KAE/MPP – cvičení

Mikroprocesory a mikropočítače

Verze 2018+



Ing. Petr Weissar, Ph.D.
Ing. Petr Krist, Ph.D.
Ing. Kamil Kosturik, Ph.D.

1. Úvod

- · seznámení s laboratoří, plán semestru
- · distribuce vývojových kitů, ověření funkčnosti HW
- prostředí Atollic TrueStudio
- 2. Procvičení práce s GPIO
- 3. Procvičení pokročilé práce s GPIO
- 4. Procvičení časování pomocí SysTick a přerušení
- 5. Procvičení práce časovačem (TIM3) generování tónu i časování
- 6. Procvičení sériová komunikace (UART) s PC s spojení s GPIO
- 7. Procvičení probraných částí, vyrovnání neprobraného
- 8. Procvičení komunikace přes SPI spojení s GPIO řízení LED
- 9. Procvičení pomocí PWM generování barev na RGB LED
- 10. Procvičení použití A/D převodníku, spojení s PWM a GPIO
- 11. Procvičení komunikace s akcelerometrem přes I2C aplikace "vodováha"
- 12. Ověření výběru zdroje hodin a nastavení taktu procesoru (např. pomocí osciloskopu)
- 13. Rezerva, zápočty

Plán domácí přípravy

- I. Instalace prostředí, ... První program blikání GPIO
- II. Zobecnění GPIO operací
- III. Systick
- IV. Timer
- V. UART
- VI. SPI
- VII. PWM
- VIII.A/D
- IX. I2C (využití "knihovny")
- X. Časování HSI/HSE/PLL
- XI. Rezerva
- XII. Rezerva

Organizace výuky, práce v laboratoři

- V laboratoři pracujeme samostatně/ve dvojicích
 - Společný sdílený síťový adresář disk T:
 Domácí adresář studentů H:

 - · Přilogování pomocí Orion-přístupu
 - Další síťové disky (R/O) Z: (SW, podklady), X: (bat)
- HW společný zapůjčen studentům
 - · Předpokládá se část práce (příprava) doma
 - Uzavřena "smlouva o výpůjčce"
- Možno vlastní projekt založený na ARM Cortex-Mx procesoru

 - Nutno na počátku semestru schválit vyučujícím
 Rozsahem musí odpovídat minimálně úkolům/látce ze cvičení
- Bezpečnost práce
 - Studenti musí mít 50-tku v laboratořích
- Bezpečnost elektroniky a zařízení
 - Kromě dodaných kitů veškeré další připojování HW až po souhlasu cvičícího

Podmínky zápočtu

- Splnění minimálně 7 z 10 nutných úkolů na cvičení
 - Na každém cvičení několik úkolů, vybrané jsou povinné
 - Jejich splnění po vyzkoušení kroků z domácí přípravy by nemělo být komplikací
- Znalost probírané problematiky na cvičeních i z "domácí přípravy"
- Splněné kroky domácí přípravy
 - · Na konci slajdů "domácí příprava" seznam vyzkoušeného
 - Na počátku slajdů "cvičení" seznam, co se má umět
 - Nesplnění jednotlivých etap přípravy ovlivní známku ze cvičení, se kterou se pak "jde" ke zkoušce
- Vrácený HW v pořádku
- U vlastního HW vhodné konzultace o samostatné práci
 - Doporučeno po 3-4 týdnech

Administrativa zapůjčení kitů

- Připraven formulář o "Zápůjčce"
 - · Jedna kopie zůstává, druhou má student
- Kit obsahuje v krabičce
 - Nucleo STM32F411RE
 - KAE/MPP Application shield
 - Mini USB kabel



 Vracení HW na konci semestru, ideálně ve 13. týdnu po předvedení funkčních úkolů/cvičení

Zdroje informací

- Dostupné v elektronické podobě typicky PDF:
 - Internet www.st.com, mbed.org, ...
 - Vybrané na CourseWare nebo zde na Z:\podklady\MPP\...
- Podklady procesor:
 - Reference manual RM0383 STM32F411xE rev 1 DM00119316.pdf
 - Reference manual STM32F411xC/E advanced ARM®-based 32-bit MCUs
 - Datasheet DS10314 STM32F411xE rev 6 DM00115249.pdf
 - STM32F411xC STM32F411xE
 - ARM® Cortex®-M4 32b MCU+FPU, 125 DMIPS, 512KB Flash, 128KB RAM, USB OTG FS, 11 TIMs, 1 ADC, 13 comm. interfaces
 - Programming manual PM0214 STM32F4 F3 L4 rev 5 DM00046982.pdf
 - STM32F3, STM32F4 and STM32L4 Series Cortex®-M4 programming manual
- Podklady Nucleo modul (https://developer.mbed.org/platforms/ST-Nucleo-F411RE/)
 - User manual Nucleo UserManual rev10 DM00105823.pdf
 - Schematic Nucleo schematic rev C MB1136.pdf
- Podklady pro KAE/MPP Shield:
 - Schematic NSHLD_SCH_1600xx_A.0_Basic.PDF
- Komponenty
 - Akcelerometr MMA7660FC.pdf
 - http://www.nxp.com/products/sensors/accelerometers/3-axis-accelerometers/1.5g-low-g-digital-accelerometer:MMA7660FC

