lanshi K. K. K. lanshir Milliam 人工智能学习笔记 lanshir Milliam Janshi K. Milliam 西瓜书学习笔记 lanshir Millight larshi K. Milliam lanshir Milita 烂石 2025年6月14日 Â larshi K. Killian lanshir Milliam anshir Light lanshir Milliam lanshir Little lanshi K. Lilling lanshir Milliam lanshir Ni Janshi K. Milliam cenik /

# 1 绪论

# 1.1 引言

略

# 1.2 基本术语

- (i) 样本/示例-sample/instance
- (ii) 训练集-training data
- (iii) 测试集-testing data
- (iv) 标记-label
- (v) 样例-example: 拥有 label 的 instance
- (vi) 泛化-generalization

# 1.3 假设空间

#### 1.3.1 科学推理

- 归纳-induction 从具体的事实归结出一般性规律
- 演绎-deduction 从基础原理推演出具体状况

# 1.3.2 归纳学习-inductive learning

- 广义归纳学习
- 狭义归纳学习-概念学习 eg: 布尔概念学习

#### 1.3.3 版本空间-version space

即存在着一个与训练集一致的"假设集合"

# 1.4 归纳偏好

有多个与训练集一致的假设,但测试新样本时有不同的输出结果,那么采用哪种模型 (假设)?

若有多个假设与观察一致,则选最简单的那个. 利用什么原则,取决于算法能否获得更好的性能,泛化能力是否更强

#### 1.4.2 NFL(No Free Lunch Theorem) 定理-"没有免费的午餐"定理

定理 **1.1** (No Free Lunch 定理). 对于所有学习算法  $\mathcal{L}_a$  和  $\mathcal{L}_b$ ,在均匀分布的目标函数空间下,它们的训练外误差满足:

$$\sum_{f} E_{ote}(\mathcal{L}_a|X,f) = \sum_{f} E_{ote}(\mathcal{L}_b|X,f)$$

证明.

1

步骤 **1.1.1** (定义与假设). 假设样本空间 X 和假设空间 H 是离散的。定义:

$$E_{ote}(\mathcal{L}_a|X,f) = \sum_{h \in \mathcal{H}} \sum_{x \in X-X} P(x) \cdot \mathbb{I}(h(x) \neq f(x)) \cdot P(h|X,\mathcal{L}_a)$$

其中 I(·) 为指示函数。

步骤 1.1.2 (总误差求和). 对所有目标函数求和:

$$\sum_{f} E_{ote}(\mathcal{L}_a|X, f) = \sum_{f} \sum_{h} \sum_{x \in X - X} P(x) \mathbb{I}(h(x) \neq f(x)) P(h|X, \mathcal{L}_a)$$
 (1)

步骤 **1.1.3** (交换求和顺序). 将  $\sum_f$  移至内部:

$$= \sum_{x \in X - X} P(x) \sum_{h} P(h|X, \mathcal{L}_{a})$$

$$\times \sum_{f} \mathbb{I}(h(x) \neq f(x))$$

$$\xrightarrow{\text{$\not=$ det } \vec{\eta}}$$
(2)

步骤 1.1.4 (计算关键项). 对于二分类问题,每个x处的 f(x) 有等概率取 0 或 1:

$$\sum_{f} \mathbb{I}(h(x) \neq f(x)) = \frac{1}{2} \cdot 2^{|\mathcal{X}|} = 2^{|\mathcal{X}| - 1}$$

步骤 **1.1.5** (最终化简). 代入关键项并利用  $\sum_h P(h|X,\mathcal{L}_a) = 1$ :

原式 = 
$$2^{|X|-1} \sum_{x \in X-X} P(x)$$

该结果与算法  $\mathcal{L}_a$  无关, 故对任意  $\mathcal{L}_a$ ,  $\mathcal{L}_b$ :

$$\sum_{f} E_{ote}(\mathcal{L}_a|X, f) = \sum_{f} E_{ote}(\mathcal{L}_b|X, f)$$

由1.1可知, 脱离具体问题, 空谈"什么学习算法最好"是毫无意义的

3

# 1.5 发展历程

1

推理期:1950s-1970s-符号知识,演绎推理

知识期:1970s 中期-符号知识, 领域知识

学习期:1980s-机器学习, 归纳逻辑程序设计 (Inductive Logic Programming)

统计学习:1990s 中期-向量机 (Support Vector Machine), 核方法 (Kernel Methods)

深度学习:2000s-神经网络

# 1.6 应用现状

信息科学,自然科学...

