Лабораторная работа №4

Презентация

Дзахмишев Камбулат Заурович

5 апреля 2025

Российский университет дружбы народов, Москва, Россия



Докладчик

- Дзахмишев Камбулат Заурович
- студент 3 курса
- Российский университет дружбы народов
- · 1132221887@pfur.ru
- https://github.com/kzdzakhmishev/study_2024-2025_simmod

Цель работы

Вариант № 28

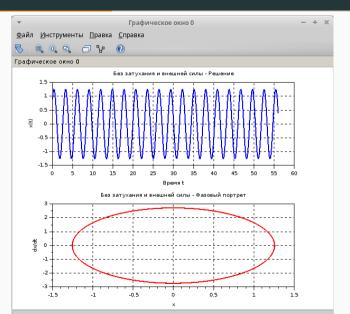
Постройте фазовый портрет гармонического осциллятора и решение уравнения гармонического осциллятора для следующих случаев

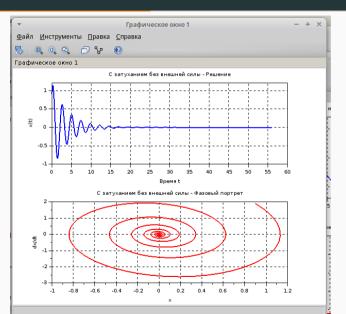
- 1. Колебания гармонического осциллятора без затуханий и без действий внешней силы $\ddot{x} + 4.7x = 0$
- 2. Колебания гармонического осциллятора с затуханием и без действий внешней силы $\ddot{x} + 0.5\dot{x} + 7x = 0$
- 3. Колебания гармонического осциллятора с затуханием и под действием внешней силы $\ddot{x}+7\dot{x}+0.5x=0.5\sin\left(0.7t\right)$

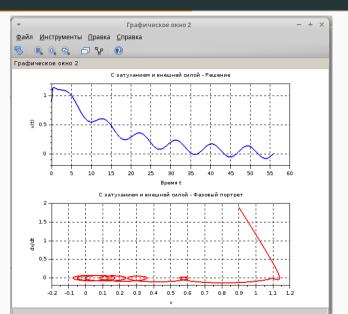
На интервале $\,t\in \! \left[0;\,56\right]$ (шаг 0.05) с начальными условиями $\,x_0=0.9,y_0=1.9\,$

```
openmodelica.sce (/home/openmodelica/openmodelica.sce) - SciNotes
openmodelica.sce ×
 1 // Функция - для - построения - графиков
 1 function plotOscillator(t, x, v, titleStr)
 2 .... scf(): // - Создаем - новое - графическое - окно
    subplot(2,1,1); // Верхний график - решение x(t)
    ---plot(t. x. 'b-'. 'LineWidth'. 2):
    ----xlabel('Время-t'):
 6 ....vlabel('x(t)'):
    title(titleStr + '-- Решение'):
 8 ....xgrid():
    ....subplot(2.1.2): // -Нижний-график---фазовый-портрет
11 --- plot(x, v, 'r-', 'LineWidth', 2);
12 ... xlabel('x');
    ....vlabel('dx/dt'):
14 ....title(titleStr.+.'.-.Фазовый портрет'):
15 ....xgrid():
16 endfunction
19 // Общие - параметры - для - всех - случаев
20 t0 = 0: . . . . . . // .Начальное время
21 t = 0:0.05:56: -//-Временной интервал с шагом 0.05
22 х0 = [0.9; 1.9]; // Начальные условия [х0: v0]
24 // ·1. ·Случай ·без ·затухания · и · внешней · силы: · х ' · + ·4 · 7х · = ·0
 1 function dx = systeml(t, x)
 2 .... dx(1) = x(2) = ... // .dx/dt = .v
 3 .... dx(2) = -4.7 \cdot * \cdot x(1); \dots // \cdot dv/dt = -4.7x
 4 endfunction
30 soll = ode(x0, t0, t, systeml);
31 plotOscillator(t, soll(1,:), soll(2,:), "Без-затухания-и-внешней-силы"):
33 // -2. -Случай - с - затуханием - без - внешней - силы: - х' ' - + - 0. 5х' - + - 7х - = - 0
```

