CONCEPTOS DE ALGORITMOS DATOS Y PROGRAMAS

31/03/2024 - 13/06/2024

Tipos de datos

Simple

Aquellos que toman un único valor, en un momento determinado, de todos los permitidos para ese tipo.

Compuesto

Pueden tomar varios valores a la vez que guardan alguna relación lógica entre ellos, bajo un único nombre.

Existen varios tipos de datos en Pascal

Entre ellos tenemos

- Entero
- Real
- Boolean
- Char
- String
- Record
- Arrav
- Puntero
- Lista

Definido por el Lenguaje

Son provistos por el lenguaje y tanto la representación como sus operaciones y valores son reservadas al mismo.

Entero

Tipo de dato simple, ordinal Puede tomar valores tanto negativos como positivos Además, poseen un número mínimo y uno máximo Se declara como "integer"

Real

Tipo de dato simple Permiten representar números con decimales Posee un número mínimo y uno máximo Se declara como "real"

Lógico

Tipo de dato simple, ordinal Los valores que puede tomar son TRUE = Verdadero FALSE = Falso Se declara como "boolean"

Char

Tipo de dato simple, ordinal Los valores que pueden tomar son caracteres Se declara como "char"

String

Tipo de dato compuesto Los valores que pueden tomar son cadenas de caracteres Se declara como "string"

Puntero

Tipo de dato simple

Es un tipo de variable usada para almacenar una dirección en memoria dinámica. En esa dirección de memoria se encuentra el valor real que almacena. El valor puede ser de cualquiera de los tipos vistos (char, boolean, integer, real, string, registro, arreglo u otro puntero).

Se declara como "^"

Ej: Puntero = ^Nodo;

Para reservar memoria dinámica utilizamos la instrucción "new (VARIABLE);" Para liberar la memoria dinámica utilizamos la instrucción "dispose (VARIABLE);"

- if (p = nil) then, compara si el puntero p no tiene dirección asignada.
- if (p = q) then, compara si los punteros p y q apuntan a la misma dirección de memoria.
- if $(p^{-} = q^{-})$ then, compara si los punteros p y q tienen el mismo contenido.
- no se puede hacer read (p), ni write (p), siendo p una variable puntero.
- no se puede asignar una dirección de manera directa a un puntero, p:= ABCD
- no se pueden comparar las direcciones de dos punteros (p<q).

Definido por el Programador

Permiten definir nuevos tipos de datos a partir de los tipos simples.

Un tipo de dato definido por el usuario es aquel que no existe en la definición del lenguaje, y el programador es el encargado de su especificación.

Declaración program uno; const módulos var x: identificador; begin ... end. Caso program nombre; const N = 25; pi = 3.14;type nuevotipo1 = integer; edad: integer; peso: real; valor: nuevotipo1; begin valor:= 8; read (valor); if (valor MOD 3 = ...) then ... edad:= valor; edad:= edad + valor [X] end.

Subrango

Es un tipo ordinal que consiste de una sucesión de valores de un tipo ordinal (predefinido o definido por el usuario) tomado como base. Es simple y ordinal

Caso

```
program uno;
const
...
typel
notas = 0..10;
letras = 'a'..'l';
```

```
not1,not2: notas;
let:letras;
begin
...
end.
```

Operaciones permitidas

- Asignación
- Comparación
- Todas las operaciones permitidas para el tipo base

Operaciones NO permitidas

- Depende del tipo base

Programa 1: Se pide realizar que lea caracteres (suponga sólo minúsculas) hasta leer el carácter 'z'. Al finalizar informar cuántos caracteres leídos estaban entre 'a' y 'h'; cuántos entre 'i' y 'n' y cuántos entre 'ñ' y 'y'.

```
program uno;
type
 letras = 'a'..'z';
 primer, segundo, tercer: integer;
 letra:letras;
begin
 primer:= 0; segunda:=0; tercer:=0;
 read (letra);
while (letra <> 'z') do begin
 case letra of
  'a'..'h': primer:= primer + 1;
  'i'..'n': segunda:= segunda + 1;
  'ñ'..'y': tercer:= tercer + 1;
 end;
read (letra);
end:
write (primer, segunda, tercer);
end.
```

Registros

Es un tipo de datos estructurado, que permite agrupar diferentes clases de datos en una estructura única bajo un sólo nombre

Una manera natural y lógica de agrupar los datos de cada perro en una sola estructura es declarar un tipo **REGISTRO** asociando el conjunto de datos de cada uno.

La característica principal es que un registro permite representar la información en una única estructura.

```
Program uno;
Const
....
Type
```

```
perro = record
raza: string;
nombre: string;
edad: integer;
end;
Var
ani1, ani2: perro;
```

La única operación permitida es la asignación entre dos variables del mismo tipo Puedo realizar las operaciones permitidas según el tipo de campo del registro La única forma de acceder a los campos es variable.nombrecampo

```
Begin
....
ani2:= ani1;
...
End.

Lectura de campos de un registros
Begin
leer (ani1);
write (an1.raza);
write(ani1.nombre);
write(ani1.edad);
End.
```

Cuando tenemos un registro de registros, tenemos que leer los datos del segundo registro PRIMERO y luego, asignarle al campo del registro principal el registro directamente. Podemos leerlo usando un proceso, como lo hacemos normalmente, devolverlo y asignarle lo leído en el campo del registro declarado.