## 1.7 阅读材料

#### 1.7.1 机器学习

国际会议:ICML,NIPS, COLT,ECML(Europe),ACML(Asia)

国际期刊:JMLR,ML

国内会议:CCML,MLA

#### 1.7.2 人工智能

国际会议:IJCAI,AAAI

国际期刊:AI,JAIR

#### 1.7.3 数据挖掘

国际会议:KDD,ICDM

国际期刊:ACM-TKDD,DMKD

#### 1.7.4 计算机视觉

CVPR(会议),IEEE-TPAMI(期刊)

#### 1.7.5 神经网络

期刊:NC,IEEE-TNNLS

#### 1.7.6 统计学

期刊:AS

# 1.8 习题

1.8.1 表 1.1 中若只包含编号为 1 和 4 的两个样例, 试给出相应的版本空间.

	表 1.1	西瓜	数据集	
编号	色泽	根蒂	敲声	好瓜
1 .	青绿	蜷缩	浊响	是
2	乌黑	蜷缩	浊响	是
3	青绿	硬挺	清脆	否
4	乌黑	稍蜷	沉闷	否

图 1: 表 1.1 西瓜数据集

解:

表 1: 版本空间表

			1/inc
色泽	根蒂	敲声	逻辑表达式
青绿	瓣缩	浊响	(色泽 = 青绿)∧(根蒂 = 瓣缩)∧(敲声 = 浊响)
青绿	辦缩	*	(色泽 = 青绿) ∧ (根蒂 = 瓣缩)
青绿	*	浊响	(色泽 = 青绿) ∧ (敲声 = 浊响)
*	瓣缩	浊响	(根蒂 = 瓣缩) ^ (敲声 = 浊响)
青绿	*	*	(色泽 = 青绿)

#### 1.8.2 估算共有多少种可能的假设

与使用单个合取式来进行假设表示相比,使用"析合范式"将使得假设空间具有更强的表示能力。例如

好瓜 ⇔ (色泽 = ★) ∧ (根蒂 = 蜷缩 ∧ 敲声 = ★)

∨(色泽 = 乌黑 ∧ 根蒂 = ★)∧ 敲声 = 沉闷),

会把"(色泽 = 青绿) (根蒂 = 蜷缩) (敲声 = 清脆)"以及"(色泽 = 乌黑) (根蒂 = 硬挺) (敲声 = 沉闷)"都分类为"好瓜"。若使用最多包含 k 个合取式的析合范式来表达表 1.1 西瓜分类问题的假设空间,试估算共有多少种可能的假设。

解: 色泽包含两种情况 (青绿, 乌黑), 三种选择 (青绿, 乌黑,\*);

根蒂(蜷缩,稍蜷,硬挺)共4种选择;

敲声(浊响/沉闷/清脆)共4种选择;

除了不能存在 (\*,\*,\*) 的组合, 共包含  $3 \times 4 \times 4 - 1 = 47$  种组合. 题目求 k 个合取式的所有可能的组合之和, 则有

$$\sum_{i}^{k} \binom{47}{i} \tag{3}$$

**1.8.3** 若数据包含噪声,则假设空间中有可能不存在与所有训练样本都一致的假设。在此情形下,试设计一种归纳偏好用于假设选择。

解: 刚入门, 可能无法正确回答此问题, 但存在的方法应该有权重噪声注入/梯度稳定性惩罚/稀疏性偏好/集成鲁棒性.