Demo aplikace – ověření funkce HW

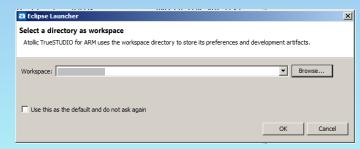
- Disk H: je "privátní" pro studenta, ověření Orion login
 - Teoreticky lze pracovat i ve skupině, ale budou se špatně realizovat samostatné cvičení
- · Předpokládá se, že si studenti přinesou zpracované DCV
 - Buď na disku (USB-flash apod.) na naše PC
 - Nebo komplet vlastní notebook s funkčním IDE a svým Workspace
- První krok vytvořit na H: pracovní adresář = "pracovní prostor" (Workspace)
- Nakopírovat do Workspace komplet adresář cv1
 - Nachází se na Z:\podklady\MPP\demo2017\cv1

Spuštění prostředí Atollic TrueStudio

• Ikona na ploše:



- Vybrat Workspace
 - = Vytvořený adresář na H:



- Import projektu
 - Nezbytné v případě prvního spuštění "prázdného workspace" nebo při nakopírování projektu do Workspace
 - Pravým tlačítkem v "Project Explorer" nebo v menu File/Import...
 - Pak si samozřejmě pamatuje rozpracované projekty
- Použité IDE založené na Eclipse
 - Projekty souborově orientované

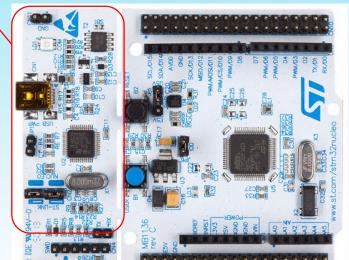
Kompilace a spuštění programu

- Ikony nebo menu
 - Kompilace (build)
 - Start Debug
 - Pokud došlo ke změně v kódu, může se při spuštění Debug automaticky provést Build
 - V Debug režimu počkat na nahrání programu do HW
 - Spustit příkazem Resume
 - Ikona 🕩
 - Menu Run/Resume
 - Klávesa F8
- Bliká zelená LED na Nucleo (bílé) desce ...



Představení vývojového kitu

- STM32 Nucleo osazené STM32F411RE
 - · Vybrané signály na "arduino" konektorech
 - · Všechny signály na "morpho" konektorech
 - Připojení USB obsahuje ST-link
 - Implementuje 3 "device" Debug-SWD, USB/UART, MassStorage (USB)
 - · Ovladače přímo od ST
 - ST-Link, ST-Link/V2, ST-Link/V2-1 USB driver signed for XP, Windows7, Windows8
 - ke stažení např. http://www.st.com/en/embedded-software/stsw-link009.html



- KAE/MPP application shield pro Morpho konektory
 - Použijeme až od 2. cvičení
 - Zatím není nasazen



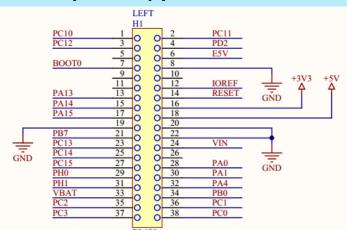
- 1. Úvod
- 2. Procvičení práce s GPIO
 - Určení kam jsou GPIO připojeny (LED)
 - · Ovládání více GPIO (LED) najednou
- 3. Procvičení pokročilé práce s GPIO
- 4. Procvičení časování pomocí SysTick a přerušení
- 5. Procvičení práce časovačem (TIM3) generování tónu i časování
- 6. Procvičení sériová komunikace (UART) s PC s spojení s GPIO
- 7. Procvičení probraných částí, vyrovnání neprobraného
- 8. Procvičení komunikace přes SPI spojení s GPIO řízení LED
- 9. Procvičení pomocí PWM generování barev na RGB LED
- 10. Procvičení použití A/D převodníku, spojení s PWM a GPIO
- 11. Procvičení komunikace s akcelerometrem přes I2C aplikace "vodováha"
- 12. Ověření výběru zdroje hodin a nastavení taktu procesoru (např. pomocí osciloskopu)
- 13. Rezerva, zápočty