Vectores

Los arreglos son, como vagones que cargan cosas (datos), cada vagón tiene una posición, la cual es ORDINAL.

Para acceder a la posición de un arreglo utilizaremos los corchetes "[]" entonces...

```
Declaración:
Type
vnumeros = array [1..10] of integer;

For i:=1 to 10 do begin
vnumeros[i]:=0;
end;

Ponemos en cada posición del arreglo "vnumeros", un 0
vnumeros[1] = 0
...
vnumeros[10] = 0
```

Si tenemos que acceder al campo, de un registro dentro de un arreglo y queremos imprimir en las 10 posiciones del vector, lo que haya en el campo del registro declarado, haríamos lo siguiente:

For i:=1 to 10 do begin writeln(vdatos[i].campo); end:

Así de sencillo, accedimos a la posición de "i" del arreglo, y al campo del registro previamente declarado (En este caso es un ejemplo)

Listas

Es una colección de nodos. Cada nodo contiene un elemento (valor que se quiere almacenar en la lista) y una dirección de memoria dinámica que indica dónde se encuentra el siguiente nodo de la lista.

Toda lista tiene un nodo inicial.

Los nodos que la componen pueden no ocupar posiciones contiguas de memoria. Es decir pueden aparecer dispersos en la memoria, pero mantienen un orden lógico interno.

En memoria estática se declara una variable tipo PUNTERO (ya que son las únicas que pueden almacenar direcciones). La dirección almacenada en esa variable representa la dirección donde comienza la lista. Inicialmente ese puntero no contiene ninguna dirección. Luego a medida que se quiere agregar elementos a la lista (nodo), se reserva una dirección de memoria dinámica y se carga el valor que se quiere guardar.

El último nodo de la lista indica que la dirección que le sigue es nil.

Estructura de datos

Permite al programador definir un tipo al que se asocian diferentes datos que tienen valores lógicamente relacionados y asociados bajo un nombre único.

7			
CION	Elementos	Acceso	1
:ICA	Homogénea	Secuencial	
LASIFICA	Heterogénea	Directo	
Ö			

Tamaño	Linealidad
Dinámica	Lineal
Estática	No Lineal

Homogénea: Los elementos que la componen son del mismo tipo

Heterogénea: Los elementos que la componen pueden ser de distinto tipo

Estática: El tamaño de la estructura no varía durante la ejecución del programa

Dinámica: El tamaño de la estructura puede variar durante la ejecución del programa

Secuencial: Para acceder a un elemento particular se debe respetar un orden predeterminado, por ejemplo, pasando por todos los elementos que le preceden, por ese orden

Directo: Se pueden acceder a un elemento particular, directamente, sin necesidad de pasar por los anteriores a él, por ejemplo, referenciando una posición

Lineal: Está formada por ninguno, uno o varios elementos que guarden una relación de adyacencia ordenada donde a cada elemento y le sigue uno y le precede uno, solamente

No lineal: Para un elemento dado pueden existir 0, 1 ó más elementos que le suceden y 0, 1 ó más elementos que le preceden

Operaciones

Operadores matemáticos

Tenemos:

- Suma (+)
- Resta (-)
- Multiplicación (*)
- División (/)

Operadores lógicos

- Menor (<)
- Mayor (>)
- Distinto (<>)
- Igual (=)
- Menor Igual (<=)
- Mayor Igual (=>)

Operadores enteros

- DIV (Devuelve el cociente entero de la división)
- MOD (Devuelve el resto de la división)

Variables

Es una zona de memoria cuyo contenido va a ser alguno de los tipos mencionados anteriormente. La dirección inicial de esta zona se asocia con el nombre de la variable. Puede cambiar su valor durante el programa.

Constantes

Es una zona de memoria cuyo contenido va a ser alguno de los tipos mencionados anteriormente. La dirección inicial de esta zona se asocia con el nombre de la variable. NO puede cambiar su valor durante el programa.

Estructura del programa

```
program nombre;
const
módulos {luego veremos cómo se declaran}
var
begin
end.
program nombre;
const
 N = 25:
 pi = 3.14;
módulos (luego veremos cómo se declaran)
edad: integer;
peso: real;
letra: char;
resultado: boolean;
begin
 edad:= 5;
 peso:= -63.5;
 edad:= edad + N;
 letra:= 'A';
 resultado:= letra = 'a';
end.
```

PRE y POST condición

Pre-Condición: Es la información que se conoce como verdadera antes de iniciar el programa o módulo

Post-Condición: Es la información que debería ser verdadera al concluir el programa o módulo, si se cumplen adecuadamente los pasos especificados

