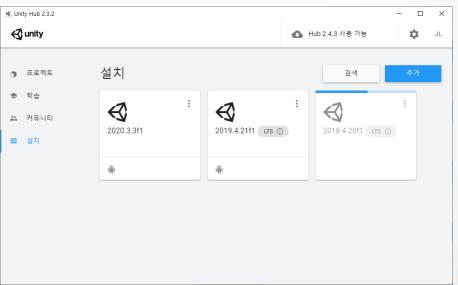
VRChat Unity 설치

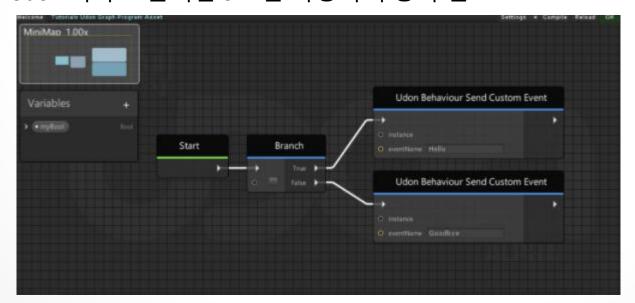
1. 이준

- VRChat 에 솔루션을 올리기 위해서는?
 - Unity 2018.4.20f1 버전을 설치 해야함!
 - 상위 버전은 (애셋 및 컴포넌트) 호환이 안되고 보장이 안됨!
 - 유니티 허브에서 해당 버전을 다운로드 해야함!
 - (https://unity3d.com/get-unity/download/archive)
 - Unity 2018.4.20 설치

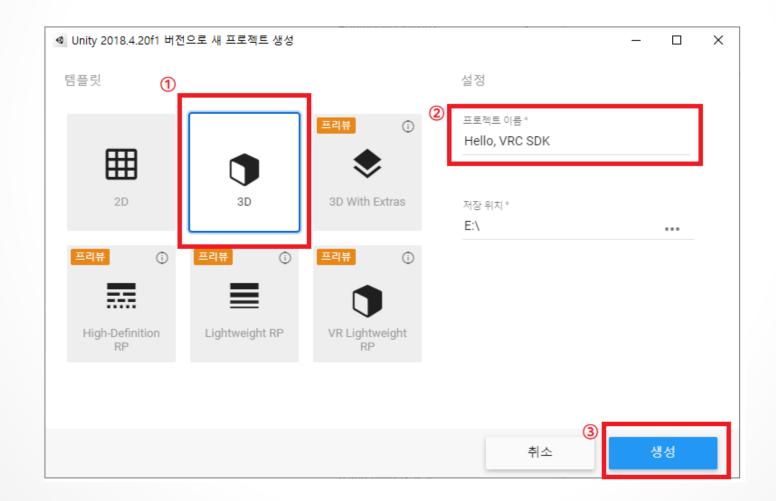




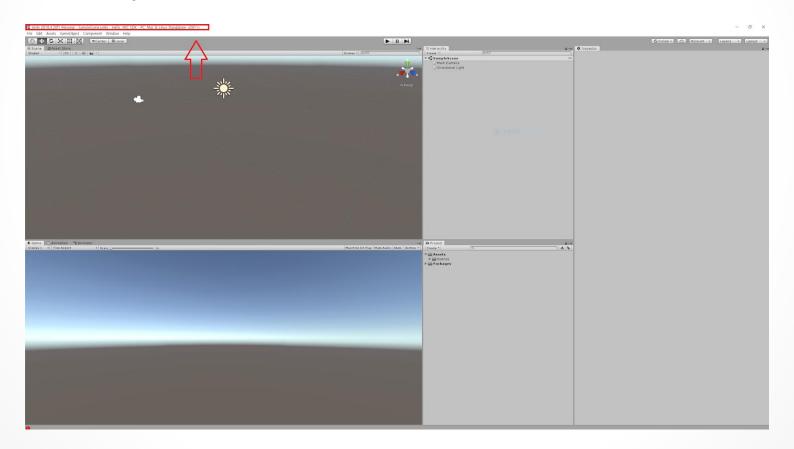
- VRChat 은 3개의 SDK를 제공
 - 현재는 VRCSDK2 및 VRCSDK3을 제공
 - VRCSDK2 및 VRCSDK3는 서로 호환이 되지 않음! 버전 Migration도 되지 않음!
- VRCSDK3
 - 최신 버전의 VR Chat SD, 아바타 및 맵 제작을 위한 기능들을 제공
 - 아래와 같은 Udon 이라고 불리는 SDK를 사용하여 동작 됨



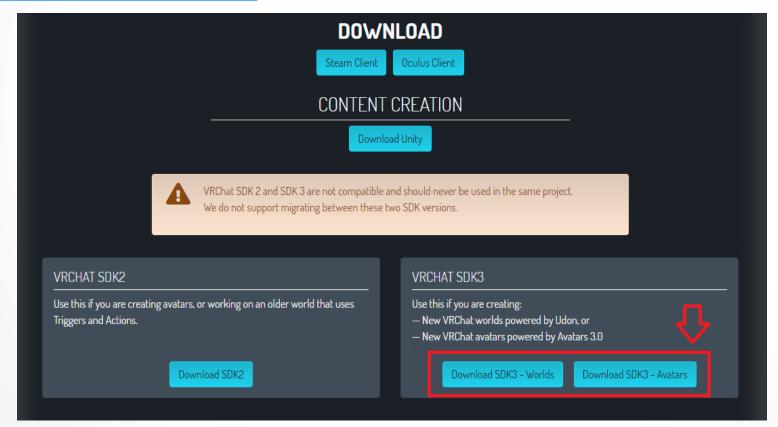
■ 유니티 허브에서 2018.4.20f1 버전을 선택후, Hello VRC SDK 라는 이름으로 프로젝트 생성