Ověření domácí přípravy - 1

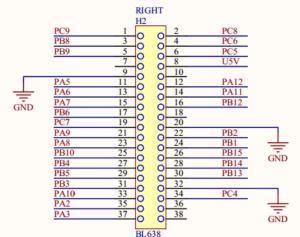
- Naučili jsme se
 - Založit Workspace a nový projekt pro STM32F411
 - Nastavit činnost GPIO
 - Povolit hodiny v RCC periférii
 - · Nastavit režim příslušného výstupu
 - · V nekonečném cyklu "blikat" LED-kou
 - · Blikání pomocí bitového XOR v ODR registru
 - · Čekání realizováno cyklem for
- Zopakovali jsme konstrukce jazyka C
 - Bitové operace AND, OR
 - Maskování pomocí bitových operací
 - Posuvy a využití pro nastavení bitů v registrech pomocí konstant
 - Přístup k prvkům struktury přes ukazatel (její adresu)

KAE/MPP shield

- Určen pro Morpho konektory = využívá všech signálů procesoru
- Budeme už stále používat = nainstalovat (v odpojeném stavu !
- Zůstává přístupný RESET a User button (modrý)

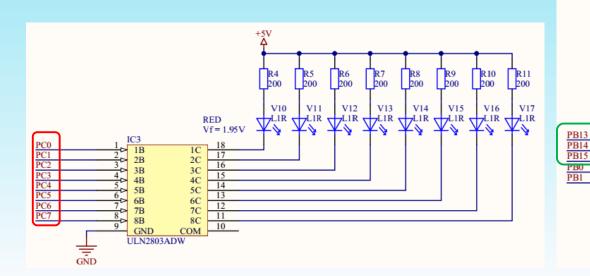


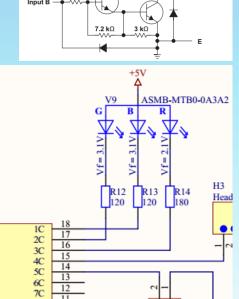




8x LED – červené a RGB LED

- Připojeny přes budič přímo na 8 signálů I/O brány
 8x červené na bránu PCO-7 (GPIOC)
 LED RGB složky na PB13, PB14, PB15
- Budič ULN2803A s Darlingtonovým zapojením tranzistorů
 - Nezatěžuje výstupy procesoru proudem LED
 - "Svítí" se log. 1





Header 2

ULN2803ADW

Procvičení práce s GPIO

- V domácí přípravě jsme "blikali" LED na PA5
- · Upravte kód pro využití jedné z červených LED
- Upravte kód pro blikání více červených LED
- Upravte kód pro blikání více LED různou rychlostí
- Upravte kód pro blikání jednou složkou RGB LED
- Upravte kód pro blikání jednotlivými složkami RGB LED
 - Lze vytvořit 7 barev mícháním (8. barva je "zhasnuto")

- 1. Úvod
- 2. Procvičení práce s GPIO
- 3. Procvičení pokročilé práce s GPIO
 - Varianty efektu typu běžící bod na 8xLED
 - · Interakce s uživatelem pomocí tlačítek
- 4. Procvičení časování pomocí SysTick a přerušení
- 5. Procvičení práce časovačem (TIM3) generování tónu i časování
- 6. Procvičení sériová komunikace (UART) s PC s spojení s GPIO
- 7. Procvičení probraných částí, vyrovnání neprobraného
- 8. Procvičení komunikace přes SPI spojení s GPIO řízení LED
- 9. Procvičení pomocí PWM generování barev na RGB LED
- 10. Procvičení použití A/D převodníku, spojení s PWM a GPIO
- 11. Procvičení komunikace s akcelerometrem přes I2C aplikace "vodováha"
- 12. Ověření výběru zdroje hodin a nastavení taktu procesoru (např. pomocí osciloskopu)
- 13. Rezerva, zápočty

Ověření domácí přípravy - II

- Umíme nastavit všechny základní režimy GPIO
 - Máme připravenou univerzální funkci pro korektní nastavení jednoho IO pinu
- · Máme připravenou funkci pro nastavení výstupu a čtení vstupu
- Máme připravenou funkci pro nastavení GPIO pro 8xLED
 - Připojené na PC0-7
 - Nastavují se najednou
- Máme připravené makro pro nastavení hodnoty PC0-7
- Funkce a makra máme v samostatných souborech (názvy podle ukázky)
 - Pro procesor obecně v stm_core.c a stm_core.h
 - Pro "náš" KAE/MPP shield v mpp_shield.c a mpp_shield.h
- Umíme připojit do svého main.c pomocí #include
- · Máme nadefinovaná makra pro RGB LED a tlačítka