READ y WRITE

READ: Es una operación que contienen la mayoría de los lenguajes de programación. Se usa para tomar datos desde un dispositivo de entrada (por defecto desde teclado) y asignarlos a las variables correspondientes

```
program uno;
var
cant: integer;
begin
read (cant); ← Se lee el valor para la variable "cant"
end.
```

WRITE: Es una operación que contienen la mayoría de los lenguajes de programación. Se usa para mostrar el contenido de una variable, por defecto en pantalla

```
program uno;
var
cant: integer;
begin
read (cant); ← Se lee el valor para la variable "cant"
cant:= cant + 1; ← Se le suma 1 a lo leído en la línea anterior
write (cant); ← Se escribe el valor de la variable "cant"
end.
```

Estructuras de control

- Secuencia
- Decisión
- Iteración
- Repetición
- Selección

Secuencia

La estructura de control más simple, está representada por una sucesión de operaciones (por ej. asignaciones), en la que el orden de ejecución coincide con el orden físico de aparición de las instrucciones.

Decisión

En un algoritmo representativo de un problema real es necesario tomar decisiones en función de los datos del problema.

Realice un programa que lea dos números enteros e informe si la suma de los mismos es mayor a 20.

```
program uno;
var
num1,num2,suma:integer;
begin
read (num1);
read (num2);
suma:= num1 + num2;
if (suma > 20) then
write ("La suma supera 20")
else
write ("La suma NO supera 20");
end.

Otra forma:
program uno;
```

```
var

num1,num2:integer;

begin

read (num1);

read (num2);

if ((num1+num2) > 20) then

write ("La suma supera 20")

else

write ("La suma NO supera 20");

end.
```

Realizar un programa que lea un carácter y al finalizar informe si se leyó un carácter mayúscula, minúscula, dígito, y ó especiales ha leído.

```
program uno;
var
car:char;
begin
read (car);
case car of
'a'.. 'z': write ("minúscula");
'A'.. 'Z': ("mayúscula");
'0'.. '9': ("dígito");
else ("especial");
end;
end.
```

Iteración

Puede ocurrir que se desee ejecutar un bloque de instrucciones desconociendo el número exacto de veces que se ejecutan.

Para estos casos existen en la mayoría de los lenguajes de programación estructurada las estructuras de control iterativas condicionales.

Como su nombre lo indica las acciones se ejecutan dependiendo de la evaluación de la condición.

Estas estructuras se clasifican en pre-condicionales y post-condicionales

Pre-condicional: Evalúan la condición y si es verdadera se ejecuta el bloque de acciones. Dicho bloque se pueda ejecutar 0, 1 o más veces.

Importante: el valor inicial de la condición debe ser conocido o evaluable antes de la evaluación de la condición

```
while (condición) do begin
acción 1;
acción 2;
end;
```

Realizar un programa que lea códigos de productos hasta leer un código igual a 30. Al finalizar informe la cantidad de productos con código par.

```
program dos;
var
prod:integer;
total:integer;
begin
total:=0;
read (prod);
while (prod <> 30) do begin
if (prod MOD 2 = 0) then
total:= total + 1;
read (prod);
end;
write (total);
end.
```

Post-condicional: Ejecutan las acciones luego evalúan la condición y ejecutan las acciones mientras la condición es falsa. Dicho bloque se pueda ejecutar 1 ó más veces

```
repeat
acción 1;
acción 2;
until (condición);
```

Realizar un programa que lea códigos de productos hasta leer un código igual a 30. Al finalizar informe la cantidad de productos con código par. El último producto debe procesarse.

```
program uno;
var
prod:integer;
total:integer;
begin
total:=0;
repeat
read (prod);
if (prod MOD 2 = 0) then
total:= total + 1;
until (prod = 30); ← Se ejecuta cuando la condición es falsa
write (total);
end.
```

Repetición

Es una extensión natural de la secuencia. Consiste en repetir N veces un bloque de acciones.

Este número de veces que se deben ejecutar las acciones es fijo y conocido de antemano La variable índice debe ser de tipo ordinal

La variable índice no puede modificarse dentro del lazo

La variable índice se incrementa y decrementa automáticamente

Cuando el for termina la variable índice no tiene valor definido

Realizar un programa que lea precios de 10 productos que vende un almacén. Al finalizar informe la suma de todos los precios leídos.

```
program uno;
var
  precio,total:real;
i:integer;
begin
  total := 0;
for i:= 1 to 10 do begin
  read (precio);
  total:= total + precio;
end;
  write ("La suma de los precios de los productos del almacén son: ",total);
end.
```

Máximos y Mínimos

Una explicación simple para los máximos y mínimos, son variables que toman valores dependiendo de una estructura de condición, en caso de que se lea un número que cumpla con la condición del máximo o del mínimo, debemos actualizar la variable correspondiente con el valor correspondiente

Realizar un programa que lea número de alumno y promedio hasta leer un promedio igual a 0. Al finalizar informar el promedio más alto.

```
program uno;
var
prom:real;alu:integer;
begin
read(prom);
read(alu);
max:=-1; ← Muy importante inicializar los máximos en un valor MUY bajo
while (prom <> 0) do begin
read(prom);
read(alu);
end;
write ("El mejor promedio es:",max);
end.
```

Realizar un programa que lea número de alumno y promedio hasta leer un promedio igual a 0. Al finalizar informar el promedio más bajo.

```
program uno;
var
prom:real;alu:integer;
```

```
min:real;
begin
read(prom);
read(alu);
min:=11 ← Recordar inicializar los mínimos en el valor más alto posible
while (prom <> 0) do begin
If (prom <= min) then
min:= prom;
read(prom);
read(alu);
end;
write ("El mejor promedio es:",min);
end.
```

Modularización

Significa dividir un problema en partes funcionalmente independientes, que encapsulan operaciones y datos.