1.8.4 试证明"没有免费的午餐定理"仍成立。

本章 1.4 节在论述"没有免费的午餐"定理时,默认使用了"分类错误率"作为性能度量来对分类器进行评估。若换用其他性能度量  $\ell$ ,则式 (1.1) 将改为

$$E_{ote}(\mathcal{L}_a|X,f) = \sum_{h} \sum_{x \in X-X} P(x)\ell(h(x),f(x))P(h|X,\mathcal{L}_a)$$

试证明"没有免费的午餐定理"仍成立。

证明.

步骤 1.1.6. 性能度量虽发生了改变, 目标函数仍然均匀分布, 总误差表达式为:

$$\begin{split} E_{ote}(\mathcal{L}_a|X,f) &= \sum_h \sum_{x \in X-X} P(x) \ell(h(x),f(x)) P(h|X,\mathcal{L}_a) \\ &= \sum_{x \in X-X} P(x) \sum_h P(h|X,\mathcal{L}_a) \sum_f \ell(h(x),f(x)) \end{split}$$

步骤 **1.1.7.** 由 I.I证明过程可知:  $\sum_f f(x) = 2^{|X|-1}$ 

$$\therefore \sum_{f} \ell(h(x), f(x)) = 2^{|X|-1} \left[ \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 1) \right]. \tag{4}$$

步骤 1.1.8.

$$P(h(x) = 0|X, \mathcal{L}_a) = P(h(x) = 1|X, \mathcal{L}_a) = \frac{1}{2} \cdot \sum_{h} P(h|X, \mathcal{L}_a) \left[\ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 1)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0) + \ell(h(x), 0) + \ell(h(x), 0)\right] = \frac{1}{2} \left[\ell(0, 0)$$

此结果与算法  $\mathcal{L}_a$  无关。

$$\sum_{f} E_{\text{ote}}(\mathcal{L}_a | X, f) = 2^{|X|-1} \cdot \frac{1}{2} \sum_{x \in X - X} P(x) \left[ \ell(0, 0) + \ell(0, 1) + \ell(1, 0) + \ell(1, 1) \right]. \tag{6}$$

无论选择何种性能度量  $\ell$ ,只要真实目标函数 f 在所有可能的函数上均匀分布,无免费午餐定理仍然成立。算法的平均性能仅由数据分布和度量  $\ell$  的对称性决定,而与算法本身的设计无关。

# 1.8.5 试述机器学习能在互联网搜索的哪些环节起什么作用。

机器学习贯穿搜索的全流程,从理解用户意图到动态优化结果,其核心价值在于通过数据驱动的方式提升搜索效率、准确性和个性化程度。知识库中提到的超参数优化(如随机搜索)、分布式表示(如协同过滤)等技术均为此提供了方法论支持。机器学习贯穿搜索的全流程,从理解用户意图到动态优化结果,其核心价值在于通过数据驱动的方式提升搜索效率、准确性和个性化程度。知识库中提到的超参数优化(如随机搜索)、分布式表示(如协同过滤)等技术均为此提供了方法论支持。

# 2 模型评估与选择

### 2.1 经验误差与拟合

- **1.** 错误率:m 个样本中有 a 个样本分类错误, 则错误率 E = a/m.
- **2.**精度:1 a/m
- **3.** 误差: 学习器的实际预测输出与样本的真实输出之间的差异; 训练集上的叫<u>训练误差/经验误差</u>, 新样本上的叫泛化误差;
- **4.** 过拟合 (更容易遇到的情况): 将个例的特殊性错误地视为样本的普遍性; 欠拟合: 没有学好.

过拟合无法避免 (N=NP 问题尚未证明), 只能缓解或减小其风险

5. 模型选择: 在多种学习算法中, 选择合适的算法中的合适的参数配置.

## 2.2 评估方法

- **1.**测试集测试学习器对新样本的判断力,将测试误差近似于泛化误差.<u>测试集尽可能的不出现在训练</u>师更希望学生有举一反三的能力)
  - 2. 如果只有一个数据集, 既要训练又要测试, 如何解决?

#### 2.2.1 留出法

直接将数据集 D 划分为两个互斥的集合, 其中一个集合作为训练集 S, 另一个作为测试集 T. 在 S 上训练出模型后用 T 来评估其测试误差.

