



第 7 章 角度调制与解调

- 7.1 角度调制信号分析
- 7.2 调频器与调频方法
- 7.3 调频电路
- 7.4 鉴频器与鉴频方法
- 7.5 鉴频电路



第7章 角度调制与解调

概述

1. 在无线通信中，**频率调制和相位调制**是另一类重要的调制方式。
2. **频率调制**，又称调频，它是使高频振荡信号的频率按调制信号的规律变化（即瞬时频率变化的大小与调制信号成线性关系），而振幅保持恒定的一种调制方式。
3. **相位调制**，又称调相，他的相位按调制信号的规律变化，振幅保持不变。
4. 调频信号的解调称为**鉴频或频率检波**，调相信号的解调称为**鉴相或相位检波**。
5. 角度调制属于频谱的**非线性变换**
6. 由于频率与相位之间存在微积分的关系，故调频必调相，调相必调频。



7.1 角度调制信号分析

一、调频信号的时域分析

1. 解析式

设调制信号为单一频率信号 $u_{\Omega}(t)=U_{\Omega}\cos\Omega t$, 未调载波电压为 $u_c=U_c\cos\omega_c t$, 则根据频率调制的定义, 调频信号的瞬时角频率为:

$$\omega(t) = \omega_c + \Delta\omega(t) = \omega_c + k_f u_{\Omega}(t) = \omega_c + \Delta\omega_m \cos\Omega t$$

其中 $\Delta\omega_m = k_f U_{\Omega}$ k_f —— 比例常数

调频信号的瞬时相位 $\varphi(t)$ 是瞬时角频率 $\omega(t)$ 对时间的积分, 即

$$\varphi(t) = \int_0^t \omega(\tau) d\tau + \varphi_0 \quad \varphi_0 \text{—— 信号的起始角频率, 一般为 } 0$$



7.1 角度调制信号分析

一、调频信号的时域分析

1. 解析式

$$\omega(t) = \omega_c + \Delta\omega_m \cos \Omega t$$

$$\varphi(t) = \int_0^t \omega(\tau) d\tau = \omega_c t + \frac{\Delta\omega_m}{\Omega} \sin \Omega t$$

$$= \omega_c t + m_f \sin \Omega t = \varphi_c + \Delta\varphi(t)$$

其中 $\frac{\Delta\omega_m}{\Omega} = m_f$ 为调频指数

故 FM 波的表示式为

$$\begin{aligned} u_{FM}(t) &= U_C \cos(\varphi(t)) = U_C \cos(\omega_c t + m_f \sin \Omega t) \\ &= \operatorname{Re}[U_C e^{j\omega_c t} e^{jm_f \sin \Omega t}] \end{aligned}$$