No se trata simplemente de subdividir el código de un sistema de software en bloques con un número de instrucciones dado.



Separar en funciones lógicas con datos propios y datos de comunicación perfectamente especificados.

Módulo

Tarea específica bien definida se comunican entre sí adecuadamente y cooperan para conseguir un objetivo común.

Encapsula acciones tareas o funciones.

En ellos se pueden representar los objetivos relevantes del problema a resolver.

Existen diferentes metodologías para usarlos en los programas en particular nosotros usaremos la METODOLOGÍA TOP-DOWN

Ejemplo estructura de un proceso:

Programa nombre

areas

. . .

Procesos

proceso nombre (parámetros)

variables ← Variables locales

comenzar

```
... ← Código del procedimiento
fin
Variables
...
comenzar
... ← Código del programa principal fin
```

Un efecto de la modularización es una mayor claridad para leer y comprender el código fuente. El ser humano maneja y comprende con mayor facilidad un número limitado de instrucciones directamente relacionadas.

Procedure

Conjunto de instrucciones que realizan una tarea específica y retorna 0, 1 ó más valores. No podremos invocarlas dentro de estructuras de control, evitar hacer: if (procesoleer) X

Se pueden declarar procesos dentro de otros procesos, si, se pueden

```
Program uno;
Const
....
Type
....
procedure auxiliar;
Var
x:integer;
begin
x:=8;
end;
Var
...
Begin
auxiliar; ← Se llama por su nombre
End.
```

Function

Conjunto de instrucciones que realizan una tarea específica y retorna 1 valor de tipo simple. tipo debería ser un tipo de dato simple

Para retornar el valor la última instrucción de la función debe ser asignarle a su nombre el valor que se quiere retornar

¡Mala práctica, usar parámetros de referencia en la función! X

Program uno;

```
Const
 ....
Type
function auxiliar (parámetros): tipo;
Var
x:integer;
begin
x:=8;
auxiliar:= valor que se quiere retornar;
end;
Var
Begin
End.
Invocar una función utilizando una variable:
program uno;
Function auxiliar: real;
 x, y, cociente:real;
begin
  x = 10;
  y := 4;
  cociente:= x/y;
  auxiliar:= cociente;
end;
Var
 aux:real;
begin
 aux:= auxiliar;
 write (aux);
end.
Invocación de una función usando estructuras de control:
program uno;
Function auxiliar: real;
Var
x, y, cociente:real;
begin
  x = 10;
  y := 4;
  cociente:= x/y;
  auxiliar:= cociente;
end;
begin
 while (auxiliar = 5.5) do
 if (auxiliar = 5.5) then
end.
```

Invocación de una función utilizando el write:

```
program uno;
Function auxiliar: real;
Var
x, y, cociente:real;

begin
x:= 10;
y:= 4;
cociente:= x/y;
auxiliar:= cociente;
end;
begin
write ('El resultados es,auxiliar);
end.
```

Alcance de las variables

```
Program alcance:
```

Var

a,b: integer; \leftarrow Variables globales al programa, se pueden usar por todo lo que este debajo del código

procedure prueba;

Var

c: integer; ← Variables locales al PROCESO, se pueden usar solo en el proceso Begin

End.

Var

d:integer; ← Variables del programa principal, solo las utiliza el cuerpo del programa Begin

End.

Si es una variable utilizada en un proceso

- Se busca si es una variable local
- Se busca si es un parámetro
- Se busca si es una variable global al programa

Si es una variable usada en un programa

- Se busca si es una variable local al programa
- Se busca si es una variable global al programa

Comunicación entre módulos

Parámetros: La solución a estos problemas ocasionados por el uso de variables globales es una combinación de ocultamiento de datos (Data Hiding) y uso de parámetros.

El ocultamiento de datos significa que los datos exclusivos de un módulo NO deben ser "visibles" o utilizables por los demás módulos.

El uso de parámetros significa que los datos compartidos se deben especificar como parámetros que se transmiten entre módulos.

Parámetros por valor: El módulo recibe un valor, puede realizar operaciones y/o cálculos, pero **no producirá ningún cambio** ni tampoco tendrá incidencia fuera del módulo

Parámetros por referencia: El módulo reciba una dirección, puede realizar operaciones y/o cálculos, que **producirán cambios** y tendrán incidencia fuera del módulo

Corte de control

Cuando nos piden, que se lea, se procese o se informe dicha cantidad, como si fuese una condición de corte

debemos considerar lo siguiente:

¿Cuál es la condición de corte?

