主成分分析 (PCA) 原理总结

原创 石头 机器学习算法那些事 2019-03-01

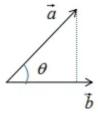
主成分分析 (Principal components analysis,以下简称PCA) 是最常用的降维方法之一,在数据压缩和消除冗余方面具有广泛的应用,本文由浅入深的对其降维原理进行了详细总结。

目录

- 1.向量投影和矩阵投影的含义
- 2. 向量降维和矩阵降维的含义
- 3. 基向量选择算法
- 4. 基向量个数的确定
- 5. 中心化的作用
- 6. PCA算法流程
- 7. PCA算法总结

1. 向量投影和矩阵投影的含义

如下图:

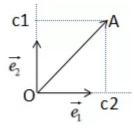


向量a在向量b的投影为:

$$\vec{a} * \cos \theta$$

其中, θ是向量间的夹角。

向量a在向量b的投影表示向量a在向量b方向的信息,若θ=90°时,向量a与向量b正交,向量a无向量b信息,即向量间无冗余信息。因此,向量最简单的表示方法是用基向量表示,如下图:



向量表示方法:

$$\overrightarrow{OA} = c1 * \overrightarrow{e1} + c2 * \overrightarrow{e2}$$

其中,c1是 \overrightarrow{OA} 在e1方向的投影,c2是 \overrightarrow{OA} 在e2方向的投影,e1和e2是基向量

我们用向量的表示方法扩展到矩阵,若矩阵 $A_{n\times n}$ 的秩r(A)=n, $A=(a_1,a_2,...,a_n)$

,其中ai (i=1,2,...,n)为n个维度的列向量,那么矩阵A的列向量表示为:

$$a_{1} = c_{11} * e_{1} + c_{12} * e_{2} + \cdots + c_{1n} * e_{n}$$

$$a_{2} = c_{21} * e_{1} + c_{22} * e_{2} + \cdots + c_{2n} * e_{n}$$

$$\vdots$$

$$a_{n} = c_{n1} * e_{1} + c_{n2} * e_{2} + \cdots + c_{nn} * e_{n}$$

其中, e1, e2, ..., en为矩阵A的特征向量。

若矩阵A是对称矩阵,那么特征向量为正交向量,我们对上式结合成矩阵的形式:

$$A = \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & \dots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \dots & c_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ c_{n1} & c_{n2} & \dots & c_{nn} \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} e_1^T \\ e_2^T \\ \vdots \\ e_n^T \end{pmatrix} \implies A(e_1, e_2, \dots, e_n) = \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & \dots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \dots & c_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ c_{n1} & c_{n2} & \dots & c_{nn} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow (Ae_1, Ae_2, ..., Ae_n) = \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & ... & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & ... & c_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ c_{n1} & c_{n2} & ... & c_{nn} \end{pmatrix}$$

由上式可知,对称矩阵A在各特征向量的投影等于矩阵列向量展开后的系数,特征向量可理解为基向量。

2. 向量降维和矩阵降维含义

向量降维可以通过投影的方式实现,N维向量映射为M维向量转换为N维向量在M个基向量的投影,如N维向量 $\overrightarrow{OA} = (a_1, a_2, ..., a_n)^T$,M个基向量分别为 $\overrightarrow{e_1}$, $\overrightarrow{e_1}$,..., $\overrightarrow{e_m}$, \overrightarrow{OA} 在基向量的投影:

$$\begin{cases} a'_1 = \overrightarrow{e_1}^T * \overrightarrow{OA} \\ a'_1 = \overrightarrow{e_2}^T * \overrightarrow{OA} \\ \vdots \\ a'_m = \overrightarrow{e_2}^T * \overrightarrow{OA} \end{cases}$$

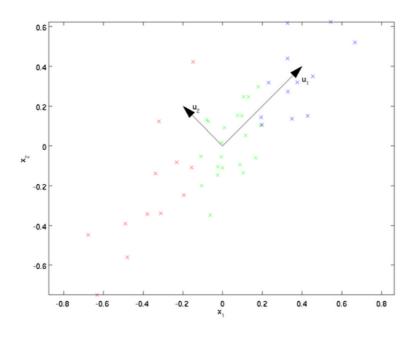
通过上式完成了降维,降维后的坐标为:

$$(a_1, a_2, ..., a_m)^T$$

矩阵是由多个列向量组成的,因此<mark>矩阵降维思想与向量降维思想一样</mark>,只要求得矩阵在各基向量的投影即可,基向量可以理解为新的坐标系,投影就是降维后的坐标,那么问题来了,<mark>如何选择基向量</mark>?

