

1 6. Lineare Abbildungen und Matrizen

1.1 Erinnerung

- Begriff der linearen Abbildung $f : V \rightarrow W$ und die Begriffe Isomorphismus, Endomorphismus, Automorphismus
- Bisher bewiesene Eigenschaften: Satz 1.11 und Folgerungen daraus, $f(V) = \text{Im} f \subseteq W$ und $f^{-1}(\{0\}) = \text{Ker} f \subseteq V$ sind UVR, f surjektiv $\iff \text{Im} f = W$, f injektiv $\iff \text{Ker} f = \{0\}$

1.2 Lemma 6.1

Ist $f : V \rightarrow W$ eine injektive lineare Abbildung, so gilt: $v_1, \dots, v_n \in V$ linear unabhängig $\implies f(v_1), \dots, f(v_n) \in W$ linear unabhängig.

1.3 Beweis

$$\begin{aligned}\alpha_1 \cdot f(v_1) + \dots + \alpha_n \cdot f(v_n) &= 0 \\ \implies f(\alpha_1 \cdot v_1 + \dots + \alpha_n \cdot v_n) &= 0, \text{ da } f \text{ linear} \\ \implies \alpha_1 \cdot v_1 + \dots + \alpha_n \cdot v_n &= 0, \text{ da } f \text{ injektiv} \\ \implies \alpha_1 = 0, \dots, \alpha_n = 0, &\text{ da } v_1, \dots, v_n \text{ linear unabhängig.}\end{aligned}$$

1.4 Satz 6.2

Sei $f : V \rightarrow W$ eine lineare Abbildung und $\dim V$ endlich. Sind Basen (v_1, \dots, v_k) von $\text{Ker} f$ und (w_1, \dots, w_r) von $\text{Im} f$ sowie beliebige Vektoren u_1, \dots, u_r mit $f(u_i) = w_i$ für $i = 1, \dots, r$ (also Urbilder der Basisvektoren von $\text{Im} f$ gegeben, so ist $\mathcal{A} = (u_1, \dots, u_r, v_1, \dots, v_k)$ eine Basis von V . Insbesondere folgt daraus die Dimensionsformel:

$$\dim V = \dim(\text{Ker} f) + \dim(\text{Im} f)$$

1.5 Beweis

- (1) \mathcal{A} ist ein Erzeugendensystem von V :

Sei $v \in V$ beliebig. Dann ist $f(v) \in \text{Im} f$. da w_1, \dots, w_r Basis von $\text{Im} f$, folgt: Es existieren $\alpha_1, \dots, \alpha_r \in K$ mit $f(v) = \alpha_1 \cdot w_1 + \dots + \alpha_r \cdot w_r$. Mit diesen Skalaren setze $v' := \alpha_1 \cdot u_1 + \dots + \alpha_r \cdot u_r$. Dann gilt:

$$\begin{aligned}f(v') &= f(\alpha_1 \cdot u_1 + \dots + \alpha_r \cdot u_r) \\ &= \alpha_1 \cdot f(u_1) + \dots + \alpha_r \cdot f(u_r) \\ &= \alpha_1 \cdot w_1 + \dots + \alpha_r \cdot w_r \\ &= f(v)\end{aligned}$$

Daraus folgt: $f(v - v') = 0$, d.h. $v - v' \in \text{Ker} f$

Da v_1, \dots, v_k Basis von $\text{Ker} f$, folgt: Es existieren $\beta_1, \dots, \beta_k \in K$ mit $v - v' = \beta_1 \cdot v_1 + \dots + \beta_k \cdot v_k$

Insgesamt folgt: $v = \alpha_1 \cdot u_1 + \dots + \alpha_r \cdot u_r + \beta_1 \cdot v_1 + \dots + \beta_k \cdot v_k, v \in \text{span}(\mathcal{A})$.