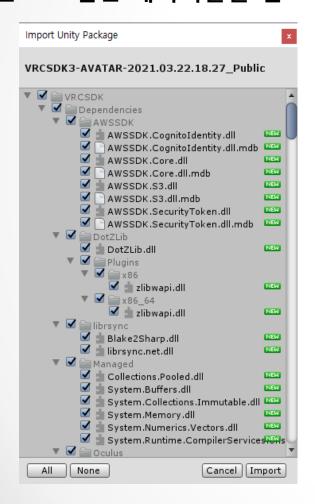
■ 프로젝트 생성후 유니티 윈도우 최상단에 PC, MAC & Linux Standalone <DX11> 으로 되어 있는지 확인 해야함 (안되어 있다면 빌드 설정에서 Switch Platform으로 변경해야함)

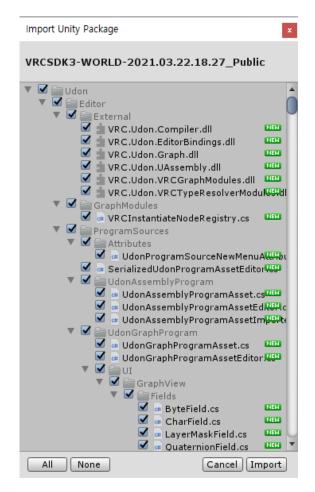


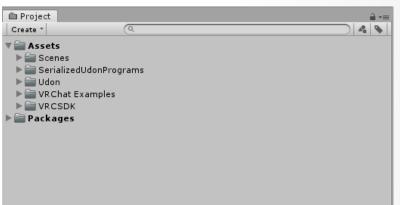
- 다음의 사이트로 들어가서 (로그인 필수) Download SDK3 Worlds, Avatars 를 클릭해서 실행
- https://vrchat.com/home/download



• 다운로드 받은 패키지들을 임포트하기!







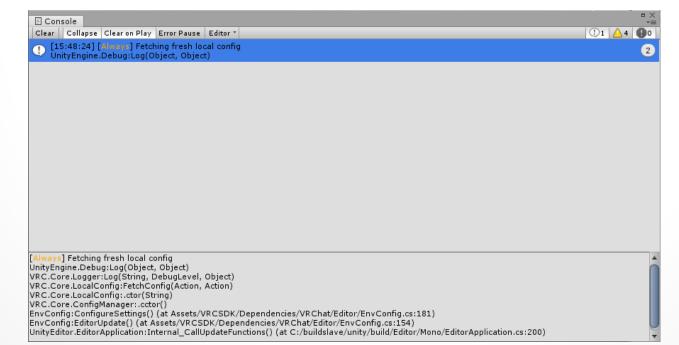
■ 불러오는 과정을 모두 마친 후, [Window] - [General] - [Console]을 클릭하여 유니티 콘솔 창을 띄우세요. 만약 오류가 발생했다면, 패키지와 다른 패키지가 충돌하거나 잘못된 버전의 선택으로 인한 오류일 가능성이 매우 큼!

 버전이 맞는데 에러메시지가 뜨는 경우 -> 유니티 종료후 재시작 (패키지중 일부가 그때 임포트 됨)

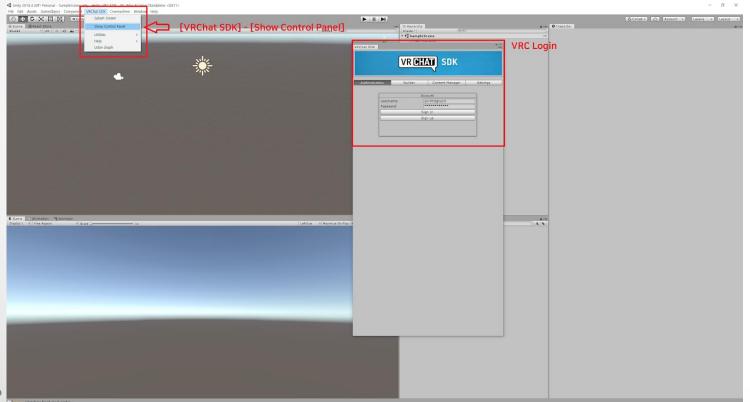
▶ 오류가 계속나는 경우 링크로 드리는 프로젝트로 테스트 해보길 바랍니다~

(https://drive.google.com/file/d/1Pr96EVNUzk1Ma6Mr2q5Et5lfpF7CoZfl/view?usp=sh

aring)

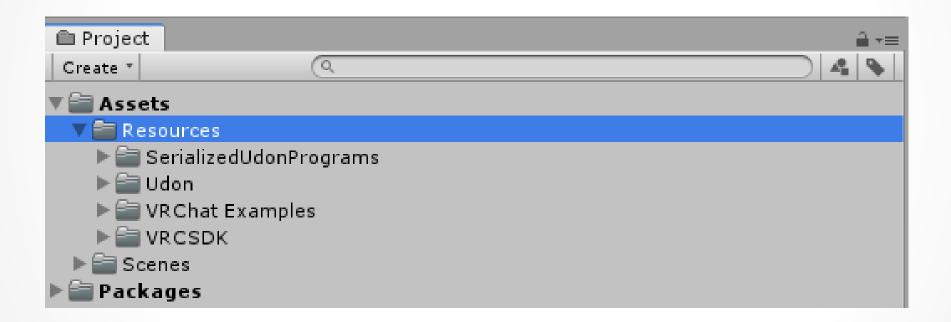


- 로그인하기
 - ▶ VR Chat SDK를 사용하기 위해서는 로그인을 해야함
 - [VRChat SDK] [Show Control Panel] [Authentication]을 통해 VR Chat 로그인
 - 20시간 이상 켜놓았다면 다음과 같은 메시지가 나옵니다

