Filtro da Mediana - Notas

October 17, 2016

1 Filtro da Mediana: implementação e discussões

1.1 Introdução

Assim como o filtro da média, o filtro da mediana é um filtro passa-baixa que promove atenuação em transições com frequência abaixo da frequência de corte do filtro, causando um borramento na imagem. Porém, sua operação é não linear, por utilizar um operador estatístico, a mediana.

Sua operação não consiste na convulação discreta de sinais bi-dimensionais, mas sim no cálculo da mediana em uma região de interesse, chamada de máscara.

1.2 Implementação (Código fonte)

Importação dos pacotes utilizados para simulação:

```
In [1]: import cv2
    import numpy as np
    import matplotlib.pyplot as plt
    import math as m
    import navFunc as nf
    from navFunc.cls import cls
    from IPython.display import Image
```

Carregar imagem utilizando a função do OpenCV:

```
In [2]: img = cv2.imread('lena.png',cv2.IMREAD_GRAYSCALE)
```

1.2.1 Definições preliminares:

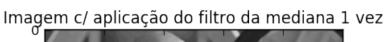
- Definir tamanho do kernel utilizado
- Definir número de aplicações do filtro

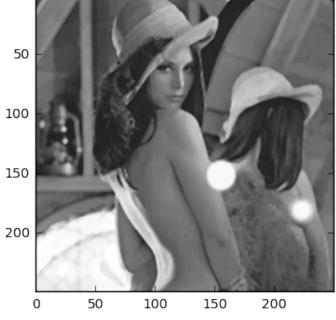
```
In [3]: # Cria variavel do tipo struct (similar ao matlab):
    Filter = nf.structtype()
    Filter.img = np.array(img)
    Filter.imgSize = nf.structtype()
    Filter.imgSize.lin, Filter.imgSize.col = Filter.img.shape
```

```
############### Filtro da média
      # Kernel def:
      Filter.kernelSize = 3
      # Número de aplicações do filtro
      numAp = 1;
      # Variável auxiliar para guardar a saída
      U = np.zeros((numAp, Filter.imgSize.lin, Filter.imgSize.col))
1.2.2 Aplicação efetida do método:
######### Method apllication:
      for k in range(0, numAp):
          if k == 0:
             U[k,:,:] = nf.filterMedian(Filter)
             print(U[k, :, :])
          else:
             Filter.img = U[k-1,:,:]
             U[k, :, :] = nf.filterMedian(Filter)
             print(U[k,:,:])
#####################################
Process finished
Filter have been applied
73. 73. ...,
.0
                      39.
                         39.
                                0.1
       73.
Γ
  73.
            73. ...,
                     44. 45.
                                39.1
       73. 73. ...,
r 73.
                      44. 45.
                               44.]
 . . . ,
 [ 228. 228. 235. ..., 102. 107. 107.]
 [ 224. 228. 228. ..., 102. 107. 107.]
 [ 0. 224. 228. ..., 99. 102. 0.]]
1.2.3 Exibir resultados:
  • Imagem original:
plt.figure(1)
      plt.imshow(img, 'gray')
      plt.title('Imagem Original')
```

plt.show()







Apêndice 01 - Função para cálculo do filtro da mediana:

```
In [7]: def filterMedian (Filter):
            ### Imports
            import numpy as np
            import matplotlib.pyplot as plt
            import math as m
            import navFunc as nf
            # Load image into numpy matrix
            A = Filter.img
            size = nf.structtype()
            size.A = nf.structtype()
            size.A.lin, size.A.col = A.shape
            ############# Median filter
            ## Pre-set steps:
            Filter.kernel = np.ones((Filter.kernelSize, Filter.kernelSize))
            ##################
            central = m.floor((Filter.kernelSize / 2))
            C = np.zeros((size.A.lin + central * 2, size.A.col + central * 2))
            C[(0 + central):(size.A.lin + central), (0 + central):(size.A.col + central)
            ##################
            ## Run the kernel over the matrix (similar to convolution):
            #################
            buffer = np.zeros((Filter.kernelSize * Filter.kernelSize))
            D = np.zeros(A.shape)
            # for each line:
            for j in range((0), size.A.lin):
                # for each collumn:
                for k in range((0), size.A.col):
                    # Run kernel in one matrix's elements
                    ## for each line:
                    for kl in range(0, Filter.kernelSize):
                        ## for each collumn:
                        for kk in range(0, Filter.kernelSize):
                            buffer[(Filter.kernelSize * kl + kk)] = (C[j + kl, k +
                    buffer = np.sort(buffer)
```

```
value = buffer[int(np.floor((Filter.kernelSize**2)/2))]

D[j, k] = value

D = np.uint8(D)

print('##########################")

print('Process finished')

print('Filter have been applied')

print('########################")

return D
```

2 Discussões sobre o método

Assim como o filtro da média, o filtro da mediana pode ser entendido como um filtro passabaixa, pois atenua frequências maiores que a frequência de corte, dessa forma seus resultados são semelhantes, promovendo um borramento da imagem. Porém, nota-se que o borramento causado por este filtro é diferente, a característica por trás disso reside na sua operação não linear sobre a imagem(sinal).

