# Import des données et vérification des valeurs manquantes ou nulles

	DATE	FFR	Tbill	Tb1yr	r5	r10	PPINSA	Finished	CPI	CPICORE	M1NSA	M2SA	M2NSA	Unemp	IndProd	RGDP	Potent	Deflator	Curr
0	1960Q1	3.93	3.87	4.57	4.64	4.49	31.67	33.20	29.40	18.92	140.53	896.1	299.40	5.13	23.93	2845.3	2824.2	18.521	31.830
1	1960Q2	3.70	2.99	3.87	4.30	4.26	31.73	33.40	29.57	19.00	138.40	903.3	300.03	5.23	23.41	2832.0	2851.2	18.579	31.862
2	1960Q3	2.94	2.36	3.07	3.67	3.83	31.63	33.43	29.59	19.07	139.60	919.4	305.50	5.53	23.02	2836.6	2878.7	18.648	32.217
3	1960Q4	2.30	2.31	2.99	3.75	3.89	31.70	33.67	29.78	19.14	142.67	932.8	312.30	6.27	22.47	2800.2	2906.7	18.700	32.624
4	1961Q1	2.00	2.35	2.87	3.64	3.79	31.80	33.63	29.84	19.17	142.23	948.9	317.10	6.80	22.13	2816.9	2934.8	18.743	32.073

Nous n'avons pas détecté de valeurs manquantes ou ulles dans la série.

## ▼ Etude de la série de CPI

**Définition du CPI**: En anglais, Consumer Price Index, ou indice des prix à la consommation, est un indicateurs économique, qui permet d'étudier l'évolution du prix d'un panier type de biens de consommation et de services achetés par les ménages (ex: transport, alimentation, services médicaux..). Les changement du CPI sont associés à des changement du coût de la vie. Il est également utilisé pour étudier des périodes d'inflation et de déflation. Pour en apprendre plus, voir le lien ci-dessous.

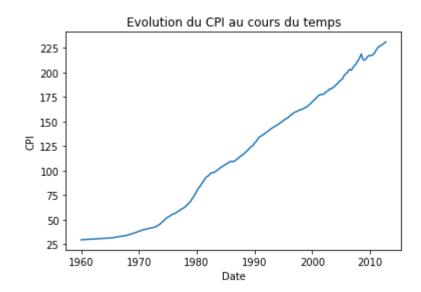
Source: https://www.investopedia.com/terms/c/consumerpriceindex.asp

Description et visualisation de la série.

Description Générale:

count	212.000000
mean	113.182028
std	65.310267
min	29.400000
25%	43.705000
50%	109.635000
75%	167.507500
max	231.280000
Name:	CPI. dtvpe: float64

Graphique du CPI en fonction du temps



Nous pouvons remarquer que la série a une tendance générale croissante, ce qui est en cohérence avec le développement économique. La série est donc clairement non stationnaire.

## Stationnarisation de la série de CPI

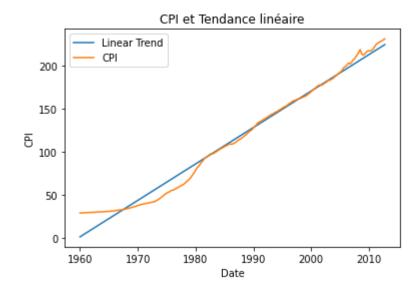
## Définition de quelques termes:

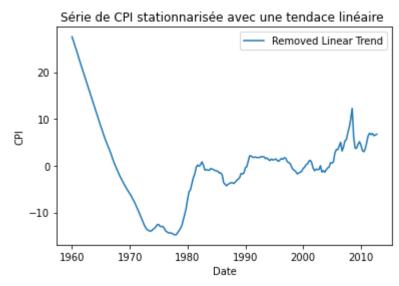
- La tendance de la série temporelle caractérise son évolution générale durant de le temps.
- La **stationnarité** d'une série temporelle est définie par une moyenne constante durant le temps, et la non accumulation des effets précédents.

• Stationnariser une série: Est l'action de rendre une série stationnaire, en retirant le terme de tendance. Ceci permet de contrôler les auto-corrélations de la série.

Pour stationnariser la série, plusieurs types de tendances vont être étudiés: tendance linéaire, quadration, log, et exponentielles. Nous déterminerons par la suite la tendance la plus édéquate à la

## Tendance Linéaire

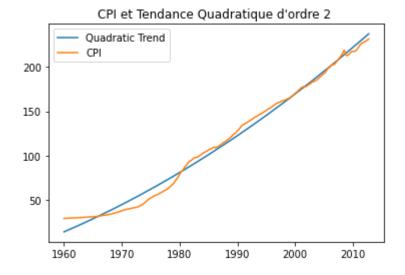




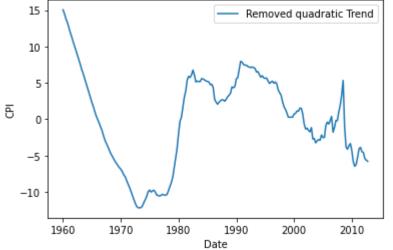
Le coefficient de détermination obtenu est: 0.9828376652371925

La stationnarisation est non satisfaisante. En effet, il réside une tendance décroissante au niveau des résidus entre 1960 et 1970. De plus, les résidus ne sont pas répartis aléatoirement autour de zéro.