(2) \mathcal{A} ist linear unabhängig:

$$\circledast \mu_1 \cdot u_1 + \dots + \mu_r \cdot u_r + \lambda_1 \cdot v_1 + \dots + \lambda_k \cdot v_k = 0$$

$$\implies f(\mu_1 \cdot u_1 + \dots + \mu_r \cdot u_r + \lambda_1 \cdot v_1 + \dots + \lambda_k \cdot v_k) = f(0) = 0$$

$$\implies \mu_1 \cdot f(u_1) + \dots + \mu_r \cdot f(u_r) + \lambda_1 \cdot f(v_1) + \dots + \lambda_k \cdot f(v_k) = 0$$

$$\implies \mu_1 \cdot w_1 + \dots + \mu_r \cdot w_r = 0, \text{ da } f(v_i) = 0$$

$$\implies \mu_1 = \dots, \mu_r = 0, \text{ da } w_1, \dots, w_r \text{ linear unabhängig.}$$

$$\text{Also gilt wegen } \circledast : \lambda_1 \cdot v_1 + \dots + \lambda_k \cdot v_k = 0$$

$$\implies \lambda_1 = 0, \dots, \lambda_k = 0, \text{ da } v_1, \dots, v_k \text{ linear unabhängig}$$

(3) Dimensionformel:

$\mathcal{A} = (u_1, \dots, u_r, v_1, \dots, v_k)$ Basis von V mit $r = \dim(\text{Im} f)$ und $k = \dim(\text{Ker} f)$

$$\implies \dim V = r + k$$

1.6 Korollar

Seien V, W endlich-dimensionale VR, $\dim V = \dim W$ und $f : V \rightarrow W$ eine lineare Abbildung. Dann sind folgende Aussagen äquivalent:

- (1) f ist injektiv
- (2) f ist surjektiv
- (3) f ist Isomorphismus

1.7 Satz 6.3

Seien V, W VR, $v_1, \dots, v_r \in V$ und $w_1, \dots, w_r \in W$. Dann gilt:

- (1) v_1, \dots, v_r linear unabhängig \implies es gibt mindestens eine lineare Abbildung $f : V \rightarrow W$ mit $f(v_i) = w_i$ für $i = 1, \dots, r$
- (2) v_1, \dots, v_r Basis von V \implies es gibt genau eine lineare Abbildung $f : V \rightarrow W$ mit $f(v_i) = w_i$ für $i = 1, \dots, r$. Dabei hat diese lineare Abbildung folgende Eigenschaften:
 - (a) $\text{Im} f = \text{span}(w_1, \dots, w_r)$
 - (b) f injektiv $\iff w_1, \dots, w_r$ linear unabhängig

1.8 Beweis

(2) Sei (v_1, \dots, v_r) eine Basis von V . Sei $v \in V$ beliebig.

$$\implies v = \alpha_1 \cdot v_1 + \dots + \alpha_r \cdot v_r$$

Da $f(v_i) = w_i$ für $i = 1, \dots, r$ und f linear sein soll, gilt:

$$f(v) = f(\alpha_1 \cdot v_1 + \dots + \alpha_r \cdot v_r)$$

$$= \alpha_1 \cdot f(v_1) + \dots + \alpha_r \cdot f(v_r)$$

$$= \alpha_1 \cdot w_1 + \dots + \alpha_r \cdot w_r$$

Es gibt also höchstens eine solche Abbildung, nämlich gerade bestimmte.