Kopírování projektů a souborů mezi projekty

- Projekt lze klasicky kopírovat
 - Pravým klikem na projektu Copy, pravým ve volném místě "Project Explorer" – Paste
 - Automaticky se pokusí navrhnout nové jméno projektu
 - POZOR, nejde kopírovat ze "zavřeného projektu"
- Pokud máme otevřeno více projektů (ve Workspace), je možné kopírovat soubory (typicky z SRC adresáře)
 - Přetáhnutím myší se stisknutým CTRL (u šipky je "plus")
 - Klasicky CTRL+C, CTRL+V
 - Pravým klikem na souboru Copy, následně na cílovém adresáři Paste

Procvičení pokročilé práce s GPIO

- V dcv jsme si na 8xLED ukázali vzor "počítadlo"
- Vytvořte program, který na 8xLED ukáže efekt "běžící bod"
 Zřejmě bude potřeba použít operace posuvu
- · Upravte program, aby efekt běžel v opačném směru
- Upravte program, aby efekt měnil směr (ping-pong)
- · Upravte program, aby se efekt dal zastavit podržením tlačítka
- Upravte program, aby se efekt dal zastavit jedním stiskem tlačitka a dalším stiskem opět rozběhl
 - Bude potřeba použít minulý a současný stav tlačítka detekovat změnu (obdoba klopného obvodu v číslicovce)
- Upravte program, aby při "odražení" bliknula jedna ze barev RGB LED

- 1. Úvod
- 2. Procvičení práce s GPIO
- 3. Procvičení pokročilé práce s GPIO
- 4. Procvičení časování pomocí SysTick a přerušení
- 5. Procvičení práce časovačem (TIM3) generování tónu i časování
- 6. Procvičení sériová komunikace (UART) s PC s spojení s GPIO
- 7. Procvičení probraných částí, vyrovnání neprobraného
- 8. Procvičení komunikace přes SPI spojení s GPIO řízení LED
- 9. Procvičení pomocí PWM generování barev na RGB LED
- 10. Procvičení použití A/D převodníku, spojení s PWM a GPIO
- 11. Procvičení komunikace s akcelerometrem přes I2C aplikace "vodováha"
- 12. Ověření výběru zdroje hodin a nastavení taktu procesoru (např. pomocí osciloskopu)
- 13. Rezerva, zápočty

Ověření domácí přípravy - III

- Umíme používat SysTick
 - · Nejčastěji v režimu s přerušením
 - Každým "tikem" se inkrementuje počítadlo "tiků"
 - · V aplikaci je možné ho použít jako časovou základnu
- Umíme se podívat v debuggeru na hodnotu SystemCoreClock
- Umíme hodnotu SystemCoreClock použít pro nastavení SysTick
- Umíme jednoho časového základu využít pro měření různých intervalů

Procvičení práce se SysTick

- Použijte SysTick jako časovou základnu s "tikem" 1ms
- Vytvořte program, který bude blikat jednotlivými složkami RGB LED v různém rytmu (např. 50, 75, 100 ms)
- Upravte program tak, aby bylo možné blikání jednotlivých RGB složek blokovat tlačítkem
 - Na Shieldu jsou 2 tlačítka, jako třetí použijte modré tlačítko na Nucleo desce (připojené na PC13)
- Vytvořte program, který bude blikat jednotlivými LED z 8xLED, každá jinou rychlostí
 - Časy nejsou navzájem jednoduché násobky

- 1. Úvod
- 2. Procvičení práce s GPIO
- 3. Procvičení pokročilé práce s GPIO
- 4. Procvičení časování pomocí SysTick a přerušení
- 5. Procvičení práce časovačem (TIM3) generování tónu i časování
- 6. Procvičení sériová komunikace (UART) s PC s spojení s GPIO
- 7. Procvičení probraných částí, vyrovnání neprobraného
- 8. Procvičení komunikace přes SPI spojení s GPIO řízení LED
- 9. Procvičení pomocí PWM generování barev na RGB LED
- 10. Procvičení použití A/D převodníku, spojení s PWM a GPIO
- 11. Procvičení komunikace s akcelerometrem přes I2C aplikace "vodováha"
- 12. Ověření výběru zdroje hodin a nastavení taktu procesoru (např. pomocí osciloskopu)
- 13. Rezerva, zápočty

Ověření domácí přípravy - IV

- · Umíme nastavit čítač/časovač v základním režimu
 - Vyzkoušeno na TIM3
- · Umíme otestovat příznak přetečení/podtečení
- · Umíme použít přerušení od přetečení/podtečení
 - Nastaven základní režim NVICu
 - · Nezapomenout "shodit" příznak události
- Umíme generovat tón na připojeném "pípáku" využitím přerušení
- Připomněli jsme si význam proměnné typu static
 - Použito pro počítání počtu vyvolání přerušení