# ▼ Tendance Quadratique d'ordre 2



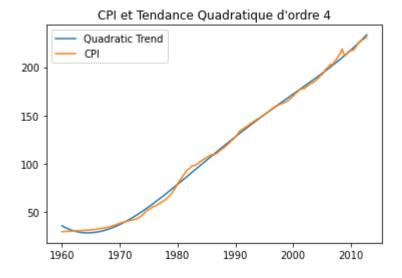




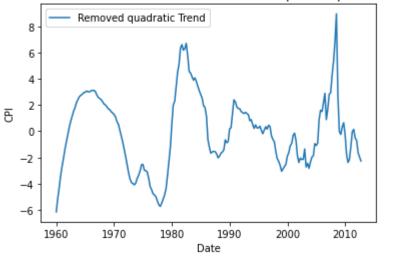
Le coefficient de détermination obtenu est: 0.9904534599108377

La stationnarisation est non satisfaisante, pour les mêmes raisons que la tendance linéaire.

## ▼ Tendance Quadratique d'ordre 4



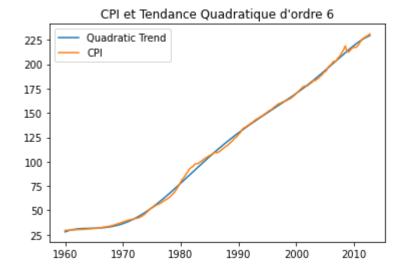
Série de CPI stationnarisée avec une tendace quadratique d'ordre 4



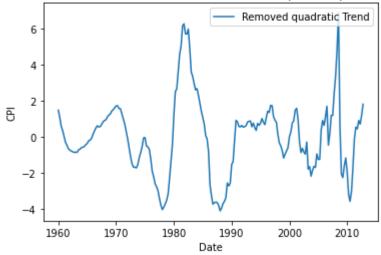
Le coefficient de détermination obtenu est: 0.9981264534424436

Les résultats sont plus satisfaisants que ceux obtenus précedemment. Cependant on remarque encore une tendance cyclique au niveau des résidus.

## ▼ Tendance Quadratique d'ordre 6

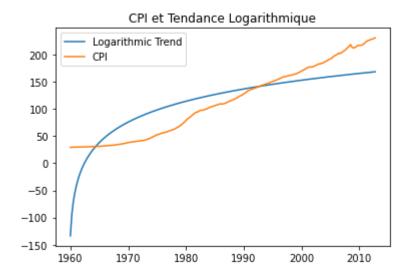


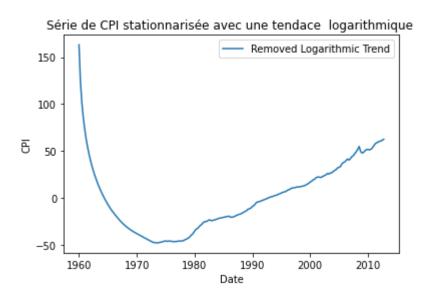
Série de CPI stationnarisée avec une tendace quadratique d'ordre 6



Le coefficient de détermination obtenu est: 0.9989621504553035 La composante cyclique persiste ici aussi.

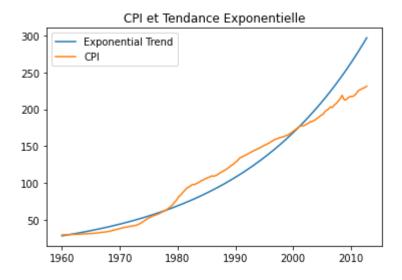
# Stationnarisation logarithmique

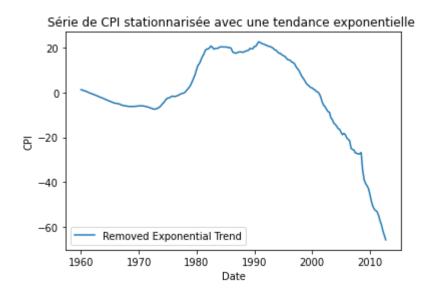




La modélisation n'est pas satisfaisante, la tendance ne suit pas du tout l'évolution de la courbe.

# ▼ Stationnarisation exponnentielle





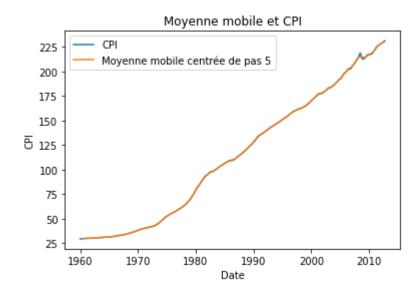
Le coefficient de détermination obtenu est: 0.9607548822574083

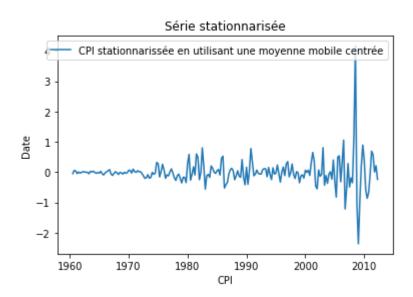
Les résidus ne sont pas répartis aléatoirement autour de 0, le modèle de tendance n'est pas valide

## Stationnarisation avec moyenne mobile

Moyenne mobile: La moyenne mobile, ou moyenne glissante, (moving average), est une
moyenne statistique adaptée aux analyse de séries temporelles. La moyenne est réalisé sur
les valeur précédentes et/ou suivantes du point en considération. Cette moyenne est appelée
mobile car calculée pour chaque pas de temps. Pour plus d'informations, voir la source.

