БГТУ, ФИТ, ПОИТ, 2 семестр, Языки программирования

Лексический анализ Разбор лабораторной работы 12

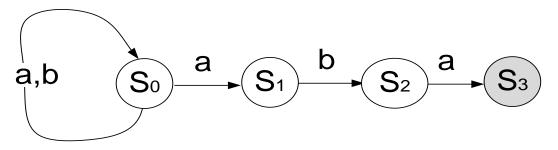
- 1. Задание лабораторной работы 12.
- 2. Реализация конструкторов.

Конструктор – метод (функция) структуры, имя которого совпадает с именем структуры (типа); метод ничего не возвращает; метод вызывается автоматически сразу после выделения памяти (в стеке или в куче) и предназначен для инициализации памяти.

Конструкторы бывают: по умолчанию, с параметрами, копирующими.

3. Реализация конструктора структуры **RELATION**

```
struct RELATION
                       // ребро:символ -> вершина графа переходов КА
                   // символ перехода
  char symbol;
  short nnode:
                   // номер смежной вершины
  RELATION (
            char c = 0x00,
                             // символ перехода
            short ns = NULL // новое состояние
            );
 };
  RELATION::RELATION (char c, short nn)
      symbol = c;
      nnode = nn;
  };
FST::FST fst1(
                            // недетерминированный конечный автомат (a+b)*aba
         "aaabbbaba",
                                             // цепочка для распознавания
                                             // количество состояний
        FST::NODE(3, FST::RELATION('a', 0), FST::RELATION('b', 0), FST::RELATION('a',1)),
        FST::NODE(1, FST::RELATION('b', 2)),
        FST::NODE(1, FST::RELATION('a', 3)),
        FST::NODE()
           );
```



Графом переходов конечного автомата $M = (S, I, \delta, s_0, F)$ называется ориентированный граф G = (S, E), где S – множество вершин графа совпадает с множеством состояний конечного автомата,

E – множество ребер (направленных линий, соединяющих вершины), ребро $(s_i, s_j) \in E$, если $s_j \in \delta(s_i, a), a \in I \cup \lambda$.

Метка ребра (s_i, s_j) – все a, для которых $s_j \in \delta(s_i, a)$.

Ребро графа, концы которого совпадают, то есть (S_i, S_i) , называется **петлей** Два ребра, имеющие общую концевую вершину, то есть $(S_i, S_k)_{\rm H}$ $(S_k, S_j)_{\rm H}$ называются **смежными**.

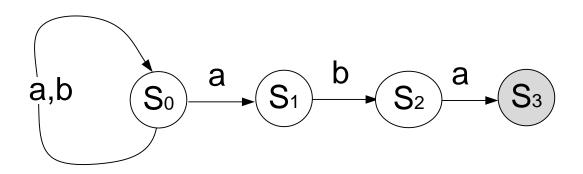
Если имеется ребро $(s_i, s_j) \in E$, то говорят:

- S_i предок S_j .
- S_i и S_j смежные.
- вершина s_i инцидентна ребру (s_i, s_j) .
- вершина S_j инцидентна ребру (S_i, S_j) .

Инцидентность – понятие, используемое только в отношении ребра и вершины.

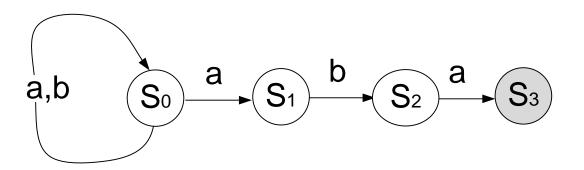
4. Реализация конструктора структуры **NODE**

```
struct NODE // вершина графа переходов
 short n_relation;
                       // количество инциндентных ребер
 RELATION *relations; // инцидентные ребра
 NODE();
 NODE (
                        // количество инциндентных ребер
       short n,
       RELATION rel, ... // список ребер
       );
};
NODE::NODE() // по умолчанию
 {
    n_relation = 0;
    RELATION *relations = NULL;
 };
 NODE::NODE (short n, RELATION rel, ...) // с параметрами
 {
    n relation = n;
    RELATION *p = &rel;
    relations = new RELATION[n];
    for(short i = 0; i < n; i++) relations[i] = p[i];</pre>
 };
FST::FST fst1(
                          // недетерминированный конечный автомат (a+b)*aba
         "aaabbbaba",
                                           // цепочка для распознавания
        4,
                                            // количество состояний
        FST::NODE(3, FST::RELATION('a', 0), FST::RELATION('b', 0), FST::RELATION('a',1)),
        FST::NODE(1, FST::RELATION('b', 2)),
         FST::NODE(1, FST::RELATION('a', 3)),
        FST::NODE()
           );
```

