

1-0刷题方法与总结总览

TODO:

强化动态规划!!! 问题抽象为dp的思路

评价k神: 有一说一, 只看大佬思路, 大佬代码就别了, 经过优化的, 对新手不太友好

大家知道, 递归虽然简洁, 但会产生额外的空间开销。我们可以把递归改写为循环, 来避免对栈空间的大量占用, 也就是非递归快速幂。

字符串/数组:

状态机——LCR 138. 有效数字

双指针:

查找算法:

hash, 顺序hash, 原地hash。

标准二分法代码背诵。二分法过程中的多情况灵活变化。

二叉搜索树的变体。

分治算法、动态规划、贪心算法的对比:

In a word, 分治法 —— 各子问题独立; 动态规划 —— 各子问题重叠。

对许多最优化问题来说, 采用动态规划方法来决定最佳选择有点“杀鸡用牛刀”了, 只要采用另一些更简单有效的算法就行了。贪心算法是使所做的选择看起来都是当前最佳的, 期望通过所做的局部最优选择来产生出一个全局最优解。贪心算法对大多数优化问题来说能产生最优解, 但也不一定总是这样的。

贪心算法只需考虑一个选择 (亦即, 贪心的选择); 在做贪心选择时, 子问题之一必须是空的, 因此只留下一个非空子问题。

贪心算法与动态规划与很多相似之处。特别地, 贪心算法适用的问题也是最优子结构。贪心算法与动态规划有一个显著的区别, 就是贪心算法中, 是以自顶向下的方式使用最优子结构的。贪心算法会先做选择, 在当时看起来是最优的选择, 然后再求解一个结果子问题, 而不是先寻找子问题的最优解, 然后再做选择。

贪心算法是通过做一系列的选择来给出某一问题的最优解。对算法中的每一个决策点, 做一个当时看起来是最佳的选择。这一点是贪心算法不同于动态规划之处。在动态规划中, 每一步都要做出选择, 但是这些选择依赖于子问题的解。因此, 解动态规划问题一般是自底向上, 从小子问题处理至大子问题。贪心算法所做的当前选择可能要依赖于已经做出的所有选择, 但不依赖于有待于做出的选择或子问题的解。因此, 贪心算法通常是从顶向下地做出贪心选择, 不断地将给定的问题实例归约为更小的问题。贪心算法划分子问题的结果, 通常是仅存在一个非空的子问题。

位运算

">>>"无符号右移

操作规则：无论正负数，前面补零。

">>"右移

操作规则：正数前面补零，负数前面补1

"<<"左移

操作规则：无论正负数，后面补零。

加法器的操作，通过【异或】和【与】来实现。异或是低位，与是进位。

其他OJ技巧

大数取模 $10^9 + 7$

大数的排列组合等，一般都要求将输出结果对1000000007取模 为什么总是1000000007呢 = 大概是因为：（我猜的，不服你打我呀~）

1. 1000000007是一个质数
2. int32位的最大值为2147483647，所以对于int32位来说1000000007足够大
3. int64位的最大值为 $2^{63}-1$ ，对于1000000007来说它的平方不会在int64中溢出 所以在大数据相乘的时候，因为 $(a*b)\%c = ((a\%c)*(b\%c))\%c$ ，所以相乘时两边都对1000000007取模，再保存在int64里面不会溢出。🐼🐼。

输入输出解析：

<https://blog.csdn.net/wuwenbin12/article/details/126382811>

用c++写代码，输入一个字符串，代表是一个数组，每个数用逗号隔开，逗号和数直接有任意数量的空格，读取数据保存到vector<int>中,怎么写。

快速幂

作用：可以将将数幂的计算复杂度从普通的 $O(n)$ 降低到 $O(\log n)$ ，其中 n 是指数的位数。

思路：<https://oi-wiki.org/math/binary-exponentiation/>