

101 : Groupe opérant sur un ensemble. Exemples d'applications.

Dans cette leçon, G désigne un groupe de neutre 1, et X désigne un ensemble.

I. Action d'un groupe sur un ensemble

A. Définitions et premiers exemples

Définition 1 ([R] 19, [U] 27). Une action de G sur X est une application $G \times X \rightarrow X$ définie par $(g, x) \mapsto g \cdot x$ vérifiant

1. $\forall (g, g') \in G^2, \forall x \in X, g' \cdot (g \cdot x) = (g'g) \cdot x$
2. $\forall x \in X, 1 \cdot x = x$

Pour signifier que G agit sur X , on note $G \curvearrowright X$.

Exemple 2 ([R] 19, [U] 28). — $\mathfrak{S}(X) \curvearrowright X$ par $\sigma \cdot x = \sigma(x)$
— Si E est un espace vectoriel, alors $GL(E) \curvearrowright E$ par $\varphi \cdot x = \varphi(x)$
— $(g, x) \mapsto x$ est une action de G sur X , appelée action triviale.

Proposition 3 ([R] 19, [U] 28). La donnée d'une action $(g, x) \mapsto g \cdot x$ de G sur X équivaut à la donnée d'un morphisme $\varphi : G \rightarrow \mathfrak{S}(X)$, $g \mapsto [x \mapsto g \cdot x]$, appelé morphisme associé à l'action de G sur X .

Définition 4 ([R] 19/21, [U] 29). Soit $x \in X$. Alors :

- L'orbite de x est l'ensemble $\text{Orb}(x) = \{g \cdot x \mid g \in G\}$ (aussi noté $G \cdot x$);
- Le stabilisateur de x est l'ensemble $\text{Stab}(x) = \{g \in G \mid g \cdot x = x\}$.

Proposition 5 ([U] 34/37). 1. $G \curvearrowright G$ par $g \cdot h = ghg^{-1}$ (on l'appelle action par conjugaison). Le stabilisateur de $h \in G$ est appelé centralisateur de h , et est noté $C(h)$.

2. G agit sur l'ensemble de ses sous-groupes par $g \cdot H = gHg^{-1}$ (action par conjugaison). Le stabilisateur de $H \leq G$ est appelé normalisateur de H , et est noté $N(H)$.

Définition 6 ([R] 20, [U] 29/31). On dit que l'action de G sur X est transitive si elle n'a qu'une seule orbite, i.e. si $\forall (x, y) \in X^2, \exists g \in G : g \cdot x = y$.

On dit que l'action de G sur X est fidèle si φ est injective.

Exemple 7 ([U] 31). — $\mathfrak{S}_n \curvearrowright [1, n]$ transitivement par $\sigma \cdot i = \sigma(i)$

- $G \curvearrowright G$ fidèlement par $g \cdot h = gh$ (on l'appelle action par translation à gauche)
- Soit H un sous-groupe de G . L'action de G sur G/H définie par $g \cdot xH = gxH$, appelée action par translation à gauche, est transitive.

Proposition 8 ([R] 21). Pour tout $x \in X$, $\text{Stab}(x)$ est un sous-groupe de G .

Proposition 9 ([U] 30). $x \mathcal{R} y \iff \exists g \in G : y = g \cdot x$ définit une relation d'équivalence sur X dont les classes sont les orbites de l'action de G sur X .

Corollaire 10 ([U] 30). Les orbites partitionnent X .

Exemple 11 ([U] 41). Soit $\sigma \in \mathfrak{S}_n$. Le groupe $\langle \sigma \rangle$ agit sur $[1, n]$ par $\sigma^k \cdot i = \sigma^k(i)$. Les orbites non ponctuelles sont les supports des cycles dans la décomposition en produit de cycles à supports disjoints de σ .

B. Cas d'un groupe et d'un ensemble finis

Dans ce paragraphe, on suppose G et X finis. On pose $n = \text{Card}(G)$.

Théorème 12 (de Cayley - [R] 21, [U] 31). G s'identifie à un sous-groupe de \mathfrak{S}_n .

Proposition 13 ([R] ?, [U] ?). $\forall (x, y) \in X^2, y \in \text{Orb}(x) \implies \exists g \in G : \text{Stab}(y) = g \text{Stab}(x) g^{-1}$.

Théorème 14 (Relation orbite-stabilisateur - [R] 21). Pour tout $x \in X$, $G/\text{Stab}(x)$ et $\text{Orb}(x)$ sont équipotents (cela reste vrai si G est infini). Par conséquent,

$$\text{Card}(G) = \text{Card}(\text{Stab}(x)) \text{Card}(\text{Orb}(x))$$

Théorème 15 (Équation aux classes - [R] 21). Soit $\{x_1, \dots, x_r\}$ un système de représentants pour les orbites. Alors,

$$\text{Card } X = \sum_{i=1}^r \text{Card}(\text{Orb}(x_i)) = \sum_{i=1}^r \frac{\text{Card } G}{\text{Card}(\text{Stab}(x_i))}$$

Exemple 16 ([R] 22). Si $\text{Card } G$ est une puissance d'un nombre premier, alors son centre $Z(G) := \{g \in G \mid \forall h \in G, ghg^{-1} = h\}$ n'est pas réduit à $\{1\}$.

Corollaire ([R] 23) : tout groupe d'ordre p^2 avec p premier est abélien.

Théorème 17 (Formule de Burnside - [R] 35). L'action de G sur X possède $\frac{1}{\text{Card } G} \sum_{g \in G} \text{Card}(\text{Fix}(g))$ orbites, où $\text{Fix}(g) = \{x \in X \mid g \cdot x = x\}$.