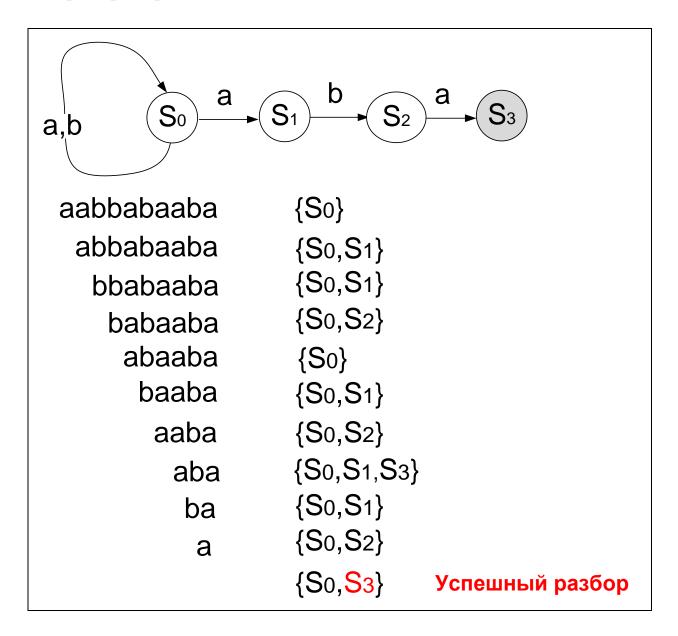


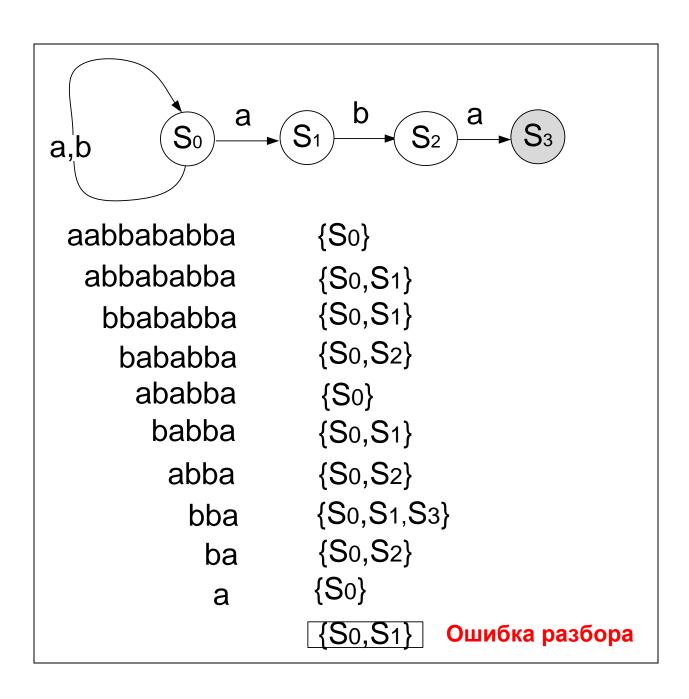
5. Реализация конструктора структуры **FST**