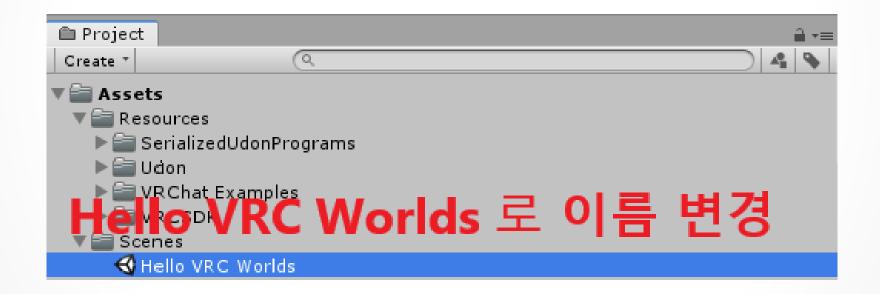




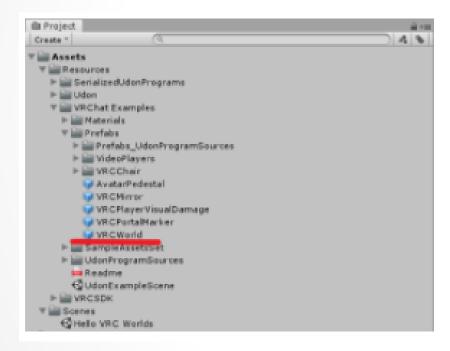
■ 임포트후에 애셋들을 다음과 같이 정리하기

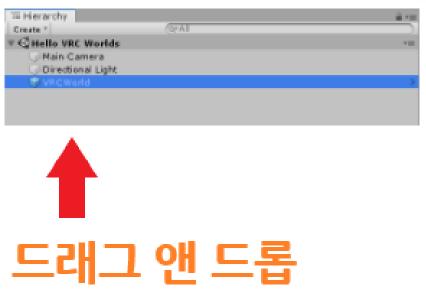


- ① Scenes 폴더의 SampleScene에 마우스 커서를 대고, 마우스를 오른쪽 클릭
- ② [Rename] 버튼을 클릭하거나 혹은 [F2] 키보드 버튼을 눌러, 이름을 SampleScene에서 Hello VRC Worlds로 변경

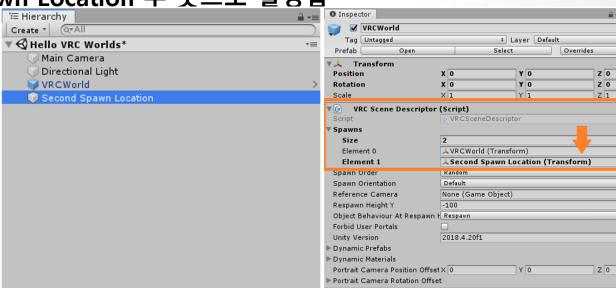


 [Assets] - [Resources] - [VRChat Examples] - [Prefabs] - VRCWorld 프리팹을 프로젝트 하이어라키에 드래그 앤 드롭





- Spawn Points 생성
 - ▶ VRChat 입장시 유저들이 월드에 위치하는 공간
- ① 마우스를 우클릭 한 후에 [Create Empty] 버튼을 클릭
- ② GameObject라는 이름을 키보드 [F2] 혹은 [마우스 우클릭] [Rename]을 통해 Second Spawn Location으로 변경
- ③ Second Spawn Location 오브젝트를 플레이어를 스폰시키려는 곳에 위치
- ④ VRCWorld 오브젝트의 VRC Scene Descriptor 컴포넌트의 Spawns Size를 2로 변경하고, Element 1에 Second Spawn Location을 할당
- ⑤ 이제 스폰 위치가 VRCWorld, Second Spawn Location 두 곳으로 설정됨



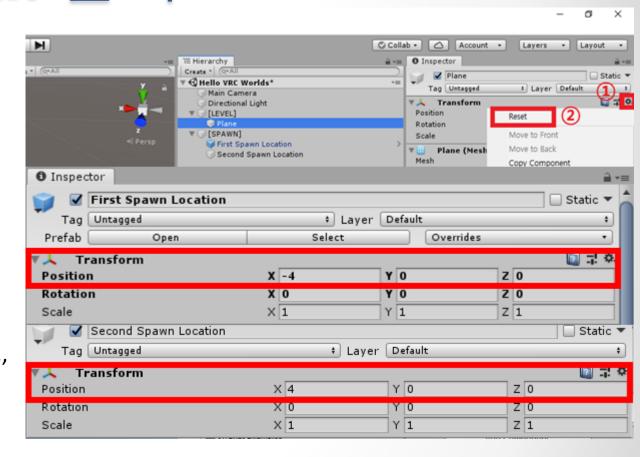
■ Descriptor 세팅

- VRC SceneDescriptor Component를 통해 방의 특성을 매우 다양하게 설정할 수 있음
- Reference Camera 플레이어가 방에 입장할 때, 입장한 플레이어의 카메라를 적용시키기 위한 세팅 이 기능은 보통 Clipping Planes를 조정하거나 전처리 효과를 추가하기 위해 사용함.