Procvičení práce s časovačem

- Vygenerujte na výstupu pro "pípák" kmitočet přesně 1kHz a ověřte pomocí osciloskopu
- Pomocí jednoho tlačítka opakovaným stiskem zapínejte/vypínejte generování tónu "pípákem"
- Pomocí druhého tlačítka měňte výšku tónu (výběr alespoň ze 2)
- Použijte jiný časovač např. TIM4 a v "jeho" přerušení blikejte barvou LED nezávisle na TIM3
- Nastavte TIM3 tam, aby v registru CNT (samotný obsah čítače) měl pouze 8-bitovou hodnotu
 - Tuto hodnotu "kopírujte" do 8xLED nejlépe se pro to hodí samotná nekonečná smyčka – nevadí, když se vícekrát zobrazí "stejná" hodnota
 - Zřejmě bude nutno zvolit co nejvyšší prescaler (PSC registr), aby se obsah CNT měnil co nejpomaleji
- Doplňte zobrazování obsahu čítače o možnost změnit směr počítání tlačítkem

- 1. Úvod
- 2. Procvičení práce s GPIO
- 3. Procvičení pokročilé práce s GPIO
- 4. Procvičení časování pomocí SysTick a přerušení
- 5. Procvičení práce časovačem (TIM3) generování tónu i časování
- 6. Procvičení sériová komunikace (UART) s PC s spojení s GPIO
- 7. Procvičení probraných částí, vyrovnání neprobraného
- 8. Procvičení komunikace přes SPI spojení s GPIO řízení LED
- 9. Procvičení pomocí PWM generování barev na RGB LED
- 10. Procvičení použití A/D převodníku, spojení s PWM a GPIO
- 11. Procvičení komunikace s akcelerometrem přes I2C aplikace "vodováha"
- 12. Ověření výběru zdroje hodin a nastavení taktu procesoru (např. pomocí osciloskopu)
- 13. Rezerva, zápočty

Ověření domácí přípravy - V

- Umíme nastavit USART do režimu asynchronního přenosu
 - Používáme USART2, protože "jeho" GPIO jsou připojeny na ST-Link, který realizuje virtuální COM port přes USB
 - Umíme vypočítat dělící poměry v BRR registru pro danou komunikační rychlost a takt hodin
- Umíme otestovat příznaky při příjmu a vysílání
- Máme připravené funkce zabalující základní operace
- Umíme v terminálu na PC přijmout i odeslat znaky
- Umíme využít funkce z knihovny STDIO
 - Máme vyzkoušené funkce _read a _write v stdcalls.c

Procvičení práce se sériovou komunikací

- Na 8xLED zobrazte kód přijímaných znaků z PC
- Při příjmu znaku vypište zpět na terminál ASCII kód znaku
- Při stisku tlačítka na desce vypište na terminálu zprávu, které to bylo tlačítko
- Umožněte rozsvícení složek RGB LED podle pokynů z terminálu – např. ve formě znaků
 - R rozsvítí, r zhasne červenou složku LED
 - G rozsvítí, g zhasne zelenou složku LED
 - B rozsvítí, b zhasne modrou složku LED

- 1. Úvod
- 2. Procvičení práce s GPIO
- 3. Procvičení pokročilé práce s GPIO
- 4. Procvičení časování pomocí SysTick a přerušení
- 5. Procvičení práce časovačem (TIM3) generování tónu i časování
- 6. Procvičení sériová komunikace (UART) s PC s spojení s GPIO
- 7. Procvičení probraných částí, vyrovnání neprobraného
- 8. Procvičení komunikace přes SPI spojení s GPIO řízení LED
- 9. Procvičení pomocí PWM generování barev na RGB LED
- 10. Procvičení použití A/D převodníku, spojení s PWM a GPIO
- 11. Procvičení komunikace s akcelerometrem přes I2C aplikace "vodováha"
- 12. Ověření výběru zdroje hodin a nastavení taktu procesoru (např. pomocí osciloskopu)
- 13. Rezerva, zápočty

Procvičení probraných částí

- Co vše je zatím probráno:
 - GPIO
 - Režim vstupní PullUp a PullDown rezistory
 - Režim výstup PushPull režim (případně OpenDrain)
 - Alternativní funkce
 - Registry datové ODR, IDR, BSRR; nastavovací MODER, OTYPER, ...
 - Systick
 - Časování s milisekundovou základnou
 - Přerušení a NVIC
 - · Povolení IRQ, nalezení jména Handleru, realizace funkce
 - "Shození" požadavku přerušení v periférii
 - Časovače (např. TIM3)
 - Registry CRx, PSC, ARR, CNT, SR
 - Sériový port (USART2)
 - Nastavení rychlosti BRR, registry CRx, status-bity TXE, TC, RXNE
 - Využití std. funkcí knihovny STDIO úprava souboru syscalls.c