**Source:** <a href="https://fr.wikipedia.org/wiki/Moyenne\_mobile">https://fr.wikipedia.org/wiki/Moyenne\_mobile</a>





Ce modèle correspond mieux, car les résidus sont bien centrés autour de zéro. Cependant, les résidus ne sont pas stationnaire. En effet, même si la moyenne semble constante, la variance elle ne l'est pas. On remarque des période de grandes variation notamment en période de crise, commen en 2008. Ce qui est tout à fait en cohérence avec les principes économique de fluctuation du CPI.

## Etude de l'inflation

**Inflation**: L'inflation caractérise la décroissance du pouvoir d'achat d'une monaie au cours du temps. L'inflation peut être étudiée ent utilisant la le CPI, et la formule suivante:

$$\frac{(CPI_{t+1}-CPI_t)}{CPI_t}*100*4$$

Pour plus d'informations se référer à la source ci-dessous.

A TOTAL PROPERTY OF THE PROPER

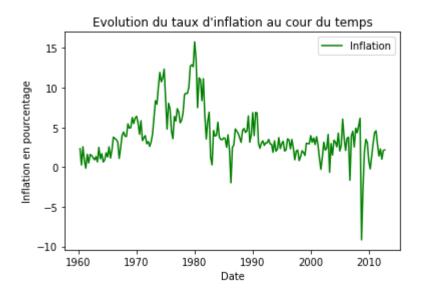
# Calcul et description de l'inflation

## Descriptions:

count	211.000000
mean	3.941158
std	3.098014
min	-9.156538
25%	2.167980
50%	3.430709
75%	4.885224
max	15.783243
Nama	CDT dtype, fleet

Name: CPI, dtype: float64

# ▼ Evolution de l'inflation au cours du temps



Entre 1960 et 1980, on remarque une forte augmentation générale du taux d'inflation. Puis une importante baisse générale entre 1980 et 1990. Pour ensuite se stabiliser jusqu'en 2008 où l'on observe une chute du taux d'inflations, et une variation importante. Ce graphique est assez parlant,

en effet on peut y voir different événement marquant de l'histoire economique americaine, en observant les différentes régions de grandes variations.

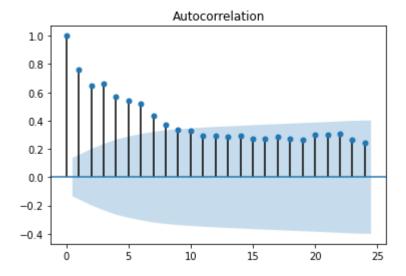
# Etude des autocorrélogrammes (ACF) et autocorrélogrammes partiels (PACF) de l'inflation

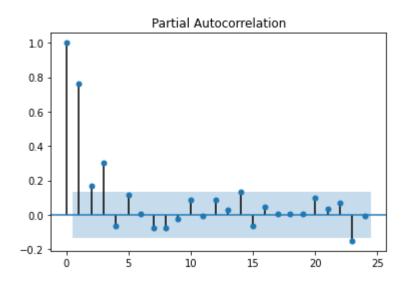
### **Quelques définitions:**

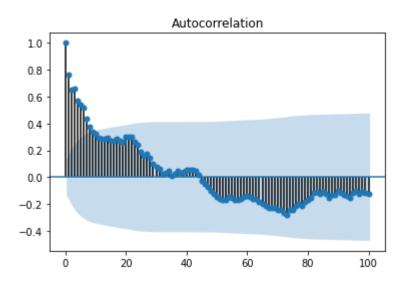
- Autocorrelation Function ACF: Correspond aux correlations de la série suivant ses propre lags. Soit k un lag de la série y, le coefficient associé au lag k correspond à  $Cov(y_{t+k}, y_t)$
- Partial Autocorrelation function PACF: Correspond aux correlations entre la série avec en fonction de ses lags, en prenant des intervalles intermédiaires. Dans ce cas, nous prenons en compte une régression linéaire. Pour le lag k, on considère la  $Cov(y_{t+k},y_t)$  où  $y_{t+k}$  est défini tel quel:

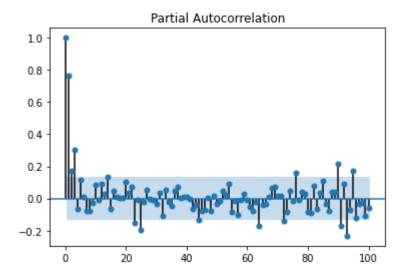
$$y_{t+k} = \beta_0 + \beta_1 y_{t-k+1} + \ldots + \beta_k y_t + \epsilon_t$$

avec  $\epsilon_t$  correspondant au résidu à l'instant t.









## Les graphiques:

Dans les deux cas, l'axe y correspond à la correlation entre la série et un lag donné, et l'axe x correspond au lag étudié.