7.1 角度调制信号分析

一、调频信号的时域分析

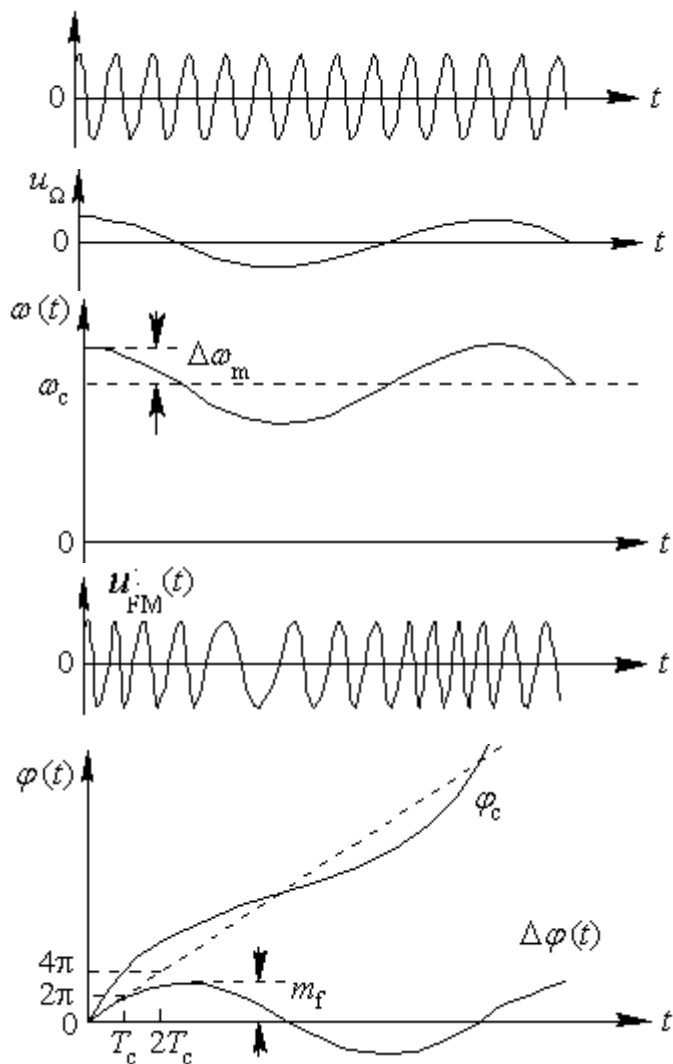
1. 解析式

$$\omega(t) = \omega_c + \Delta\omega_m \cos \Omega t$$

$$u_{FM} = U_C \cos(\omega_c t + m_f \sin \Omega t)$$

调频波是波形疏
密变化的等幅波

$$\varphi(t) = \omega_c t + m_f \sin \Omega t$$





7.1 角度调制信号分析

一、调频信号的时域分析

2. 调频信号的基本参数

a. $\Delta\omega_m = k_f U_\Omega$ —— 相对于载频的**最大角频偏**（峰值角频偏）

$\Delta f_m = \Delta\omega_m / 2\pi$ —— **最大频偏**

b. k_f 比例常数，也称**调制灵敏度**。 $k_f = \Delta\omega_m / U_\Omega$
单位调制电压产生的角频偏

c. $m_f = \frac{\Delta\omega_m}{\Omega} = \frac{\Delta F_m}{F}$ —— **调频指数**

$m_f \propto U_\Omega$ Ω 一定时, $U_\Omega \propto \Delta f_m \propto m_f$

$m_f \propto 1/\Omega$



7.1 角度调制信号分析

一、调频信号的时域分析

2. 调频信号的基本参数

结论：

■ FM 信号的瞬时频率 $\omega(t)$ 与 u_{Ω} 成线性关系。

$$\text{瞬时频偏 } \Delta\omega(t) \propto u_{\Omega}$$

$$\text{FM 信号的瞬时相位 } \varphi(t) \propto \int_0^t u_{\Omega}(t) dt$$

成线性关系。

$$\text{瞬时相偏 } \varphi(t) \propto \int_0^t u_{\Omega}(t) dt$$

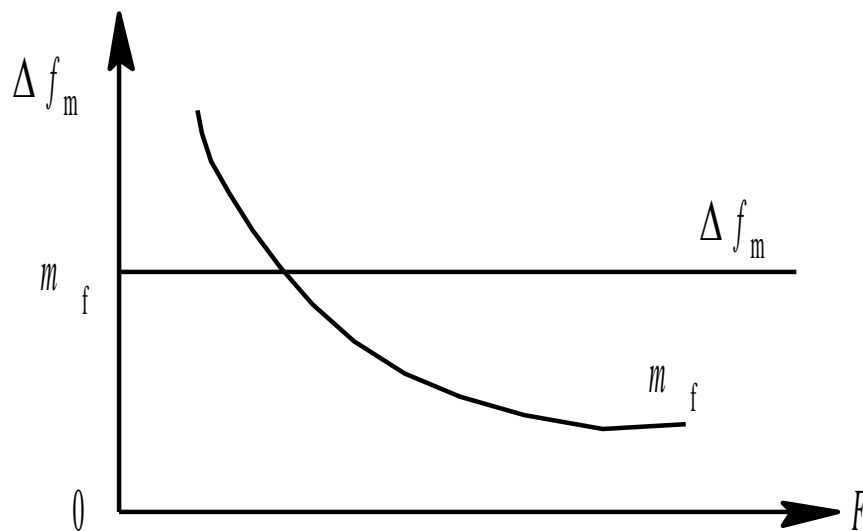
■ AM 信号的信息寄托在振幅变换上； FM 信号的信息寄托在频率变化上。



7.1 角度调制信号分析

一、调频信号的时域分析

2. 调频信号的基本参数



调频波 Δf_m 、 m_f 与 F 的关系



7.1 角度调制信号分析

二、信号的频域分析

1. 调频波的展开式

因为 $e^{jm_f \sin \Omega t}$ 是周期为 $2\pi/\Omega$ 的周期性时间函数, 可以
将它展开为傅氏级数, 其基波角频率为 Ω , 即

$$e^{jm_f \sin \Omega t} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n(m_f) e^{jn\Omega t}$$

式中 $J_n(m_f)$ 是宗数为 m_f 的 n 阶第一类贝塞尔函数。

它可以用无穷级数进行计算:

$$J_n(m_f) = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(-1)^n \left(\frac{m_f}{2}\right)^{n+2m}}{m!(n+m)!}$$



7.1 角度调制信号分析

二、信号的频域分析

1. 调频波的展开式

$$J_n(m_f) = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(-1)^n \left(\frac{m_f}{2}\right)^{n+2m}}{m!(n+m)!}$$

$J_n(m_f)$ 具有以下特性：

$$\begin{cases} J_n(m_f) = J_{-n}(m_f) & n \text{ 为偶数} \blacklozenge \\ J_n(m_f) = -J_{-n}(m_f) & n \text{ 为奇数} \blacklozenge \end{cases}$$

$$\begin{aligned} u_{FM}(t) &= U_C \operatorname{Re} \left[\sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n(m_f) e^{j(\omega_c t + n\Omega t)} \right] \\ &= U_C \sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n(m_f) \cos(\omega_c + n\Omega)t \end{aligned}$$



7.1 角度调制信号分析

二、信号的频域分析

1. 调频波的展开式

$$u_{FM} = U_C \sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n(m_f) \cos(\omega_c + n\Omega)t$$