Um exemplo comparativo entre as duas operações exibem as diferenças:

2.1 Exemplo 01 - Operações dos filtro da media e mediana em um pixel e em uma imagem

• Definição da mascara:

```
In [8]: kernelMean = np.ones((3,3))
       print("Kernel para filtro da média:")
       print(kernelMean)
       kernelMedian = np.ones((3,3))
       print("Kernel para filtro da mediana:")
       print (kernelMedian)
Kernel para filtro da média:
[[ 1. 1.
          1.]
 [ 1. 1.
          1.]
 [ 1. 1. 1.]]
Kernel para filtro da mediana:
[[ 1. 1. 1.]
 [ 1. 1. 1.]
 [ 1. 1. 1.]]
```

• Definição do pixel e sua vizinhaça:

```
[50, 80, 90]])

print("Vizinhança ao redor do pixel de valor 27")

print(vizPixel)

Vizinhança ao redor do pixel de valor 27

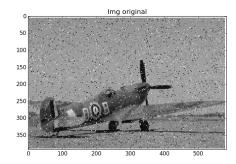
[[150  13  200]
  [ 20  27  39]
  [ 50  80  90]]
```

• Aplicação do filtro da media e media sobre o pixel:

Após a aplicadação do filtro da média e medina o pixel de valor 27 foi substituido pelo valor 74 e 50 respectiamente. Este resultado mostra que o filtro da mediana atenuou melhor valores de transição altos, pontuais e próximos a vizinhança, preservando melhor o pixel original.

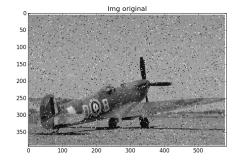
Esta caraterística confere ao uma boa capacidade em retirar inteferências em uma área menor que a área do kernel. Um exemplo de deste tipo de interferência é o ruído sal pimenta, que possui diversos pontos pequenos corrompendo a imagem, como exibe-se a seguir:

```
In [11]: Image(filename='01-filterMedian.png')
Out[11]:
```





```
In [12]: Image(filename='01-filterMean.png')
Out[12]:
```





Enquanto que o filtro da mediana mostrou bastante eficas para retirar o ruído presente na imagem, o filtro da média foi bastante ineficaz, apenas borrando a imagem ainda mais.

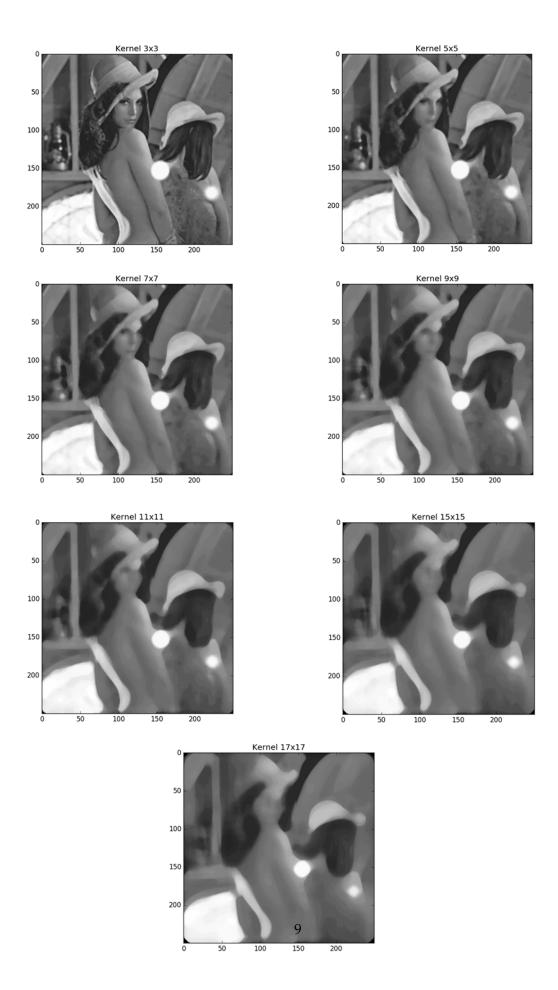
Em suma, o filtro da medina pode ser bastante útil para retirar interferências pequenas e de alta frequência, enquanto o filtro da média atenua as transições entre uma região de alta frequência para baixa frequência.

2.2 Quanto ao tamanho do kernel:

Submentendo uma imagem a uma variação do tamanho kernel constata-se o seguinte: assim como o filtro da média, máscaras maiores propiciam mais distorção na imagem, porém resultados diferentes. O filtro da medina "borra" com mais eficácia objetos menos que o seu tamanho, portando a utilização de um kernel 17x17 resultou em uma perca mairo que no filtro da média quando preocupa-se com imagem original.



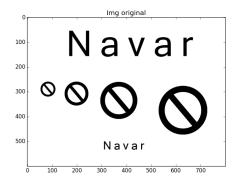
```
In [14]: Image(filename='02.png')
Out[14]:
```

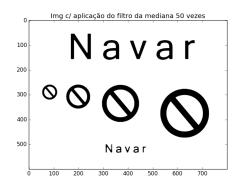


2.3 Quanto a aplicações sucessivas do filtro:

A imagem submetida concecutivamente ao filtro aprensenta menores perdas das características originais, diferente do filtro da média que tende a excluir os objetos menores, atenuando transições entre preto e branco, durante aplicações consecutivas.

```
In [15]: Image(filename='navar-filterMedian.png')
Out[15]:
```





In [16]: Image(filename='lena-filterMedian.png')
Out[16]:





2.4 Conclusões

Após operação do filtro da median o resultado é similar ao filtro da média, produz borramento, por ser um filtro passa-baixa. Porém, com ligerias diferenças, enquanto o filtro da media atenua transições abruptas como bordas e detalhes, o filtro da mediana tende a preserver melhor detalhes finos.

Quando utiliza-se máscaras maiores a caracaterísticas de preservação dos detalhes finos é praticamente perdida a ele opera como o filtro da média, borrando a imagem como um todo. Contudo, ele promove menos percas na imagem após aplicações sucessivas, devido ao fato do valor matemático da mediana ser menor suceptível a transformações do que a média aritmética.

A mesma característica da matemática da mediana torna-o eficaz, perante o média, na remoção de ruídos de alta frequência e pequena intensidade, como o sal-pimental.