3. 基向量选择算法

已知样本集的分布,如下图:



样本集共有两个特征x1和x2,现在对该样本数据从二维降到一维,图中列了两个基向量u1和u2,样本集在两个向量的投影表示了不同的降维方法,哪种方法好,需要有评判标准: (1)降维前后样本点的总距离足够近,即最小投影距离; (2)降维后的样本点(投影)尽可能的散开,即最大投影方差。因此,根据上面两个评判标准可知选择基向量u1较好。

我们知道了基向量的选择标准,下面介绍基于这两个评判标准来推导基向量:

(1) 基于最小投影距离

假设有n个n维数据 $\{x^{(1)}, x^{(2)}, ..., x^{(n)}\}$,记为X。现在对该数据从n维降到m维,<mark>关键是找到m个基向量,假设基向量为 $\{w1, w2, ..., wm\}$,记为矩阵W,矩阵W的大小是 $n \times m$ 。</mark>

原始数据在基向量的投影: $z^{(i)} = (z_1^{(i)}, z_2^i, ..., z_m^i)^T$

投影坐标计算公式:

$$\begin{cases} Z_1^{(i)} = w_1^T x^{(i)} \\ Z_2^{(i)} = w_2^T x^{(i)} \\ \vdots \\ Z_m^{(i)} = w_m^T x^{(i)} \end{cases}$$

根据投影坐标和基向量,得到该样本的映射点:

$$\overline{x^{(i)}} = z_1^{(i)} w_1 + z_2^{(i)} w_2 + \dots + z_m^{(i)} w_m$$

$$\Rightarrow \overline{x^{(i)}} = \sum_{j=1}^m z_j^{(i)} w_j$$

$$\Rightarrow \overline{x^{(i)}} = W * z^{(i)}$$

最小化样本和映射点的总距离:

$$\min\left(\sum_{i=1}^{n} \|x^{(i)} - \overline{x^{(i)}}\|_{2}^{2}\right)$$

推导上式,得到最小值对应的基向量矩阵W,推导过程如下:

$$\min \left(\sum_{i=1}^{n} \| x^{(i)} - \overline{x^{(i)}} \|_{2}^{2} \right)$$

$$\sum_{i=1}^{n} \| x^{(i)} - \overline{x^{(i)}} \|_{2}^{2} = \sum_{i=1}^{n} \| x^{(i)} - W * z^{(i)} \|_{2}^{2} \qquad (1)$$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^{n} (x^{(i)})^{T} x^{(i)} - 2 \sum_{i=1}^{n} (x^{(i)})^{T} (W * z^{(i)}) + \sum_{i=1}^{n} (W * z^{(i)})^{T} (W * z^{(i)}) \qquad (2)$$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^{n} (x^{(i)})^{T} x^{(i)} - 2 \sum_{i=1}^{n} ((x^{(i)})^{T} W) * z^{(i)}) + \sum_{i=1}^{n} (W * z^{(i)})^{T} (W * z^{(i)}) \qquad (3)$$

$$\therefore (x^{(i)})^{T} W = (z^{(i)})^{T}$$

(3)式可得:

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^{n} (x^{(i)})^{T} x^{(i)} - 2 \sum_{i=1}^{n} (z^{(i)})^{T} * z^{(i)}) + \sum_{i=1}^{n} (W * z^{(i)})^{T} (W * z^{(i)})$$
(4)

$$:: (AB)^T = B^T A^T$$

(4)式可得:

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^{n} (x^{(i)})^{T} x^{(i)} - 2 \sum_{i=1}^{n} (z^{(i)})^{T} * z^{(i)}) + \sum_{i=1}^{n} (z^{(i)})^{T} W^{T} W * z^{(i)}$$
 (5)

$$: W^T W = E$$
, E为单位矩阵

(5)式可得:

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^{n} (x^{(i)})^{T} x^{(i)} - 2 \sum_{i=1}^{n} (z^{(i)})^{T} * z^{(i)}) + \sum_{i=1}^{n} (z^{(i)})^{T} z^{(i)}$$
 (6)

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^{n} (x^{(i)})^{T} x^{(i)} - \sum_{i=1}^{n} (z^{(i)})^{T} z^{(i)}$$
 (7)

$$::(z^{(i)})^T z^{(i)} = tr(z^{(i)} * (z^{(i)})^T)$$
,其中tr表示矩阵的迹

(7) 式可得:

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^{n} (x^{(i)})^{T} x^{(i)} - \sum_{i=1}^{n} \operatorname{tr}(z^{(i)} * (z^{(i)})^{T}) \quad (8)$$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^{n} (x^{(i)})^{T} x^{(i)} - \sum_{i=1}^{n} \operatorname{tr}(W^{T} x^{(i)} * (W^{T} x^{(i)})^{T}) \quad (9)$$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^{n} (x^{(i)})^{T} x^{(i)} - \operatorname{tr}(W^{T} \sum_{i=1}^{n} (x^{(i)} * (x^{(i)})^{T})W) \quad (10)$$

$$\therefore \sum_{i=1}^{n} (x^{(i)} * (x^{(i)})^{T}) = XX^{T} \quad (11)$$

(11)式可得:

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^{n} (x^{(i)})^{T} x^{(i)} - \operatorname{tr}(\mathbf{W}^{\mathsf{T}} \mathbf{X} \mathbf{X}^{\mathsf{T}} \mathbf{W}) \quad (12)$$

$$:: \sum_{i=1}^{n} (x^{(i)})^{T} x^{(i)}$$
是常数

::(12)式最小值等价于求tr(WTXXTW)的最大值

$$\diamondsuit J(W) = tr(W^TXX^TW) \quad s.t. W^TW = I \quad (13)$$

利用拉格朗日函数,上式等价于:

$$\Rightarrow$$
 J(W) = tr(W^TXX^TW + λ (W^TW - I)

 $\phi J'(W) = 0$, 得:

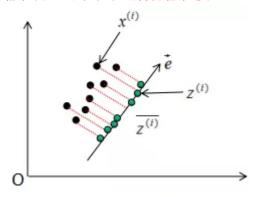
$$XX^TW = -\lambda W$$
 (14)

因此, 当基向量是 XX^T 的特征向量时, 具有最小投影距离。

所以我们选择^{XX^I}的特征向量作为投影的基向量。

(2) 基于最大投影方差

我们希望降维后的样本点尽可能分散,方差可以表示这种分散程度。



如上图所示, $x^{(i)}$ 表示原始数据, $z^{(i)}$ 表示投影数据, $z^{(i)}$ 表示投影数据的平均值。所以最大化投影方差表示为:

$$\max(\sum_{i=1}^{n}(z^{(i)}-\overline{z^{(i)}})^2)$$

下面推导上式,得到相应的基向量矩阵W,推导过程如下:

$$\sum_{i=1}^{n} (z^{(i)} - \overline{z^{(i)}})^2 \quad (1)$$

::原始数据进行去中心化处理

$$\therefore \overline{x^{(i)}} = 0$$

$$\therefore \overline{z^{(i)}} = W^T \overline{x^{(i)}} = 0$$

(1)式可得:

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^{n} (Z^{(i)})^2$$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^{n} tr(z^{(i)} * z^{(i)T}) \quad (2)$$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^{n} \operatorname{tr}(W^{T} x^{(i)} * (W^{T} x^{(i)})^{T})$$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^{n} \operatorname{tr}(W^{T} x^{(i)} x^{(i)T} W) \quad (3)$$

$$\because \sum_{i=1}^{n} x^{(i)} x^{(i)T} = XX^{T}$$

(3)式可得:

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^{n} \operatorname{tr}(W^{T} X X^{T} W) \quad s.t. \quad W^{T} W = E \quad (4)$$

我们发现(4)式与上一节的(13)式是相同的。

因此,基向量矩阵W满足下式:

$$XX^TW = -\lambda W$$

小结:降维通过样本数据投影到基向量实现的,基向量的个数等于降维的个数,基向量是通过上式求解的。

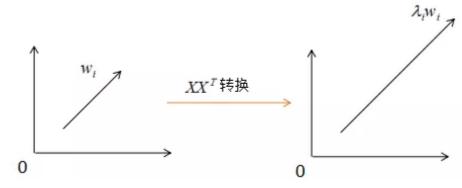
4. 基向量个数的确定

我们知道怎么求解基向量,但是我们事先确定了基向量的个数,如上节的m个基向量,<mark>那么怎么根据样本数</mark>据自动的选择基向量的个数了?在回答这一问题前,简单阐述下特征向量和特征值的意义。

假设向量wi, λ i分别为 XX^I 的特征向量和特征值,表达式如下:

$$XX^T w_i = \lambda_i w_i$$

对应的图:



由上图可知, XX^{I} 没有改变特征向量wi的方向,只在wi的方向上伸缩或压缩了\(\lambda\)i倍。特征值代表了 XX^{I} 在该特征向量的信息分量。特征值越大,包含矩阵 XX^{I} 的信息分量亦越大。因此,我们可以用\(\lambda\)i去选择基向量个数。我们设定一个阈值threshold,该阈值表示降维后的数据保留原始数据的信息量,假设降维后的特征个数为m,降维前的特征个数为n,m应满足下面条件:

$$\frac{\sum\limits_{i=1}^{m}\lambda_{i}}{\sum\limits_{i=1}^{n}\lambda_{i}} \geq threshold$$

