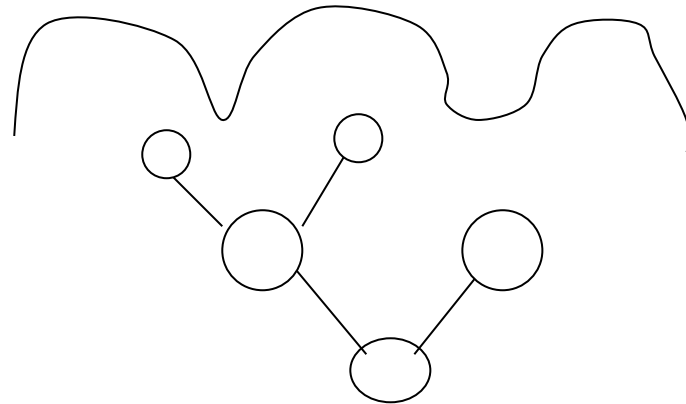


M. Caramihai, © 2020

**STRUCTURI DE DATE
& ALGORITMI**

CURS 8

Arbori. Arbori binari



Structuri de date si arbori

Listele inlantuite sunt **structuri lineare** – si in general sunt dificil de utilizat in organizarea reprezentarii **ierarhice** a obiectelor.

Cozile si stivele permit reprezentari ierarhice dar au dezavantajul de a fi pe **o singura dimensiune**.

Solutie: structuri de date de tip **arbore** (format din **noduri** si **arce**)

Terminologie

Radacina: nodul radacina, primul, cel mai de sus

Grad: nr de laturi ce pornesc dintr'un nod

Frunza: orice nod fara copii

Nod intern: nod ce nu este radacina sau frunza

Nod parinte: nod cu succesor

Nod copil: nod cu predecesor

Nod frate: 2 sau mai multe noduri cu acelasi parinte

Nod ascendent: orice nod aflat intre radacina si nodul analizat

Nod descendent: orice nod aflat intre nodul analizat si frunza

Drum: o secventa de noduri dintr'un arbore

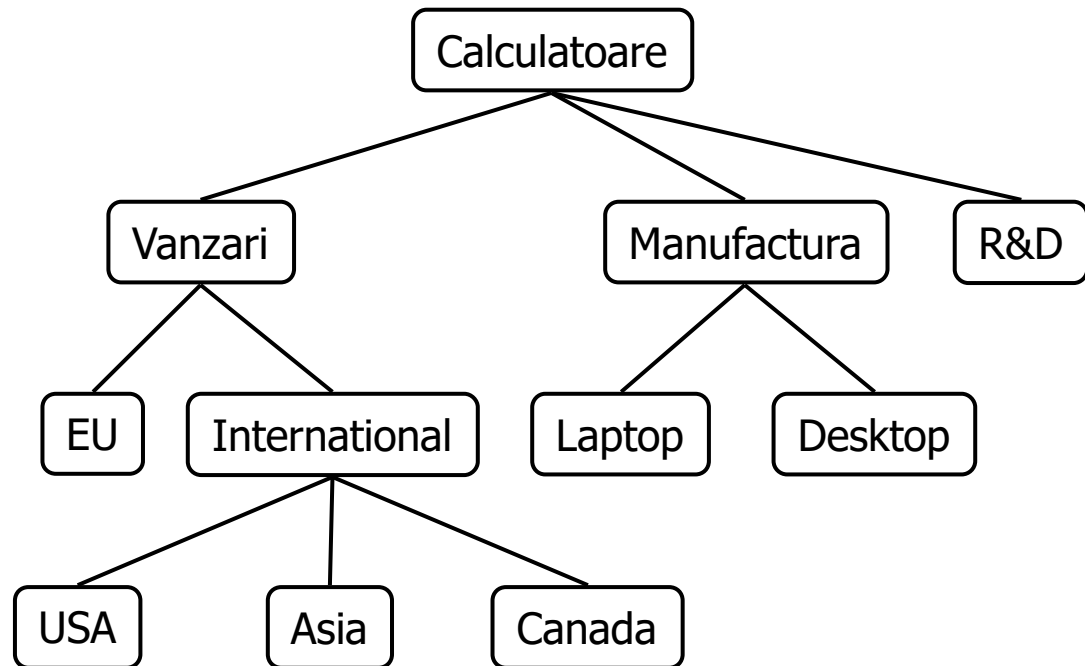
Nivelul unui nod: distanta de la radacina la un nod

Inaltimea (unui arbore): nivelul de dimensiune maxima

Subarbore: orice structura de conexiuni din cadul unui arbore, mai jos de radacina