进一步展开有：

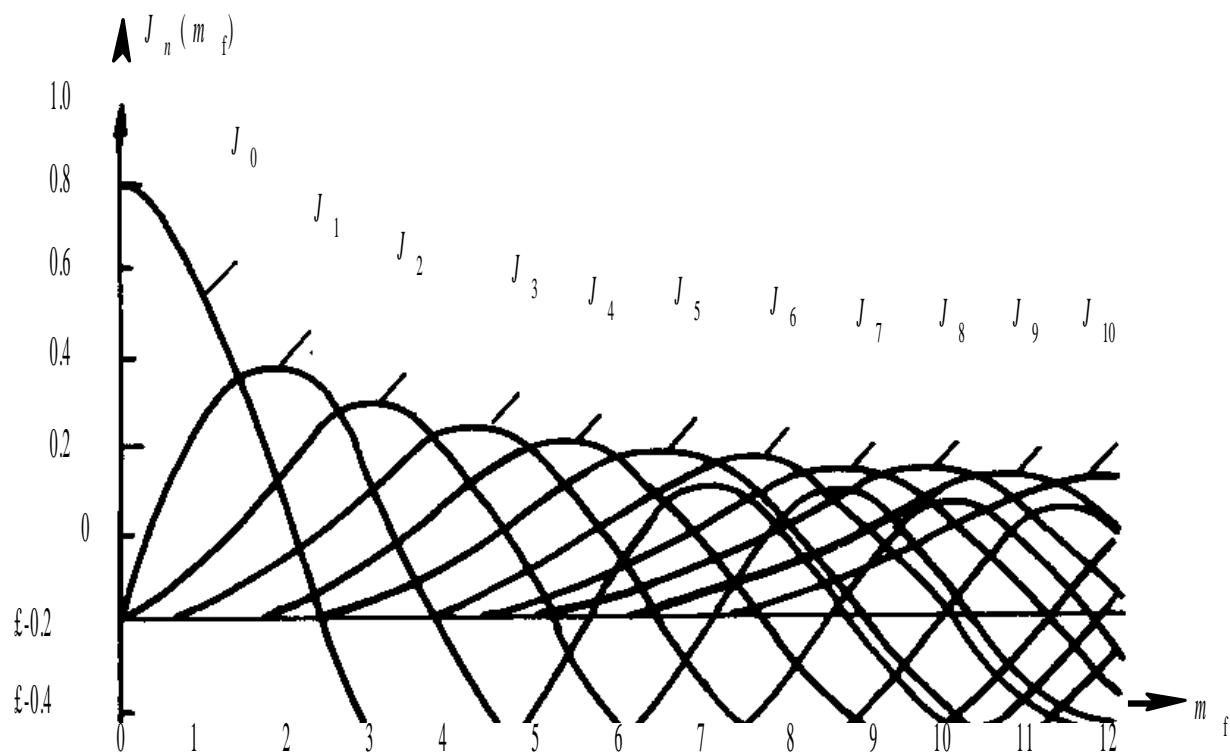
$$\begin{aligned} u_{FM}(t) = U_C [& J_0(m_f) \cos \omega_c t + J_1(m_f) \cos(\omega_c + \Omega)t - \\ & J_1(m_f) \cos(\omega_c - \Omega)t + J_2(m_f) \cos(\omega_c + 2\Omega)t + \\ & J_2(m_f) \cos(\omega_c - 2\Omega)t + J_3(m_f) \cos(\omega_c + 3\Omega)t - \\ & J_3(m_f) \cos(\omega_c - 3\Omega)t + \cdots] \end{aligned}$$



7.1 角度调制信号分析

二、信号的频域分析

1. 调频波的展开式



第一类贝塞尔函数曲线



7.1 角度调制信号分析

二、信号的频域分析

2. 调频波的频谱结构和特点

$$\begin{aligned} u_{FM}(t) = U_C [& J_0(m_f) \cos \omega_c t + J_1(m_f) \cos(\omega_c + \Omega)t - \\ & J_1(m_f) \cos(\omega_c - \Omega)t + J_2(m_f) \cos(\omega_c + 2\Omega)t + \\ & J_2(m_f) \cos(\omega_c - 2\Omega)t + J_3(m_f) \cos(\omega_c + 3\Omega)t - \\ & J_3(m_f) \cos(\omega_c - 3\Omega)t + \cdots] \end{aligned}$$

由该式可知：单一频率调频波是由许多频率分量组成的，而不像振幅调制那样，单一低频调制只产生两个边频（AM，DSB）或一个边频（SSB）



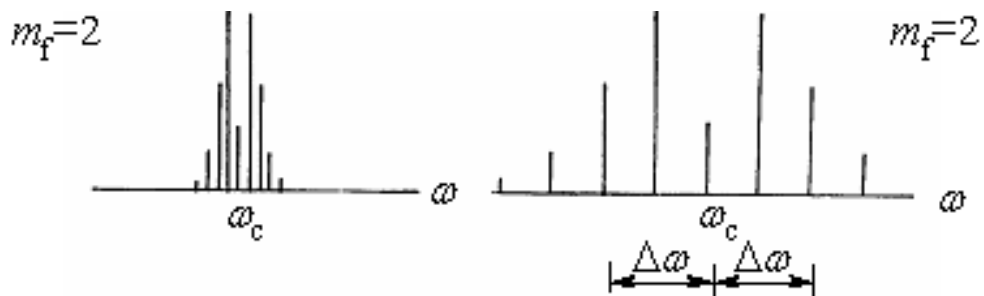
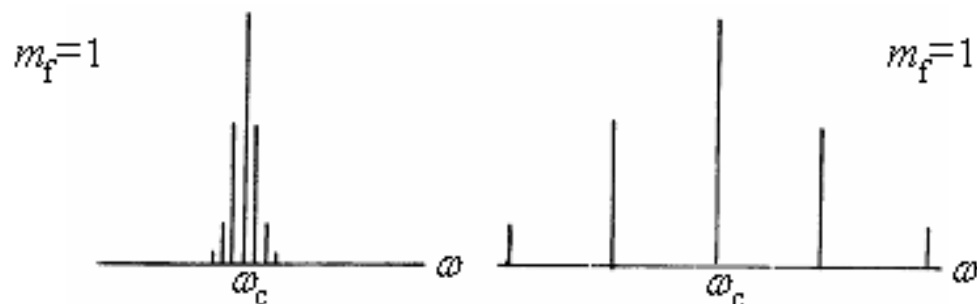
7.1 角度调制信号分析