1. 训练/测试集的划分要尽可能保持数据分布的一致性 (分类任务时, 至少要保持样本的类别比例相似) 采样角度上看, 则保留类别比例的采样方式通常称为分层采样

例如: 通过对 D 进行分层采样而获得含 70% 样本的训练集 S 和含 30% 样本的测试集 T, 若 D 包含 500 个正例、500 个反例,则分层采样得到的 S 应包含 350 个正例、350 个反例,而 T 则包含 150 个正例和 150 个反例; 若 S、T 中样本类别比例差别很大,则误差估计将由于训练/测试数据分布的差异而产生偏差.

**2.** 单次使用留出法得到的估计结果往往不够稳定可靠,在使用留出法时,一般要采用若干次随机划分、重复进行实验评估后取平均值作为留出法的评估结果.

例如进行 100 次随机划分,每次产生一个训练/测试集用于实验评估,100 次后就得到 100 个结果,而留出法返回的则是这 100 个结果的平均.

3. 局限性: 若令训练集 S 包含绝大多数样本,则训练出的模型可能更接近于用 D 训练出的模型,但由于 T 比较小,评估结果可能不够稳定准确; 若令测试集 T 多包含一些样本,则训练集 S 与 D 差别更大了,被评估的模型与用 D 训练出的模型相比可能有较大差别,从而降低了评估结果的保真性 (fidelity). 这个问题没有完美的解决方案,常见做法是将大约 2/3~4/5 的样本用于训练,剩余样本用于测试.

#### 2.2.2 交叉验证法

将数据集分为 k 个相似的子集,每一折交叉验证时,k-1 为训练集,剩余的一个为测试集,共 k 次不同的测试集,为 k 折交叉验证法.交叉验证法同样需要进行随机划分,例如 10 次 10 折交叉验证法和 100 次留出法都需要进行 100 次训练/测试.

**留一法** (**LOO**), 数据集共 m 个, 当 k=m 时, 为留一法. 训练出来的模型会更准确, 但 计算开销较大.

## 2.2.3 自助法 (Bootstrapping)

有放回的重复随机抽样, 执行 m 次得到 m 个样本的数据集 D'. 其中, 某些样本始终不会被抽中的概率为  $\lim_{m\to\infty}(1-\frac{1}{m})^m\mapsto \frac{1}{e}\approx 0.368$  自助法适用于小样本.

#### 2.2.4 小结

	6			
方法	数据划分方式	数据利用率	计算成本	适用场景
留出法	单次划分训练集/测试集	低	低	大数据快速验证
交叉验证	多次划分(k个子集轮流验证)	高	中	中等数据模型调优
留一法	每次留1个样本验证	最高	高	小样本高精度评估
自助法	有放回重采样生成多样本集	灵活	中	小样本统计推断、不确定性估

#### 选择建议

- 数据量大且需快速验证: 留出法。
- 中等数据调参: k-折交叉验证(如5折或10折)。
- 小样本高精度需求: 留一法(但需权衡计算成本)。
- 统计量分布估计或小样本: 自助法。

#### 2.2.5 调参与最终模型

调参对最终模型有关键性影响,通过验证集来评估模型的好坏。

## 2.3 性能度量

使用不同的性能度量会导致不同的评判结果。比如,回归任务最常用的性能度量是"均方误差":

$$E(f;D) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} m(f(x_i) - y_i)^2$$
(7)

更一般的,对于数据分布 D 和概率密度函数  $p(\cdot)$ ,均方误差可表示为:

$$E(f;D) = \int_{x \sim D} (f(x) - y)^2 p(x) dx$$
 (8)

#### 2.3.1 错误率与精度

对于样例集 D, 分类错误率定义为:

$$E(f;D) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \mathbb{I}(f(x_i) \neq y_i)$$
 (9)

精度定义为:

$$acc(f; D) = 1 - E(f; D)$$

$$= \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \mathbb{I}(f(x_i) = y_i)$$
(10)