Exemple 18 ([C] 132). En moyenne, une permutation de $[1, n]$ tirée aléatoirement a 1 point fixe.

Exemple 19 ([C] 132). Si G n'est pas abélien, alors la probabilité de tirer simultanément deux éléments qui commutent vaut $\frac{k}{n}$, avec k le nombre de classes de conjugaison de G .

Théorème 20 (de Cauchy - [R] 23). Soit p un nombre premier. Si $p \mid \text{Card } G$, alors G admet un élément d'ordre p .

II. Applications

A. En géométrie : les isométries des polytopes

Théorème 21 ([R] 94). L'ensemble des isométries du plan conservant un triangle équilatéral est un groupe isomorphe à \mathfrak{S}_3 .

Proposition 22 ([R] 82). Soit \mathcal{C} un cube. L'ensemble des isométries de l'espace conservant \mathcal{C} est un groupe, noté $\text{Is}(\mathcal{C})$. On note $\text{Is}^+(\mathcal{C})$ le sous-groupe de \mathcal{C} formé de rotations.

Théorème 23 ([R] 85). $\text{Is}^+(\mathcal{C}) \cong \mathfrak{S}_4$ et $\text{Is}(\mathcal{C}) \cong \mathfrak{S}_4 \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$.

Théorème 24 ([R] 95). En notant \mathcal{T} le tétraèdre régulier, on a $\text{Is}^+(\mathcal{T}) \cong \mathcal{A}_4$ et $\text{Is}(\mathcal{T}) \cong \mathfrak{S}_4$.

B. Du côté des matrices

Dans ce paragraphe, K désigne un corps. On fixe $(n, m) \in (\mathbb{N}^*)^2$.

Proposition 25 ([R] 184/185/199/195/206). *Les applications suivantes sont des actions :*

1. Translation à gauche : $GL_n(K) \times \mathcal{M}_{n,m}(K) \rightarrow \mathcal{M}_{n,m}(K), (P, A) \mapsto PA$
2. Translation à droite : $GL_n(K) \times \mathcal{M}_{n,m}(K) \rightarrow \mathcal{M}_{n,m}(K), (P, A) \mapsto AP^{-1}$
3. Similitude (ou conjugaison) : $GL_n(K) \times \mathcal{M}_n(K) \rightarrow \mathcal{M}_n(K), (P, A) \mapsto PAP^{-1}$
4. Équivalence (ou action de Steiniz) : $(GL_n(K) \times GL_m(K)) \times \mathcal{M}_{n,m}(K) \rightarrow \mathcal{M}_{n,m}(K), ((P, Q), A) \mapsto PAQ^{-1}$
5. Congruence : $GL_n(K) \times \mathcal{M}_n(K) \rightarrow \mathcal{M}_n(K), (P, A) \mapsto {}^tPAP$

Proposition 26 ([R] 184/185/?/195/207). *Dans l'ordre de la proposition précédente, les orbites sont caractérisées par :*

1. le noyau de A
2. l'image de A
3. les polynômes minimal et caractéristique de A
4. Ça dépend de K ...

Exemple 27. $\text{Diag}(1, 2, 2)$ et $\text{Diag}(1, 1, 2)$ ont même polynôme minimal mais ne sont pas semblables : il faut donc bien les deux informations !

C. Théorèmes de Sylow

Dans ce paragraphe, on se donne p premier, et on note $\text{Card } G = p^\alpha m, m \wedge p = 1$.

Définition 28 ([U] 85). *Un p -Sylow de G est un sous-groupe de G de cardinal p^α .*

$\text{Syl}_p(G)$ désigne l'ensemble des p -Sylow de G , et $n_p := \text{Card}(\text{Syl}_p(G))$.

Théorème 29 (de Sylow - [U] 87). *Soit G un groupe d'ordre $p^\alpha m, m \wedge p = 1$. Alors,*

1. $\text{Syl}_p(G) \neq \emptyset$
2. G agit transitivement sur $\text{Syl}_p(G)$ par conjugaison
3. $n_p \equiv 1 [p]$

Définition 30. *On dit que G est simple si les seuls sous-groupes de G distingués (i.e. fixe par l'action par conjugaison de G) sont $\{1\}$ et G .*

Théorème 31 ([S] 277). *Si G est simple et d'ordre 60, alors $G \cong A_5$.*

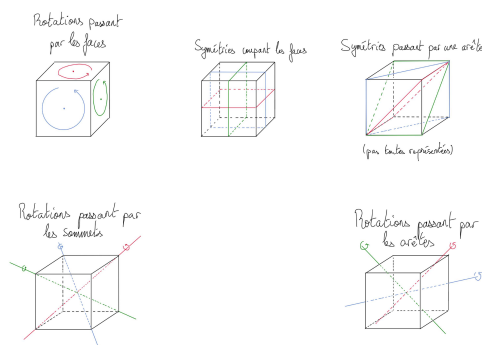
Développements

- Développement 1 : Théorème 23
- Développement 2 : Théorème 31

Références

- U *Théorie des groupes*, Félix Ulmer
- R *Mathématiques pour l'agrégation - Algèbre et géométrie*, Jean-Étienne Rombaldi, 2e édition
- S *Algèbre pour la licence 3*, Szpirglas
- C *Carnets de voyage en Algèbre*, Caldero

FIGURE : Isométries du cube



102 : Groupe des nombres complexes de module 1. Racines de l'unité. Applications.