二、信号的频域分析

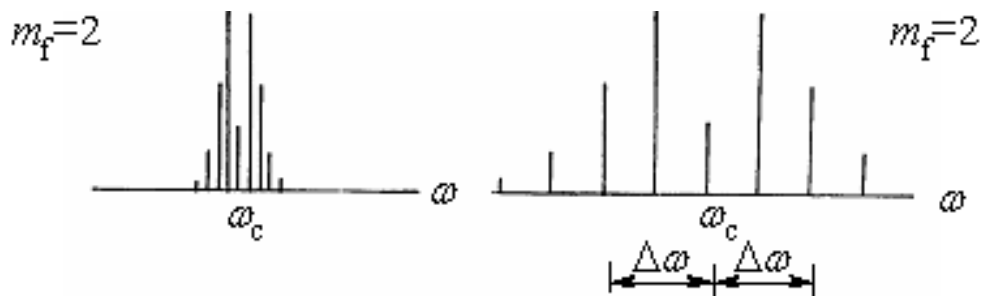
2. 调频波的频谱结构和特点

特点:

- ① 调频波是由载波 ω_c 和无数边频 $\omega_c \pm n\Omega$ 组成
- ② 当 m_f 相同时, 频谱的包络形状相同
- ③ m_f 较小时 ($m_f < 1$), 边频分量随 n 增大而减小; m_f 大于 1 时, 有些边频分量幅度会增大, 只有更远的边频幅度才又减小



