

# Fundamentos Básicos para Redes Neurais

**Bruno Fernandes** 



### Conteúdo

- Regressão linear e logística
- Loss function x Cost Function
- Gradiente descendente
- Grafo computacional
- Vetorização
- Broadcasting
- Implementação da regressão logística





- Regressão linear e logística
- Loss function x Cost Function
- Gradiente descendente
- Grafo computacional
- Vetorização
- Broadcasting
- Implementação da regressão logística

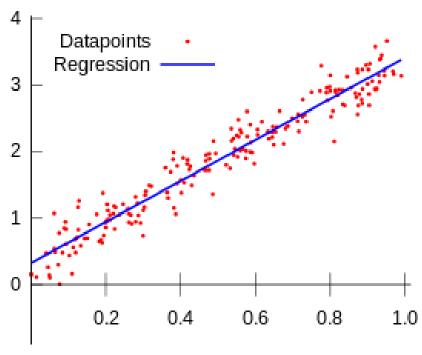


### Regressão Linear

• Em estatística ou econometria, regressão linear é uma equação para se estimar a condicional de uma variável y, dados os valores de algumas outras variáveis x. A regressão, em geral, tem como objetivo tratar de um valor que não se consegue estimar inicialmente.

Wikipédia





### Regressão Linear

$$\vdots \qquad \vdots \qquad \uparrow \\ \bullet \ X = X^1 \quad \ddots \quad X^m \quad n_x \text{ -> tamanho do vetor} \\ \vdots \qquad \vdots \qquad \downarrow$$

• 
$$X.shape = (n_x, m)$$

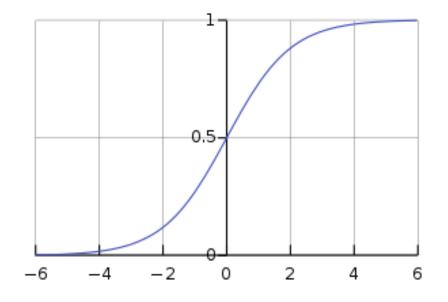
• 
$$Y.shape = (1, m)$$



•  $\hat{y} = w^T x + b$  -> não é uma probabilidade

### Regressão Logística

- Retorna uma probabilidade
- $\hat{y} = P(y = 1|x)$
- $\bullet \ \hat{y} = \sigma(w^T x + b)$
- - Se Z é muito grande,  $\sigma$  tende a 1
  - Se Z é um negativo muito grande,  $\sigma$  tende a 0





### Conteúdo

- Regressão linear e logística
- Loss function x Cost Function
- Gradiente descendente
- Grafo computacional
- Vetorização
- Broadcasting
- Implementação da regressão logística



### Loss function x Cost function

### Loss function

- Perda associada a um exemplo de treino (utiliza-se uma função convexa para evitar múltiplos mínimos)
- $L(\hat{y}, y) = -(y \log(\hat{y}) + (1 y) \log(1 \hat{y})$

### Cost function

• Associada aos parâmetros – média de todas loss functions do conjunto

• 
$$J(w,b) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} L(\hat{y}^{(i)}, y^{(i)}) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} [y^{(i)} \log(\hat{y}^{(i)}) (1 - y^{(i)}) \log(1 - y^{(i)})]$$



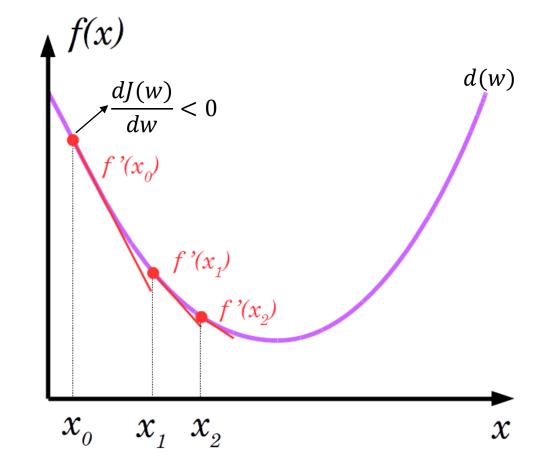
### Conteúdo

- Regressão linear e logística
- Loss function x Cost Function
- Gradiente descendente
- Grafo computacional
- Vetorização
- Broadcasting
- Implementação da regressão logística



