

## - TP 1 : Intersections de segments -

Le but de ce TP est d'implémenter l'algorithme par balayage d'intersection de segments vu en cours.

**Un code pré rempli en C++ est disponible sur le moodle du cours.**

Les points du plan sont repérés par leurs coordonnées supposées entières et appartenant au domaine  $[0, 800] \times [0, 800]$ . L'exécution du programme génère un fichier svg visualisable par un visionneur de document ou un navigateur. Par curiosité, la fonction d'affichage est en fin de code (après le main).

**Pensez bien à tester vos différentes fonctions, on peut vite se tromper !**

### - Exercice 1 - Génération de points du plan -

Commencer par regarder les deux structures de données proposées *point* et *seg*.

Compléter la fonction `void SegmentsAuHasard(int n, seg segments[])` pour générer les segments au hasard dans le plan. Pensez bien à remplir tous les champs des éléments à générer. Bien se référer à l'en-tête de la fonction.

### - Exercice 2 - Tests géométriques -

Compléter les fonctions suivantes. Des indications sont données dans les en-têtes.

- `int compareLex(const void * x, const void * y)`
- `bool Intersectent(seg s1, seg s2)`
- `bool compareSeg(seg s1, seg s2)`. Attention aux deux cas à traiter.

La fonction *compareLex* permet de faire tourner la fonction *TriLex* où *qsort* effectue un tri lexicographique des  $2n$  points considérés en temps  $O(n \log n)$ .

### - Exercice 3 - Intersection de segments -

Il s'agit maintenant de compléter le code de la fonction `bool Intersection(int n, seg segments[])` pour finir d'implémenter l'algorithme par balayage.

Le conteneur *set* de la STL permet d'obtenir l'implémentation d'un arbre binaire de recherche équilibré et les complexités associées. Un itérateur (un pointeur) permet de parcourir l'ensemble.

Les instructions `segPred=ordre.lower_bound(segCourant)` ; et `segSuiv=ordre.upper_bound(segCourant)` ; permettent d'avoir respectivement un pointeur sur *segCourant* et un sur le segment qui suit *segCourant* dans l'ordre. Pour avoir un pointeur sur l'élément précédant *segCourant*, on fera donc `segPred--` ;

Les bornes du conteneur *ordre* sont données par `ordre.begin()`, qui pointe sur le premier élément de *ordre* et `ordre.end()`, qui pointe sur ce qui suit le dernier élément de *ordre* (un dépassement du conteneur).

## Exercices supplémentaires -

### - Exercice 4 - Polygone simple -

Ecrire une fonction qui prend en entrée une suite de  $n$  segments et qui teste si ces segments forment un polygone simple ou non. Votre fonction devra fonctionner en temps  $O(n \log n)$ .

### - Exercice 5 - Points d'intersection -

Ecrire une fonction qui prend en entrée une suite de  $n$  segments et qui imprime toutes les intersections formées par ces segments. Votre fonction devra fonctionner en temps  $O((n + k) \log(n + k))$ , où  $k$  est le nombre d'intersections formées par tous les segments.

**- Exercice 6 - Intersection de disques -**

Implémenter l'algorithme de recherche d'intersections de disques vu en TD. Dans un premier temps, on ne cherchera qu'à détecter une seule intersection, puis on les trouvera toutes.