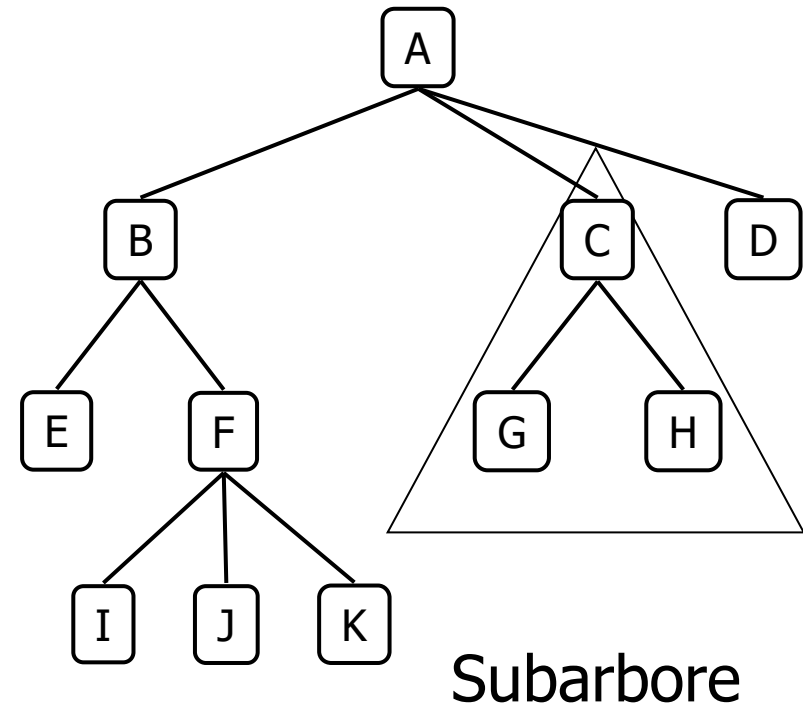
Ce este un arbore ?

- Un arbore: model abstract al unei structuri ierarhice.
- Un arbore este format din noduri legate între ele prin relații “parinte-copil”
- Aplicații:
 - Scheme organizatorice
 - Sisteme de fișiere
 - Medii de programare
- Toate nodurile (cu excepția unuia singur) are un părinte unic.



Exemplificare

- ❑ Radacina: nod unic fara parinte
- ❑ Nod intern: nod cu cel putin un copil (A, B, C, F)
- ❑ Nod extern: nod fara copil (E, I, J, K, G, H, D)
- ❑ Ascendentii unui nod: parinte, bunic, strabunic, ...
- ❑ Descendentii unui nod: copil, nepot, etc.
- ❑ Subarbore: un arbore format dintr'un nod oarecare si descendentii sai