Respawn Height - Y - 플레이어가 리스폰하고, 들것들(pickups)이 리스폰되거나 파괴되는 높이를 설정하기위한 세팅 이 Y 값의 밑에 존재하는 모든 것들은 리스폰되거나 파괴

■ Update Time in MS - 이 설정은 클라이언트가 서로 얼마만큼 소통할 수 있는지 제어. 이 설정은 사용자와 픽업 이동의 부드러움에 영향을 미침. 기본 값으로 설정되어 있는 33ms는 대부분의 경우에 적합. 만약 당신이 가상 세계 내에서 더 많은 유저들과 소통할 수 있도록 만든다면, 시간을 늘리는 것이 게임 성능을 위해 더 좋음

- ① [Hierarchy] [마우스 우클릭] [3D Object] [Plane]버튼을 누른 후, Plane의 Component 중 [Transform] [Reset]버튼을 눌러 위치를 [0, 0, 0]으로 고정.
 - ② VRC World 오브젝트를 First Spawn Location으로 이름을 변경하고, First Spawn Location과 Second Spawn Location을 각각 [-4, 0, 0], [4, 0, 0]으로 위치를 변경.
 - ③ [Hierarchy] [마우스 우클릭] [Create Empty]버튼을 눌러, 빈 오브젝트를 2개 생성한 후이름을 각각 [LEVEL]과 [Spawn]으로 변경.
 - ④ [LEVEL]의 자식 게임 오브젝트로 Plane을 할당하고, [SPAWN]의 자식 게임 오브젝트로 First Spawn Location과 Second Spawn Location을 할당. (할당하는 방법은 오브젝트를 드래그 앤 드롭하면 된다.)



- 유니티의 오브젝트 레이어가 VRChat의 레이어와 서로 매칭되도록 설정 및 콜리전 레이어 매트릭스가 VRChat의 콜리전 레이어 매트릭스와 매칭되도록 설정
- ① **화면 상단의** [VR Chat SDK] [Show Control Panel] [Builder] [Setup Layers for VRChat] 버튼 클릭 후, [Do it!] 클릭하기.
 - ② [Builder] [Set Collision Matrix] 버튼 클릭 후, [Do it!] 클릭하기.

VRChat SDK VRChat SDK Content Manager Authentication Settings Settings VRChat Scene Setup VRChat Scene Setup Layers Setup Layers for VRChat Set Collision Matrix VRChat scenes must have the same Unity layer VRChat uses specific layers for collision. In order configuration as VRChat so we can all predict things for testing and development to run smoothly it is like physics and collisions. Pressing this button will necessary to configure your project's collision configure your project's layers to match VRChat. matrix to match that of VRChat. Collision Matrix You must first configure You must address the above issues before you can build or test this content! your layers for VRChat VRChat uses specific layers for collision. In order to proceed. Please see for testing and development to run smoothly it is necessary to configure your project's collision matrix to match that of VRChat. You must address the above issues before you can build or test this content

- World 빌딩하기 (로컬 모드 및 VRChat 퍼블리시 모드가 있음)
- ① [VR Chat SDK] [Builder] [Local Testing] [Build & Test] 버튼 클릭하기



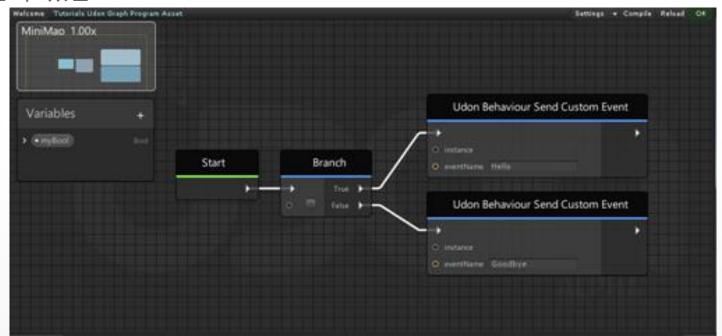
- World 빌딩하기 (VRChat 퍼블리시 모드)
- ① [VR Chat SDK] [Build & Publish for Windows] 버튼 클릭
 - ② [World Name]의 이름을 Just For Test로 설정하고, [Player Capacity]는 16으로 설정
 - ③ [Description]은 Publish for Test on Online으로 작성하고, 하단에 The above information is accurate and I have the rights to upload this content to VRChat 체크박스에 체크를 설정
 - ④ [Upload] 버튼을 클릭하여 업로드를 진행합