Úkoly

- Upravte program pro efekt "běžící světlo" na 8xLED tak, aby podle odeslaných povelů (znaků) z PC terminálu šlo
 - · Změnit směr nebo zastavit efekt v poslední poloze a spustit
 - Změnit rychlost v několika přednastavených krocích
- · Nastavte frekvenci generování tónu zadáním číselné hodnoty na terminálu
 - Ověřte hlavně na osciloskopu
 - Funkce scanf z STDIO nefunguje správně, proto ji nepoužívejte
- Realizujte program typu "piáno"
 - Zvolená písmena z klávesnice odpovídají tónům
 - Minimálně 8 tónů stupnice
 - Frekvence např. obrázek na http://www.agadir.cz/teorie.php?vyber=1
- Vypište obsah bloku paměti
 - Nastavte adresu začátku
 - Vypisujte po řádcích, na začátku adresa, následně 8 nebo 16 hodnot, vše hexadecimálně
 - Vypište buď počet nebo znakem z terminálu volte "další" řádek nebo konec výpisu

- 1. Úvod
- 2. Procvičení práce s GPIO
- 3. Procvičení pokročilé práce s GPIO
- 4. Procvičení časování pomocí SysTick a přerušení
- 5. Procvičení práce časovačem (TIM3) generování tónu i časování
- 6. Procvičení sériová komunikace (UART) s PC s spojení s GPIO
- 7. Procvičení probraných částí, vyrovnání neprobraného
- 8. Procvičení komunikace přes SPI spojení s GPIO řízení LED
- 9. Procvičení pomocí PWM generování barev na RGB LED
- 10. Procvičení použití A/D převodníku, spojení s PWM a GPIO
- 11. Procvičení komunikace s akcelerometrem přes I2C aplikace "vodováha"
- 12. Ověření výběru zdroje hodin a nastavení taktu procesoru (např. pomocí osciloskopu)
- 13. Rezerva, zápočty

Ověření domácí přípravy - VII

- Prozkoumali jsme datasheet k budiči LED se sériovým výstupem
 - Dokážeme vyčíst potřebu generovaných signálů
 - Dokážeme najít časové informace o průběhu signálů včetně max. frekvence hodin
- Umíme generovat průběh podobný SPI programově pomocí GPIO operací
- Umíme odpovídající průběhy generovat pomocí bloku SPI
 - Umíme nastavit CRx registry např. fáze a polarita
 - Umíme využívat příznaky ve stavovém registru SR
- Máme připravené funkce pro inicializaci a zápis dat s možností změnit přístup přes GPIO nebo přes SPI

Procvičení práce s SPI (budič 8x LED)

- Připojte osciloskop
 - Na signály SCK a MOSI z procesoru a sledujte průběhy
 - Odpovídají signálům CLK a SDI budiče LED
 - Sledujte také signál LE budiče
 - Pro jednoduchost není nutné odpojovat MPP-Shield, zapůjčíme náhradní Nucleo desky a měřit se bude na nich
- Porovnejte průběhy při generování výstupů kódem s GPIO a využitím SPI
- Ověřte chování při změně testu SPI "odvysílání" následované LE pulsem
- Realizujte efekt běžícího bodu s 16 prvky
 - Použijte 8xLED na GPIOC a 8xLED na SPI budiči
 - Hodnotu efektu mějte v jedné proměnné uint16_t
 - Demo efektu např. na https://youtu.be/SWbfGTYxxMw

- 1. Úvod
- 2. Procvičení práce s GPIO
- 3. Procvičení pokročilé práce s GPIO
- 4. Procvičení časování pomocí SysTick a přerušení
- 5. Procvičení práce časovačem (TIM3) generování tónu i časování
- 6. Procvičení sériová komunikace (UART) s PC s spojení s GPIO
- 7. Procvičení probraných částí, vyrovnání neprobraného
- 8. Procvičení komunikace přes SPI spojení s GPIO řízení LED
- 9. Procvičení pomocí PWM generování barev na RGB LED
- 10. Procvičení použití A/D převodníku, spojení s PWM a GPIO
- 11. Procvičení komunikace s akcelerometrem přes I2C aplikace "vodováha"
- 12. Ověření výběru zdroje hodin a nastavení taktu procesoru (např. pomocí osciloskopu)
- 13. Rezerva, zápočty

Ověření domácí přípravy - VIII

- Umíme použít CAPCOM jednotku čítače/časovače pro generování
 - Signálu se střídou 50% a proměnnou frekvencí/periodou
 - Ověřeno na výstupu pro "pípák"
 - · Signálu s fixní periodou a proměnnou střídou
 - Ověřeno na složkách RGB LED
 - Postupné rozsvěcení
 - Nastavení libovolné barvy (např. v debug perspektivě při zastaveném programu)
- Viděli jsme, každý čítač má až kanály s CAPCOM funkcionalitou
- Viděli jsme, že TIM1 má některé speciální vlastnosti, které musíme zohlednit v programu