Le **cône bleu** présent dans les des graphiques correspond à l'**intervalle de confiance** à 95% par défaut. Si le point est en dehors du cône (dans la zone blance), nous pouvons en conclure qu'à 5% de risque, le lag est significativement impactant sur la série, et donc corrélé au signal. Sinon, le lag est dans la zone bleu, et nous pouvons interpréter cela, comme une non significativité de ce lag particulier, et donc l'ignorer dans le cadre de la modélisation.

#### Liens utiles:

- https://medium.com/@krzysztofdrelczuk/acf-autocorrelation-function-simple-explanationwith-python-example-492484c32711
- https://machinelearningmastery.com/gentle-introduction-autocorrelation-partialautocorrelation/

#### Interprétations des graphiques:

Sur le premier graphique de l'ACF, on peut dire que les 8 premiers lags sont significatifs.

Sur le graphique du PACF nous pouvons remarquer que les 3 premiers lags sont significatifs. On peut également remarquer qu'il existe des lags impactans à environs 20 lags d'écarts et 100 lags d'écarts, ce qui pourrait dénoter une certaine cyclicité.

## Stationnarité et Ergodiscité

- La stationnarité d'une série temporelle en est une propriété fondamentale. Elle indique si les caractéristiques de celui-ci changent avec le temps ou non. On rappel une serie temporelle  $X_{t\,t}$  est stationnarité au sens large si  $E(X_t)=\mu$  (constante)  $\forall t$  et  $E(X_t^2)<\infty$  et ne dépend pas du temps t et  $cov(X_t,X_{t-k})=\sigma(k)$  ne dépend egualement pas de t. Il est crucial qu'une serie temporelle soit stationnaire car c'est la garantit qu'elle présente les mêmes propriétés statistique au cour du temps.
- Ergodicité en revanche, il suffit essentiellement que  $X_t$  et  $X_s$  soient asymptotiquement indépendants quand |t-s| tend vers l'infini. En d'autres termes une serie temporelle  $X_t$  est ergodique si  $cov(X_t, X_{t-k})$  tend verx 0 quand k tend vers  $+\infty$ . Il est important qu'une serie temporelle soit ergodique car elle permet notamment de pouvoir utiliser la loi des grands nombres et le théorème de limite centrale. Avec sufisament d'observations on peut atteindre les propriétés théoriques du processus. L'ergodicité permet d'assurer que l'estimateur de la série temporelle est non biaisé, et que donc les paramètres le sont aussi.

• Spurious regression (régression fallacieuse) désigne une situation dans laquelle l'utilisation de séries temporelles non stationnaires dans une régression linéaire fait apparaître des résultats erronés, trop optimistes, qui font croire à une relation entre les variables alors que ce n'est pas le cas. Souvent les regressions fallacieuses apparaissent lorsqu'il y a une regression d'une marche aléatoire vers une autre marche alétoire indépendante. On remarquera alors que l'estimation du coefficient ne convergera pas vers zéro (la vraie valeur). Au lieu de cela, dans la limite, l'estimation du coefficient suivre une distribution non dégénérée. La valeur de t sera le plus souvent significatif, et le coefficient de détermination (R²) élevé. On peut également les retrouver quand les séries sont non stationnaires, et contiennent des tendances stochastiques, ou des tendances similaires. Il existe cependant des moyens de relever des régressions fallacieuses. Comme par exemple la présence d'une racine unitaire au niveau des résidus. Pour cette raison, il est primordial de valider la stationnarité des résidus.

#### Sources intéressantes:

- http://www.fsb.miamioh.edu/lij14/672\_2014\_s8.pdf
- https://en.wikipedia.org/wiki/Spurious\_relationship#:~:text=An%20example%20of%20a%20spurious,between%20independent%20non%2Dstationary%20variables
- https://kidbrooke.com/risk-dictionary/stationarity-and-ergodicity/

## ▼ Test de stationnarité

## Explications des tests de stationnarité

Comme expliqué précédemment, la stationnarité est une propriété imprtante pour l'étude d'une série temporelle. Il existe plusieurs manière de vérifier la stationnarité d'une série:

- Visualisation de la série temporelle
- Séparer la série en 2, et caculer les statistiques de moyenne de variance et d'autocorrélation, et comparer les deux résultats statistiques obtenus. S'ils sont significativement différents, il sera suggéré que la série est non stationnaire.
- Utiliser les méthodes quantitatiques. En utilisant par exemple les tests de racines unitaires
   Parmi ces tests, nous pouvons noter:
  - Augmented Dickey Fuller test (ADF Test)
  - Kwiatkowski-Phillips-Schmidt-Shin KPSS test (trend stationary)
  - Philips Perron test (PP Test)

Augmented Dickey Fuller es le plus communément utilisé. Dans le cadre de ce test, l'hypothèse nulle H0 consiste a affirmer que la série temporelle possède une racine unitaire, et est non

stationnarire. Si la p-value du tst ADF est inférieure au risque, l'hypotèse nulle est alors acceptée.