¿Debo heredar la condición?

¿Puedo usar booleans?

Los puntos más importantes son el 1 y 2 para la mayoría de ejercicios:

While (DATO-A-PROCESAR <> CONDICIÓN) do begin

While (DATO-A-PROCESAR <> CONDICIÓN) AND (OTRO-DATO = CONDICIÓN-2) do begin

. . .

entonces, ahí entendemos lo que es una "condición heredada" o "while anidado", teniendo en cuenta cual es la condición de corte.

Dimensiones

Física

Se especifica en el momento de la declaración y determina su ocupación máxima de memoria.

La cantidad de memoria total reservada no variará durante la ejecución del programa.

Lógica

Se determina cuando se cargan contenidos a los elementos del arreglo.

Indica la cantidad de posiciones de memoria ocupadas con contenido real. Nunca puede superar la dimensión física

La dimensión lógica es una variable, a comparación de la física que es una constante, entonces, si nosotros queremos almacenar a lo sumo, N elementos, debemos contar la cantidad REAL de elementos en nuestra estructura (vector), podremos tener un vector de

100 espacios, pero de esos 100, ocupar solo 80, entonces nuestra Dimensión Lógica (real), es 80, no 100.

Vectores (Agregar)

Significa agregar en el vector un elemento detrás del último elemento cargado en el vector. Puede pasar que esta operación no se pueda realizar si el vector está lleno Pasos a tener en cuenta:

- 1. Verificar que hay espacio, la dimensión lógica debe ser menor a la dimensión física
- 2. Agregar al final de los elementos ya existentes el elemento nuevo
- 3. Incrementar la cantidad de elementos actuales

Ejemplo en código:

```
PUDE:=FALSE;
if (DIML+1 <= DIMF) then
begin
DIML:=DIML+1;
V[DIML]:=ELEMENTO;
PUDE:=TRUE;
end
end;
```

Cuando devuelve verdadero, es porque pude agregar al vector el elemento, siempre recordando que la dimensión lógica se incrementa.

Vectores (Insertar)

Significa agregar en el vector, en una posición determinada, siempre y cuando esta sea válida ya que no puedo insertar en una posición inexistente (fuera de rango)

- Verificar que hay espacio, la dimensión lógica debe ser menor o igual a la dimensión física
- 2. Verificar que la posición sea válida (Entre los valores de dimensión definida (física) y la dimensión lógica)
- 3. Hacer lugar para insertar el elemento, con un corrimiento hacia algún lado
- 4. Incrementar la cantidad de elementos actuales

Ejemplo en código:

```
VAR
i:integer;
PUDE:=FALSE;
if (DIML < DIMF) AND (POS >= 1) AND (POS <= DIML) then
begin
for i:=DIML downto POS do begin
V[i+1]:=V[i];
end;
PUDE:=TRUE;
V[POS]:=ELEMENTO; ← En la posición que quería insertar el elemento, lo inserto
DIML:=DIML+1;
```

end end;

Vectores (Eliminar)

Significa eliminar (lógicamente) en el vector un elemento en una posición determinada, o un valor determinado. Puede pasar que esta operación no se pueda realizar si la posición no es válida, o que el elemento no exista

- 1. Verificar que la posición sea válida (Entre los valores de dimensión definida (física) y la dimensión lógica)
- 2. Hacer un corrimiento a partir de la posición hasta el final
- 3. Decrementar la cantidad de elementos actuales

Ejemplo en código:

```
VAR
i:integer;
begin

PUDE:=FALSE;
if(POS >= 1) AND (POS <= DIML) then begin
for i:=POS to DIML-1 do begin
V[i]:=V[i+1];
end;
PUDE:=TRUE;
DIML:=DIML-1;
end
end;
```

Vectores (Búsqueda)

Significa recorrer el vector para buscar un elemento, este puede o no estar y, se debe tener en cuenta que no es lo mismo buscar en un vector ordenado que desordenado

Ordenado

Se debe recorrer el vector teniendo en cuenta el orden:

- Búsqueda mejorada
- Búsqueda binaria

Búsqueda mejorada

- 1. Inicializar la búsqueda en la posición "1"
- 2. Mientras el elemento buscado sea menor al valor en el vector, y no termine de recorrer, sigo avanzando en el vector, +1 a la posición
- 3. Determinar la condición por la cual terminó el while y devolver el resultado

Ejemplo en código

```
Function existe (a:números; dL:integer; valor:integer):boolean;
 pos:integer;
Begin
 pos:=1;
 while ( (pos <= dL) and (a[pos] < valor)) do
  begin
    pos:=pos+1;
   end:
 if (pos <= dL) and (a[pos] = valor) then
       buscar:=true
 else
       buscar:= false;
end.
Búsqueda Dicotómica
   1. Se calcula la posición media del vector (teniendo en cuenta la cantidad de
       elementos)
   2. Mientras ((el elemento buscado sea <> Vector[medio]) y (inf <= sup))
   Si (El elemento buscado sea < Vector[medio]) entonces
    Actualizo primero
   Sino
    Actualizo último
   Calculo nuevamente el medio
```