Procvičení práce s PWM

- Připojte osciloskop
 - Na vývod PB0 (= "pípák") a sledujte průběhy
 - Generujte na výstupu PWM z TIM3 kanálu 3
- Sledujte průběhy v debug režimu při zastaveném programu měňte obsah ARR a CCR3 registrů
- Realizujte efekt "dýchání barvy" na RGB LED
 - Umožněte změnu barvy
 - Buď pomocí tlačítek nebo přes terminál z PC
 - "dýchání" znamená pozvolné rozsvěcení a zhasínání
- Nastavte libovolnou RGB barvu pomocí terminálu

- 1. Úvod
- 2. Procvičení práce s GPIO
- 3. Procvičení pokročilé práce s GPIO
- 4. Procvičení časování pomocí SysTick a přerušení
- 5. Procvičení práce časovačem (TIM3) generování tónu i časování
- 6. Procvičení sériová komunikace (UART) s PC s spojení s GPIO
- 7. Procvičení probraných částí, vyrovnání neprobraného
- 8. Procvičení komunikace přes SPI spojení s GPIO řízení LED
- 9. Procvičení pomocí PWM generování barev na RGB LED

10. Procvičení - použití A/D převodníku, spojení s PWM a GPIO

- 11. Procvičení komunikace s akcelerometrem přes I2C aplikace "vodováha"
- 12. Ověření výběru zdroje hodin a nastavení taktu procesoru (např. pomocí osciloskopu)
- 13. Rezerva, zápočty

Ověření domácí přípravy - IX

- Umíme nastavit A/D převodník tak, aby měřil z externího vstupu
 - · Spouštění převodu programově
 - Testování dokončení převodu také programově
 - · Využíváme "regular" režim a jednorázové měření
- K ověření činnosti využíváme potenciometr připojený na vstup AD0 (odpovídá pinu PA0)

Procvičení práce s AD převodníkem

- · Změřte dobu převodu pro různá nastavení SMP0 v registru SMPR
 - Nastavte PB0 jako výstupní
 - Připojte osciloskop na vývod PB0 (= "pípák") a sledujte průběhy
 - Před spuštění převodu nastavte log. 1, po dokončení (EOC příznak) nastavte log. 0
 - Šířka pulsu odpovídá době převodu
- Realizujte efekt "bargraf" na 8xLED
 - Podle hodnoty z AD převodníku rozsviťte sloupec LED = čím větší hodnota, tím více LED svítí
- Měňte hodnotu PWM (= jas barvy RGB LED) podle AD hodnoty potenciometru
 - Vhodně zvolte počet hodnot PWM tak, aby se hodnota pro střídu snadno použila z měření AD
- Měřte analogovou hodnotu z teplotního senzoru
 - Povolit TSVREFE v ADC_RCC registru
 - Měřit z kanálu 16 (bity SQ1 v SQR3)
 - Viz. RM kap. 11.9, "Reading the temperature"
 - Teplota podle vzorce Temp [°C] = {(V_{MERENE} V₂₅) / Avg_Slope} + 25
 - Hodnoty V₂₅ a Avg_Slope viz. DS kap. 6.3.21 str. 119/149

- 1. Úvod
- 2. Procvičení práce s GPIO
- 3. Procvičení pokročilé práce s GPIO
- 4. Procvičení časování pomocí SysTick a přerušení
- 5. Procvičení práce časovačem (TIM3) generování tónu i časování
- 6. Procvičení sériová komunikace (UART) s PC s spojení s GPIO
- 7. Procvičení probraných částí, vyrovnání neprobraného
- 8. Procvičení komunikace přes SPI spojení s GPIO řízení LED
- 9. Procvičení pomocí PWM generování barev na RGB LED
- 10. Procvičení použití A/D převodníku, spojení s PWM a GPIO

11. Procvičení - komunikace s akcelerometrem přes I2C - aplikace "vodováha"

- 12. Ověření výběru zdroje hodin a nastavení taktu procesoru (např. pomocí osciloskopu)
- 13. Rezerva, zápočty

Ověření domácí přípravy - X

- Naučili jsme se pracovat s komunikační sběrnicí I2C
 - Využili jsme předpřipravenou knihovnu (modul) pro naši aplikaci
 - Prozkoumali jsme základní registry periférie I2C v mikrokontroléru i princip samotné sběrnice
- Využili jsme připojený vnější obvod akcelerometr MMA7660
 - Je 3-osý s citlivostí +- 1,5g, 6-bitová hodnota pro každou osu
 - Umíme přepočítat změřenou hodnotu z vnitřních registrů akcelerometru na fyzikální veličinu – zrychlení
 - Pomocí hodnoty zrychlení ve všech osách umíme určit polohu zařízení vůči zemi