Plus d'informations sur: <a href="https://www.kaggle.com/prashant111/complete-guide-on-time-series-analysis-in-python">https://www.kaggle.com/prashant111/complete-guide-on-time-series-analysis-in-python</a>

## Réalisation du test Augmented Dickey Fuller test (ADF Test)

Résultat obtenus avec les paramètres par défaut:

ADF Statistic: -2.9190558143372347

p-value: 0.04317651687154687

Critial Values: 1%, -3.4621857592784546

Critial Values: 5%, -2.875537986778846

Critial Values: 10%, -2.574231080806213

-Nombre de lags minimisant l'AIC: 2

On a un P-value ≈ 0.04 < 0.05, H0 est rejeté. D'après ce test, la série temporelle qui représente l'inflation est semble stationnaire. Or la visualisation de la série semble suggérer une conclusion opposée. Je pense que cela est dû au type de régression choisie par défaut au niveau du test, qui considère seulement la constante. A mon sens il faudrait inclure la tendance également au test. Les résultats de ce test sont repertoriés ci-dessous:

ADF Statistic: -3.1334995610190464

p-value: 0.09848521134086352

Critial Values: 1%, -4.002966509244673
Critial Values: 5%, -3.43181159172131
Critial Values: 10%, -3.139573978276485

Nombre de lags minimisant l'AIC: 2

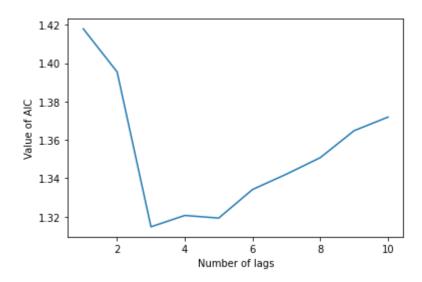
On a un P-value  $\approx 0.09 > 0.05$ , H0 est acceptée. D'après ce test, la série temporelle qui représente l'inflation est donc non stationnaire.

## Modélisation AR(p) de l'inflation

Pour ce test nous allons d'abord tester plusieurs valeurs pour déterminer empiriquement le meilleur nombre de lags. Nous utiliserons également le modèle auto arima. Nous confiremerons ensuite les

résultats en utilisant les graphiques d'ACF et PACF. Nous déterminerons ensuite les coefficients du modèle.

# ▼ En testant plusieurs paramètres



Le meilleur nombre de lags pour minimiser l'AIC est: 3

## ▼ En utilisant auto arima

Best model: ARIMA(3,1,2)(0,0,0)[0]

Total fit time: 5.350 seconds

SARIMAX Results

Dep. Variable: y No. Observations: 211

 Model:
 SARIMAX(3, 1, 2)
 Log Likelihood
 -431.149

 Date:
 Sun, 16 May 2021
 AIC
 874.298

 Time:
 23:10:21
 BIC
 894.381

 Sample:
 0
 HQIC
 882.417

- 211

## Covariance Type: opg

	coef	std err	Z	P> z	[0.025	0.975]	
ar.L1	0.1403	0.244	0.574	0.566	-0.339	0.619	
ar.L2	0.1651	0.180	0.916	0.360	-0.188	0.518	
ar.L3	0.2942	0.054	5.451	0.000	0.188	0.400	
ma.L1	-0.5196	0.267	-1.942	0.052	-1.044	0.005	
ma.L2	-0.3866	0.240	-1.610	0.107	-0.857	0.084	
sigma2	3.5431	0.143	24.821	0.000	3.263	3.823	

Ljung-Box (L1) (Q): 0.00 Jarque-Bera (JB): 2055.37

 Prob(Q):
 0.96
 Prob(JB):
 0.00

 Heteroskedasticity (H):
 2.77
 Skew:
 -2.22

 Prob(H) (two-sided):
 0.00
 Kurtosis:
 17.67

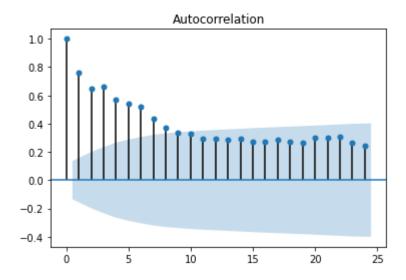
## Warnings:

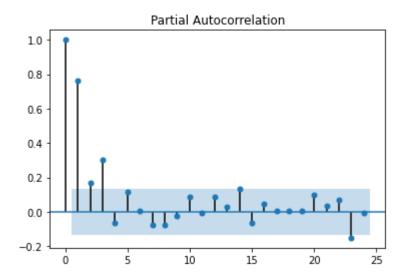
[1] Covariance matrix calculated using the outer product of gradients (complex-step).

D'après le modeèle ARMA, le paramètre p minimisant au mieux l'AIC est p = 3.

Les deux approches confirment le même résultat

▼ Confrontation avec les résultats d'ACF et PACF





Les graphes ACF et PACF confirment les résultats. En effet, on remarque une chute brutale des coefficients après le 3ème lags, et une non significativité de ces derniers, au vu de leurs présence en dehors de la zone du cône bleu dans le PACF.