3. Determinar por cuál condición se ha terminado el while y devolver el resultado.

Ejemplo en código:

```
Function dicotómica (vec:números; dL:integer; valor:integer):boolean;
  pri, ult, medio: integer;
  ok:boolean;
Begin
   ok:= false:
   pri:= 1; ult:= dL; medio := (pri + ult ) div 2;
   While (pri < = ult) and (valor <> vec[medio]) do begin
     if (valor < vec[medio]) then
       ult:= medio -1;
     else
       pri:= medio+1;
     medio := ( pri + ult ) div 2 ;
   if (pri <=ult) and (valor = vec[medio]) then
       ok:=true:
 end;
 dicotómica:= ok;
end.
```

Desordenado

Se debe recorrer todo el vector (En el peor de los casos), y detener la búsqueda en el momento que se encuentra el dato buscado o en el que se terminó el vector

- 4. Inicializar la búsqueda en la posición "1"
- 5. Mientras el elemento buscado no sea igual al valor en el vector, y no termine de recorrer, sigo avanzando en el vector, +1 a la posición
- 6. Determinar la condición por la cual terminó el while y devolver el resultado

Ejemplo en código:

```
function buscar (a :números; dL:integer; valor:integer): boolean;
Var
 pos:integer;
 esta:boolean;
Begin
 esta:= false:
 pos:=1;
 while ( (pos <= dL) and (esta = false) ) do
   begin
    if (a[pos]= valor) then
          esta:= true ← Si lo encontre, devuelve verdadero
    else
      pos:= pos + 1; ← Paso a la siguiente posición si no lo encontre
   end;
 buscar:= esta;
end.
```

Listas (Crear)

```
program crear;
type
Lista=^Nodo;
Nodo=record
dato:integer; ← Dato siempre es el campo que va a contener la información sig:Lista; ← Sig siempre es el campo que va a contener el siguiente nodo end;
var
L:Lista;
begin
L:=NIL;
end.
```

Listas (Recorrer)

Implica posicionarse al comienzo de la lista y a partir de allí ir "pasando" por cada elemento de la misma hasta llegar al final.

Program uno;

```
Type
Lista= Nodo;
Nodo= record
 dato:integer;
 sig:Lista;
end:
Var
 L:Lista;
begin
 L:=NIL;
 while (L <> NIL) do begin ← Mientras la lista NO este vacia
  Aca podriamos hacer lo que tengamos que hacer con los elementos de la lista
  L:=L^.sig; ← Pasamos al siguiente nodo
end.
¿Y qué pasaría con un corte de control, como me doy cuenta?
"La lista se encuentra ordenada por país"
while (L <> NIL) do begin
 PaisAct:=L^.dato.pais;
 while (L <> NIL) AND (L^.dato.pais = PaisAct) do begin
  Aca podriamos hacer lo que tengamos que hacer con los elementos de la lista
  L:=L^.sig;
 end;
end;
```

El primer while me indica que, mientras la lista no esté vacía siga procesando, pero también, me dice que la lista se encuentra **ordenada** por país, entonces utilizó un corte de control que, mientras la lista no esté vacía **y** el país de la lista siga siendo el mismo que tengo en "PaisAct" tengo que procesar los datos de ese nodo y avanzar al siguiente nodo hasta que cambie el dato del corte de control.

Listas (Agregar Adelante)

Implica reservar espacio en memoria para generar un nuevo nodo, asignarle los datos y hacer que este nuevo nodo sea el primero

```
procedure AgregarAdelante (var L:Lista; D:Dato);
var
NuevoNodo:Lista; ← Siempre del mismo tipo!
begin
new(NuevoNodo); ← Reservo espacio para el nuevo nodo
NuevoNodo^.dato:=D; ← D puede ser cualquier cosa, mientras sea del mismo tipo que el
campo "dato" del "NuevoNodo"
NuevoNodo^.sig:=L; ← El nuevo nodo apunta a la Lista, para generar un enlace
L:=NuevoNodo; ← La lista pasa a ser el "NuevoNodo" y está va a apuntar a NIL (El primer
nodo)
end;
```

Listas (Agregar Atrás)

Implica reservar espacio en memoria para generar un nuevo nodo, asignarle los datos y hacer que el último nodo sea el nuevo nodo, manteniendo un orden en el que los datos fueron ingresados.

```
procedure AgregarAtras (var Pri,Ult:Lista; D:Dato);
var
NuevoNodo:Lista; ← Siempre del mismo tipo!
begin
new(NuevoNodo); ← Reservo espacio para el nuevo nodo
NuevoNodo^.dato:=D; ← D puede ser cualquier cosa, mientras sea del mismo tipo que el
campo "dato" del "NuevoNodo"
NuevoNodo^.sig:=NIL; ← El nuevo nodo apunta NIL
if (Pri <> NIL) then
Ult^.sig:=NuevoNodo; ← Si la lista tiene nodos, el siguiente a Ult va a ser el NuevoNodo
Ult:=NuevoNodo; ← El último nodo va a pasar a ser el NuevoNodo
else begin
Pri:=NuevoNodo; ← Si la lista está vacía, Pri y Ult pasan a ser el NuevoNodo
Ult:=NuevoNodo;
end;
end;
```