I. Les nombres complexes de module 1

Définition 1. L'ensemble des nombres complexes de module 1, aussi appelé cercle unité, est noté $S^1 := \{z \in \mathbb{C} \mid |z| = 1\}$.

A. Autour de l'exponentielle

Définition 2 ([T] 43/44/45). Pour $z \in \mathbb{C}$, on définit :

- $\exp(z) = e^z = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{z^n}{n!}$ (l'exponentielle de z)
- $\sin(z) = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(-1)^n}{(2n+1)!} z^{2n+1}$ (le sinus de z)
- $\cos(z) = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(-1)^n}{(2n)!} z^{2n}$ (le cosinus de z)

Proposition 3 ([T] 43/35/44). — \exp , \cos et \sin sont des séries entières de rayon de convergence infini. En particulier, elles sont entières. De plus, $\exp' = \exp$.

- $\forall z \in \mathbb{C}, e^{iz} = \cos(z) + i \sin(z)$
- $\forall \theta \in \mathbb{R}, |e^{i\theta}| = 1$

Proposition 4 ([T] 44/44). — $\theta \mapsto e^{i\theta}$ est périodique. On note τ sa période. C'est un morphisme de groupes surjectif de $(\mathbb{R}, +)$ dans (S^1, \times) .

- \exp est un morphisme de groupes surjectif de $(\mathbb{C}, +)$ dans (\mathbb{C}^*, \times) . Son noyau est $i\tau\mathbb{Z}$.

Définition 5 ([T] 44). $\pi := \tau/2$. On admet que π est transcendant sur \mathbb{Q} .

Proposition 6 ([T] 45). — Formules d'Euler : $\forall z \in \mathbb{C}$, $\cos(z) = \frac{e^z + e^{-z}}{2} \in \mathbb{R}$, $\sin(z) = \frac{e^z - e^{-z}}{2i} \in \mathbb{R}$

- Formule de Moivre : $\forall \theta \in \mathbb{R}, \forall n \in \mathbb{N}, (e^{i\theta})^n = e^{in\theta}$

Remarque 7 (c.f. Figure 1). \triangleright La formule de Moivre est fautive pour n non entier : $1 = (e^{2i\pi})^{1/2} \neq e^{i\pi} = -1$

- $\triangleright \cos^2 + \sin^2 = 1$
- $\triangleright \forall \theta \in \mathbb{R}, \cos(\theta) = \Re(e^{i\theta})$ et $\sin(\theta) = \Im(e^{i\theta})$

Application 8. Avec les formules de Moivre et d'Euler, pour tous $\theta \in \mathbb{R}$ et $n \in \mathbb{N}$, $\cos(n\theta) \in \mathbb{R}[\cos(\theta)]$ et $\sin(n\theta) \in \mathbb{R}[\sin(\theta)]$.

(Appli : problème de trisection de l'angle - voir II. B)

Application 9 (Polynômes de Tchebychev). Ce sont les polynômes tels que $\forall n \in \mathbb{N}, \forall \theta \in \mathbb{R}, \cos(n\theta) = T_n(\cos(\theta))$ et on a : $T_0 = 1, T_1 = X$, et $\forall n \in \mathbb{N}, T_{n+2} = 2XT_{n+1} - T_n$.

Application 10 (Noyaux de Dirichlet et de Fejér). $\forall \theta \in \mathbb{R}/2\pi\mathbb{Z}, \forall n \in \mathbb{N}^*$,

$$D_N(\theta) := \sum_{n=-N}^N e^{in\theta}$$

$$K_n(\theta) := \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} D_N(\theta) = \left(\frac{\sin(N\theta/2)}{\sin(\theta/2)} \right)^2$$

Théorème 11 ([R] 101). $\forall z \in S^1, \exists ! \theta \in]-\pi, \pi] : z = e^{i\theta}$

Définition 12 ([R] 102). Soit $z \in \mathbb{C}^*$. D'après théorème 11, il existe un unique $\theta \in]-\pi, \pi]$, appelé argument principal de z , noté $\arg(z)$, tel que $z = |z|e^{i\theta}$.

On appelle (un) argument de z tout réel θ tel que $z = |z|e^{i\theta}$. Les arguments de z sont congrus à $\arg(z)$ modulo 2π .

Définition 13 ([T] 63). On appelle détermination principale du logarithme complexe l'application :

$$\log : \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}^- \longrightarrow B_\pi := \{z \in \mathbb{C} \mid |\Im(z)| < \pi\}$$

$$z \longmapsto \ln(|z|) + i \arg(z)$$

Proposition 14. \exp induit une bijection de B_π sur $\mathbb{C} \setminus \mathbb{R}^-$, de réciproque \log .

Théorème 15 (de relèvement - ADMIS). Soit $I \subseteq \mathbb{R}$ un intervalle et $k \in \mathbb{N}$. Pour tout $f \in C^k(I, S^1)$, il existe $\varphi \in C^k(I, \mathbb{R})$ telle que $f = e^{i\varphi}$.

B. Les racines de l'unité

Définition 16 ([P] 80). Soient $n \in \mathbb{N}^*$ et $z \in \mathbb{C}$. On dit que z est une racine n -ième de l'unité si $z^n = 1$. On note \mathbb{U}_n l'ensemble des racines n -ièmes de l'unité. On dit que z est une racine de l'unité sur $z \in \mathbb{U} := \bigcup_{n \in \mathbb{N}^*} \mathbb{U}_n$.

