1 8. Determinanten

Sei $n \in \mathbb{N}$ eine feste Zahl und $N = \{1, ..., n\}$.

Eine Abbildung $\sigma:N\to N$ kann man angeben durch ihre Wertetabelle $\sigma=\begin{pmatrix}1&2&\dots&n\\\sigma(1)&\sigma(2)&\dots&\sigma(n)\end{pmatrix}$

Dabei sind die zugeordneten Zahlen $\sigma(k)$ wieder aus N. Wann ist σ bijektiv? Wenn in der unteren Reihe der Wertetabelle jede Zahl aus N genau einmal vorkommt.

1.1 Definition 8.1

Eine bijektive Abbildung $\sigma: N \to N$ mit $N = \{1, ..., n\}$ heißt Permutation. Die Menge aller Permutationen der Zahlen 1 bis n wird mit γ_n bezeichnet. Die Komposition von Abbildungen definiert eine innere Verknüpfung \circ auf $\gamma_n: \sigma, \tau \in \gamma_n \implies \sigma \circ \tau \in \gamma_n$ mit $\sigma \circ \tau(j) = \sigma(\tau(j))$ für $j \in N$ Es gilt natürlich das Assoziativgesetz:

$$(\sigma \circ \tau) \circ \mu = \sigma \circ (\tau \circ \mu)$$

Weiter gibt es ein "neutrales Element" $\iota = \begin{pmatrix} 1 & 2 & \dots & n \\ 1 & 2 & \dots & n \end{pmatrix}$ (\equiv Identität auf N) mit $\sigma \circ \iota = \sigma = \iota \circ \sigma \forall \sigma \in \gamma_n$.

Ist $\sigma \in \gamma_n$, so ist $\sigma : N \to N$ bijektiv und es existiert Umkehrabbildung $\sigma^{-1} : N \to N$, die ebenfalls bijektiv ist. Daher ist $\sigma^{-1} \in \gamma_n$ mit $\sigma^{-1} \circ \sigma = \iota = \sigma \circ \sigma^{-1}$.

1.2 Folgerung

 (γ_n, \circ) ist eine Gruppe. Sie heißt die symmetrische Gruppe (zur Zahl n).

1.2.1 Bemerkung

Für $n \geq 3$ ist γ_n nicht kommutativ.

1.2.2 Beispiel

$$\begin{split} \sigma &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix} \text{ und } \tau = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 2 \end{pmatrix} \\ \sigma \circ \tau &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix} = \tau \circ \sigma \\ \text{Weiter ist } \sigma^{-1} &= \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} \text{ und } \tau^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 2 \end{pmatrix} = \tau \end{split}$$

1.2.3 Bemerkung

In der unteren Zeile einer Permutation $\sigma = \begin{pmatrix} 1 & \dots & n \\ \sigma(1) & \dots & \sigma(n) \end{pmatrix}$ kann man durch Vertauschungen jeweils benachbarter Zahlen erreichen, dass die Zahlen dann in der natürlichen Reihenfolge hintereinander stehen. Gleichgültig, wie man dabei vorgeht, benötigt man für eine Permutation σ immer eine gerade Anzahl von Vertauschungen. Dementsprechend spricht man von geraden bzw. ungeraden Permutationen und ordnet jeder Permutation ein Vorzeichen zu: das Vorzeichen + der geraden und das Worzeichen - der ungeraden Permutationen. Um das Vorzeichen zu bestimmen, definieren wir für jede Permutation $\sigma = \begin{pmatrix} 1 & \dots & n \\ \sigma(1) & \dots & \sigma(n) \end{pmatrix}$ die folgenden Anzahlen:

 $\Phi_1(\sigma)=$ Anzahl der Zahlen in $\sigma(1),...,\sigma(n)$ links von 1 $\Phi_2(\sigma)=$ Anzahl der Zahlen in $\sigma(1),...,\sigma(n)$ links von 2 und > 2

. $\Phi_{n-1}(\sigma)=$ Anzahl der Zahlen in $\sigma(1),...,\sigma(n)$ von n-1 und >n-1 Dann gilt: Die Summe $\Phi(\sigma)=\Phi_1(\sigma)+\Phi_2(\sigma)+...+\Phi_{n-1}(\sigma)$ ist die Anzahl der Nachbarvertauschungen, die nötig sind, um zuerst 1 nach links an ihren Platz, dann 2 nach links an ihren Platz usw. zu bringen, sodass schließlich dei Reihenfolge 1,2,...,n hergestellt ist.

1.3 Definition 8.2

Für eine Permutation $\sigma \in \gamma_n$ heißt $\Phi(\sigma)$ die Fehlstandszahl von σ und $sgn(\sigma) := (-1)^{\Phi(\sigma)}$ das Vorzeichen von σ .

Eine Permutation σ heißt gerade (bzw. ungerade), wenn $\Phi(\sigma)$ gerade (bzw. ungerade) ist.