Listas (Insertar Ordenado)

Implica agregar un nuevo nodo a una lista ordenada por algún criterio de manera que la lista siga quedando ordenada.

```
procedure InsertarOrdenado(var L:Lista; valor:integer);
 Ant, Act: Nue: Lista;
begin
 New(Nue):
 Nue^.Dato:=valor:
 Nue^.Sig:=NIL;
 Act:=L:
 while (Act <> NIL) AND (Act^.Dato ** Nue^.Dato) do begin ← "**" simboliza una operación
que depende del criterio de ordenamiento, si es ascendente, descendente o que sean
distintos (como el caso del parcial de 2024 tema 2, en el que tenías una lista ORDENADA
por país)
  Ant:=Act; ← Voy posicionando Anterior para que guede atras del nodo Act
  Act:=Act^.Sig; ← Me posiciono en el siguiente nodo
 if (Act = L) then begin ← Pregunto si Act es igual a L (la lista está vacía)
  Nue^.Sig:=L; ← Agregar Adelante
  L.=Nue;
 end;
 else begin
  Ant^.Sig:=Nue; ← Hago el enlace entre lo que apunta el Anterior con el Nuevo Nodo
  Nue^.Sig:=Act; ← Hago el enlace entre lo que apunte el Nuevo Nodo con Actual
 end;
end;
```

Listas (Búsqueda)

Desordenado

Se debe recorrer toda la lista (En el peor de los casos), y detener la búsqueda en el momento que se encuentra el dato buscado o en el que la lista se terminó.

```
function buscar (L:Lista; Valor:Dato):boolean;
var
encontre:boolean;
begin
encontre:=false;
while (L <> NIL) AND (encontre = false) do begin
if (L^.dato.elemento = Valor) then
encontre:=true
else
L:=L^.sig;
end;
buscar:=encontre;
end;
```

Ordenado

Se debe recorrer la lista teniendo en cuenta el orden. La búsqueda se detiene cuando se termina la lista o el elemento buscado es mayor al elemento actual.

```
function buscar (L:Lista; Valor:Dato):boolean;
var
encontre:boolean;
begin
encontre:=false;
while (L <> NIL) AND (L^.dato.elemento ** valor) do begin ← "**" representa una operación
que la determina el enunciado, si es que busca de forma ascendente o descendente
L:=L^.sig;
end;
if (L <> NIL) AND (L^.dato.elemento = valor) then
encontre:=true; ← Si encontre el elemento, entonces pongo en true "encontre"
buscar:=encontre;
end;
```

Listas (Eliminar)

Sin repeticiones

```
procedure eliminar (var L:lista; valor:dato);
var
act,ant:lista;
begin
act:=L;
while (act <> NIL) and (actl^.elem <> valor) do begin ← Si donde estoy parado, no
```

```
encontré el elemento, sigo buscándolo ant:=act; ← Anterior toma el lugar de Actual act:= act^.sig; ← Actual avanza al siguiente nodo end; if (act <> NIL) then ← Me fijo si estoy parado al comienzo, en el medio o al final if (act = L) then

L:= L^.sig ← Si era el primer nodo, L pasa a ser el siguiente (NIL) else ant^.sig:= act^.sig; ← Si era un nodo en alguna posición, hago un enlace entre lo que apunta Anterior con el siguiente a Actual, así no pierdo el enlace dispose(act); ← Eliminar el nodo que tenía que eliminar end;
```

Con repeticiones

```
procedure eliminar (Var L: lista; valor:integer);
Var
Act, Ant:lista;
Begin
 Act:=L:
 while (Act <> nil) do begin ← Recorrer los nodos
  if (Act^.elem ** valor) then begin ← Si la lista está ordenada uso la operación
dependiendo de si es ascendente o descendente, si está desordenada, uso el distinto "<>".
   Ant:=Act; ← El Anterior es Actual
   Act:= Act^.sig; El Actual pasa al siguiente nodo
  end:
  else begin
   if (Act = L) then \leftarrow Si Actual es igual a L es porque es NIL
     L:= L^.sig; ← Paso al siguiente nodo
     Ant^.sig:= Act^.sig; ← Hago que lo que apunte Anterior sea el siguiente de Actual para
no perder el enlace de todos los nodos
   dispose (Act); ← Eliminó finalmente el nodo
   Act:=Ant ← Tengo que reubicar el actual con el anterior, para seguir recorriendo la lista;
  end:
End;
```

Corrección de Programas

Cuando se desarrollan los algoritmos hay dos conceptos importantes que deben tenerse en cuenta: Corrección y Eficiencia del programa

Testing

El propósito del Testing es proveer evidencias convincentes de que el programa hace el trabaio esperado.