Proposition 17. $\mathbb{U}_n = \left\{ e^{i \frac{2k\pi}{n}} \mid k \in \mathbb{N} \right\} = \left\{ e^{i \frac{2k\pi}{n}} \mid 0 \leq k \leq n-1 \right\} = \langle \omega_n \rangle$, où $\omega_n := e^{i \frac{2\pi}{n}}$. En particulier, $\mathbb{U}_n \cong \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$.

Proposition 18. $\forall n \geq 2, \sum_{\omega \in \mathbb{U}} \omega = 0, \omega^n = 1, \overline{\omega^n} = \omega^{n-1}$.

Définition 19 ([P] 80). Soit $n \in \mathbb{N}^*$. On dit que $\zeta_n \in \mathbb{C}$ est une racine primitive n -ième de l'unité si $\mathbb{U}_n = \langle \zeta_n \rangle$. On note μ_n^* l'ensemble des racines primitives n -ièmes de l'unité, i.e. des générateurs de \mathbb{U}_n .

Proposition 20 ([P] 80, cf FIGURE 2).

$$\mu_n^* = \{ \omega_n^k \mid k \wedge n = 1 \}$$

Exemple 21. $\mathbb{U}_2 = \{\pm 1\}$, $\mathbb{U}_3 = \{1, e^{2i\pi/3}, e^{-2i\pi/3}\} = \{1, \frac{1}{2} \pm i \frac{\sqrt{3}}{2}\}$, $\mathbb{U}_4 = \{\pm 1, \pm i\}$.

Proposition 22 ([P] 80, [Rb] 18). Soit $(n, d) \in (\mathbb{N}^*)^2$.

- $\triangleright \mathbb{U}_d \subseteq \mathbb{U}_n \iff d \mid n$
- $\triangleright \text{Card } \mu_n^* = \varphi(n)$ (indicatrice d'Euler)
- $\triangleright \mathbb{U}_n = \sqcup_{d \mid n} \mu_d^*$
- $\triangleright n = \sum_{d \mid n} \varphi(d)$

Remarque 23. Soient $a \in \mathbb{C}^*$ et $n \in \mathbb{N}^*$. Une racine n -ième de a est un nombre complexe z vérifiant $z^n = a$. Posons $z_0 := |a|^{\frac{1}{n}} \exp(i \frac{\arg a}{n})$, de sorte que $z_0^n = a$. Si $z^n = a$, alors $\left(\frac{z}{z_0}\right)^n = 1$, i.e. $\frac{z}{z_0} \in \mathbb{U}_n$, donc il existe $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$ tel que $z = z_0 e^{i \frac{2k\pi}{n}}$.

Théorème 24 ([Rb] 114/132). Soit H un sous-groupe de S^1 . Si H est fini d'ordre n , alors $H = \mathbb{U}_n$. Sinon, H est dense dans S^1 .

Application 25 ([Rb] 132). $\overline{\{\cos(n) \mid n \in \mathbb{N}\}} = \overline{\{\sin(n) \mid n \in \mathbb{N}\}} = [0, 1]$

Théorème 26 (de Niven). Soit $r \in \mathbb{Q}$. Si $\cos(r\pi) \in \mathbb{Q}$, alors $r \in \{0, \frac{1}{3}, \frac{1}{2}\}$. Si $\sin(r\pi) \in \mathbb{Q}$, alors $r \in \{0, \frac{1}{6}, \frac{1}{2}\}$.

Corollaire 27. $\mathbb{U} \cap \mathbb{Q}[i] = \{\pm 1, \pm i\}$

C. Polynômes cyclotomiques

Soit $n \in \mathbb{N}^*$.

Définition 28 ([P] 80). On appelle n -ième polynôme cyclotomique le polynôme $\Phi_n := \prod_{\zeta \in \mu_n^*} (X - \zeta)$.

Exemple 29 ([P] e81). $\Phi_1 = X - 1$, $\Phi_2 = X + 1$, $\Phi_3 = X^2 + X + 1$, $\Phi_4 = X^2 + 1$, ...

Proposition 30 ([P] 80-83). $\triangleright \deg(\Phi_n) = \varphi(n)$

- $\triangleright X^n - 1 = \prod_{d|n} \Phi_d$
- $\triangleright \Phi_n \in \mathbb{Z}[X]$
- $\triangleright \Phi_n$ est irréductible sur \mathbb{Q}
- $\triangleright \Phi_n$ est le polynôme minimal de $\zeta \in \mu_n^*$ sur \mathbb{Q}

Proposition 31. Pour tout p premier,

$$\Phi_p = \frac{X^p - 1}{X - 1} = X^{p-1} + X^{p-2} + \dots + X + 1$$

D. Applications

Théorème 32 (de Wedderburn - [P] 82). Tout corps fini est commutatif.

Théorème 33 (de Kronecker - [FGN] 213). Soit $P \in \mathbb{Z}[X]$ unitaire dont toutes les racines sont de module ≤ 1 , et tel que $P(0) \neq 0$. Alors toutes les racines de P sont des racines primitives de l'unité.

Corollaire 34 (théorème de Kronecker - [Go] 95). Soit $P \in \mathbb{Z}[X]$ irréductible sur \mathbb{Q} . Si toutes les racines de P sont de module ≤ 1 , alors $P = X$ ou P est cyclotomique.

II. Liens avec la géométrie

A. Notion d'angle orienté

On note $S^1(0, 1)$ le cercle unité de \mathbb{R}^2 pour la norme euclidienne, qui s'identifie à S^1 . Pour $z \in \mathbb{C}$, on note M_z le point de \mathbb{R}^2 d'axe z .

On note \mathcal{B} une base orthonormée de \mathbb{R}^2 , que l'on décrète directe.