Mindestens eine lineare Abbildung?

$$(L1) f(v + v') = f(\alpha_1 \cdot v_1 + \dots + \alpha_r \cdot v_r + \alpha'_1 \cdot v_1 + \dots + \alpha'_r \cdot v_r)$$

$$= f((\alpha_1 + \alpha'_1) \cdot v_1 + \dots + (\alpha_r + \alpha'_r) \cdot v_r)$$

$$= (\alpha_1 + \alpha'_1) \cdot w_1 + \dots + (\alpha_r + \alpha'_r) \cdot w_r$$

$$= \alpha_1 \cdot w_1 + \dots + \alpha_r \cdot w_r + \alpha'_1 \cdot w_1 + \dots + \alpha'_r \cdot w_r$$

$$= f(v) + f(v')$$

$$(L2) f(\alpha \cdot v) = f(\alpha \cdot \alpha_1 \cdot v_1 + \dots + \alpha \cdot \alpha_r \cdot v_r)$$

$$= \alpha \cdot \alpha_1 \cdot w_1 + \dots + \alpha \cdot \alpha_r \cdot w_r$$

$$= \alpha \cdot (\alpha_1 \cdot w_1 + \dots + \alpha_r \cdot w_r)$$

$$= \alpha \cdot f(v)$$

Nachzuweisen sind noch (a) und (b):

(a) $v \in V \implies f(v) = f(\alpha_1 \cdot v_1 + \dots + \alpha_r \cdot v_r) = \alpha_1 \cdot w_1 + \dots + \alpha_r \cdot w_r \in \text{span}(w_1, \dots, w_r)$

Also gilt: $\text{Im} f \subseteq \text{span}(w_1, \dots, w_r)$

$$w \in \text{span}(w_1, \dots, w_r) \implies w = \lambda_1 \cdot w_1 + \dots + \lambda_r \cdot w_r$$

$$\implies w = f(\lambda_1 \cdot v_1 + \dots + \lambda_r \cdot v_r) \in \text{Im} f$$

Also gilt: $\text{span}(w_1, \dots, w_r) \subseteq \text{Im} f$

(b) " \implies : Lemma 6.1

" \Leftarrow ": Sei $v = \alpha_1 \cdot v_1 + \dots + \alpha_r \cdot v_r \in V$ und $f(v) = 0$

$$\implies \alpha_1 \cdot w_1 + \dots + \alpha_r \cdot w_r = f(v) = 0 \implies \alpha_1 = 0, \dots, \alpha_r = 0, \text{ da } w_1, \dots, w_r$$

$$\text{linear unabhängig} \implies v = 0 \implies \text{Ker} f = 0$$

(1) v_1, \dots, v_r linear unabhängig $\xrightarrow{3.14} v_1, \dots, v_r$ kann ergänzt werden zu einer Basis $(v_1, \dots, v_r, v_{r+1}, \dots, v_n)$ von V .

Wählen wir nun beliebig zu w_1, \dots, w_r weitere Vektoren w_{r+1}, \dots, w_n , so können wir nach (2) genau eine lineare Abbildung $f : V \rightarrow W$ angeben, für die $f(v_i) = w_i, i = 1, \dots, r, r+1, \dots, n$, gilt.

1.8.1 Bemerkung

$n - r$ ist ein Maß dafür, wie weit f davon entfernt ist, eindeutig zu sein.

1.9 Korollar A

Sind V und W endlich-dimensionale VR, so gilt:

Es gibt einen Isomorphismus $f : V \rightarrow W$ genau dann, wenn $\dim V = \dim W$.

1.10 Beweis

" \Rightarrow " : $f : V \rightarrow W$ Isomorphismus $\Rightarrow \dim(\text{Ker } f) = 0$ und $\dim(\text{Im } f) = \dim W \xrightarrow{6.2} \dim v = \dim W$

" \Leftarrow " : $\dim V = \dim W \Rightarrow V$ und W haben Basen gleicher Länge n , etwa $\mathcal{A} = (v_1, \dots, v_n)$ Basis von V und $\mathcal{B} = (w_1, \dots, w_n)$ Basis von W . Nach 6.3 gibt es daher (genau) einen Isomorphismus $f : V \rightarrow W$ mit $f(v_i) = w_i, i = 1, \dots, n$.

1.11 Korollar B

Sei V ein VR und $\dim V = n$. Dann gibt es zu jeder Wahl einer Basis $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$ von V genau einen Isomorphismus $\Phi_{\mathcal{B}} : K^n \rightarrow V$ mit $\Phi_{\mathcal{B}}(e_i) = v_i$ für $i = 1, \dots, n$.