### Gradiente Descendente

• Método utilizado para minimizar a função de custo



$$w \coloneqq w - \alpha \frac{dJ(w, b)}{dw}$$

$$b \coloneqq b - \alpha \frac{dJ(w, b)}{db}$$





- Derivada = inclinação (slope)
- A derivada em um ponto de uma função y=f(x) representa a taxa de variação instantânea de y em relação a x neste ponto

```
f(a)=3a

Para a=2, f(a)=6

Para a=2.001, f(a)=6.003

Inclinação em a=2 é 3

Para a=5, f(a)=15

Para a=5.001, f(a)=15.003

Inclinação em a=5 também é 3

\frac{df(a)}{da} = 3
```

f(a)=a<sup>2</sup>
Para a=2, f(a)=4
Para a=2.001, f(a)=4.004001
$$\frac{df(a)}{da} = 4, \text{ quando a=2}$$
Para a=5, f(a)=25
Para a=5.001, f(a)=25.010001
$$\frac{df(a)}{da} = 10, \text{ quando a=5}$$

$$\frac{df(a)}{da} = 2a$$



### Derivadas

• A definição formal entretanto é a seguinte

• 
$$f'(\theta) = \lim_{\varepsilon \to 0} \frac{f(\theta + \varepsilon) - f(\theta - \varepsilon)}{2\varepsilon}$$

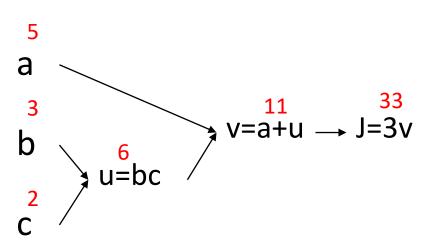




- Regressão linear e logística
- Loss function x Cost Function
- Gradiente descendente
- Grafo computacional
- Vetorização
- Broadcasting
- Implementação da regressão logística



### Grafo Computacional



A derivada faz o caminho inverso do grafo na propagação backward



$$\frac{dJ}{dv} = 3 \qquad \frac{dJ}{da} = \frac{dJ}{dv}\frac{dJ}{da} = 3 \qquad \frac{dJ}{du} = \frac{dJ}{dv}\frac{dJ}{du} = 3 \qquad \frac{dJ}{db} = \frac{dJ}{du}\frac{dJ}{db} = 6 \qquad \frac{dJ}{dc} = \frac{dJ}{du}\frac{dJ}{dc} = 9$$



- Regressão linear e logística
- Loss function x Cost Function
- Gradiente descendente
- Grafo computacional
- Vetorização
- Broadcasting
- Implementação da regressão logística



### Vetorização

Eliminação de for-loops

Single instruction, multiple data (SIMD)

```
import numpy as np
import time
a = np.random.rand(100,100)
b = np.random.rand(100,100)
inicio = time.time()
z=np.dot(a,b)
print(z.shape)
fim = time.time()
print(fim - inicio)
z2 = np.zeros((100,100))
inicio = time.time()
for i in range(100):
    for j in range(100):
        for k in range(100):
                z2[i][j] += a[i][k]*b[k][j]
print(z2.shape)
fim = time.time()
print(fim - inicio)
>> (100, 100)
>> 0.1940925121307373
>> (100, 100)
>> 1.034226417541504
```





- Regressão linear e logística
- Loss function x Cost Function
- Gradiente descendente
- Grafo computacional
- Vetorização
- Broadcasting
- Implementação da regressão logística



## Broadcasting

- Tratamento de arrays de diferentes tamanhos
  - Sujeito a algumas restrições, o array menor é propagado ao longo do array maior de forma a garantir tamanhos compatíveis

$$\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} + 100 = \begin{bmatrix} 101 \\ 102 \\ 103 \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 100 & 200 & 300 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 101 & 202 & 303 \\ 104 & 205 & 306 \end{bmatrix}$$





- Regressão linear e logística
- Loss function x Cost Function
- Gradiente descendente
- Grafo computacional
- Vetorização
- Broadcasting
- Implementação da regressão logística



• Função sigmoide

```
def sigmoid(z):
    s = 1 / (1 + np.exp(-z))
    return s
```