a. Ω 为常数



b. $\Delta\omega_m$ 为常数



7.1 角度调制信号分析

二、信号的频域分析

2. 调频波的频谱结构和特点

- ④ 图 a 中, m_f 的增加是靠加
 Δf_m 实现的 (

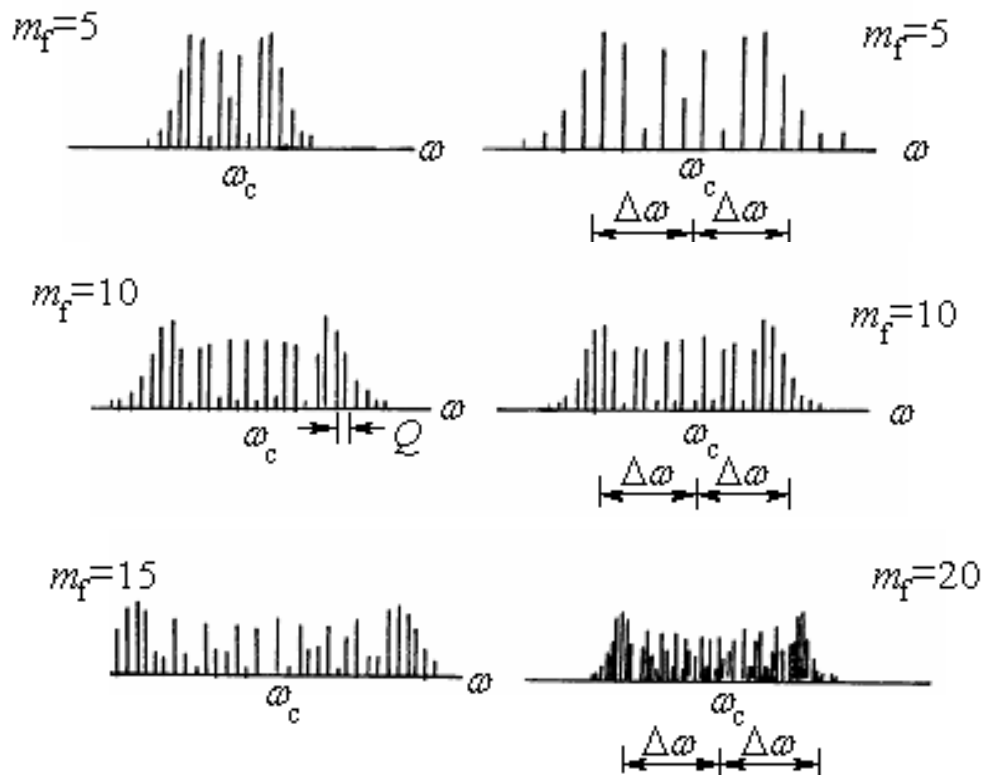
为常数) 调频波中有影响的边频分量数增多, 频谱

展宽
 图 b 中, m_f 的增加是减小调
 制频率实现的, 虽然有影响的
 边频分两也增加, 但是频谱不
 展宽。

- ⑤ 当调制指数 m_f 较小 ($m_f < 0.5$)
 时, 可认为调频波只由
 载波 ω_c 和边频

构成, 称为窄带调

制



a. Ω 为常数

b. $\Delta\omega_m$ 为常数



7.1 角度调制信号分析

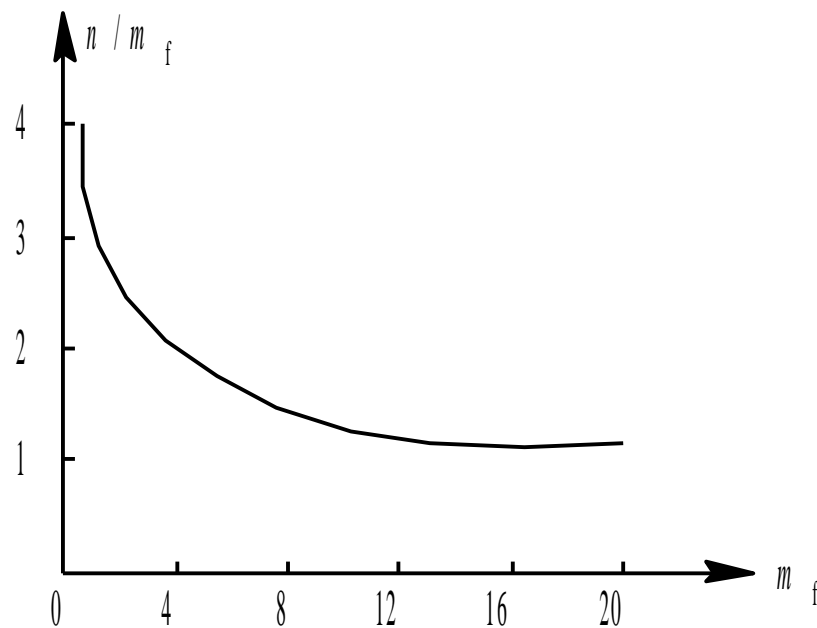
二、信号的频域分析

3. 调频信号的带宽

调频波的另一个重要指标是信号的**频带宽度**

计算信号的频带宽度，通常采用的准则是，信号的频带宽度应包括幅度大于未调载波 1% 以上的边频分量，即

$$|J_n(m_f)| \geq 0.01$$



$|J_n(m_f)| \geq 0.01$ 时的 n/m_f 曲线



7.1 角度调制信号分析

二、信号的频域分析

3. 调频信号的带宽

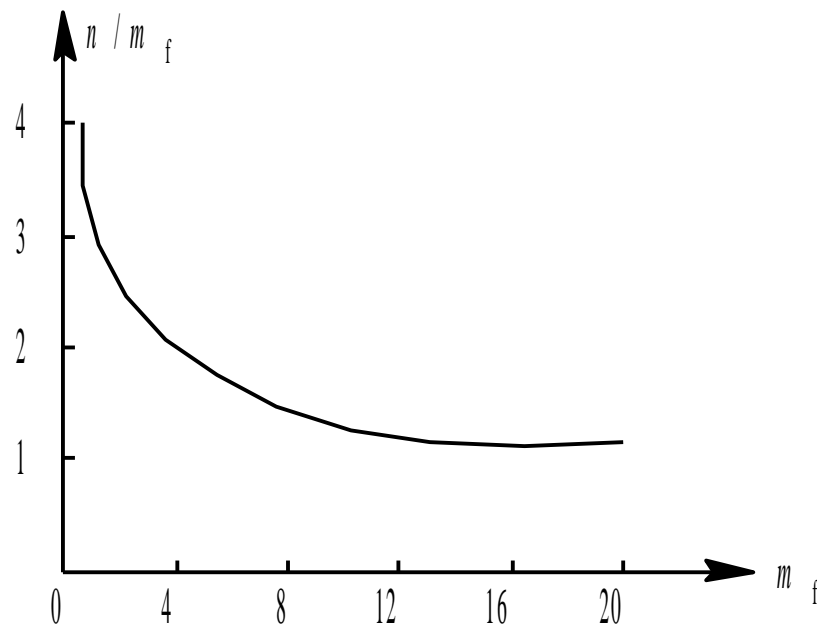
由图可见, 当 m_f 很大时, n/m_f 趋近于1
因此当 $m_f \gg 1$ 时, 应将 $n=m_f$ 的边频包括在频带内, 此时带宽为