Bezüglich der Basis $\mathcal{B}(v_1, \dots, v_n)$ ist jeder Vektor $v \in V$ eindeutig gegeben durch seine Darstellung $v = x_1 \cdot v_1 + \dots + x_n \cdot v_n$.

Definitionsgemäß gilt dann für $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in K^n$:

$$\Phi_{\mathcal{B}}(x) = \Phi_{\mathcal{B}}(x_1 \cdot e_1 + \dots + x_n \cdot e_n) = x_1 \cdot v_1 + \dots + x_n \cdot v_n = v$$

Das bedeutet: Unter dem Isomorphismus $\Phi_{\mathcal{B}}$ entspricht der Vektor $v = x_1 \cdot v_1 +$

$\dots + x_n \cdot v_n \in V$ dem Vektor $\Phi_{\mathcal{B}}^{-1}(v) = x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in K^n$.

1.12 Definition 6.4

Sei V ein KVR und $\dim V = n$. Dann heißt der zu einer Basis $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$ von V eindeutig bestimmte Isomorphismus $\Phi_{\mathcal{B}} : K^n \rightarrow V$ mit $\Phi_{\mathcal{B}}(e_i) = v_i$ für $i = 1, \dots, n$ das durch \mathcal{B} bestimmte Koordinatensystem in V . Für $v =$

$x_1 \cdot v_1 + \dots + x_n \cdot v_n \in V$ heißt $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \Phi_{\mathcal{B}}^{-1}(v)$ die Koordinatendarstellung

von v bzgl. \mathcal{B} und x_1, \dots, x_n heißen die Koordinaten von v .

(Zur Berechnung: $(v_1, \dots, v_n) \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = v$)

1.13 Lemma 6.5

Zu jeder linearen Abbildung $f : K^n \rightarrow K^m$ gibt es genau eine Matrix $A \sim (m, n)$ sodass $f(x) = A \cdot x$ für alle $x \in K^n$.

1.14 Beweis

Sei (e_1, \dots, e_n) die Standardbasis von K^n und sei $f(e_1) = \begin{pmatrix} a_{11} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{pmatrix}, \dots, f(e_n) = \begin{pmatrix} a_{1n} \\ \vdots \\ a_{mn} \end{pmatrix}$. Dann ist $A = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$, da $A \cdot x = x_1 \cdot \begin{pmatrix} a_{11} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{pmatrix} + \dots + x_n \cdot \begin{pmatrix} a_{1n} \\ \vdots \\ a_{mn} \end{pmatrix} = x_1 \cdot f(e_1) + \dots + x_n \cdot f(e_n) = f(x)$

1.15 Satz 6.6

Seien V und W KVR, $\mathcal{A} = (v_1, \dots, v_n)$ Basis von V und $\mathcal{B} = (w_1, \dots, w_m)$ Basis von W . Dann gibt es zu jeder linearen Abbildung $f : V \rightarrow W$ genau eine Matrix $A = (a_{ij}) \in K^{(m,n)}$, sodass $f(v_j) = \sum_{i=1}^m a_{ij} \cdot w_i$ für $j = 1, \dots, n$.

Die Matrix, die f bzgl. der Basen \mathcal{A} und \mathcal{B} darstellt, bezeichnet man mit $M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}}(f)$ und nennt sie die darstellende Matrix von f bzgl. \mathcal{A} und \mathcal{B} .

1.16 Beweis

Da \mathcal{B} Basis, ist zu jedem $f(v_j) = \sum_{i=1}^m a_{ij} \cdot w_i$ die Linearkombination eindeutig bestimmt und damit die j -te Spalte von A . Folglich ist $M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}}(f)$ eindeutig bestimmt.