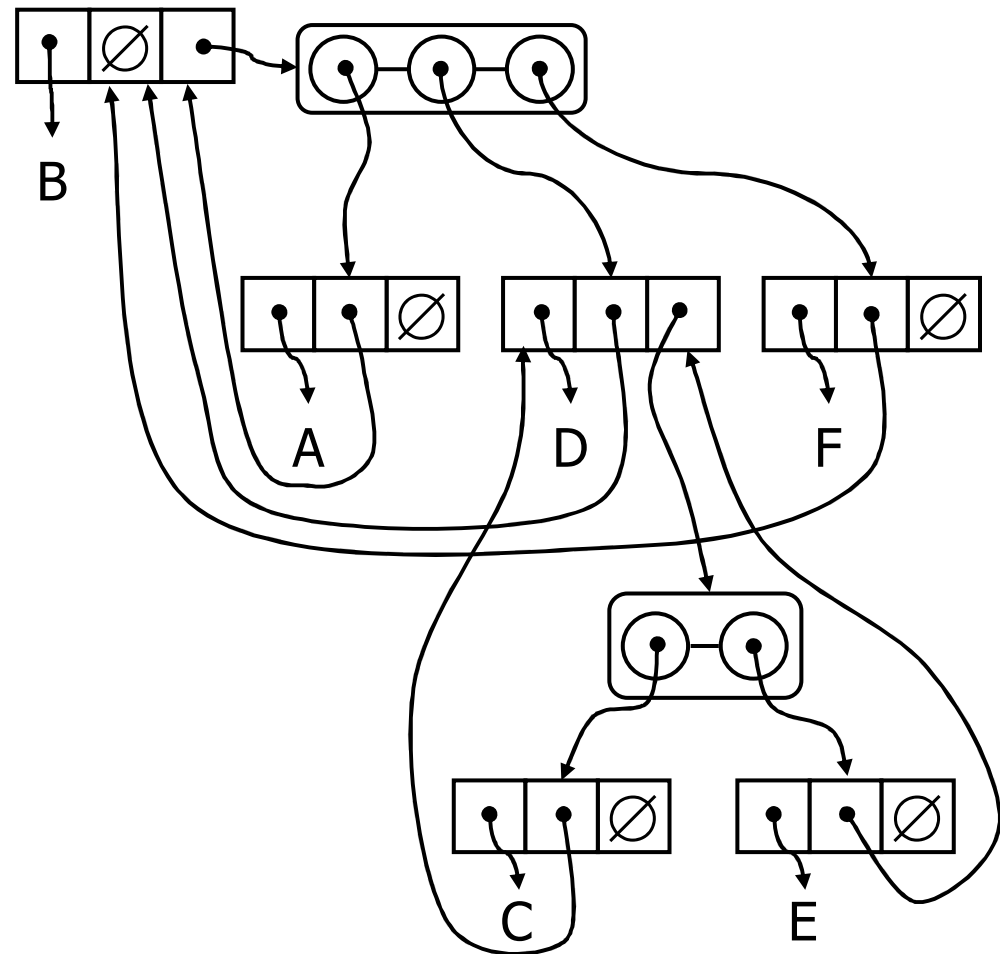
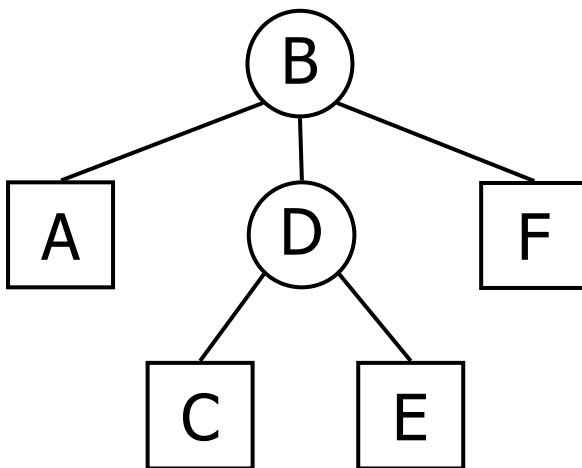


Recursivitatea arborilor

- Un arbore poate fi definit recursiv in felul urmator::
 1. O structura de date fara elemente (goala) reprezinta un arbore gol.
 2. Daca t_1, t_2, \dots, t_k sunt arbori disjuncti, atunci structura a carei radacina are ca si copii radacinile lui t_1, t_2, \dots, t_k este de asemenea un arbore
 3. Arborii pot fi generati numai prin regulile 1 si 2.

Arbori: Structuri inlantuite

- Un nod este reprezentat de un obiect ce memoreaza:
- Element
 - Nod parinte
 - Secventa de noduri copil