# ▼ Détermination des paramètres

```
Les paramètres du modèle sont:
const 0.546243
L1.CPI
      0.582774
L2.CPI -0.018421
L3.CPI 0.297893
dtype: float64
                       AR Model Results
______
Dep. Variable:
                        AR(3) Log Likelihood
Model:
                                                    -426.870
                         cmle S.D. of innovations
Method:
                                                       1.884
              Sun, 16 May 2021 AIC
Date:
                                                       1.315
                      23:10:22 BIC
Time:
                                                       1.395
Sample:
                           0 HQIC
                                                       1.347
______
            coef std err
                               z P> z [0.025
         0.5462 0.229
0.5828 0.067
                           2.383 0.017
8.730 0.000
                                             0.097
                                                       0.995
L1.CPI
                                             0.452
                                                      0.714

      0.078
      -0.236
      0.813
      -0.171
      0.134

      0.067
      4.471
      0.000
      0.167
      0.428

         -0.0184
L2.CPI
L3.CPI 0.2979 0.067
                           Roots
______
                   Imaginary
                                      Modulus
                        -0.0000i
AR.1
           1.0906
                                        1.0906
                                                     -0.0000
                                       1.7545
                       -1.6774j
AR.2
          -0.5144
                                                     -0.2974
                        +1.6774j
                                       1.7545
AR.3
          -0.5144
```

#### On a donc:

$$inf_t = 0.546243 + 0.582774 * inf_{t-1} - 0.018421 * inf_{t-2} + 0.297893 * inf_{t-3} + \epsilon_t$$

# ▼ Etude du modèle de Philips

▼ Visulalisation du rapport entre le chomage et l'inflation



## Les paramètes du modèle sont:

Coefficient directeur : [0.003977]Intercept : 6.070818917241152

## ▼ Etude du modèle linéaire

### OLS Regression Results

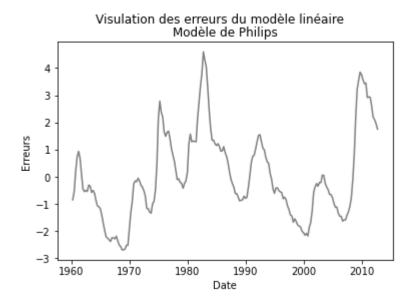
Dep. Variable:			Une	mp	R-sq	uared:		0.000
Model:			0	LS	Adj.	R-squared:		-0.005
Method:		Leas	t Squar	es	F-st	atistic:		0.01214
Date:		Sun, 16	May 20	21	Prob	(F-statistic):		0.912
Time:			23:10:	22	Log-	Likelihood:		-400.28
No. Observatio	ns:		2	11	AIC:			804.6
Df Residuals:			2	.09	BIC:			811.3
Df Model:				1				
Covariance Typ	e:	1	nonrobu	st				
=========	=====		======	====	====		=======	========
	coe	std	err		t	P> t	[0.025	0.975]
const	6.070	3 0	.181	33	.576	0.000	5.714	6.427
x1	0.004	9 0	.036	0	.110	0.912	-0.067	0.075
	=====	:=====				==========	======	
Omnibus:				_		in-Watson:		0.044
Prob(Omnibus):				01		ue-Bera (JB):		15.356
Skew:			0.6	60		(JB):		0.000463
Kurtosis:			2.9	37	Cond	. No.		8.32
========	=====		======	====	=====		=======	

#### Notes:

[1] Standard Errors assume that the covariance matrix of the errors is correctly specified.

Nous avons une faible liaison linéaire positive entre Unemp et Inf, ceux qui est étrange compte tenu des travaux d'Alban William Phillips qui lui la supposaient négative. En effet nous avons un coefficient de régression de 0.004 ce qui implique que plus l'inflation augmente, plus le taux de chômage sera important. Cependant nous pouvons remarquer que le coefficient directeur est non significatif au vu de la p-value. Donc le modèle semble ne pas être pertinent, ce qui confirme les résultats obtenus au niveau de la visualisation de la relation (un nuage de point, sans réelle courbe décelable).

## Inspection des résidus



La courbe des résidus semble refléter une non stationnarité et une autocorrélation. Nous pouvons le remarquer du fait que les valeurs positives resp(négatives) succèdent aux valeurs positives resp(négatives), avec une certaine cyclicité.

#### Application du Test de Durbin Watson d'autocorrélation des erreurs

Le test de Durbin-Watson permet de détecter la présence d'autocorrélation de lag 1 dans les résidus d'une régression linéaire. Il correspond à un test d'autocorrélation des termes d'erreurs d'ordre 1.

$$u_t = \rho * u_{t-1} + \epsilon_t$$

avec

$$\epsilon_t - > N(0, \sigma_{\epsilon^2})$$

Il s'agira de tester les hypothèses suivantes

•  $H_0: \rho = 0$ 

•  $H_1: \rho \neq 0$ 

La statistique de Durbin Watson (DW) est définie telle que:

$$DW = \frac{\sum_{t=2}^{n} (\hat{\mathbf{u}}_{t} - \hat{\mathbf{u}}_{t-1})^{_{2}}}{\sum_{t=1}^{n} \hat{\mathbf{u}}_{t}^{^{2}}}$$

La statistique de Durbin-Watson sera toujours comprise entre 0 et 4. Une valeur de 2 montre qu'il n'y a pas d'autocorrélation dans l'échantillon. Une valeur entre 0 et 2 montre qu'il y a une autocorrelation positive, et une valeur entre 2 et 4 montre qu'il y a une auto corrélation négative.