1.17 Folgerung

Seien V, W KVR, $\dim V = n, \dim W = m, \mathcal{A} = (v_1, \dots, v_n)$ eine Basis von $V, \mathcal{B} = (w_1, \dots, w_m)$ eine Basis von $W, \Phi_{\mathcal{B}}(e_j^{(n)}) = v_j$ und $\Phi_{\mathcal{B}} : K^m \rightarrow W$ mit $\Phi_{\mathcal{B}}(e_i^{(m)}) = w_i$ seien die durch die Basen \mathcal{A} und \mathcal{B} bestimmten Koordinatensysteme in V bzw. W . Dann erhält man für jede lineare Abbildung $f : V \rightarrow W$ das folgende Diagramm:

$$\begin{array}{ccc}
K^n & \xrightarrow{\Phi_A} & V \\
M_B^A(f) \downarrow & & \downarrow f \\
K^m & \xrightarrow{\Phi_B} & W
\end{array}$$

wobei $\Phi_B \circ M_B^A(f) = f \circ \Phi_A$.

Oder gleichbedeutend: $M_B^A(f) = \Phi_B^{-1} \circ f \circ \Phi_A$

Man sagt kurz: Das Diagramm ist kommutativ.

1.18 Beweis

Nach Satz 6.3 genügt es zu zeigen, dass $\Phi_B \circ M_B^A(f)$ und $f \circ \Phi_A$ auf der kanonischen Basis $(e_1^{(n)}, \dots, e_n^{(n)})$ von K^n übereinstimmen. Setze $M_B^A(f) =: A$.

$$\left. \begin{aligned}
\Phi_B(A(e_j^{(n)})) &= \Phi_B(A_{\bullet j}) = \sum_{i=1}^n a_{ij} \cdot w_i \\
f(\Phi_A(e_j^{(n)})) &= f(v_j) \stackrel{6.6}{=} \sum_{i=1}^n a_{ij} \cdot w_i
\end{aligned} \right\} \Rightarrow \text{Gleichheit}$$

1.18.1 Bemerkung

Ist $W = V$, als $f : V \rightarrow V$ ein Endomorphismus, so wählt man im Allgemeinen $\mathcal{A} = \mathcal{B}$.

Bezeichnung: $M_{\mathcal{A}}(f)$ statt $M_{\mathcal{A}}^{\mathcal{A}}(f)$.

Die Matrix der identischen Abbildung $id_V : V \rightarrow V$ mit $id_V(v) = v$ bzgl. einer Basis \mathcal{A} in V ist $M_{\mathcal{A}}(id_V) = I_n$.

1.18.2 Beispiel

$\mathcal{A} = (v_1, v_2, v_3)$ sei eine Basis von \mathbb{R}^3

$\mathcal{B} = (w_1, w_2)$ sei eine Basis von \mathbb{R}^2

lineare Abbildung $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ mit $f(v_1) = 2 \cdot w_1 + w_2$, $f(v_2) = w_1 - w_2$, $f(v_3) = w_1 - 2 \cdot w_2$

$$M_B^A(f) = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -2 \end{pmatrix}$$

$\Phi_A : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ mit $\Phi_A(e_i) = v_i$

$$\begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\Phi_A} \alpha_1 \cdot v_1 + \alpha_2 \cdot v_2 + \alpha_3 \cdot v_3$$

$\Phi_B : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ mit $\Phi_B(e_j) = w_j$

$$\begin{pmatrix} \beta_1 \\ \beta_2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\Phi_B} \beta_1 \cdot w_1 + \beta_2 \cdot w_2$$

Nach der Folgerung gilt dann: $\Phi_{\mathcal{B}}(M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}}(f) \cdot \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{pmatrix}) = f(\Phi_{\mathcal{A}} \cdot \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{pmatrix})$

