

Universidade Estadual de Feira de Santana PGCC – Programa de Pós-Graduação em Ciência da Computação PGCC015 Inteligência Computacional

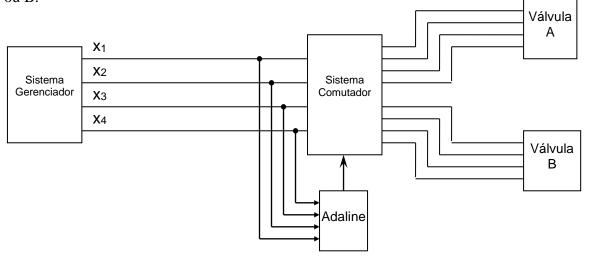
₩PGCC

Prof. Matheus Giovanni Pires Aluno: Luciano Alves Machado Júnior

EPC 2

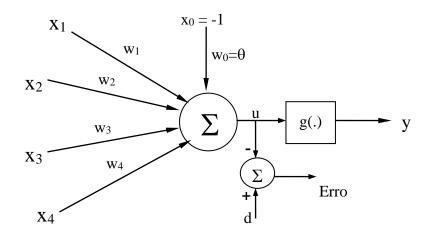
Data de Entrega: 23/03/2021.

Um sistema de gerenciamento automático de ajuste de duas válvulas situado a 500 metros de um processo industrial envia um sinal codificado constituído de quatro grandezas $\{x_1, x_2, x_3 \in x_4\}$ que são necessárias para o ajuste de cada uma das válvulas. Conforme mostra a figura abaixo, a mesma via de comunicação é utilizada para acionamento de ambas as válvulas, sendo que o comutador localizado próximo das válvulas deve decidir se o sinal é para a válvula A ou B.



Entretanto, durante a transmissão dos sinais, eles sofrem interferências que alteram o conteúdo das informações contidas nos sinais transmitidos. Para resolver este problema, a equipe de engenheiros e cientistas pretende treinar uma rede ADALINE para classificar os sinais ruidosos e confirmar ao sistema comutador se os dados devem ser encaminhados para o comando de ajuste da válvula A ou B.

Assim, baseado nas medições dos sinais já com ruídos formou-se o conjunto de treinamento tomando por convenção o valor -1 para os sinais que devem ser encaminhados para o ajuste da válvula A e o valor +1 se os mesmos devem ser enviados para a válvula B. Assim, a estrutura do ADALINE é mostrada na figura abaixo.

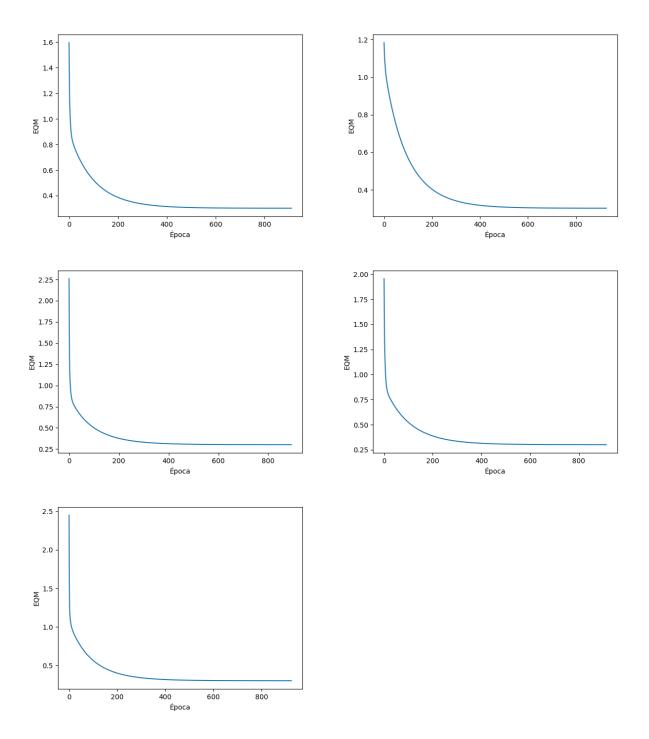


Utilizando o algoritmo de treinamento da Regra Delta para classificação de padrões no ADALINE, realize as seguintes atividades:

- 1. Execute 5 treinamentos para a rede ADALINE inicializando o vetor de pesos em cada treinamento com valores aleatórios entre zero e um. Se for o caso, reinicie o gerador de números aleatórios em cada treinamento de tal forma que os elementos do vetor de pesos iniciais não sejam os mesmos. Utilize taxa de aprendizado $\eta = 0.0025$ e precisão $\epsilon = 10^{-6}$.
- 2. Registre os resultados dos 5 treinamentos na tabela abaixo:

Treinamento	Vetor de Pesos Inicial						Número de Épocas				
	\mathbf{w}_0	W1	W2	W3	W4	\mathbf{w}_0	W1	W2	W 3	W4	
1° (T1)	0,738	0,355	0,628	0,485	0,173	-1,81309	1,31290	1,64233	-0,42762	-1,17779	911
2° (T2)	0,962	0,623	0,014	0,325	0,143	-1,81301	1,31286	1,64227	-0,42760	-1,17775	928
3° (T3)	0,662	0,615	0,672	0,041	0,498	-1,81311	1,31285	1,64228	-0,42774	-1,17777	894
4º (T4)	0,899	0,485	0,799	0,471	0,198	-1,81315	1,31292	1,64238	-0,42764	-1,17783	914
5° (T5)	0,659	0,152	0,335	0,462	0,746	-1,81309	1,31287	1,64230	-0,42768	-1,17778	925

3. Para os treinamentos realizados acima, gere os respectivos gráficos dos valores de erro quadrático médio (EQM) em função de cada época de treinamento. Insira os gráficos numa mesma folha.



4. Para os treinamentos realizados acima, aplique a rede ADALINE para classificar e indicar ao comutador se os sinais abaixo devem ser encaminhados para a válvula A ou B.

Amostra	\mathbf{x}_1	\mathbf{x}_2	X 3	X_4	y (T1)	y (T2)	y (T3)	y (T4)	y (T5)
1	0.9694	0.6909	0.4334	3.4965	-1.0	-1.0	-1.0	-1.0	-1.0
2	0.5427	1.3832	0.6390	4.0352	-1.0	-1.0	-1.0	-1.0	-1.0
3	0.6081	-0.9196	0.5925	0.1016	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
4	-0.1618	0.4694	0.2030	3.0117	-1.0	-1.0	-1.0	-1.0	-1.0
5	0.1870	-0.2578	0.6124	1.7749	-1.0	-1.0	-1.0	-1.0	-1.0
6	0.4891	-0.5276	0.4378	0.6439	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
7	0.3777	2.0149	0.7423	3.3932	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
8	1.1498	-0.4067	0.2469	1.5866	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
9	0.9325	1.0950	1.0359	3.3591	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
10	0.5060	1.3317	0.9222	3.7174	-1.0	-1.0	-1.0	-1.0	-1.0
11	0.0497	-2.0656	0.6124	-0.6585	-1.0	-1.0	-1.0	-1.0	-1.0
12	0.4004	3.5369	0.9766	5.3532	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
13	-0.1874	1.3343	0.5374	3.2189	-1.0	-1.0	-1.0	-1.0	-1.0
14	0.5060	1.3317	0.9222	3.7174	-1.0	-1.0	-1.0	-1.0	-1.0
15	1.6375	-0.7911	0.7537	0.5515	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0

5. Embora o número de épocas de cada treinamento realizado no item 2 seja diferente, explique por que então os valores dos pesos continuam praticamente inalterados.

Embora o número de épocas varie a cada treinamento, os pesos finais são ajustados a partir do cálculo de erro utilizando a regra delta e o erro quadrático médio. Isso significa que o número de épocas varia porque os pesos iniciais são aleatórios, já os pesos finais são quase idênticos pois o cálculo e a condição utilizada para chegar ao peso final são fixos.

OBSERVAÇÕES:

- 1. O EPC deve ser realizado individualmente.
- 2. Os resultados devem ser entregues em sequência, ou seja, de acordo com a numeração do EPC.