$$B_s = 2nF = 2m_f F = 2\Delta f_m$$

当 m_f 很小时, 如 $m_f < 0.5$, 为窄频带调频, 此时 $B_s = 2F$

对于一般情况, 带宽为

$$B_s = 2(m_f + 1)F = 2(\Delta f_m + F)$$



$|J_n(m_f)| \geq 0.01$ 时的 n/m_f 曲线



7.1 角度调制信号分析

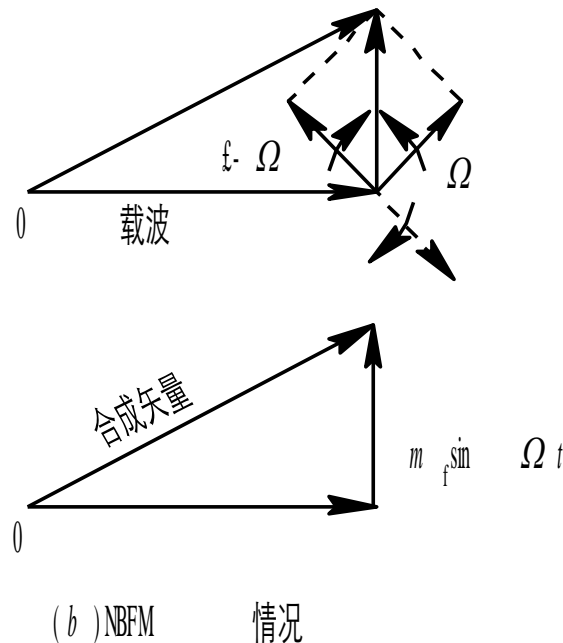
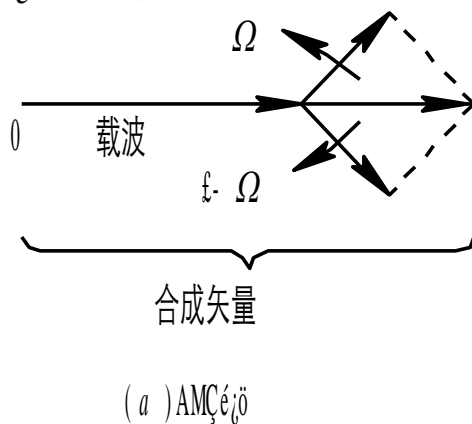
二、信号的频域分析

3. 调频信号的带宽

当 m_f 很小时, 如 $m_f < 0.5$, 为窄频带调频, 此时

$$u_{FM}(t) = U_C [J_0(m_f) \cos \omega_c t + J_1(m_f) \cos(\omega_c + \Omega)t - J_1(m_f) \cos(\omega_c - \Omega)t]$$

由于边频分量的合成矢量与载波垂直, 故也叫**正交调制**





7.1 角度调制信号分析

二、信号的频域分析

3. 调频信号的带宽

$$\text{调频信号带宽} \left\{ \begin{array}{ll} B_s = 2m_f F & , \quad m_f \gg 1 \\ B_s = 2F & , \quad m_f < 0.5 \\ B_s = 2(m_f + 1)F = 2(\Delta f_m + F), & \text{一般情况} \end{array} \right.$$

更准确的调频波带宽计算公式为

$$B_s = 2(m_f + \sqrt{m_f} + 1)F$$



7.1 角度调制信号分析

二、信号的频域分析

3. 调频信号的带宽

结论：

1. 当 $m_f < 1$ 的窄带调频时，带宽由第一个边频分量决定。
 B_s 只随 F 变化，而与 Δf_m 无关
2. 当 $m_f \gg 1$ 时，带宽 B_s 只与 f_m 成比例，而与调制频率 F 无关。只要峰值频偏比调制频率的最高频率大很多，带宽都认为是

$$B_s = 2\Delta f_m$$

当调制信号是多频信号时， $B_s = 2(m_f + 1)F$

仍

此时 F 和 m_f 用最大调制频率 F_{\max} 和对应的 m_f 代替 f_m 用峰值频偏来计算。



7.1 角度调制信号分析

三、调频信号的功率

调频信号 $u_{FM}(t)$ 在电阻 R_L 上消耗的平均功率为

$$P_{FM} = \frac{\overline{u_{FM}^2(t)}}{R_L}$$

因为 $u_{FM} = U_c \sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n(m_f) \cos(\omega_c t + n\Omega t)$

由于余弦项的正交性，总和的均方值等于各项均方值的总和，则：

$$\begin{aligned} P_{FM} &= \frac{1}{R_L} U_c^2 \sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n^2(m_f) \overline{\cos^2(\omega_c t + n\Omega t)} \\ &= \frac{1}{2R_L} U_c^2 \sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n^2(m_f) \end{aligned}$$



7.1 角度调制信号分析

三、调频信号的功率

$$P_{FM} = \frac{1}{2R_L} U_c^2 \sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n^2(m_f)$$

由贝塞尔函数的性质 $\sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n^2(m_f) = 1$

有： $P_{FM} = \frac{1}{2R_L} U_c^2 = P_c$

结论： 调频波的平均功率与未调波的平均功率相等，调制的过程只进行了功率的重新分配，而总的功率不变



7.1 角度调制信号分析

四、调频波与调相波的比较

1. 调相波

调相波是其瞬时相位以未调载波相位 φ_c 为中心，按调制信号规律变化的等幅高频振荡。

如 $u_{\Omega}(t) = U_{\Omega} \cos \Omega t$ $\varphi_0 = 0$, 并令

$$\varphi(t) = \omega_c t + \Delta\varphi(t) = \omega_c t + k_p u_{\Omega}(t)$$

$$= \omega_c t + \Delta\varphi_m \cos \Omega t = \omega_c t + m_p \cos \Omega t$$