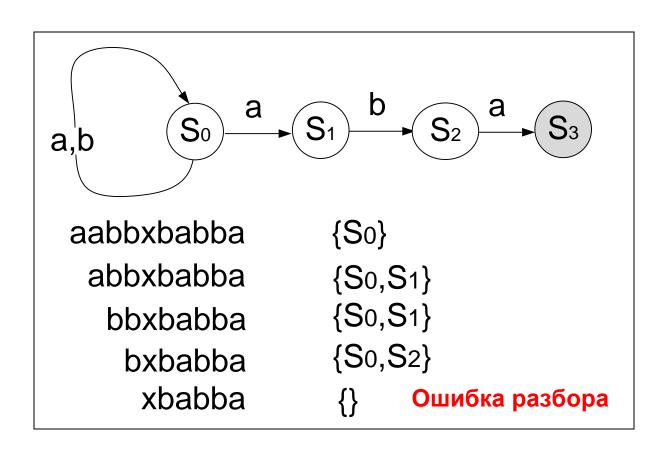
```
struct FST
               // недетерминировнный конечный автомат
   char* string;
                    // цепочка (строка, завершатся 0х00 )
  short position; // текущая позиция в цепочке
  short nstates;
                    // количество состояний автомата
  NODE* nodes;
                    // граф переходов: [0] -начальное состояние, [nstate-1] - конечное
   short* rstates; // возможные состояния автомата на дааной позиции
   FST(
       char* s,
                    // цепочка (строка, завершатся 0х00 )
       short ns,
                    // количество состояний автомата
      NODE n, ... // список состояний (граф переходов)
  };
  FST::FST(char* s,
                                  NODE n, ...)
                      short ns,
      string = s;
     nstates = ns;
     nodes = new NODE[ns];
     NODE *p = &n;
      for (int k = 0; k < ns; k++) nodes[k] = p[k];
      rstates = new short[nstates];
      memset(rstates, 0xff ,sizeof(short)*nstates);
      rstates[0] = 0;
      position = -1;
  };
FST::FST fst1(
                            // недетерминированный конечный автомат (a+b)*aba
          'aaabbbaba",
                                             // цепочка для распознавания
                                             // количество состояний
         FST::NODE(3, FST::RELATION('a', 0), FST::RELATION('b', 0), FST::RELATION('a',1)),
         FST::NODE(1, FST::RELATION('b', 2)),
         FST::NODE(1, FST::RELATION('a', 3)),
         FST::NODE()
            );
```



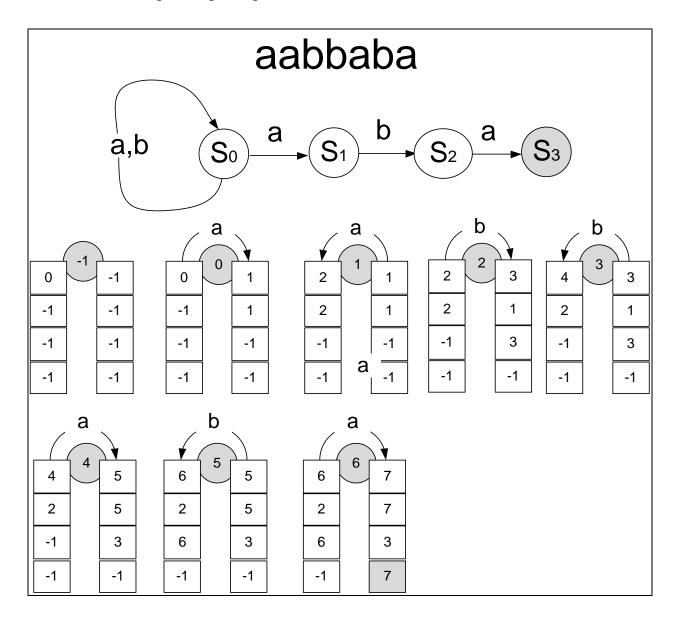
6. Алгоритм разбора







7. Реализация алгоритма разбора



8. Реализация функции execute

```
// выполнить распознавание цепочки
              FST& fst // недетерминировнный конечный автомат
              );
bool step(FST& fst, short* &rstates) // один шаг автомата
 bool rc = false;
 std::swap(rstates, fst.rstates); // смена массивов
 for(short i = 0; i< fst.nstates; i++)</pre>
     if (rstates[i] == fst.position)
          for(short j = 0; j < fst.nodes[i].n_relation; j++)</pre>
              if (fst.nodes[i].relations[j].symbol==fst.string[fst.position])
                  fst.rstates[fst.nodes[i].relations[j].nnode] = fst.position+1;
                  rc = true;
              };
          };
 };
 return rc;
};
bool execute(FST& fst) // выполнить распознавание цепочки
  short* rstates = new short[fst.nstates]; memset(rstates, 0xff ,sizeof(short)*fst.nstates);
  short lstring = strlen(fst.string);
  bool rc = true;
  for (short i = 0; i < lstring && rc; i++)</pre>
                                      // продинули позицию
      fst.position++;
      rc = step(fst, rstates);
                                      // один шаг автомата
  };
  delete[] rstates;
  return (rc?(fst.rstates[fst.nstates-1] == lstring):rc);
if (FST::execute(fst2)) // выолнить разбор
    std::cout<<"Цепочка "<< fst2.string << " распознана"<< std::endl;
else std::cout<<"Цепочка "<< fst2.string << " не распознана"<< std::endl;</pre>
```