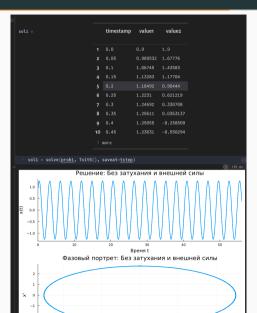
```
openmodelica.sce X
18
19 // Общие - параметры - для - всех - случаев
20 t0 = 0; . . . . . . // . Начальное время
21 t = 0:0.05:56: - // Временной интервал с шагом 0.05
22 x0 = [0,9: -1,9]: -//-Начальные - условия - [x0: -y0]
24 // ·1. ·Случай · без · затухания · и · внешней · силы: · х ' · + · 4. 7х · = · 0
1 function dx = system1(t, x)
2 .... dx(1) = x(2) : .... // \cdot dx/dt = v
3 .... dx(2) = -4.7 * x(1) : ... // .dv/dt = -4.7x
4 endfunction
30 soll = ode(x0, t0, t, systeml);
31 plotOscillator(t, soll(1,:), soll(2,:), "Без-затухания и внешней силы");
33 // -2. - Случай - c - затуханием - без - внешней - силы: - x ' ' - + - 0.5 x ' - + - 7 x - = - 0
1 function dx = system2(t, x)
2 ... dx(1) = x(2); ... dx/dt = v
3 ... dx(2) = -0.5*x(2) - ... 7*x(1); ... //. dv/dt = -0.5v.-7x
4 endfunction
39 sol2 = ode(x0. t0. t. system2):
40 plotOscillator(t. sol2(1.:). sol2(2.:). "С-затуханием без внешней силы"):
42 //.З. - Случай - с. затуханием - и. внешней - силой: - х'' - + -7х' - + -0.5х - = -0.5*sin(0.7t)
1 function dx = system3(t, x)
\mathbf{dx}(2) = -7*\mathbf{x}(2) = -0.5*\mathbf{x}(1) + 0.5*\sin(0.7*\mathbf{t}) = -7 \cdot -0.5 \cdot + 0.5 \cdot \sin(0.7t)
4 endfunction
48 sol3 = ode(x0, t0, t, system3):
49 plotOscillator(t, sol3(1,:), sol3(2,:), "С-затуханием-и-внешней-силой");
```



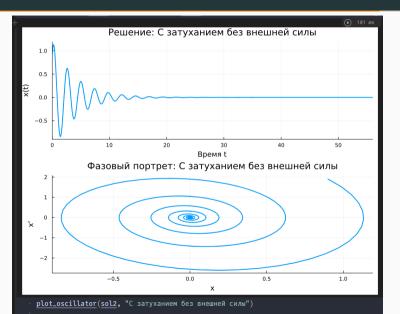




```
using Differential Equations
   # ФУНКЦИЯ ДЛЯ ПОСТРОЕНИЯ ГРАФИКОВ
plot_oscillator (generic function with 1 method)
   function plot_oscillator(sol, title)
       p1 = plot(sol, idxs=(0,1), xlabel="Bpems t", ylabel="x(t)",
                 title="Pewenge: Stitle", legend=false, linewidth=2)
       p2 = plot(sol, idxs=(1,2), xlabel="x", ylabel="x",
                 title="Фазовый портрет: $title", legend=false, linewidth=2)
       plot(p1, p2, layout=(2.1), size=(800,600))
   # Общие параметры
tspan = +(0.0, 56.0)
   # 1. Случай без затухания и внешней силы: х'' + 4.7х = 0
oscillator1! (generic function with 1 method)
prob1 = ODEProblem with uType Vector{Float64} and tType Float64. In-place: true
       Non-trivial mass matrix: false
       timespan: (0.0, 56.0)
       u0: 2-element Vector{Float64}:
   prob1 = ODEProblem(oscillator1!, x0, tspan)
```

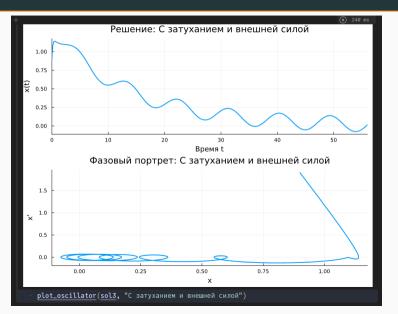


```
plot_oscillator(sol1, "Без затухания и внешней силы")
   # 2. Случай с затуханием без внешней силы: х'' + 0.5х' + 7х = 0
oscillator2! (generic function with 1 method)
prob2 = ODEProblem with uType Vector{Float64} and tType Float64. In-place: true
       Non-trivial mass matrix: false
       timespan: (0.0, 56.0)
       u0: 2-element Vector{Float64}:
   prob2 = ODEProblem(oscillator2!, x0, tspan)
                               timestamp value1
                                                      valuez
                            1 0.0
                            2 0.05
                                           0.985751 1.52657
                            3 0.1
                            4 0.15
                                           1.09919 0.735508
                            5 0.2
                                           1.12588 0.332187
                            6 0.25
                            7 0.3
                                                    -0.454991
                            8 0.35
                                                    -0.825645
                            9 0.4
                                           0.970458 -1.49133
                            10 0.45
```



```
# 3. Случай с затуханием и внешней силой: x'' + 7x' + 0.5x = 0.5\sin(0.7t)
oscillator3! (generic function with 1 method)
       du[2] = -7*v - 0.5*x + 0.5*sin(0.7*t) # dv/dt = -7v - 0.5x + 0.5sin(0.7t)
prob3 = ODEProblem with uType Vector{Float64} and tType Float64. In-place: true
       Non-trivial mass matrix: false
       timespan: (0.0, 56.0)
       u0: 2-element Vector{Float64}:
   prob3 = ODEProblem(oscillator3!, x0, tspan)
                                 timestamp
                                             value1
                                                       value2
                             2 0.05
                                            0.979644 1.31937
                             3 0.1
                             4 0.15
                             5 0.2
                                            1.09825
                             6 0.25
                                                      0.173334
                             8 0.35
                                                     0.103081
                             9 0.4
                                                      0.0541898
                             10 0.45
                                            1.13881 0.0203801
```

sol3 = solve(prob3, Tsit5(), saveat=tstep)



Вывод

В ходе данной лабораторной работы построил модель гармонического осцилятора с разными параметрами в обеих средах программирования и вывел графики и фазовые портреты при соблюдении разных условий работы маятника.