Proposition 35. $\forall (\vec{u}, \vec{v}) \in S^1(0, 1)^2$, $\exists! r \in SO(\mathbb{R}^2) : \vec{v} = r(\vec{u})$

Théorème 36 ([P] 146). On dispose des isomorphismes de groupes suivant :

$$\begin{array}{ccccc} \mathbb{R}/2\pi\mathbb{Z} & \longrightarrow & S^1 & \longrightarrow & SO_2(\mathbb{R}) & \longleftarrow & SO(\mathbb{R}^2) \\ \theta & \longmapsto & e^{i\theta} & \longmapsto & R(\theta) & \longleftarrow & r_\theta \end{array}$$

NB : $R(\theta)$ est la matrice de rotation $2D$ d'angle θ (\cos , $-\sin$ // \sin , \cos).

Corollaire 37. La relation $(\vec{u}, \vec{v}) \mathcal{R} (\vec{u}', \vec{v}') \iff \exists r \in SO(\mathbb{R}^2) : \vec{u}' = r(\vec{u}) \text{ et } \vec{v}' = r(\vec{v})$ est une relation d'équivalence sur $(S^1)^2$.

Définition 38 ([P] 146 - FIGURE 3). Soit $(\vec{u}, \vec{v}) \in (S^2)^2$.

- \triangleright On appelle angle orienté de \vec{u} à \vec{v} la classe d'équivalence de (\vec{u}, \vec{v}) dans $(S^1)^2 / \mathcal{R}$, que l'on note $\widehat{(\vec{u}, \vec{v})}$.
- \triangleright Une mesure de $\widehat{(\vec{u}, \vec{v})}$ est un réel θ tel que $\vec{v} = r_\theta(\vec{u})$.
- \triangleright La mesure principale de $\widehat{(\vec{u}, \vec{v})}$ est la mesure de $\widehat{(\vec{u}, \vec{v})}$ entre $-\pi$ et π .

Définition 39. On étend la définition aux couples de vecteurs non nuls (\vec{u}, \vec{v}) en posant :

$$\widehat{(\vec{u}, \vec{v})} := \left(\frac{\vec{u}}{\|\vec{u}\|}, \frac{\vec{v}}{\|\vec{v}\|} \right)$$

Remarque 40. Si $z_{\vec{u}}$ est l'axe de $\vec{u} \in \mathbb{R}^2$, alors l'axe de $r_\theta(\vec{u})$ est $e^{i\theta} z_{\vec{u}}$.

Remarque 41. En notant $\langle \cdot | \cdot \rangle$ le produit scalaire euclidien de \mathbb{R}^2 , on appelle écart angulaire entre deux vecteurs non nuls \vec{u} et \vec{v} le réel $\alpha = \arccos \left(\frac{\langle \vec{u} | \vec{v} \rangle}{\|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\|} \right)$. Si θ est la mesure principale de $\widehat{(\vec{u}, \vec{v})}$, alors $\alpha = |\theta|$.

Plus précisément, si \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires et de même sens (resp. de sens opposé), alors $\alpha = \theta = 0$ (resp. $\alpha = \theta = \pi$) et sinon, si $\widehat{(\vec{u}, \vec{v})}$ est directe, alors $\alpha = \theta$ et sinon $\alpha = -\theta$.

Proposition 42 ([Bu] 497). Une mesure de $\widehat{(\vec{u}, \vec{v})}$ est un réel θ vérifiant

$$e^{i\theta} = \frac{\langle \vec{u} | \vec{v} \rangle + i \det_{\mathcal{B}}(\vec{u}, \vec{v})}{\|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\|}$$

Définition 43. Soient \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs non nuls d'écart angulaire α . On dit que $\widehat{(\vec{u}, \vec{v})}$ est nul si $\alpha = 0$, plat si $\alpha = \pi$, droit si $\alpha = \pi/2$, aigu si $\alpha < \pi/2$ et obtus si $\alpha > \pi/2$.

B. Autour des polygones réguliers - groupes diédraux, constructibilité

Soit $n \geq 3$.

Définition 44. Le polygone régulier à n côtés est le polygone convexe P_n du plan dont les sommets sont, dans l'ordre, les points d'axes $1, \omega_n, \omega_n^2, \dots, \omega_n^{n-1}$.

Proposition 45. L'ensemble des isométries du plan conservant P_n est un groupe, appelé groupe diédral d'ordre $2n$ et noté D_{2n} . Il est engendré par la rotation d'angle $\frac{2\pi}{n}$ centrée à l'origine (correspondant à $z \mapsto \omega_n z$ en termes d'axes) et la symétrie d'axe (Ox) (correspondant à la conjugaison en termes d'axes).

Définition 46 ([P] 68). On dit que $z \in \mathbb{C}$ est constructible si on peut tracer l'image de z dans le plan uniquement avec un compas et une règle non graduée. On dit que P_n est constructible si ω_n l'est.

Théorème 47 (de Gauss-Wantzel - FIGURES 2,4). P_n est constructible si, et seulement si, n est de la forme $n = 2^m p_1 \dots p_r$, avec $m \in \mathbb{N}$ et p_1, \dots, p_r des nombres premiers de Fermat (i.e. 3, 5, 17, 257, 65537).