Sei $v = -2 \cdot v_1 + 6 \cdot v_2 - 5 \cdot v_3$. Bestimme $f(v)$:

$$f(v) = f(-2 \cdot v_1 + 6 \cdot v_2 - 5 \cdot v_3)$$

$$= f(\Phi_{\mathcal{A}} \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 6 \\ -5 \end{pmatrix})$$

$$= \Phi_{\mathcal{B}}(M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}}(f) \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 6 \\ -5 \end{pmatrix})$$

$$= \Phi_{\mathcal{B}}\left(\begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 6 \\ -5 \end{pmatrix}\right)$$

$$= \Phi_{\mathcal{B}} \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$= -3 \cdot w_1 + 2 \cdot w_2$$

1.19 Korollar (zu Satz 6.6)

Sei $f : V \rightarrow W$ linear, $\dim V = n$, $\dim W = m$ und $\dim(\operatorname{Im} f) = r$. Dann gibt es Basen \mathcal{A} (von V) und \mathcal{B} (von W), sodass gilt.

$$M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}}(f) = \begin{pmatrix} I_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \sim (m, n)$$

1.20 Beweis

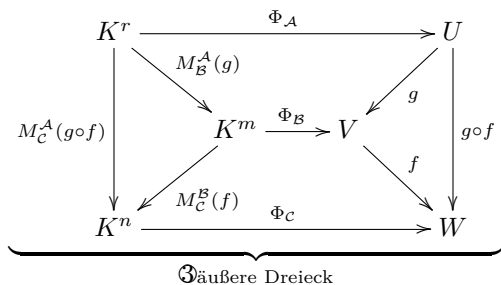
Nach Satz 6.2 gibt es eine Basis $\mathcal{A} = (u_1, \dots, u_r, v_1, \dots, v_{n-r})$ von V mit (v_1, \dots, v_{n-r}) ist eine Basis von $\operatorname{Ker} f$ und $(w_1 = f(u_1), \dots, w_r = f(u_r))$ ist eine Basis von $\operatorname{Im} f$. Wir ergänzen (w_1, \dots, w_r) zu einer Basis von $\mathcal{B} = (w_1, \dots, w_r, w_{r+1}, \dots, w_m)$ von W (mit dem Basisergänzungssatz). Dann gilt:

$$\left. \begin{array}{l} f(u_j) = w_j \text{ für } j = 1, \dots, r \\ f(v_j) = 0 \text{ für } j = 1, \dots, n-r \end{array} \right\} \implies M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}}(f) = \begin{pmatrix} I_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

1.21 Satz 6.7

Seien U, V, W KVR mit Basen $\mathcal{A}, \mathcal{B}, \mathcal{C}$ und seien $g : U \rightarrow V, f : V \rightarrow W$ lineare Abbildungen. Dann gilt $M_{\mathcal{C}}^{\mathcal{B}}(f \circ g) = M_{\mathcal{C}}^{\mathcal{B}}(f) \cdot M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}}(g)$

1.22 Beweis (Hier fehlen noch die Zahlen und die Klammern im Diagramm)



Zz: Das Diagramm ⑤ ist kommutativ

Die Diagramme ①, ② und ③ sind kommutativ nach Definition der darstellenden Matrizen.

Das Diagramm ④ ist natürlich kommutativ.

Damit folgt: $\Phi_C \circ M_C^B(f) \circ M_B^A(g)$

$$\stackrel{2}{=} f \circ \Phi_B \circ M_B^A(g)$$

$$\stackrel{1}{=} f \circ g \circ \Phi_A$$

$$\stackrel{3}{=} \Phi_C \circ M_C^A(f \circ g)$$

Da Φ_C Isomorphismus folgt: $M_C^B(f) \cdot M_B^A(g) = M_C^A(f \circ g)$

1.23 Folgerung

Sei V ein KVR mit der Basis \mathcal{B} und seien $f, g : V \rightarrow V$ Endomorphismen. Dann gilt

$$M_{\mathcal{B}}(f \circ g) = M_{\mathcal{B}}(f) \cdot M_{\mathcal{B}}(g).$$