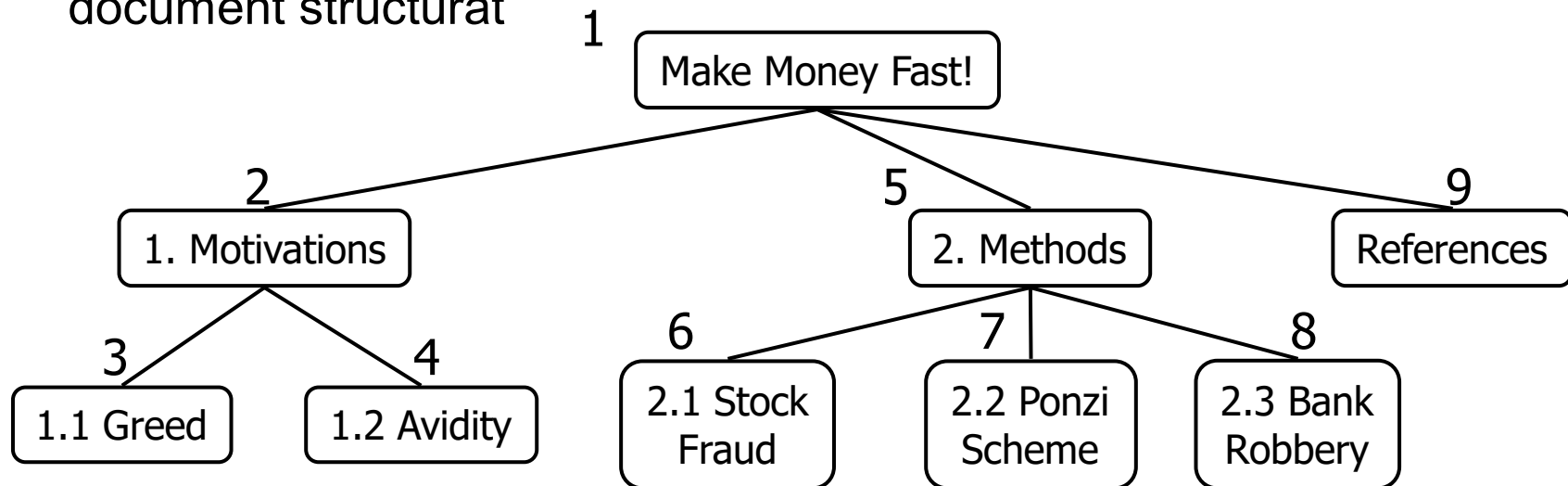
Structuri de date de tip arbore

- Nodurile se abstractizeaza prin pozitionare
- Metode generice:
 - integer size()
 - boolean isEmpty()
 - Iterator elements()
 - Iterator positions()
- Metode *accessor*:
 - position root()
 - position parent(p)
 - positionIterator children(p)
- Metode de interogare:
 - boolean isInternal(p)
 - boolean isExternal(p)
 - boolean isRoot(p)
- Metoda de actualizare (*update*):
 - object replace (p, o)
- Alte metode pot fi definite in cadrul structurii de date ce implementeaza arborele

Preorder Traversal (PT)

- O metoda transversala permite vizitarea nodurilor unui arbore intr'o maniera sistematica
- Prin PT, un nod este vizitat inaintea descendentilor sai.
- Aplicatie: tiparirea unui document structurat

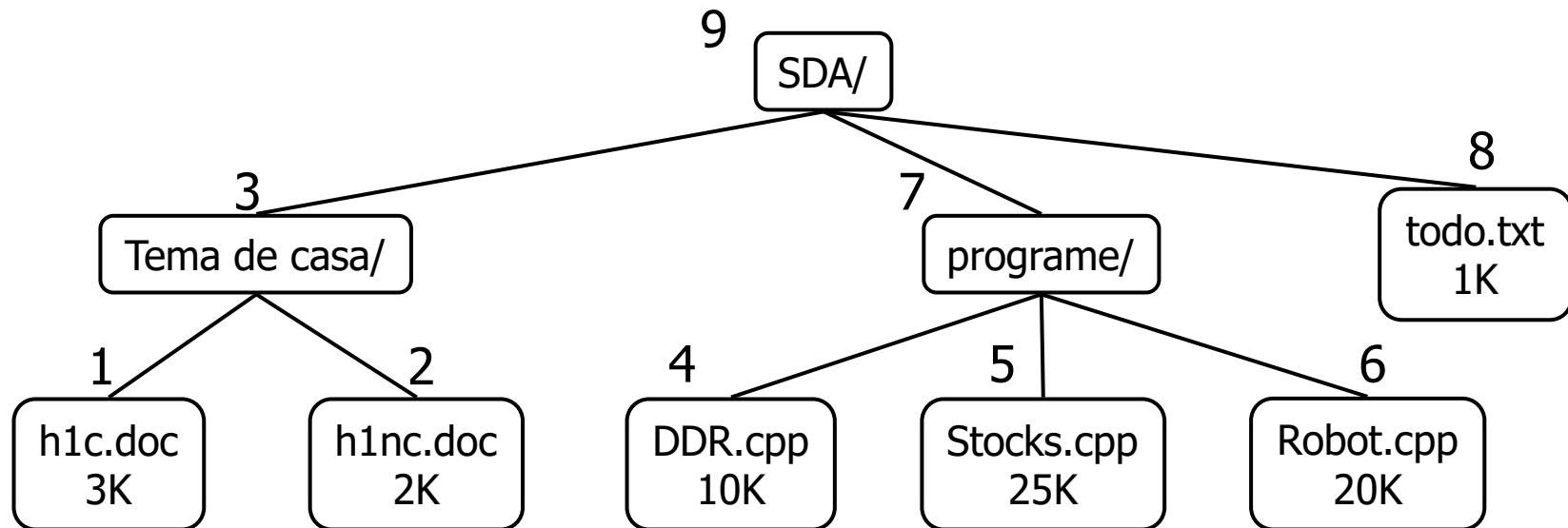
Algorithm *preOrder*(*v*)
***visit*(*v*)**
for each *child w of v*
***preorder* (*w*)**



Postorder Traversal (PoT)

- In PoT, un nod este vizitat dupa descendentii sai
- Aplicatie: sa se calculeze spatiul ocupat de fisiere intr'un director / subdirectoarele sale.