C. Application : une caractérisation de 7

Théorème 48 (de Gauss-Lucas - [FGN] 225). *Soit $P \in \mathbb{C}[X]$ non constant.*

$$Z - \mathbb{C}(P') \subset \text{Conv}(Z_{\mathbb{C}}(P))$$

où, si $Z_{\mathbb{C}}(P) = \{\alpha_1, \dots, \alpha_r\}$, alors :

$$\text{Conv}(Z_{\mathbb{C}}(P)) = \left\{ \sum_{k=1}^r \lambda_k \alpha_k \mid (\lambda_1, \dots, \lambda_r) \in [0, 1]^r, \sum_{k=1}^r \lambda_k = 1 \right\}$$

Application 49. 7 est le plus grand entier $n \geq 2$ tel que :

$$Z_{\mathbb{C}}((X+1)^n - X^n - 1) \subseteq \{z \in \mathbb{C} \mid |z| = 1\}$$

Développements

- Développement 1 : Théorème 33 et Corrolaire 34
- Développement 2 : Théorème 48 et Application 49

Références

Rb *Mathématiques pour l'agrégation - Algèbre et géométrie*,
Jean-Étienne Rombaldi, 2e édition

Rb *Eléments d'analyse réelle*, Rombaldi

P Perrin

FGN *Oraux X-ENS, Algèbre 1*, 2è édition (Francinou)

T *Analyse complexe*, Tauvel

Bu Burg

105 : Groupe des permutations d'un ensemble fini. Applications.

I. Permutations d'un ensemble fini

A. Introduction

Définition 1 ([R] 37). Soit E un ensemble. On note $\mathfrak{S}(E)$ l'ensemble des bijections de E dans E . On l'appelle groupe symétrique de E . On notera plus simplement $\mathfrak{S}_n = \mathfrak{S}([1, n])$. On appelle permutation de E un élément de $\mathfrak{S}(E)$.

Proposition 2. $\mathfrak{S}(E)$ est un groupe pour la composition, de neutre l'identité de E .

Proposition 3 ([R] 39). Si E et F sont deux ensembles équipotents, alors $\mathfrak{S}(E)$ et $\mathfrak{S}(F)$ sont isomorphes (en tant que groupes).

Proposition 4 ([R] 39). Pour $n \geq 3$, \mathfrak{S}_3 n'est pas commutatif.

Dans toute la suite, on étudiera \mathfrak{S}_n pour $n \geq 3$.

Proposition 5 ([R] 40). $\#\mathfrak{S}_n = n!$

Notation ([U] 41). Soit $\sigma \in \mathfrak{S}_n$. On représentera σ par la matrice $2 \times n$:

$$\sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & \dots & n \\ \sigma(1) & \sigma(2) & \dots & \sigma(n) \end{pmatrix}$$

B. Action naturelle de \mathfrak{S}_n sur $[1, n]$, conséquences

Proposition 6 ([U] 41). \mathfrak{S}_n agit naturellement sur $[1, n]$ par $\sigma \cdot i = \sigma(i)$. Le morphisme associé est l'identité de \mathfrak{S}_n .

Définition 7 ([U] 42). On note $\text{Fix}(\sigma)$ l'ensemble des points fixes de $\sigma \in \mathfrak{S}_n$. Son complémentaire dans $[1, n]$ est appelé support de σ , et est noté $\text{Supp}(\sigma)$.

Proposition 8 ([U] 43). Soit $\sigma \in \mathfrak{S}_n$. Le sous-groupe $\langle \sigma \rangle$ agit sur $[1, n]$ par restriction de l'action de \mathfrak{S}_n . Les orbites de cette action sont appelées σ -orbites. La réunion des σ -orbites ponctuelles est $\text{Fix}(\sigma)$. Les σ -orbites non ponctuelles partitionnent $\text{Supp}(\sigma)$.

Exemple 9. Soit $\sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 2 & 1 & 3 & 5 & 4 \end{pmatrix}$. On a $\text{Supp}(\sigma) = \{1, 2\} \sqcup \{4, 5\} = \langle \sigma \rangle \cdot \{1\} \sqcup \langle \sigma \rangle \cdot \{4\}$.

Définition 10 ([U] 43). Un k -cycle ($2 \leq k \leq n$) est une permutation n'ayant qu'une seule σ -orbite non ponctuelle $\{i_1, \dots, i_k\}$. On la note $\sigma = (i_1, \dots, i_k)$ pour signifier que $\forall j \notin \{i_1, \dots, i_k\}, \sigma(j) = j$ et $\sigma(i_j) = i_{j+1}$ en regardant les indices modulo k .

Un 2-cycle est appelé transposition.

Proposition 11 ([U] 43). $(i_1, i_2, \dots, i_k) = (i_2, i_3, \dots, i_k, i_1) = \dots = (i_k, i_1, i_2, \dots, i_{k-1})$

Proposition 12. Un k -cycle est d'ordre k .

C. Décomposition d'une permutation, conséquences

Proposition 13 ([U] 42). Deux permutations à supports disjoints commutent.

Théorème 14 ([U] 43). Toute permutation se décompose de manière unique (à l'ordre des facteurs près) comme produit de cycles à supports disjoints.

Algorithme 15 ([U] 43). Pour trouver une telle décomposition, il suffit de trouver les r -orbites.

1. On calcule $\sigma(1), \sigma^2(1), \dots$ jusqu'à trouver $\sigma^{k_1}(1) = 1$ (NB : $k_1 \leq n$);
2. On pose $i_2 = \min([1, n] \setminus \langle \sigma \rangle \cdot \{1\})$, et de même on calcule $\sigma(i_2), \sigma^2(i_2), \dots$ jusqu'à trouver $\sigma^{k_2}(i_2) = i_2$;
3. On itère jusqu'à épuiser $[1, n]$.