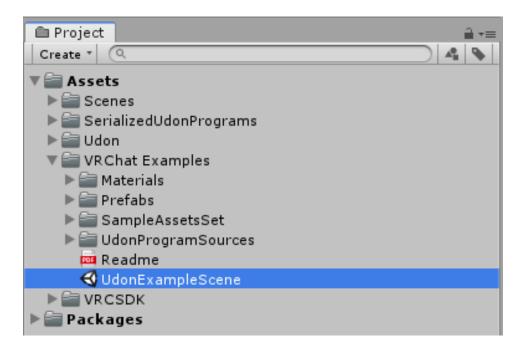
VRChat Udon 사용

1. 이준

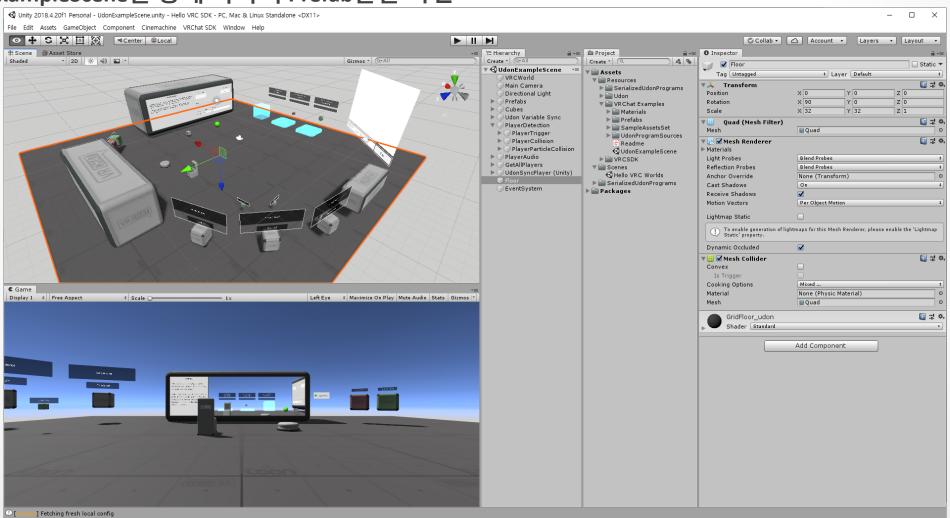
- VR Chat Udon은 VRChat 개발팀에서 개발한 노드 형식의 프로그래밍 언어
- VR Chat Udon Node Graph는 노드와 선(Wire)의 연결을 통해 시각적 프로그래밍이 가능한 프로그래밍
- VR Chat Udon을 사용하여 트리거와 액션의 모든 행동(behaviour)을 복제할 수 있을 뿐만 아니라, 자신만의 행동, Scene 혹은 플레이어와 상호작용하도록 만들 수 있음
- VRChat 클라이언트와 유니티 에디터에서 모두 동작하기 때문에, 보다 쉽게 디버깅하고 제대로 작동되는지 확인할 수 있음



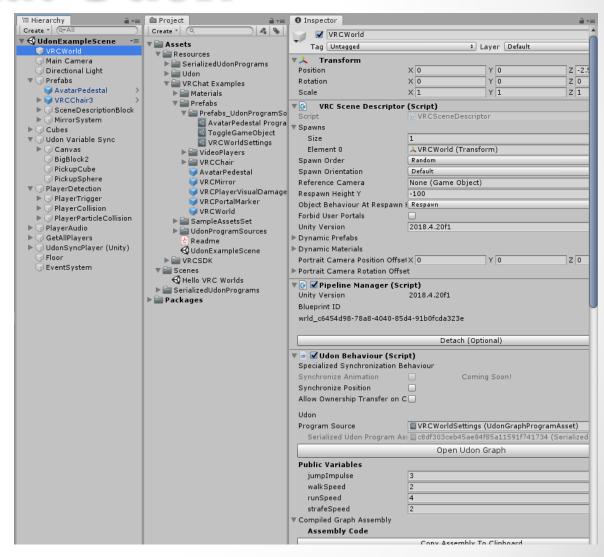
■ [Assets/VR Chat Examples/UdonExampleScene]파일을 실행



■ UdonExampleScene을 통해 각각의 Prefab들을 확인



- 이동과 관련된 변수들 수정
- VRCWorld 게임 오브젝트에는 Udon Behaviour(Script) 컴포넌트가 존재합니다. 이 컴포넌트에서 Public Variables가 존재하는데, 각각 jumpImpulse는 3, walkSpeed는 2, runSpeed는 4, 그리고 strafeSpeed는 2가 기본값으로 설정되어 있음

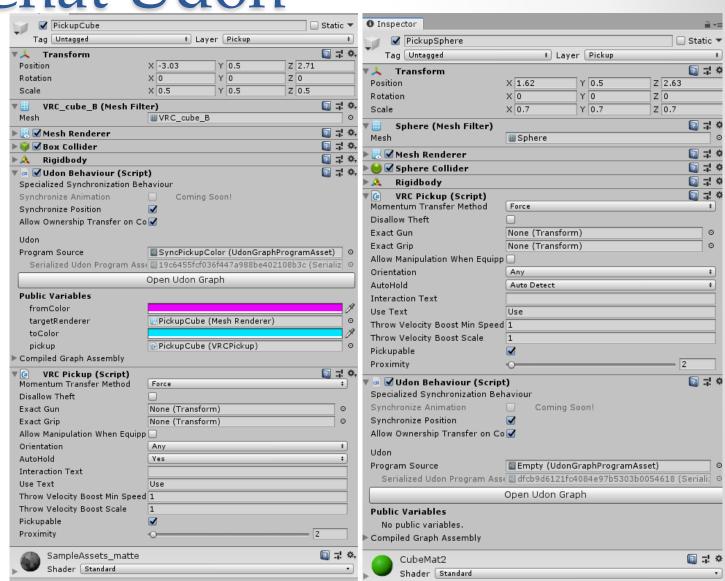


- 다음과 같이 변경 해보기!
- jumpImpulse는 5, walkSpeed는 4, 그리고 runSpeed는 10으로 변경
- 이후 테스트해 봅시다!
- Local 테스트 혹은 Vrchat으로 테스트 해보기

