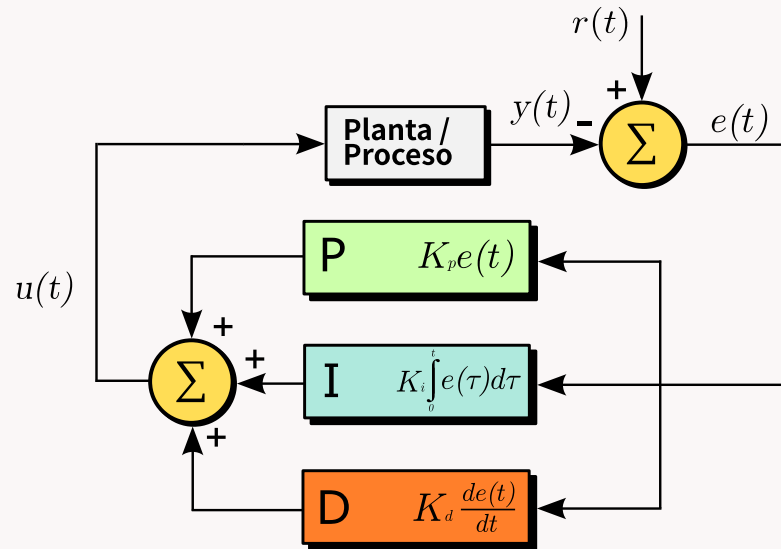


Control clásico

Robótica



Alberto Díaz y Raúl Lara

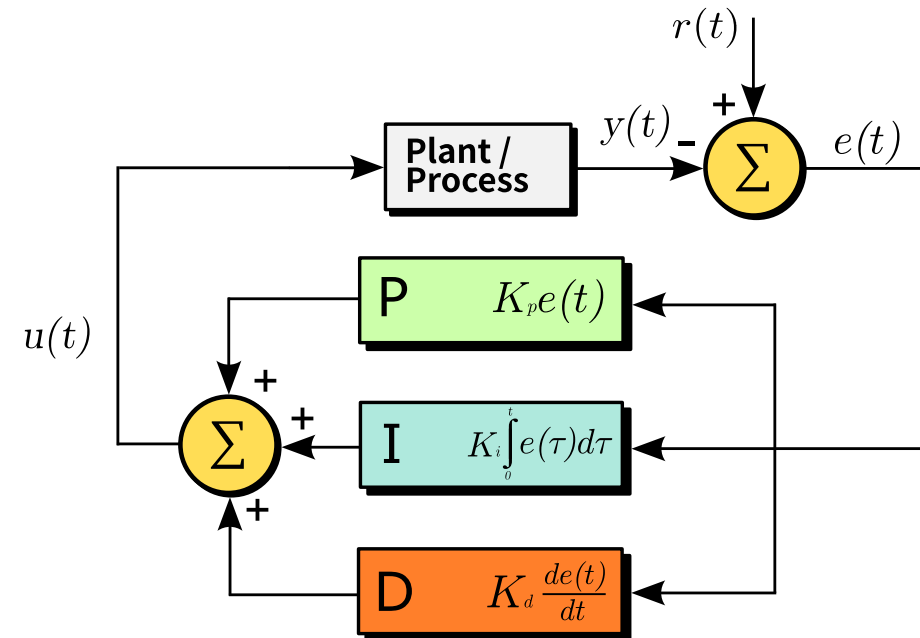
Curso 2022/2023

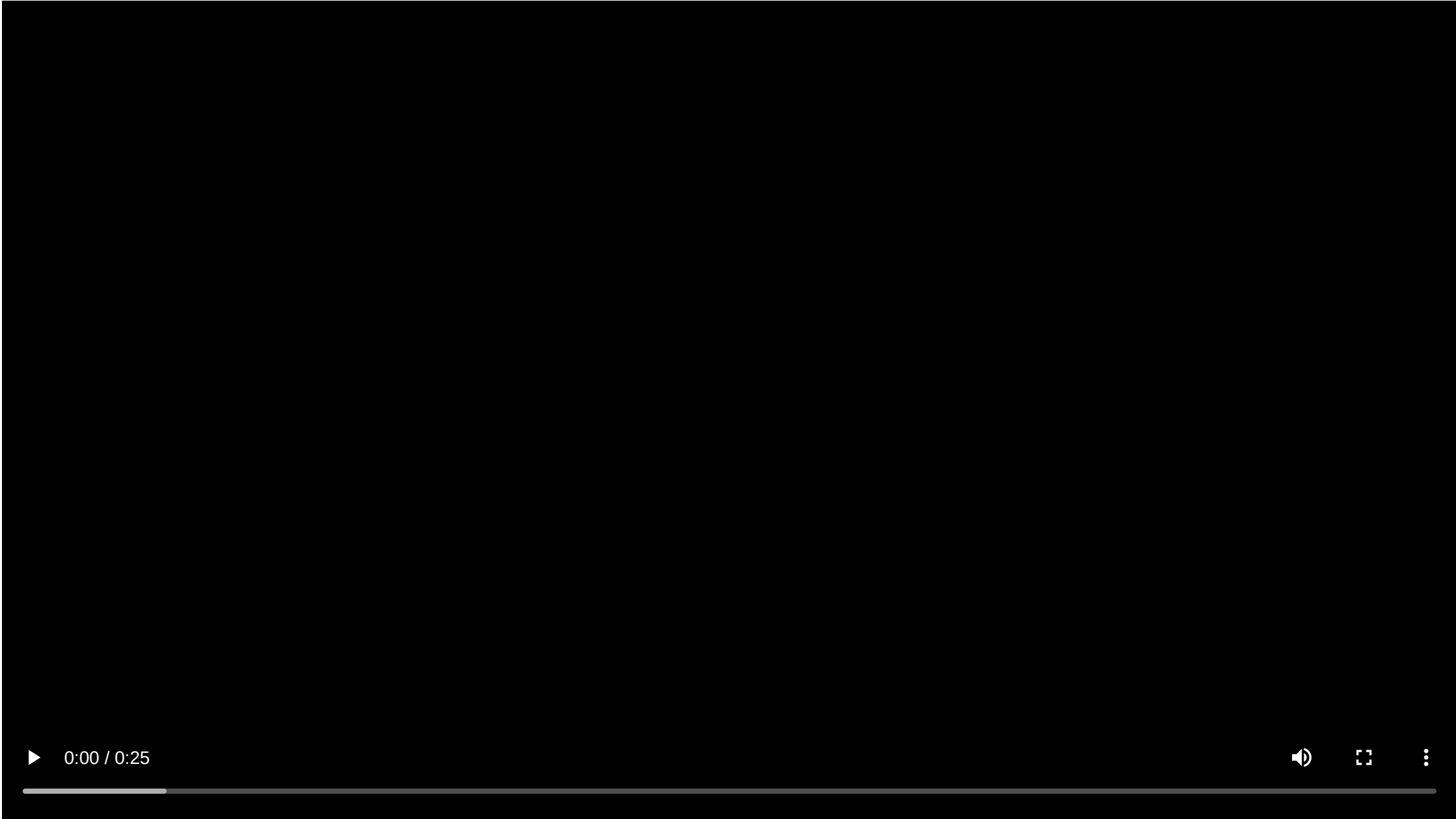
Departamento de Sistemas Informáticos

License CC BY-NC-SA 4.0

Control clásico con realimentación:

- **P** (Proportional).
- **PI** (Proportional Integral).
- **PD** (Proportional Derivative).
- **PID** (Proportional Integral Derivative).





¡GRACIAS!