On a alors $\sigma = (1, \sigma(1), \dots, \sigma^{k_1-1}(1)) \circ (i_2, \sigma(i_2), \dots, \sigma^{k_2-1}(i_2)) \circ \dots \circ (i_j, \sigma(i_j), \dots, \sigma^{k_j-1}(i_j))$

Exemple 16. $\sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 \\ 3 & 2 & 4 & 1 & 6 & 5 \end{pmatrix} = (1, 3, 4)(5, 6)$

Proposition 17 ([R] 44). $(i_1, \dots, i_k) = (i_1, i_2)(i_2, i_3) \dots (i_{k-1}, i_k)$

Corollaire 18 ([R] 44). Les transpositions engendrent \mathfrak{S}_n .

Proposition 19 ([R] 45). $\mathfrak{S}_n = \langle (i, i+1), 1 \leq i \leq n \rangle = \langle (1, i), 2 \leq i \leq n \rangle = \langle (1, 2), (1, 2, \dots, n) \rangle$

Définition 20 ([U] 45). On appelle type de $\sigma \in \mathfrak{S}_n$ la liste croissante des cardinaux des σ -orbites.

Exemple 21. Le type de $(1, 2, 5)(3, 4)(7, 8) \in \mathfrak{S}_8$ est la liste $[1, 2, 2, 3]$.

Proposition 22 ([U] 46). Deux permutations sont conjuguées dans \mathfrak{S}_n si, et seulement si, elles ont le même type. Cela décrit donc les classes de conjugaison de \mathfrak{S}_n .

Proposition 23 ([U] 45). Si σ est du type $[l_1, \dots, l_k]$, alors $\text{ord}(\sigma) = l_1 \vee \dots \vee l_k$.

D. Signature d'une permutation, groupe alterné

Proposition 24 ([R] 47). Il existe un unique morphisme $\varepsilon : \mathfrak{S}_n \rightarrow \{\pm 1\}$ qui envoie les transpositions sur -1 . On appelle signature de σ la quantité $\varepsilon(\sigma)$.

Corollaire 25. La signature d'un k -cycle est $(-1)^{k+1}$.

Proposition 26 ([R] 48). $\forall \sigma \in \mathfrak{S}_n$,

$$\varepsilon(\sigma) = \prod_{1 \leq i < j \leq n} \frac{\sigma(j) - \sigma(i)}{j - i}$$

En particulier, la signature mesure le nombre d'inversions.

Définition 27 ([R] 48). On appelle n -ième groupe alterné le sous-groupe $\mathcal{A}_n = \text{Ker}(\varepsilon)$. C'est l'ensemble des permutations dîtes paires.

Exemple 28. $\mathcal{A}_3 = \{\text{id}, (1, 2, 3), (1, 3, 2)\}$.

Proposition 29. $\#\mathcal{A}_n = \frac{n!}{2}$

Théorème 30 ([R] 49). Pour $n \geq 3$, les 3-cycles engendrent \mathcal{A}_n , et y sont conjugués.

Théorème 31 ([R] 50). Pour $n \geq 5$, \mathcal{A}_n n'admet pas de sous-groupe distingué non trivial.

II. Quelques applications du groupe symétrique

A. En géométrie : les isométries des polytopes

Théorème 32 ([R] 94). *L'ensemble des isométries du plan conservant un triangle équilatéral est un groupe isomorphe à \mathfrak{S}_3 .*

Proposition 33 ([R] 82). *Soit \mathcal{C} un cube. L'ensemble des isométries de l'espace conservant \mathcal{C} est un groupe, noté $\text{Is}(\mathcal{C})$. On note $\text{Is}^+(\mathcal{C})$ le sous-groupe de $\text{Is}(\mathcal{C})$ formé des rotations.*

Théorème 34 ([R] 85). $\text{Is}^+(\mathcal{C}) \cong \mathfrak{S}_4$ et $\text{Is}(\mathcal{C}) \cong \mathfrak{S}_4 \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$.

Théorème 35 ([R] 95). *En notant \mathcal{T} le tétraèdre régulier, on a : $\text{Is}(\mathcal{T}) \cong \mathfrak{S}_4$ et $\text{Is}^+(\mathcal{T}) \cong \mathfrak{A}_4$.*

Chez les (actions de) groupes

Théorème 36 (de Cayley - [R] 53). *Tout groupe fini d'ordre n est isomorphe à un sous-groupe de \mathfrak{S}_n .*

Proposition 37. *Comme pour tout corps (commutatif) K , $\mathfrak{S}_n \curvearrowright GL_n(K)$, tout groupe de garde n est isomorphe à un sous-groupe de $GL_n(K)$.*

Exemple 38. Soit $D_{2 \times 4}$ le groupe des isométries du carré. Comme $\#D_{2 \times 4} = 8$, $D_{2 \times 4}$ est isomorphe à un sous-groupe de \mathfrak{S}_8 . Noton φ un tel isomorphisme. Comme $D_{2 \times 4} = \langle r, s \rangle$ où $\text{ord}(r) = 4$, $\text{ord}(s) = 2$ et $\text{ord}(rs) = 2$, on a $\varepsilon \circ \varphi(s) = \varepsilon \circ \varphi(rs) = -1$, donc $\varepsilon \circ \varphi(r) = 1$.