其中 $\Delta\varphi_m = k_p U_{\Omega} = m_p$ —— 最大相偏, m_p 也叫调相指

数
 $k_p = \frac{\Delta\varphi_m}{U_{\Omega}}$ —— 调相灵敏度, 表示单位调制电压所引起的相位便宜值



7.1 角度调制信号分析

四、调频波与调相波的比较

1. 调相波

$$\varphi(t) = \omega_c t + m_p \cos \Omega t$$

调相信号为： $u_{PM} = U_c (\cos \omega_c t + m_p \cos \Omega t)$

调相波的瞬时频率为：

$$\omega(t) = \frac{d\varphi(t)}{dt} = \omega_c - m_p \Omega \sin \Omega t = \omega_c - \Delta\omega_m \sin \Omega t$$

调相波的最大频偏：

$$\Delta\omega_m = m_p \Omega = k_p U_\Omega \Omega$$

他不仅与调制信号的幅度成正比，而且与调制频率成正比。如果 $\Delta\omega_m$ 一定 Ω 则 也要限定。



7.1 角度调制信号分析

四、调频波与调相波的比较

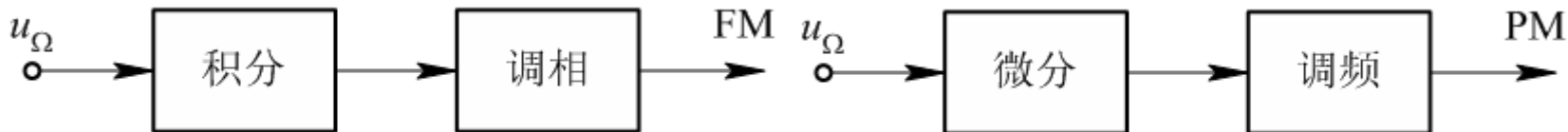
1. 调相波

$$u_{PM} = U_c (\cos \omega_c t + m_p \cos \Omega t)$$

由于频率和相位之间的关系是微积分的关系，因此 FM 波和 PM 波之间可以相互转换。

(1) 如果先对调制信号**积分**，然后再进行**调相**，就可以实现**调频**。

(2) 如过先对调制信号**微分**，然后再进行**调频**，就可以实现**调相**。



PM 波的频谱及带宽，其分析方法与 FM 相同。

调相信号带宽为：

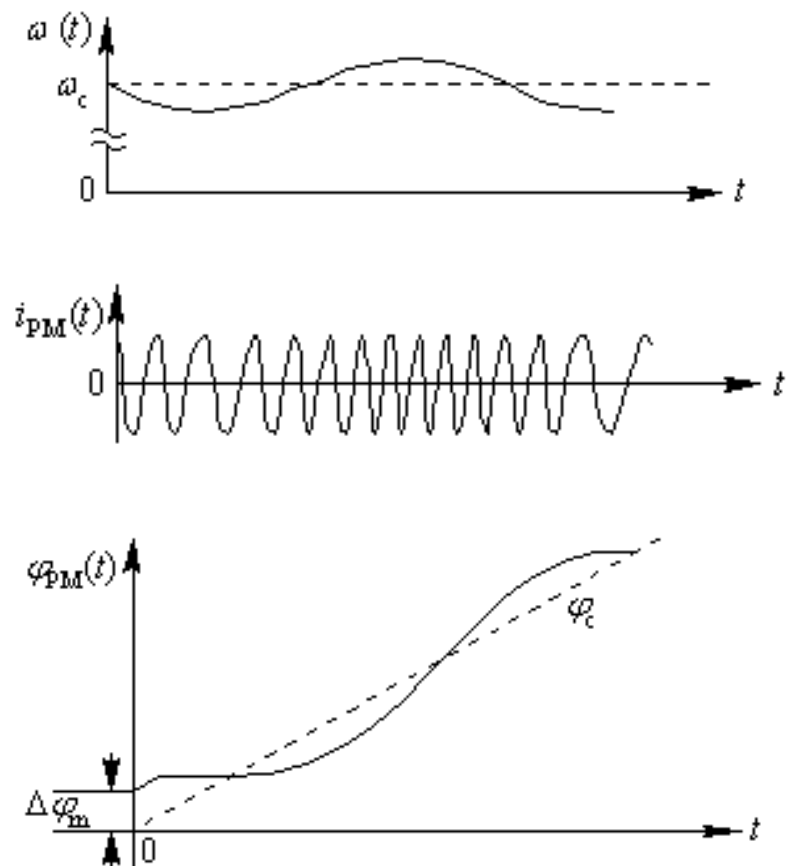
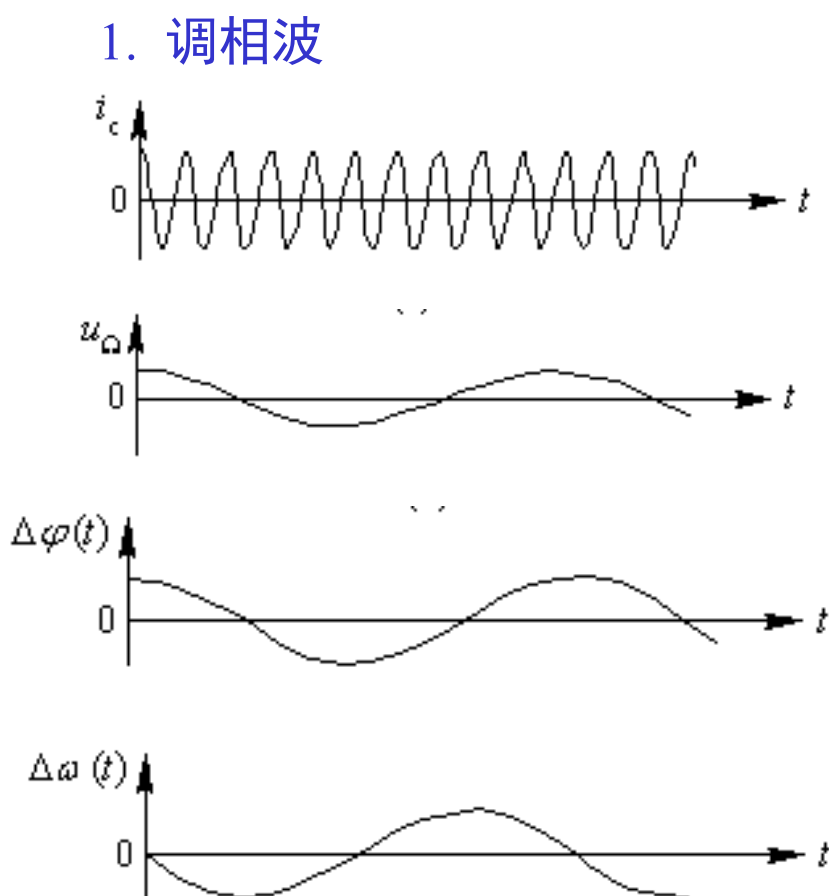
$$B_s = 2(m_p + 1)F$$