Algorithm *postOrder*(*v*)
for each *child w of v*
***postOrder* (*w*)**
visit(*v*)



Inorder Traversal (IT)

- Un nod este vizitat dupa vizitarea subarborele stang si inainte de vizitarea subarborelui drept.
- Aplicatie: sa se deseneze un AB
 - $x(v)$ = inorder rank of v
 - $y(v)$ = depth of v

Algorithm *inOrder*(v)

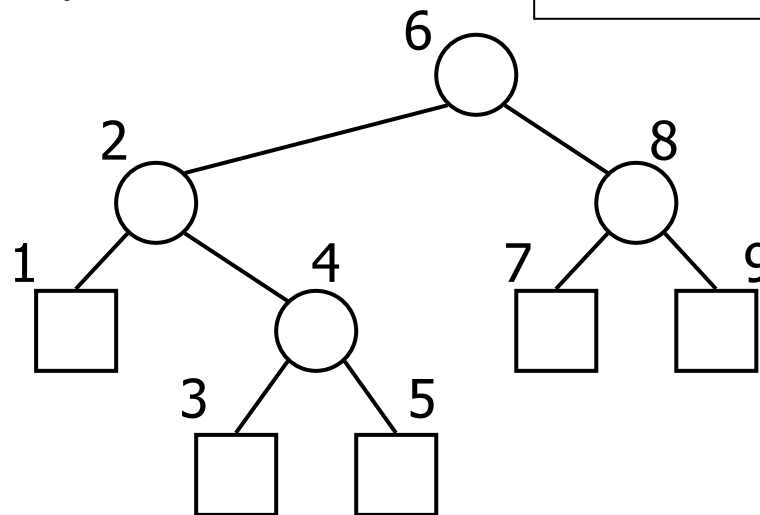
if *hasLeft* (v)

***inOrder* (*left* (v))**

***visit*(v)**

if *hasRight* (v)

***inOrder* (*right* (v))**

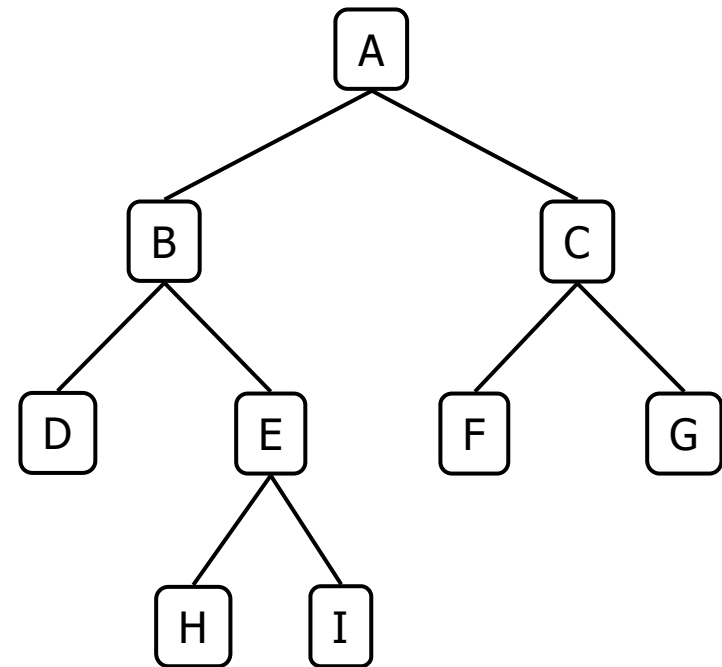


Arbori binari (1)

- Un arbore binar (AB) este un arbore cu următoarele proprietati:
 - Orice nod interior are maximum 2 descendenți
 - Descendenții unui nod formează o pereche ordonată
- Descendenții unui nod interior: copil stanga / dreapta
- Definiții recursive ale AB:
 - Un arbore cu un singur nod, sau
 - Un arbore a cărui rădăcină are o pereche ordonată de descendenți, fiecare dintre ei fiind la rândul lui un AB.