Pour plus d'informations:

- <a href="https://en.wikipedia.org/wiki/Durbin%E2%80%93Watson\_statistic">https://en.wikipedia.org/wiki/Durbin%E2%80%93Watson\_statistic</a>
- https://www.investopedia.com/terms/d/durbin-watson-statistic.asp
- https://www-perso.gate.cnrs.fr/fournier/Notes\_de\_cours/Econometrie/2\_Autocorrelation.pdf

Valeur de la statistique de Drubin Watson: 0.044194128074711944

Selon le test de durbin watson nous avons une forte autocorrelation positive des erreurs. (Les résultats sont également présent sur le modèle linéaire qui précède).

## Correction de l'autocorrélation des erreurs

On considère le modèle simple:

• 
$$y_{t-1} = \beta_0 + \beta_1 x_{t-1} + u_{t-1}$$

• 
$$y_t = \beta_0 + \beta_1 x_t + u_t$$

On réalise une différence des deux équations :

• 
$$y_t - \rho y_{t-1} = \beta_0 (1 - \rho) + \beta_1 (x_t - \rho x_{t-1}) + \epsilon_t, t > 1$$

On réalise une régression sans autocorrélation:

• 
$$\tilde{y}_t = (1 - \rho)\beta_0 + \beta_1 \tilde{x}_t + \epsilon_t, t > 1$$

οù

• 
$$\tilde{x}_t = x_t - \rho x_{t-1}$$

• 
$$\tilde{y}_t = y_t - \rho y_{t-1}$$

ullet ho correspond au coefficient de corrélation entre les résidus

## • Détermination de rho

Coefficient du modèle OLS sans constante.

OLS Regression Results										
Time: No. Observations: Df Residuals: Df Model:			2021 10:22 210 209 1	Adj. F F-stat Prob (	ared (uncente R-squared (un tistic: (F-statistic) ikelihood:		0.956 0.956 4557. 6.88e-144 -70.409 142.8 146.2			
=========	coef	std err	=====	t	P> t	[0.025	0.975]			
x1	0.9799	0.015	67	7.507	0.000	0.951	1.009			
Omnibus: Prob(Omnibus): Skew: Kurtosis:	======		8.916 0.000 1.583 7.239	Jarque Prob(J	No.		0.666 244.932 6.51e-54 1.00			

#### Notes:

- [1]  $R^2$  is computed without centering (uncentered) since the model does not contain a constant.
- [2] Standard Errors assume that the covariance matrix of the errors is correctly specified.

La valeur du coefficient rho est de: 0.97992

#### OLS Regression Results \_\_\_\_\_\_ Dep. Variable: Unemp R-squared (uncentered): 0.017 OLS Adj. R-squared (uncentered): 0.013 Model: OLS Adj. R-squared (uncentered): Least Squares F-statistic: Sun, 16 May 2021 Prob (F-statistic): 23:10:22 Log-Likelihood: Method: 3.661 0.0571 Date: Time: -83.092 No. Observations: 210 AIC: 168.2 Df Residuals: 209 BIC: 171.5 1 Df Model: Covariance Type: nonrobust \_\_\_\_\_\_ coef std err t P>|t| [0.025 CPI -0.0225 0.012 -1.913 0.057 -0.046 \_\_\_\_\_\_ 81.676 Durbin-Watson: 0.000 Jarque-Bera (JB): 279.168 Prob(Omnibus): 1.598 Prob(JB): Skew: Kurtosis: 7.658 Cond. No. \_\_\_\_\_\_

#### Notes

- [1] R<sup>2</sup> is computed without centering (uncentered) since the model does not contain a constant.
- [2] Standard Errors assume that the covariance matrix of the errors is correctly specified.

# ▼ Test de la stabilité de la relation entre le chômage et l'inflation

Afin d'étudier la stabilité de la relation entre chomâge et inflation nous utiliserons le test de Chow.

La date du split est: 1986-04-01 00:00:00

• Statistique de Fisher: 1.9419731635492827

P-value 0.14602473569409172

- N = 211
- K = 4

La p-value est de 0.15, et la statistique de Fisher à 0.14. Donc l'hypothèse H0 ne peut pas être rejettée avec un risque à 5%. Il n'y a donc pas de changement structurel dans à la date de séparation.

## Détection de point de rupture

Test de Chow
Evolution de statistique de Fisher

25 - Statistique de Fisher

20 - 15 - 10 - 5 - 1965 1970 1975 1980 1985 1990 1995 2000 2005

- La date de rupture est 1970-10-01 00:00:00
- La statistique de Fisher est de 27.68181714348758
- La p-value associée est 2.2202618929086777e-11

La valeur la plus élevée de la statistique de Fisher est associée à une p-value très faible (quasi nulle). Donc on rejette l'hypothèse qu'il n'y a pas de changement de structure. Et on détermine le point de rupture principal en 1970.

La valeur la plus élevée de la statistique de Fisher est associée à une p-value très faible (quasi nulle). Donc on rejette l'hypothèse qu'il n'y a pas de changement de structure. Et on détermine le point de rupture principal en 1970.

## ▼ Test de Granger de non causalité

On considère les délais d'ordre 1, 2, 3 et 4. On étudiera donc le moèdle suivant:

• 
$$unemp_t = \beta_1 inf_{t-1} + \beta_2 inf_{t-2} + \beta_3 inf_{t-3} + \beta_4 inf_{t-4} + \delta_1 unemp_{t-1} + \delta_2 unemp_{t-2} + \delta_3 unemp_{t-3} + \delta_4 inf_{t-4} + coontante$$

Afin d'effectuer le test de Granger, nous devons tester l'hypothèse suivante:

- $H0: \beta_1 = \beta_2 = \beta_3 = \beta_4 = 0$
- H1 : correspond donc au cas où un de ces coefficients eta est non nul.