1.3.1 Beispiel

$$\sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Phi_1(\sigma) = 3, \Phi_2(\sigma) = 2, \Phi_3(\sigma) = 0$$

$$\Rightarrow \Phi(\sigma) = 5 \text{ ist ungerade}$$

$$\Rightarrow sqn(\sigma) = (-1)^5 = -1$$

1.4 Lemma 8.3

Für $\sigma, \tau \in \gamma_n$ gilt:

(1)
$$sgn(\sigma \circ \tau) = sgn(\sigma) \cdot sgn(\tau)$$

(2) $sgn(\sigma) = sgn(\sigma^{-1})$

1.5 Definition 8.4

Sei $K^{(n,n)}$ der Vektorraum der n-reihigen Matrizen, $n \in \mathbb{N}$. Die Determinantenfunktion $det: K^{(n,n)} \to K$ ordnet jeder Matrix $A \in K^{(n,n)}$ eine Zahl aus K zu, die die Determinante von A ist und wie folgt bezeichnet wird:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \to det(A) = \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$$
Dabei ist $det(A) \sum_{\sigma \in \gamma_n} sgn(\sigma) \cdot a_{1\sigma(1)} \cdot \dots \cdot a_{n\sigma(n)}$

Berechnung der 2- und 3-reihigen Dterminanten:

(1)
$$n = 2$$

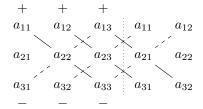
 $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \implies det(A) = a_{11} \cdot a_{22} - a_{12} \cdot a_{21}$
Denn: $N = \{1, 2\} \rightarrow \gamma_2 = \{\tau = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}, \sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}\}$ mit $sgn(\tau) = (-1)^0 = 1$ und $sgn(\sigma) = (-1)^1 = -1$

(2)
$$n = 3$$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$$

$$\implies det(A) = a_{11} \cdot a_{22} \cdot a_{33} + a_{12} \cdot a_{23} \cdot a_{31} + a_{13} \cdot a_{21} \cdot a_{32} - a_{13} \cdot a_{22} \cdot a_{31} - a_{12} \cdot a_{21} \cdot a_{33} - a_{11} \cdot a_{23} \cdot a_{32}$$

Merkregel: Regel von Sarus



1.5.1 Beispiele

(1)
$$\det \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 4 & -2 \end{pmatrix} = 3 \cdot (-2) - 1 \cdot 4 = -10$$

(2) $\det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -4 & 5 & 6 \\ 7 & -8 & 9 \end{pmatrix} = 1 \cdot 5 \cdot 9 + 2 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-4) \cdot (-8) - 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-4) \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-4) \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-4) \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-4) \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-4) \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-4) \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-4) \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-4) \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-4) \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-8) = 3 \cdot 5 \cdot 7 - 1 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot (-8) = 3 \cdot 7 - 1 \cdot 7 + 3 \cdot (-8) = 3 \cdot 7$

1.5.2 Bemerkung

Analoge Rechen- und Merkregeln wie in diesen Fällen (n=2 und n=3) gibt es für $n \ge 4$ nicht!

1.6 Satz 8.5 (Eigenschaften von Determinanten)

- (1) Homogenität in den Zeilen d.h. gemeinsamer Faktor aller Elemente einer Zeile kann vor die Dterminante gezogen werden)
- (2) Additivität in den Zeilen
- (3) $detI_n = 1$
- (4) Addieren des λ -fachen einer Zeile zu einer anderen Zeile lässt det unverändert
- (5) Zwei Zeilen gleich \rightsquigarrow "det = 0"
- (6) Vertauschen zweier Zeilen ändert Vorzeichen von det
- (7) Zwei Zeilen linear abhängig \rightsquigarrow "det = 0"

1.7 Satz 8.6

Für jede Matrix $A \in K^{(n,n)}$ gilt $det A = det A^t$

1.8 Beweis

Homepage!

1.9 Folgerung

Die in Satz 8.5 für die Zeilen einer Determinante angegebenen Eigenschaften gelten entsprechend für die Spalten einer Determinante.

1.9.1 Bemerkung

Wegen der Eigenschaften (4), (6) für die Zeilen und (6) für die Spalten (einer Determinante) stehen für Determinanten genau die elementaren Matrizenumformungen zur Verfügung, die es erlauben, eine Matrix so in Zeilenstufenform zu überführen, dass die Pivtos in den ersten r spalten sitzen, also eine Matrix in obere Dreiecksform zu überführen (vgl. Satz 4.5) und Bemerkung zu Satz 5.5. Daher ist der Wert der Dterminante (bis auf eventuell Vorzeichenänderung) gleich dem Wert der Determinante dieser oberern Dreiecksmatrix. Mit dem folgenden Lemma erhalten wir daher ein einfaches Verfahren zur Berechnung von Determinanten.

1.10 Lemma 8.7

$$\begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ 0 & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = a_{11} \cdot a_{22} \cdot \dots \cdot a_{nn} = \prod_{i=1}^{n} a_{ij}$$

1.11 Beweis

Homepage!

1.11.1 Bemerkung

Um die Determinante einer n-reihigen quadratischen Matrix A zu berechnen, überführt man A mit elementaren Umformungen vom Typ III für die Zeilen und Typ IV für Zeilen und Spalten in eine oberer Dreiecksmatrix \tilde{A} . Nach Satz 8.5 (4) bzw. (6) gilt dann, wenn t die Anzahl aller Vertauschungen von Zeilen und Spalten ist, die benutzt werden.

$$det A = (-1)^t \cdot det \tilde{A}$$

Ist $\tilde{A} = (\tilde{a}_{ij})$ so gilt weiter nach Lemma 8.7: $det A = (-1)^t \cdot \tilde{a}_{11} \cdot ... \cdot \tilde{a}_{nn}$

1.11.2 Beispiel

$$\begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & -5 \\ 2 & -3 & -6 \end{vmatrix}$$