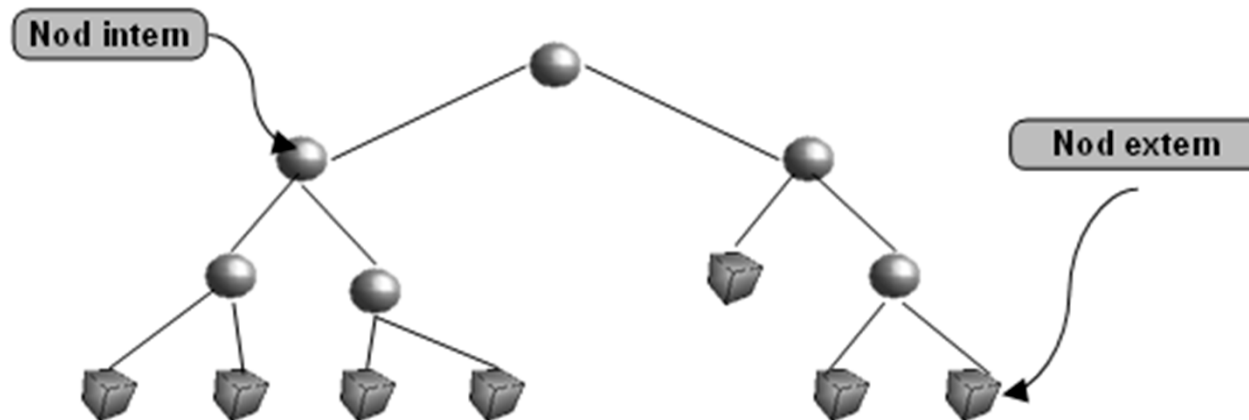
□ Aplicații:

- Expresii aritmetice
- Procese de decizie
- căutare



Arbori binari (2)

- Deoarece in cazul AB toate nodurile trebuie sa aiba un acelasi numar de descendenti, au fost introduse urmatoarele denumiri:
 - Nod intern: are doi descendenti
 - Nod extern (frunza): nu are nici un descendent



Arbori binari (3)

Intr-un AB, daca toate nodurile la toate nivelurile (cu exceptia ultimului) au doi descendenti, atunci vor exista 2^0 noduri la nivel 1 (radacina), 2^1 noduri la nivel 2, ... 2^i noduri la nivel $i+1$.

In acest caz este vorba de un **AB complet (ABC)**.

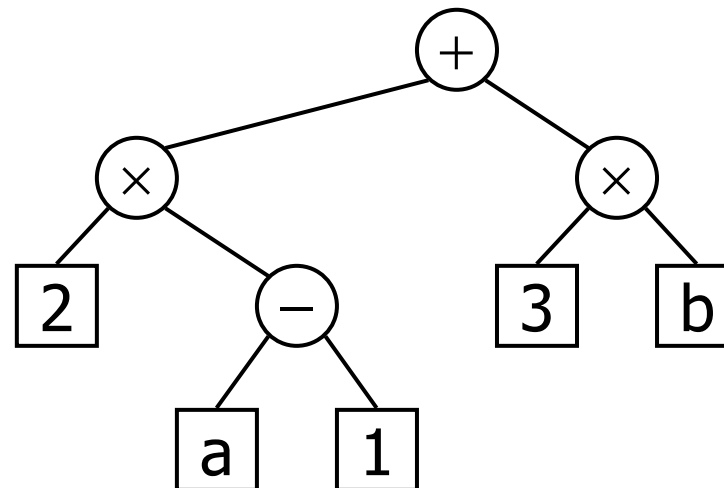
In ABC, toate nodurile non-terminale vor avea descendenti si toate frunzele (corespunzatoare) vor fi la un acelasi nivel..

Numarul total de noduri in ABC cu k nivele va fi:

$$\underbrace{1 + 2 + \dots + 2^{k-2}}_{\text{noduri non-terminale}} + \underbrace{2^{k-1}}_{\text{noduri terminale (frunze)}} = 2^k - 1$$