Paramètres utilisés:

- N = 207
- P = 9
- q: 4
- La statistique de Fisher est de 3.7966991982053155
- La p-value associée est 0.005351957807937182

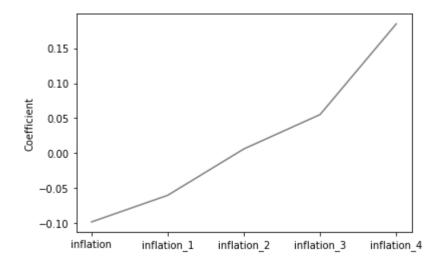
Au vu de la statistique de Fisher obtenue, et le fait que la p\_value soit inférieure à 0.05 donc on rejette l'hypothèse nulle. Les valeurs de des différents lags étudiés de l'inflation ont un impact sur le chômage.

## ▼ Représentation graphique des délais distribués

## OLS Regression Results \_\_\_\_\_\_ Method: Least Squares F-statistic: 4.650 Date: Sun, 16 May 2021 Prob (F-statistic): 0.000487 Time: 23:10:23 Log-Likelihood: -383.05 No. Observations: 207 AIC: 372.1 Df Residuals: 5 Df Model: Covariance Type: nonrobust \_\_\_\_\_\_ coef std err t P>|t| [0.025 -----inflation -0.0984 0.058 -1.703 0.090 -0.212 0.016 inflation\_1 -0.0603 0.067 -0.896 0.371 -0.193 0.072 inflation\_2 0.0061 0.064 0.094 0.925 -0.121 0.133 inflation\_3 0.0552 0.067 0.825 0.411 -0.077 0.187 inflation\_4 0.1849 0.057 3.218 0.002 0.072 0.298 constante 5.7414 0.195 29.504 0.000 5.358 \_\_\_\_\_\_ 35.345 Durbin-Watson: Omnibus: 0.106 0.000 Jarque-Bera (JB): 0.984 Prob(JB): 4.466 Cond. No. 51.968 Prob(Omnibus): Skew: 5.19e-12 4.466 Cond. No. Kurtosis: \_\_\_\_\_\_

#### Notes

[1] Standard Errors assume that the covariance matrix of the errors is correctly specified.



On peut remarquer que les valeurs sont croissante au fur et à mesure de l'ajout de lags.

▼ Impact à long de terme de l'inflation sur le chômage

#### OLS Regression Results

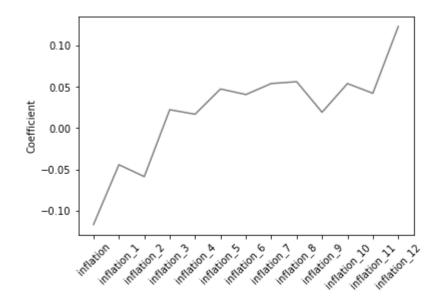
Dep. Variable:	Unemp	R-squared:	0.363
Model:	OLS	Adj. R-squared:	0.318
Method:	Least Squares	F-statistic:	8.110
Date:	Sun, 16 May 2021	Prob (F-statistic):	8.79e-13
Time:	23:10:23	Log-Likelihood:	-337.72
No. Observations:	199	AIC:	703.4
Df Residuals:	185	BIC:	749.5

Df Model: 13 Covariance Type: nonrobust

	coef	std err	t	P> t	[0.025	0.975]				
inflation	-0.1171	0.052	-2.256	0.025	-0.220	-0.015				
inflation_1	-0.0444	0.060	-0.735	0.464	-0.164	0.075				
inflation_2	-0.0589	0.060	-0.974	0.331	-0.178	0.060				
inflation_3	0.0225	0.063	0.356	0.722	-0.102	0.147				
inflation_4	0.0170	0.063	0.270	0.788	-0.107	0.141				
inflation_5	0.0477	0.063	0.754	0.452	-0.077	0.172				
inflation_6	0.0409	0.063	0.648	0.518	-0.084	0.166				
inflation_7	0.0543	0.063	0.858	0.392	-0.070	0.179				
inflation_8	0.0565	0.063	0.897	0.371	-0.068	0.181				
inflation_9	0.0194	0.063	0.307	0.759	-0.105	0.144				
inflation_10	0.0543	0.060	0.900	0.370	-0.065	0.173				
inflation_11	0.0424	0.060	0.704	0.482	-0.077	0.161				
inflation_12	0.1236	0.052	2.367	0.019	0.021	0.227				
constante	5.0541	0.195	25.905	0.000	4.669	5.439				
Omnibus:	=======	54.618	======================================		=======	0.092				
Prob(Omnibus):	0.000	Jarque-	Bera (JB):		103.504					
Skew:	1.353	Prob(JB	):		3.34e-23					
Kurtosis:		5.272	Cond. No			34.4				
==========	:=======	=========	=======	=========	=======	=======				

#### Notes:

[1] Standard Errors assume that the covariance matrix of the errors is correctly specified.



×