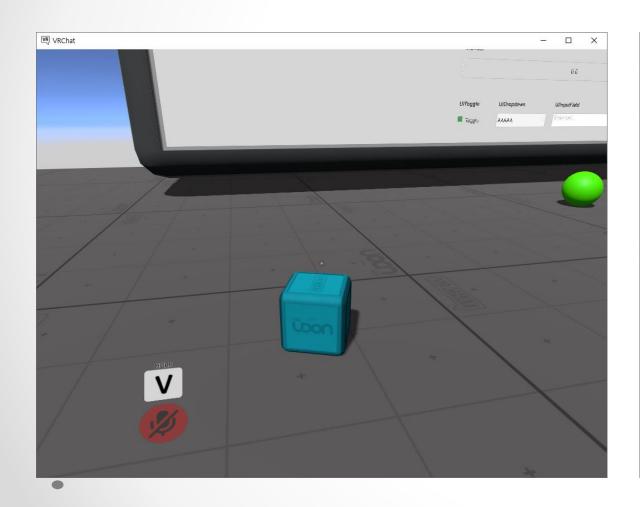
Public Variables		
jumpImpulse	5	Reset to Default Value
walkSpeed	4	Reset to Default Value
runSpeed	10	Reset to Default Value
strafeSpeed	2	

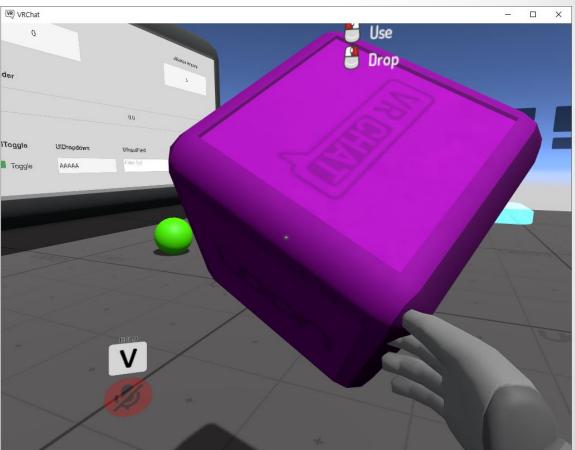
■ 프리팹 분석!

- PickupSphera, PichCube의 경우..
- XR 툴킷과 매우 유사 하게 컴포넌트 조합으로 해결!
- VRCPickup 잡는 객체 설정
- Udon Behavior 우동 그래프 설정