更一般的,对于数据分布 D 和概率密度函数  $p(\cdot)$ ,错误率可表示为:

$$E(f;D) = \int_{x \sim D} \mathbb{I}(f(x) \neq y) p(x) dx \tag{11}$$

精度可表示为:

$$acc(f;D) = 1 - E(f;D)$$

$$= \int_{x \sim D} \mathbb{I}(f(x) = y)p(x)dx$$
(12)

#### 2.3.2 查准率、查全率与 F1 值

查准率(Precision)和查全率(Recall)是分类任务中常用的性能度量,尤其在处理不平衡数据集时非常重要。查准率亦称准确率,表示预测为正例的样本中实际为正例的比例:

$$Precision = \frac{TP}{TP + FP}$$
 (13)

其中,TP 表示真正例(True Positives),即被正确预测为正例的样本数; FP 表示假正例 (False Positives),即被错误预测为正例的样本数。查全率亦称召回率,表示实际为正例 的样本中被正确预测为正例的比例:

$$Recall = \frac{TP}{TP + FN}$$
 (14)

其中,TP表示真正例,FN表示假负例(False Negatives),即被错误预测为负例的正例样本数。查准率和查全率之间通常存在权衡关系:提高查准率可能会降低查全率,反之亦然。P-R 曲线(Precision-Recall Curve)可以帮助可视化这种权衡关系。如图2所示,P-R 曲线展示了不同阈值下查准率和查全率的变化情况。

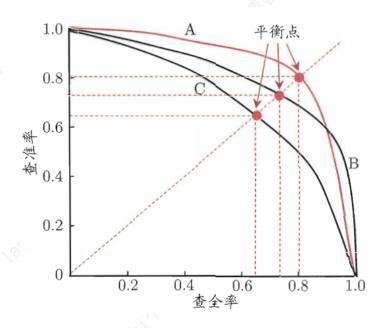


图 2: P-R 曲线示例

虽然 BEP 是查准率 = 查全率时的点,但在实际应用中,查准率和查全率通常不会相等,因此需要综合考虑两者的平衡。F1 值是查准率和查全率的调和平均数,常用来综合评估分类器的性能:

$$F1 = \frac{2 \times P \times R}{P + R}$$

$$= \frac{2 \times TP}{\cancel{\text{样例..}} \cancel{\text{...}} \cancel{\text{...}} \cancel{\text{...}} + TP - TN} \tag{15}$$

但在实际应用中,查准率和查全率的权衡关系通常需要根据具体任务和数据集来调整。 所以 F1 的一般形式—  $F_{\beta}$ , 加权调和平均数能够根据任务需求调整查准率和查全率的权 重:

$$F_{\beta} = \frac{(1+\beta^2) \times P \times R}{\beta^2 \times P + R} \tag{16}$$

对于有多个二分类混淆矩阵的多分类任务,可以使用宏平均(Macro-Averaging)和 微平均(Micro-Averaging)来计算整体的查准率、查全率和 F1 值。宏平均是对每个类别

与术均和何均相调平数算平数几平数比和均更

重视较小

值

单独计算查准率和查全率, 然后取平均值:

$$P_{macro} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} P_{i}$$

$$R_{macro} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} R_{i}$$

$$F1_{macro} = \frac{2 \times P_{macro} \times R_{macro}}{P_{macro} + R_{macro}}$$
(17)

微平均则是将所有类别的 TP、FP 和 FN 加总后计算查准率和查全率:

$$P_{micro} = \frac{\sum_{i=1}^{n} TP_i}{\sum_{i=1}^{n} TP_i + \sum_{i=1}^{n} FP_i}$$

$$R_{micro} = \frac{\sum_{i=1}^{n} TP_i}{\sum_{i=1}^{n} TP_i + \sum_{i=1}^{n} FN_i}$$

$$F1_{micro} = \frac{2 \times P_{micro} \times R_{micro}}{P_{micro} + R_{micro}}$$
(18)