因此,通过上式可以求得基向量的个数m,即取前m个最大特征值对应的基向量。

投影的基向量:

$$W = (w_1, w_2, ..., w_m)$$

投影的数据集:

$$z^{(i)} = W^T x^{(i)}$$

5. 中心化的作用

我们在计算协方差矩阵 XX^{T} 的特征向量前,需要对样本数据进行中心化,中心化的算法如下:

$$x^{(i)} = x^{(i)} - \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x^{(i)}$$

中心化数据各特征的平均值为0, 计算过程如下:

对上式求平均:

$$\overline{x^{(i)}} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (x^{(i)} - \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x^{(i)})$$

$$\Rightarrow \overline{x^{(i)}} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x^{(i)} - \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x^{(i)}$$

$$\Rightarrow \overline{x^{(i)}} = 0$$

中心化的目的是简化算法,我们重新回顾下协方差矩阵,以说明中心化的作用。

$$X = (x^{(1)}, x^{(2)}, ..., x^{(n)})_{, X \in \mathbb{R}}$$
 X 表示共有n个样本数。

每个样本包含n个特征,即:

$$x^{(i)} = (x_1^{(i)}, x_2^{(i)}, ..., x_n^{(i)})$$

 $\mathbb{R}^{H}XX^{T}$

$$XX^{T} = (x^{(1)}, x^{(2)}, \dots, x^{(n)}) \begin{pmatrix} x^{(1)T} \\ x^{(2)T} \\ \vdots \\ x^{(n)T} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow XX^{T} = x^{(1)}x^{(1)T} + x^{(2)}x^{(2)T} + \dots + x^{(n)}x^{(n)T}$$
 (2)

为了阅读方便,我们只考虑两个特征的协方差矩阵:

$$cov(x_{1}, x_{2}) = E[x_{1} - E(x_{1})(x_{2} - E(x_{2}))]$$

$$\Rightarrow cov(x_{1}, x_{2}) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} [(x_{1}^{(i)} - \overline{x_{1}})(x_{2}^{(i)} - \overline{x_{2}})]$$

$$:: 数据经过中心化处理, :: \overline{x_{1}} = 0, \overline{x_{2}} = 0$$

$$\Rightarrow cov(x_{1}, x_{2}) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_{1}^{(i)} x_{2}^{(i)} \qquad (3)$$

由(3)式推导(2)式得:

$$XX^{T} = \begin{pmatrix} cov(x_{1}, x_{1}), cov(x_{1}, x_{2}), ..., cov(x_{1}, x_{2}) \\ cov(x_{1}, x_{2}), cov(x_{1}, x_{2}), ..., cov(x_{1}, x_{2}) \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ cov(x_{1}, x_{2}), cov(x_{1}, x_{2}), ..., cov(x_{1}, x_{2}) \end{pmatrix}$$

所以 XX^{T} 是样本数据的协方差矩阵,但是,切记必须事先对数据进行中心化处理。

6. PCA算法流程

- 1) 样本数据中心化。
- 2) 计算样本的协方差矩阵 XX^{T} 。
- 3) 求协方差矩阵 XX^T 的特征值和特征向量,并对该向量进行标准化(基向量)。
- 3) 根据设定的阈值,求满足以下条件的降维数m。

$$\frac{\sum\limits_{i=1}^{m}\lambda_{i}}{\sum\limits_{i=1}^{n}\lambda_{i}} \geq threshold$$

4) 取前m个最大特征值对应的向量, 记为W。

$$W = (w_1, w_2, ..., w_m)$$

5) 对样本集的每一个样本 $x^{(i)}$, 映射为新的样本 $z^{(i)}$ 。

$$Z^{(i)} = W^T x^{(i)}$$

6) 得到映射后的样本集D'。

$$D' = (z^{(1)}, z^{(2)}, ..., z^{(m)})$$

7. 核主成分分析 (KPCA) 介绍

因为 XX 可以用样本数据内积表示:

$$XX^{T} = \sum_{i=1}^{n} x^{(i)} x^{(i)T}$$

由核函数定义可知,可通过核函数将数据映射成高维数据,并对该高维数据进行降维:

$$\sum_{i=1}^{n} \phi(x^{(i)}) \phi(x^{(i)})^{T} W = \lambda W$$

KPCA一般用在数据不是线性的,无法直接进行PCA降维,需要通过核函数映射成高维数据,再进行PCA降维。

8. PCA算法总结

PCA是一种非监督学习的降维算法,只需要计算样本数据的协方差矩阵就能实现降维的目的,其算法较易实现,但是降维后特征的可解释性较弱,且通过降维后信息会丢失一些,可能对后续的处理有重要影响。 参考

https://www.cnblogs.com/pinard/p/6239403.html#undefined

A Singularly Valuable Decompostion: The SVD of a Matrix

推荐阅读

XGBoost算法原理小结

LightGBM算法原理小结

深入浅出核函数

