

## Control clásico

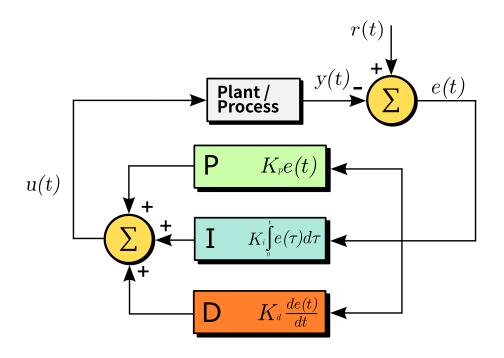
Robótica

Alberto Díaz y Raúl Lara Curso 2022/2023 Departamento de Sistemas Informáticos

License CC BY-NC-SA 4.0

## Control clásico con realimentación:

- P (Proportional).
- PI (Proportional Integral).
- PD (Proportional Derivative).
- PID (Proportional Integral Derivative).





## ¡GRACIAS!