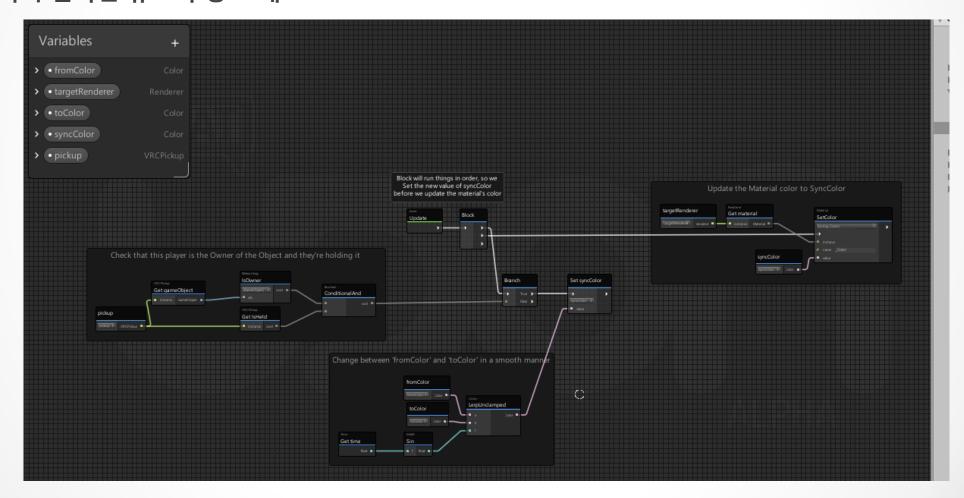


■ 잡으면 색이 변하는 큐브

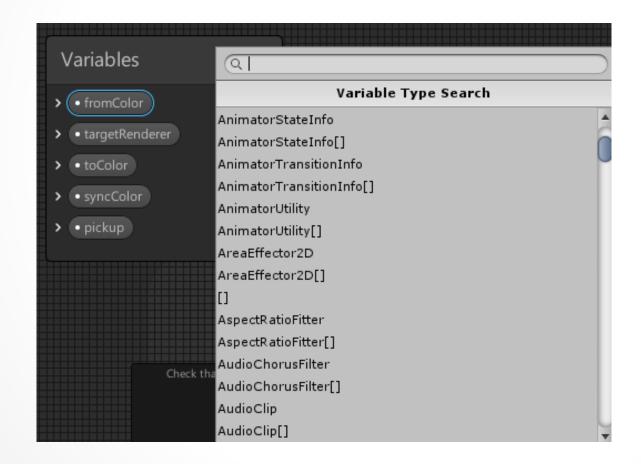




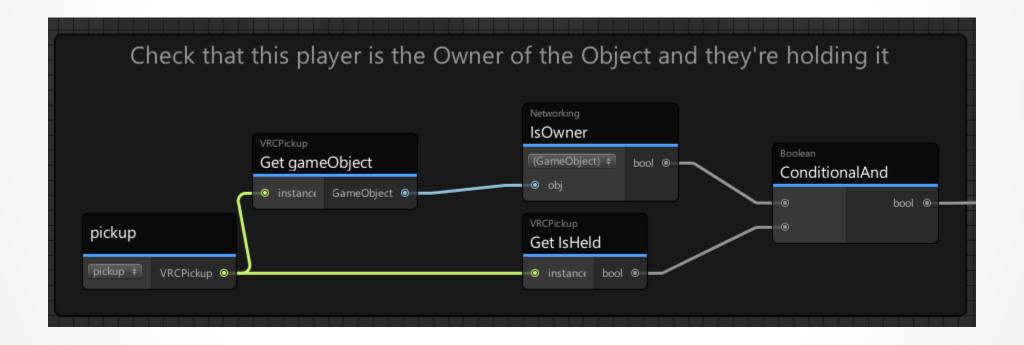
■ 잡으면 색이 변하는 큐브 우동 그래프



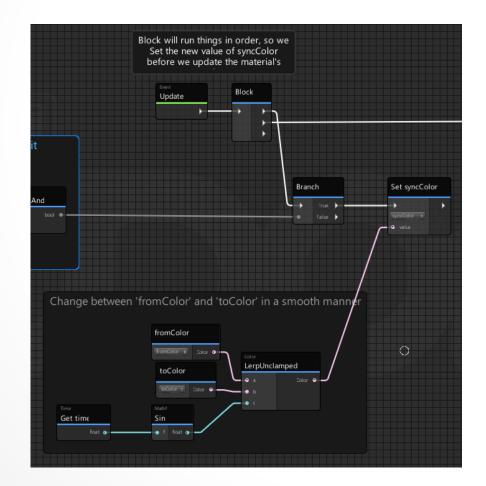
■ 변수 추가 (변수 형태를 검색해서 추가할 수 있음)



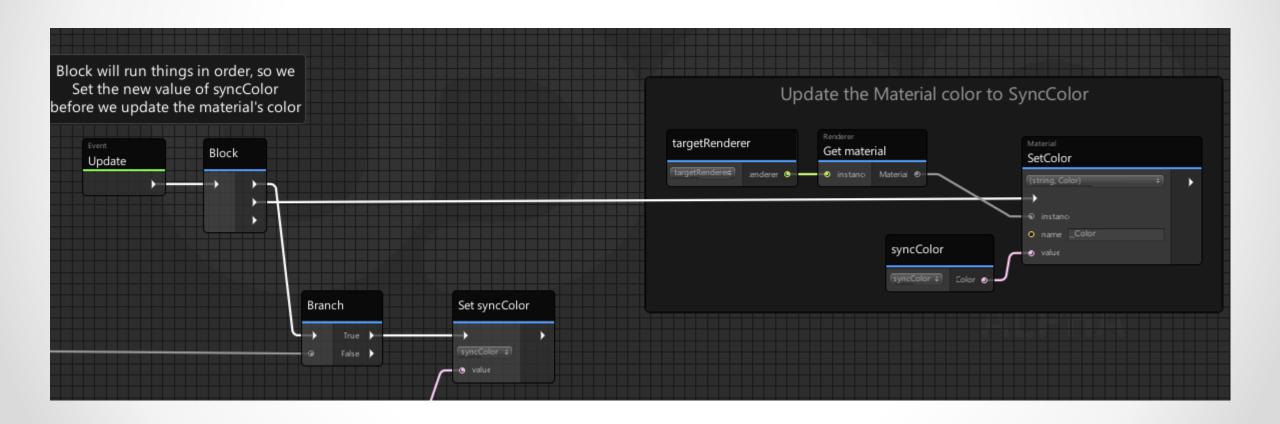
- 픽업 이벤트에서 오브젝트의 소유권자가 맞는지를 확인
- 소유권자이면서 맞으면 true를 리턴 하도록 아니면 false를 리턴