7.1 角度调制信号分析

四、调频波与调相波的比较

1. 调相波





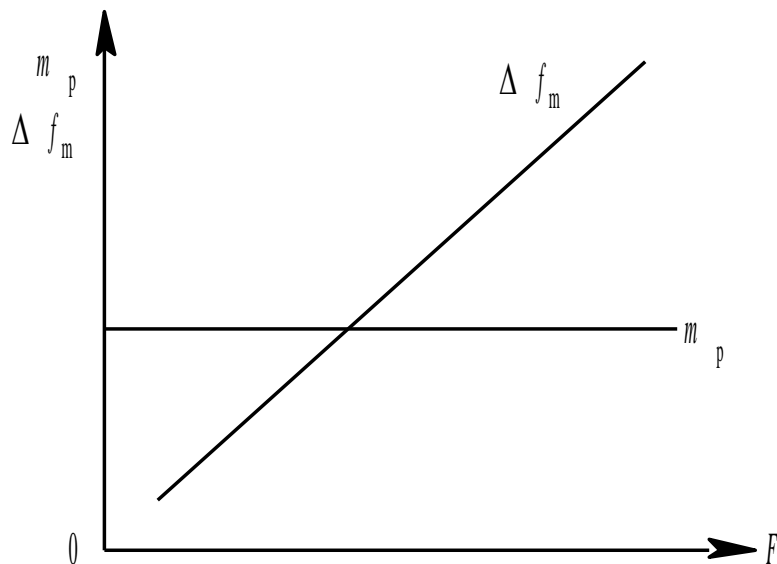
7.1 角度调制信号分析

四、调频波与调相波的比较

1. 调相波

$$\Delta\omega_m = m_p \Omega = k_p U_\Omega \Omega$$

$$k_p U_\Omega = m_p$$



调相波 Δf_m 、 m_p 与 F 的关系



7.1 角度调制信号分析

四、调频波与调相波的比较

项 目	调 频 波	调 相 波
载波	$u_c = U_c \cos \omega_c t$	$u_c = U_c \cos \omega_c t$
调制信号	$u_\Omega = U_\Omega \cos \Omega t$	$u_\Omega = U_\Omega \cos \Omega t$
偏移的物理量	频率	相位
调制指数(最大相偏)	$m_f = \frac{\Delta \omega_m}{\Omega} = \frac{k_f U_\Omega}{\Omega} = \Delta \varphi_m$	$m_p = \frac{\Delta \omega_m}{\Omega} = k_p U_\Omega = \Delta \varphi_m$
最大频偏	$\Delta \omega_m = k_f U_\Omega$	$\Delta \omega_m = k_p u_\Omega \Omega$
瞬时角频率	$\omega(t) = \omega_c + k_f u_\Omega(t)$	$\omega(t) = \omega_c + k_p \frac{du_\Omega(t)}{dt}$
瞬时相位	$\varphi(t) = \omega_c t + k_f \int u_\Omega(t) dt$	$\varphi(t) = \omega_c t + k_p u_\Omega(t)$
已调波电压	$u_{FM}(t) = U_c \cos(\omega_c t + m_f \sin \Omega t)$	$u_{PM}(t) = U_c \cos(\omega_c t + m_p \cos \Omega t)$
信号带宽	$B_s = 2(m_f + 1)F_{\max}$ (恒定带宽)	$B_s = 2(m_p + 1)F_{\max}$ (非恒定带宽)



7.1 角度调制信号分析

四、调频波与调相波的比较

总结：

(1) 角度调制是非线性调制。

(2) 调频信号的频谱结构与 m_f 密切相关。 m_f 越大，频带越宽；但 m_f 越大，调频抗干扰能力越强。

m_f 的选择要从通信质量和带宽限制两方面考虑。

(3) 与 AM 制相比，角调方式的设备利用率高，因其平均功率与最大功率一样。