C. Polynômes symétriques

Définition 39 ([R] 55). *Un polynôme symétrique est un polynôme $P \in K[X_1, \dots, X_n]$ tel que $\forall \sigma \in \mathfrak{S}_n$, $P(X_{\sigma(1)}, \dots, X_{\sigma(n)}) = P(X_1, \dots, X_n)$.*

Définition 40 ([R] 55). *Les polynômes symétriques élémentaires sont les*

$$\Sigma_{k,n} = \sum_{1 \leq i_1 \leq \dots \leq i_k \leq n} X_{i_1} \dots X_{i_k} \in K[X_1, \dots, X_n]$$

Théorème 41 (ADMIS - [R] 55). *Pour tout polynôme symétrique $P \in K[X_1, \dots, X_n]$, il existe un unique polynôme $Q \in K[\Sigma_{1,n}, \dots, \Sigma_{n,n}]$ tel que $P(X_1, \dots, X_n) = Q(\Sigma_{1,n}, \dots, \Sigma_{n,n})$.*

D. En algèbre (multi-)linéaire

Dans ce paragraphe, E est un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie n . On fixe une base $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ de E .

Définition 42 ([R] 545). *Une forme k -linéaire sur E est une application $\varphi : E^k \rightarrow \mathbb{K}$ telle que pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, pour tout $(x_1, \dots, x_k) \in E^k$, $\varphi(x_1, \dots, x_{i-1}, \cdot, x_{i+1}, \dots, x_k)$ est linéaire.*

On note $\bigotimes^k E^*$ l'ensemble des formes k -linéaires sur E .

Proposition 43 ([R] 546). $(e_{i_1}^* \otimes \dots \otimes e_{i_k}^*)_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$ est une base de $\bigotimes^k E^*$, où pour $(x_1, \dots, x_k) \in E^k$, $e_{i_1}^* \otimes \dots \otimes e_{i_k}^*(x_1, \dots, x_k) = e_{i_1}^*(x_1) \dots e_{i_k}^*(x_k)$.

Définition 44 ([R] 546). *Une forme k -linéaire alternée est une forme k -linéaire $\varphi \in \bigotimes^k E^*$ telle que $\forall \sigma \in \mathfrak{S}_k$, $\forall (x_1, \dots, x_k) \in E^k$, $\varphi(x_{\sigma(1)}, \dots, x_{\sigma(k)}) = \varepsilon(\sigma)\varphi(x_1, \dots, x_k)$.*

On note $\bigwedge^k E^*$ l'espace des formes k -linéaires alternées sur E .

Proposition 45. $(e_{i_1}^* \wedge \dots \wedge e_{i_k}^*)_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n}$ est une base de $\bigwedge^k E^*$, où pour $(x_1, \dots, x_k) \in E^k$, $e_{i_1}^* \wedge \dots \wedge e_{i_k}^*(x_1, \dots, x_k) = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_k} \varepsilon(\sigma) e_{i_1}^*(x_{\sigma(1)}) \dots e_{i_k}^*(x_{\sigma(k)})$.

Corollaire 46. On a $\dim \left(\bigwedge^k E^* \right) = \binom{n}{k}$.

Définition 47. On appelle déterminant dans la base \mathcal{B} l'unique forme n -linéaire alternée $\det_{\mathcal{B}}$ sur E vérifiant $\det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}) = 1$. (La famille $(\det_{\mathcal{B}})$ est une base de $\bigwedge^n E^*$.)

Proposition 48 ([R] 547). $\forall (x_1, \dots, x_n) \in E^n$, $\det_{\mathcal{B}}(x_1, \dots, x_n) = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \varepsilon(\sigma) e_1^*(x_{\sigma(1)}) \dots e_n^*(x_{\sigma(n)})$.

E. Résultats en probabilités

Définition 49 ([R] 51). On appelle dérangement une permutation sans point fixes.

Proposition 50. Notons d_n le nombre de dérangements de $\llbracket 1, n \rrbracket$. Alors $d_n = n! \sum_{k=0}^n \frac{(-1)^k}{k!}$. En particulier, la probabilité de choisir un dérangement en tirant au hasard une permutation de $\llbracket 1, n \rrbracket$ tend vers $\frac{1}{e}$ quand $n \rightarrow +\infty$.

Proposition 51 ([C]). Soit X la variable aléatoire qui compte le nombre de points fixes d'une permutation aléatoirement choisie dans \mathfrak{S}_n . Alors $\mathbb{E}[X] = \mathbb{V}[X] = 1$.

F. Groupes simples d'ordre 60

Dans ce paragraphe, on se donne p premier, et on note $\#G = p^\alpha m$, $m \wedge p = 1$.

Définition 52 ([U] 85). *Un p -Sylow de G est un sous-groupe de G de cardinal p^α .*

Notation. $\text{Syl}_p(G)$ désigne l'ensemble des p -Sylow de G , et $n_p = \# \text{Syl}_p(G)$.

Théorème 53 (de Sylow - [U] 87). Soit G un groupe d'ordre $p^\alpha m$, p premier et $m \wedge p = 1$.

1. $\text{Syl}_p(G) \neq \emptyset$
2. G agit transitivement sur $\text{Syl}_p(G)$ par conjugaison
3. $n_p \equiv 1 [p]$ (donc $n_p \mid m$).

Définition 54. On dit que G est simple si les seuls sous-groupes de G distingués (i.e. fixe par l'action par conjugaison de G) sont $\{1\}$ et G .

Théorème 55 ([S] - 277). Si G est simple et d'ordre 60, alors $G \cong \mathfrak{A}_5$.

Développements

- Développement 1 : Théorème 34
- Développement 2 : Théorème 55

Références

- R *Mathématiques pour l'agrégation - Algèbre et géométrie*, Jean-Étienne Rombaldi, 2e édition
- U *Théorie des groupes*, Félix Ulmer
- S *Algèbre pour la licence 3*, Szpirglas
- C *Carnets de voyage en Algèbre*, Caldero