Fase forward

```
def forward(w, b, X, Y):
    m = X.shape[1]
    # FORWARD PROPAGATION (FROM X TO COST)
    # compute activation
    A = sigmoid(np.dot(w.T,X) + b)
    # compute cost
    cost = (-1/m) * np.sum( (Y *np.log(A)) + ((1-Y) * np.log(1-A)) )
    return A, cost
```



Fase backward



Otimização

```
def optimize(w, b, X, Y, num_iterations, learning_rate):
    costs = []
    for i in range(num_iterations):
        A, cost = forward(w, b, X, Y)
        grads = backward(A, X, Y)
        dw = grads["<u>dw"]</u>
        db = grads["<u>db"]</u>
        w = w - learning_rate * dw
        b = b - learning_rate * db
        if i % 100 == 0:
             costs.append(cost)
    params = \{ w'' : w, b'' : b \}
    grads = {"<u>dw": dw, "db": db}</u>
    return params, grads, costs
```



Predição

```
def predict(w, b, X):
    m = X.shape[1]
    Y_prediction = np.zeros((1,m))
    w = w.reshape(X.shape[0], 1)
    A = sigmoid(np.dot(w.T,X) + b)
    for i in range(A.shape[1]):
        if (A[0,i] <=0.5):
            Y_prediction[0,i] = 0
        elif (A[0,i] > 0.5):
            Y_prediction[0,i] = 1
        pass
    return Y_prediction
```



Modelo

```
def model(X_train, Y_train, X_test, Y_test, num_iterations = 2000, learning_rate = 0.5):
    w = np.zeros((X_train.shape[0], 1))
    b = 0
    parameters, grads, costs = optimize(w, b, X_train, Y_train, num_iterations, learning_rate)
    w = parameters["w"]
    b = parameters["b"]
    Y_prediction_test = predict(w, b, X_test)
    Y_prediction_train = predict(w, b, X_train)
    print("train accuracy: {} %".format(100 - np.mean(np.abs(Y_prediction_train - Y_train)) * 100))
    print("test accuracy: {} %".format(100 - np.mean(np.abs(Y_prediction_test - Y_test)) * 100))
```



• Imprimindo a função de custo

```
costs = np.squeeze(costs)
plt.plot(costs)
plt.ylabel('cost')
plt.xlabel('iterations (per hundreds)')
plt.title("Learning rate =" + str(learning_rate))
plt.show()
```



## Carregando Conjunto de Dados

Arquivos: train\_catvnoncat.h5 e test\_catvnoncat.h5

```
import numpy as np
import h5py
def load dataset():
   train_dataset = h5py.File('<u>datasets/train_catvnoncat.h5', "r")</u>
   train set x orig = np.array(train dataset["train set x"][:]) # your train set features
   train_set_y_orig = np.array(train_dataset["train_set_y"][:]) # your train_set_labels
   test dataset = h5py.File('datasets/test catvnoncat.h5', "r")
   test_set_x_orig = np.array(test_dataset["test_set_x"][:]) # your test set features
   test set y orig = np.array(test dataset["test set y"][:]) # your test set labels
    classes = np.array(test_dataset["list_classes"][:]) # the list of classes
   train_set_y_orig = train_set_y_orig.reshape((1, train_set_y_orig.shape[0]))
   test_set_y_orig = test_set_y_orig.reshape((1, test_set_y_orig.shape[0]))
    return train_set_x_orig, train_set_y_orig, test_set_x_orig, test_set_y_orig, classes
```



### Ajustando os dados

```
def load_processed_cat_dataset(train_set_x_orig, test_set_x_orig):
    train_set_x_flatten = train_set_x_orig.reshape(train_set_x_orig.shape[0], -1).T
    test_set_x_flatten = test_set_x_orig.reshape(test_set_x_orig.shape[0], -1).T
    train_set_x = train_set_x_flatten/255.
    test_set_x = test_set_x_flatten/255.
    return train_set_x, test_set_x
```



### Executando

```
train_set_x_orig, train_set_y, test_set_x_orig, test_set_y, classes = load_dataset()
train_set_x, test_set_x = load_processed_cat_dataset(train_set_x_orig, test_set_x_orig)
model(train_set_x, train_set_y, test_set_x, test_set_y, num_iterations = 2000, learning_rate = 0.005)
```

### Exercício

 Tente melhorar a acurácia do teste alterando o número de épocas ou a taxa de aprendizagem





# Fundamentos Básicos para Redes Neurais

**Bruno Fernandes** 