■ 원본 색에서 다음색으로 변경을 이루는 부분과 실행 부분을 블록하고, 소유권이 맞아야만 실행을 함

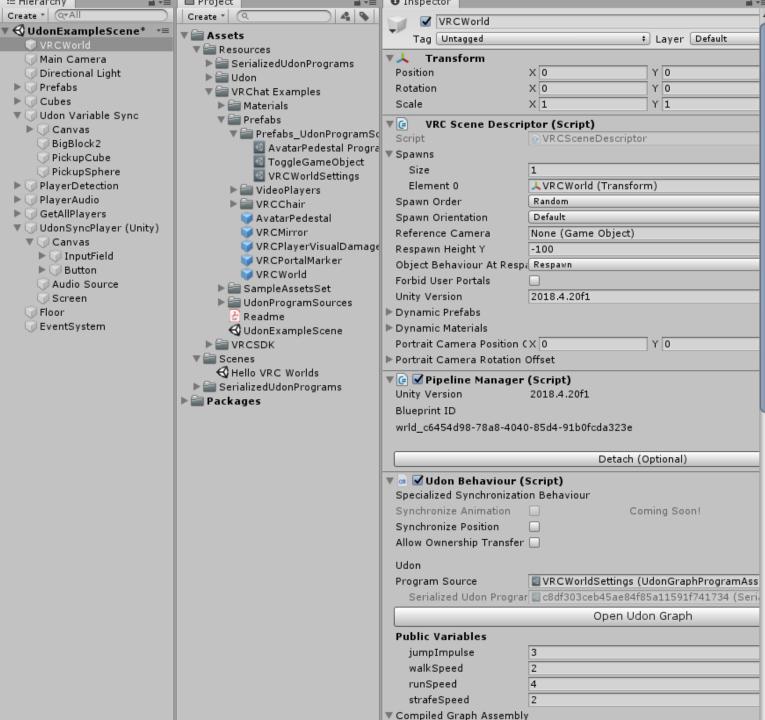


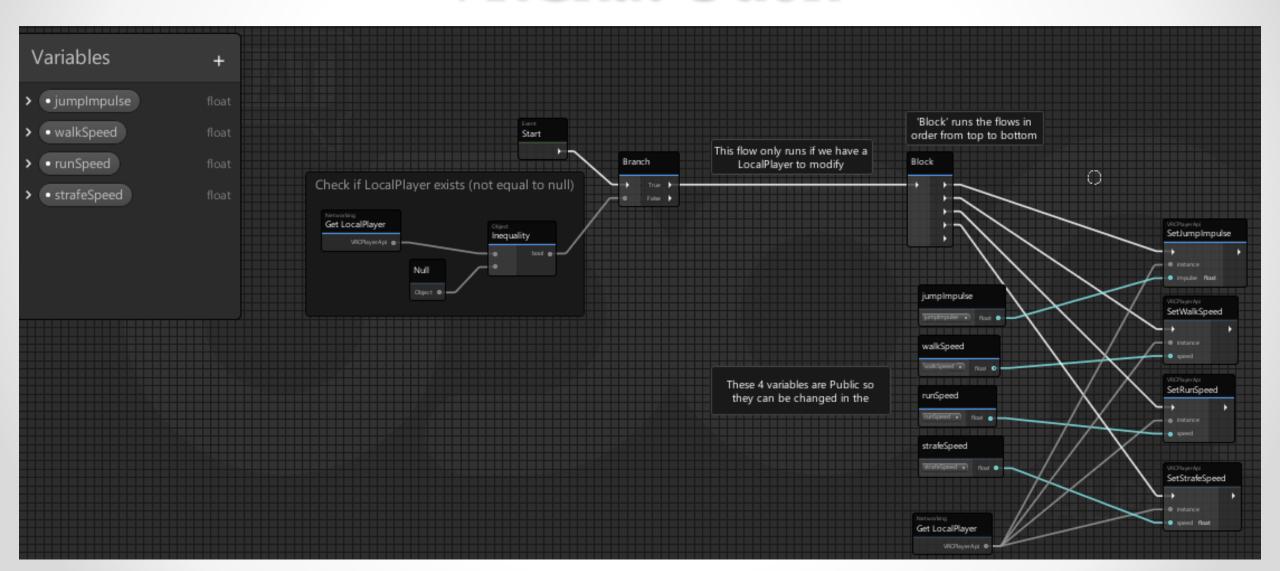
■ 색을 변경하는 그래프



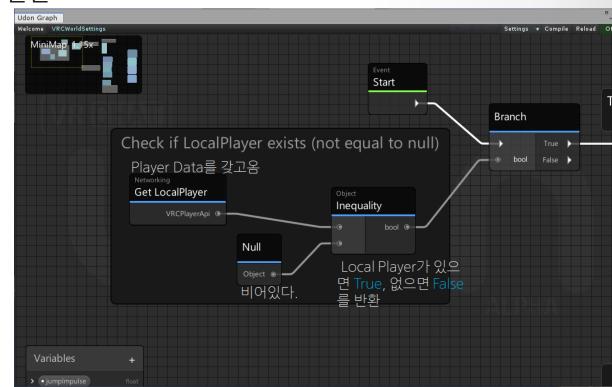


- 이런식으로 하나 하나 구성을 해야 합니다~ (그래서 프리팹 사용 가능)
- 이것들을 구성하는 월드나 시나리오는 그럼 어떻게?

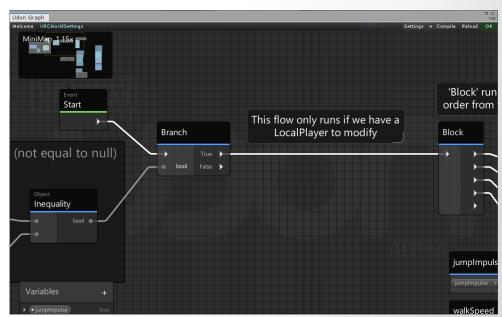




- Check if LocalPlayer exists (not equal to null) 분석
- Get LocalPlayer 노드는 이름을 통해 해석해보면, World 내에 LocalPlayer를 반환하는 노드
- LocalPlayer는 World 내의 사용자 정보를 가지고 **옴**
- Inequality 노드는 Player 개체가 Null인지 아닌지 비교
- 결과는 bool(True/False) 형식의 값으로 Branch 노드에 전달



- Start, Branch와 Block 노드 분석
- Main 함수는 프로그램의 진입점이고, if 키워드는 조건이 참이냐 거짓이냐에 따라 어떤 명령문이 실행될지 결정하는 분기문
- Start 노드와 Branch 노드는 각각 Main 함수와 if 키워드에 대응
- Local Player가 있고(True), Start 노드가 실행되면 참(True)이라는 값을 Block 노드에 전달
- Block 노드는 **노드의 흐름을 병렬적으로 바꿔**줍니다. 따라서 우리는 Block 노드와 연결된 SetJumpImpulse 노드와 SetWalkSpeed 노드, SetRunSpeed 노드, 마지막으로 SetStrafeSpeed 노드가 모두 실행



- Set~ 노드 분석
- Block 노드 밑에 jumpImpulse, walkSpeed, runSpeed, 그리고 strafeSpeed 노드들을 설정함