#### 2.3.3 ROC 曲线与 AUC

ROC 曲线(Receiver Operating Characteristic Curve)是评估二分类模型性能的常用工具,通过绘制真正率(TPR)与假正率(FPR)的关系来展示分类器在不同阈值下的表现。真正率(TPR)也称为查全率(Recall),表示实际正例中被正确预测为正例的比例:

$$TPR = \frac{TP}{TP + FN} \tag{19}$$

假正率(FPR)表示实际负例中被错误预测为正例的比例:

$$FPR = \frac{FP}{FP + TN} \tag{20}$$

ROC 曲线通过改变分类阈值,计算不同阈值下的 TPR 和 FPR,从而绘制出一条曲线。理想情况下,ROC 曲线应尽可能接近左上角(TPR=1,FPR=0),表示模型能够正确识别所有正例且不误判负例。

AUC(Area Under the Curve)是 ROC 曲线下的面积,表示模型的整体性能。AUC 值介于 0 和 1 之间,值越大表示模型性能越好。AUC=0.5 表示模型没有区分能力,相当于随机猜测; AUC=1 表示完美分类器。

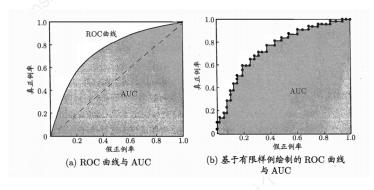


图 3: ROC 曲线示例

AUC 可以通过计算 ROC 曲线下的积分来获得,常用的计算方法包括梯形法则和蒙特卡洛积分等。估算公式为:

$$AUC = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n-1} (FPR_{i+1} - FPR_i)(TPR_{i+1} + TPR_i)$$
 (21)

形式上看,AUC 考虑的是样本预测的排序质量,因此它与排序误差紧密相连,给定  $m^+$ 个正例和  $m^-$ 个反例,令  $D^+$ 和  $D^-$ 分别为正例和反例的样本集

则 loss 可以表示为:

$$\ell_{rank} = \frac{1}{m^+ m^-} \sum_{x^+ \in D^+} \sum_{x^- \in D^-} \left( \mathbb{I}(f(x^+) < f(x^-)) + \frac{1}{2} \mathbb{I}(f(x^+) = f(x^-)) \right) \tag{22}$$

容易看出, $\ell_{rank}$  对应的是 ROC 曲线上的面积, 故 AUC 可以表示为:

$$AUC = 1 - \ell_{rank} \tag{23}$$

#### 2.3.4 代价敏感错误率与代价曲线

非均等代价: 在某些应用中, 不同类型的错误可能具有不同的代价, 例如在医疗诊断中, 漏诊 (假阴性) 可能比误诊 (假阳性) 更严重. 代价敏感错误率: 在这种情况下, 需要引入代价敏感错误率来衡量模型的性能, 定义为:

$$E_{f;D;cost} = \frac{1}{m} \left( \sum_{x_i \in D^+} \mathbb{I}(f(x_i) \neq y_i) \cdot cost_{FP} + \sum_{x_i \in D^-} \mathbb{I}(f(x_i) \neq y_i) \cdot cost_{FN} \right)$$
(24)

其中, cost<sub>FP</sub> 和 cost<sub>FN</sub> 分别表示假正例和假负例的代价. 代价曲线: 代价曲线是代价敏感错误率随分类阈值变化的图形表示, 可以帮助选择最优的分类阈值以最小化总代价. 其中, 横轴是取值为 [0,1] 的正例概率代价:

$$P(+)cost = \frac{p \cdot cost_{FP}}{p \cdot cost_{FP} + (1-p) \cdot cost_{FN}}$$
(25)

其中,p 为正例的概率,纵轴是取值为[0,1]的归一化代价:

$$cost_{norm} = \frac{FNR \cdot p \cdot cost_{FP} + FPR \cdot (1-p) \cdot cost_{FN}}{p \cdot cost_{FP} + (1-p) \cdot cost_{FN}}$$
(26)

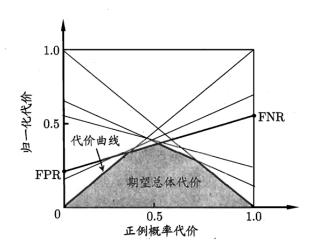


图 4: 代价曲线示例