 Decidir cuáles aspectos del programa deben ser testeados y encontrar datos de prueba para cada uno de esos aspectos

- Determinar el resultado que se espera que el programa produzca para cada caso de prueba
- Poner atención en los casos límite
- Diseñar casos de prueba sobre la base de lo que hace el programa y no de lo que se escribió del programa. Lo mejor es hacerlo antes de escribir el programa.

Una vez que el programa ha sido implementado y se tiene el plan de pruebas:

- Se analiza el programa con los casos de prueba
- Si hay errores se corrigen
 (Estos dos pasos se repiten hasta que no haya errores)

Debugging

Es el proceso de descubrir y reparar la causa del error Para esto pueden agregarse sentencias adicionales en el programa que permiten monitorear el comportamiento más cercanamente Los errores encontrados pueden ser de tres tipos

- Sintácticos: Se detectan en la compilación
- Lógicos: Generalmente se detectan en la ejecución
- Sistema: Son muy raros los casos en los que ocurren

Walkthroughs

Es el proceso de recorrer un programa frente a una audiencia La lectura de un programa a alguna otra persona provee un buen medio para detectar errores

- Esta persona no comparte preconceptos y está predispuesta a descubrir errores u omisiones
- A menudo, cuando no se puede detectar un error, el programador trata de probar que no existe, pero mientras lo hace, puede detectar el error, o bien puede que el otro lo encuentre

Verificación

Es el proceso de controlar que se cumplan las pre y post condiciones del mismo Para determinar la corrección de un programa puedo utilizar una o varias técnicas de corrección la cantidad de veces necesarias hasta que el programa sea correcto

Eficiencia de programas

Una vez que se obtiene un algoritmo y se verifica que es correcto, es importante determinar la eficiencia del mismo

El análisis de la eficiencia de un algoritmo estudia el tiempo de ejecución de un algoritmo y la memoria que requiere para su ejecución

Los factores que afectan la eficiencia de un programa

- Memoria: Se calcula (Como hemos visto previamente) teniendo en cuenta la cantidad de bytes que ocupa la declaración en el programa de:
 - Constante/s
 - Variable/s global/es
 - Variable/s local al programa/es
- Tiempo de ejecución: Puede calcularse haciendo un análisis empírico o un análisis teórico del programa

El tiempo de un algoritmo puede definirse como una función de entrada:

- Existen algoritmos que el tiempo de ejecución no depende de las características de los datos de entrada sino de la cantidad de datos de entrada o su tamaño
- Existen otros algoritmos que el tiempo de ejecución es una función de la entrada "específica", en estos casos se habla del tiempo de ejecución del "peor" caso. En estos casos, se obtiene una cota superior del tiempo de ejecución para cualquier entrada

Para medir el tiempo de ejecución se puede realizar un análisis empírico o un análisis teórico

Análisis empírico

Requiere la implementación del programa, luego ejecutar el programa en la máquina y medir el tiempo consumido para su ejecución

- Es fácil de realizar pero...
- Obtiene valores exactos para una máquina determinada y unos datos determinados
- Completamente dependiente de la máquina donde se ejecuta
- Requiere implementar el algoritmo y ejecutarlo repetidas veces (Para luego calcular un promedio)

Análisis teórico

Implica encontrar cota máxima ("peor caso") para expresar el tiempo de nuestro algoritmo, sin necesidad de ejecutarlo

 A partir de un programa correcto, se obtiene el tiempo teórico del algoritmo y luego el orden de ejecución del mismo. Lo que se compara entre algoritmos es el orden ejecución

Dado un algoritmo que es correcto se calcula el tiempo de ejecución de cada una de sus instrucciones. Para eso se va a considerar:

- Sólo las instrucciones elementales del algoritmo: Asignación, y operaciones aritmético/lógicas
- Una instrucción elemental utiliza un tiempo constante para su ejecución, independientemente del tiempo de dato con el que trabaje 1UT (Unidad de Tiempo).

```
Tiempo de evaluar la
                                                           Si hay else, Tiempo de
    El tiempo de
                                  condición + tiempo
                                                           evaluar la condición +
  ejecución del IF
                                  del cuerpo.
                                                           max(then,else).
                                  (3N + 2) + N(cuerpo del for).
     El tiempo de
                                  N representa la cantidad de veces que se ejecuta
  ejecución del FOR
                                  el for.
                                  C(N+1) + N(cuerpo del while).
     El tiempo de
                                  N representa la cantidad de veces que se ejecuta
 ejecución del WHILE
                                  el while.(N>=0)
                                  C cantidad de tiempo en evaluar la condición
                                  C(N) + N(cuerpo del repeat).
                                  N representa la cantidad de veces que se ejecuta
      El tiempo de
                                  el repeat. (N>0)
 ejecución del REPEAT
                                  C cantidad de tiempo en evaluar la condición
          UNTIL
ase 11-2
```

Esta tabla podría estar sujeta a cambios, consultar a un docente.