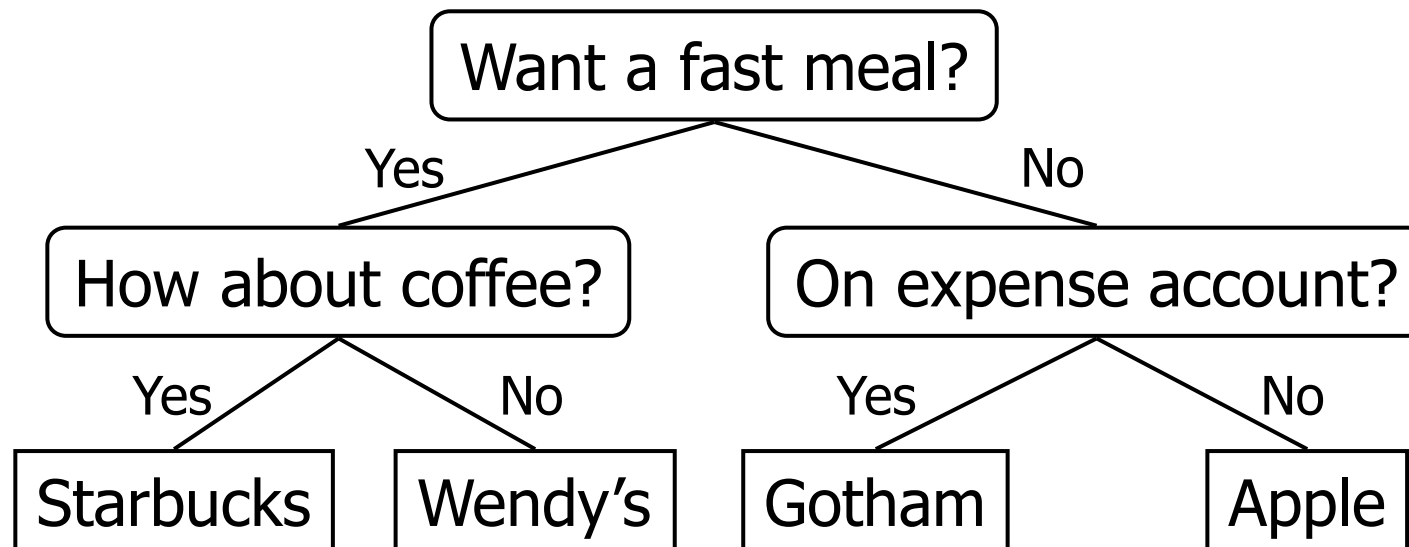
Expresii aritmetice

- AB asociat cu o expresie aritmetica
 - Nod intern: operatori
 - Nod extern: operanzi
- Exemplu: fie urmatoarea expresie aritmetica implementabila cu ajutorul unui AB:
 $(2 \times (a - 1) + (3 \times b))$



Arbore de decizie

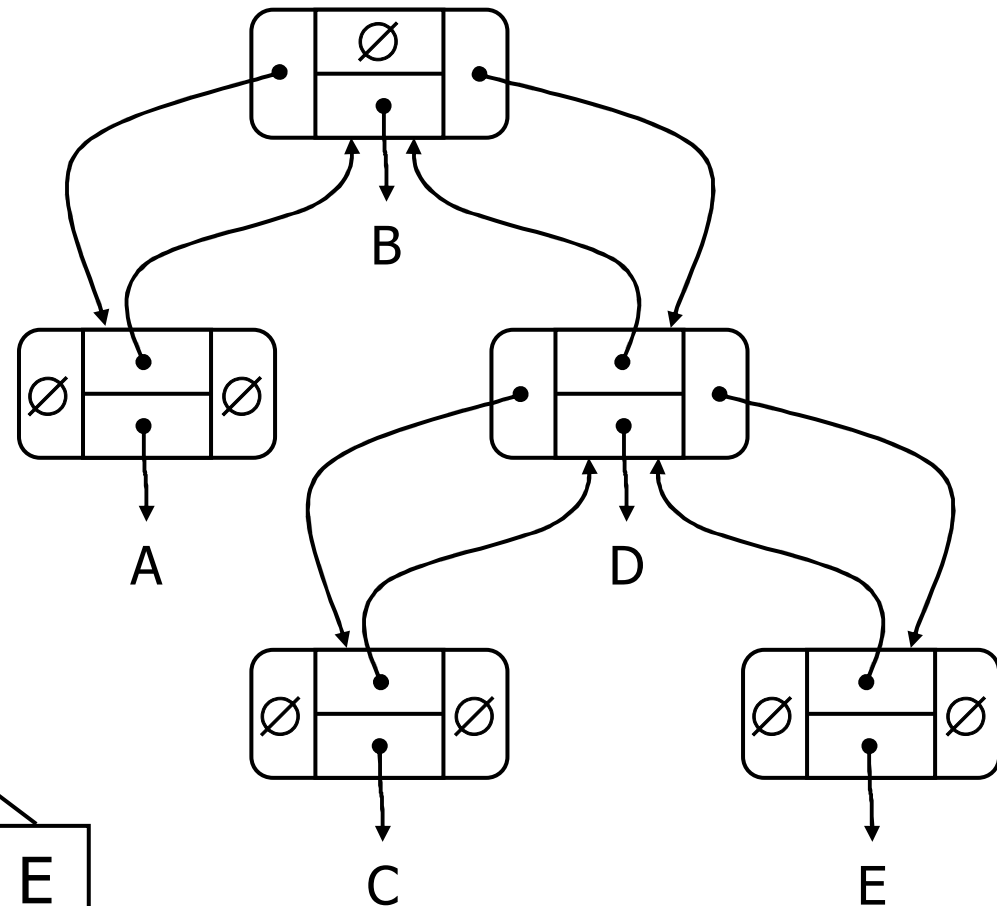
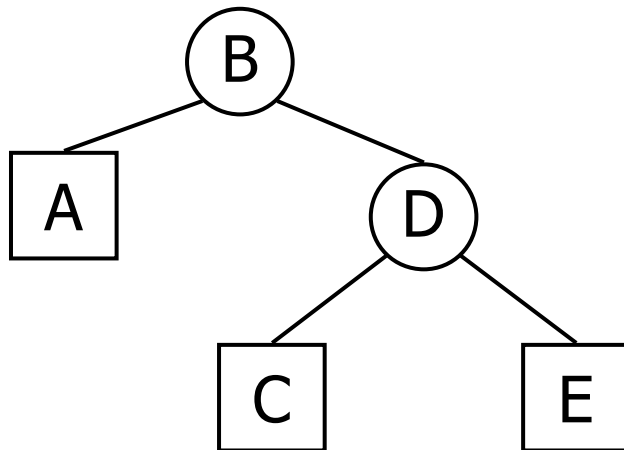
- AB asociat cu un proces de decizie:
 - Nod intern: intrebari cu raspunsuri DA / NU
 - Nod extern: decizie
- Exemplu: micul dejun