Procvičení práce s akcelerometrem na I²C

- Vyčítejte data z akcelerometru jako blok registrů 0x00 0x03 a vhodně zobrazujte
 - Funkce I2C1_ReadBytes
 - Reprezentují hodnotové XOUT, YOUT, ZOUT
 - Registr TILT je bitově orientovaný vypište jednotlivé významy
- Využijte X- a Y-osu pro simulaci 2D vodováhy
 - Osa X vytváří "efekt svítícího bodu" na červených LED
 - Osa Y vytváří stejný efekt na zelených LED
 - Celkový efekt v klidu svítí "prostřední" LED, při naklápění dle X nebo Y osy se svítící LED posouvá podobně jako bublinka vodováhy
- Využijte aplikaci na PC zobrazující data z akcelerometru
 - Pro absolventy KAE/PPES si přineste známý program
 - Pro ostatní je EXE na "podkladech"
 - Očekávaný formát:
 - Řádek ukončený \r nebo \n (nebo obojí)
 - Data oddělená;
 - Hodnoty celočíselné v tisícinách G se znaménkem, tj. 1g = 1000, $-\frac{1}{2}g = -500$

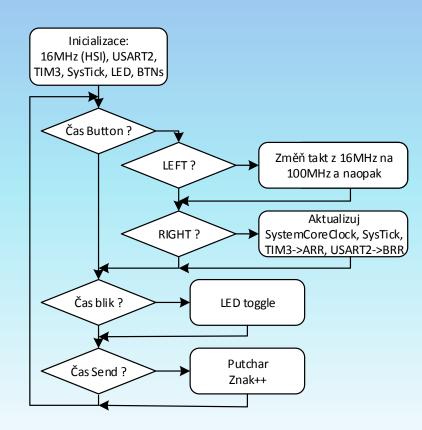
- 1. Úvod
- 2. Procvičení práce s GPIO
- 3. Procvičení pokročilé práce s GPIO
- 4. Procvičení časování pomocí SysTick a přerušení
- 5. Procvičení práce časovačem (TIM3) generování tónu i časování
- 6. Procvičení sériová komunikace (UART) s PC s spojení s GPIO
- 7. Procvičení probraných částí, vyrovnání neprobraného
- 8. Procvičení komunikace přes SPI spojení s GPIO řízení LED
- 9. Procvičení pomocí PWM generování barev na RGB LED
- 10. Procvičení použití A/D převodníku, spojení s PWM a GPIO
- 11. Procvičení komunikace s akcelerometrem přes I2C aplikace "vodováha"
- 12. Ověření výběru zdroje hodin a nastavení taktu procesoru (např. pomocí osciloskopu)
- 13. Rezerva, zápočty

Ověření domácí přípravy - XI

- Máme připravené funkce pro nastavení základních hodin
 - Varianta 100MHz z externího HSE
 - Varianta 16MHz z HSI (defaultní stav po RESETu)
- Máme připravené funkce pro zjištění taktu sběrnice AHB a APBx a umíme je použít v nastavení periférií – např. TIMx
- Máme upravenou funkci inicializace USART tak, aby "si spočítala" hodnotu děliče BRR podle aktuálních hodin APBx a požadované komunikační rychlosti

Procvičení práce s blokem RCC

- Vytvořte aplikaci, která:
 - Využívá k 1ms časování SysTick
 - Bliká LED (např. jedna z 8xLED červených)
 - Umí zjistit stisk LEFT a RIGHT tlačítka
 - Pravidelně odesílá sériově znaky do PC
 - "Píská" v taktu 1kHz na výstupu PB0
 - V základu běží na 16MHz z HSI (RESET-state)
- Po stisku LEFT změní časování
 - Mezi 100MHz z HSE a 16MHz z HSI
- Po stisku RIGHT aktualizuje takty periférií
 - SysTick, TIM3, USART2
- Sledujte vizuálně a na osciloskopu
 - Změnu rytmu blikání LED
 - Změnu tónu/frekvence na PBO
- Porovnejte přesnost 1KHz z HSI a HSE



- 1. Úvod
- 2. Procvičení práce s GPIO
- 3. Procvičení pokročilé práce s GPIO
- 4. Procvičení časování pomocí SysTick a přerušení
- 5. Procvičení práce časovačem (TIM3) generování tónu i časování
- 6. Procvičení sériová komunikace (UART) s PC s spojení s GPIO
- 7. Procvičení probraných částí, vyrovnání neprobraného
- 8. Procvičení komunikace přes SPI spojení s GPIO řízení LED
- 9. Procvičení pomocí PWM generování barev na RGB LED
- 10. Procvičení použití A/D převodníku, spojení s PWM a GPIO
- 11. Procvičení komunikace s akcelerometrem přes I2C aplikace "vodováha"
- 12. Ověření výběru zdroje hodin a nastavení taktu procesoru (např. pomocí osciloskopu)

13. Rezerva, zápočty