Structuri inlantuite pentru AB

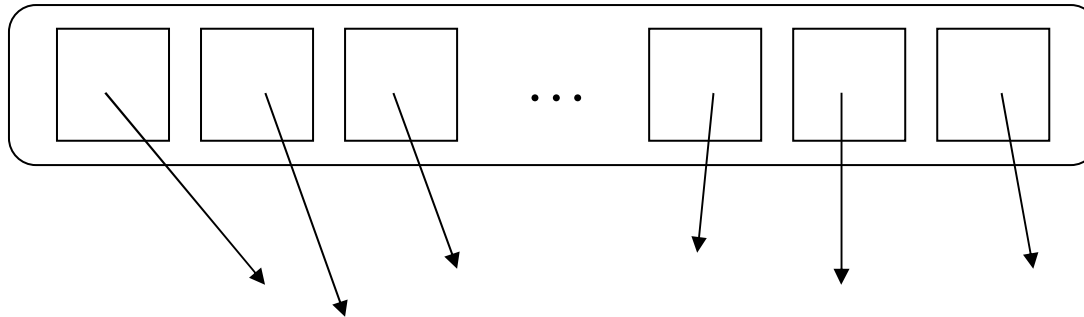
- Un nod este reprezentat de un obiect ce memoreaza:

- Element
- Nod parinte
- Nod copil stanga
- Nod copil dreapta



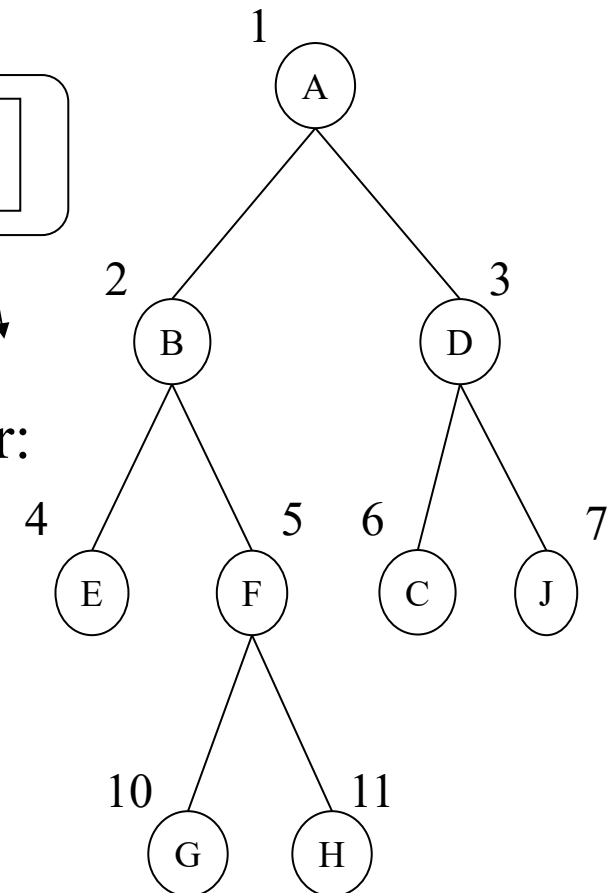
AB: reprezentare matriceala

- . Nodurile sunt stocate într'un vector



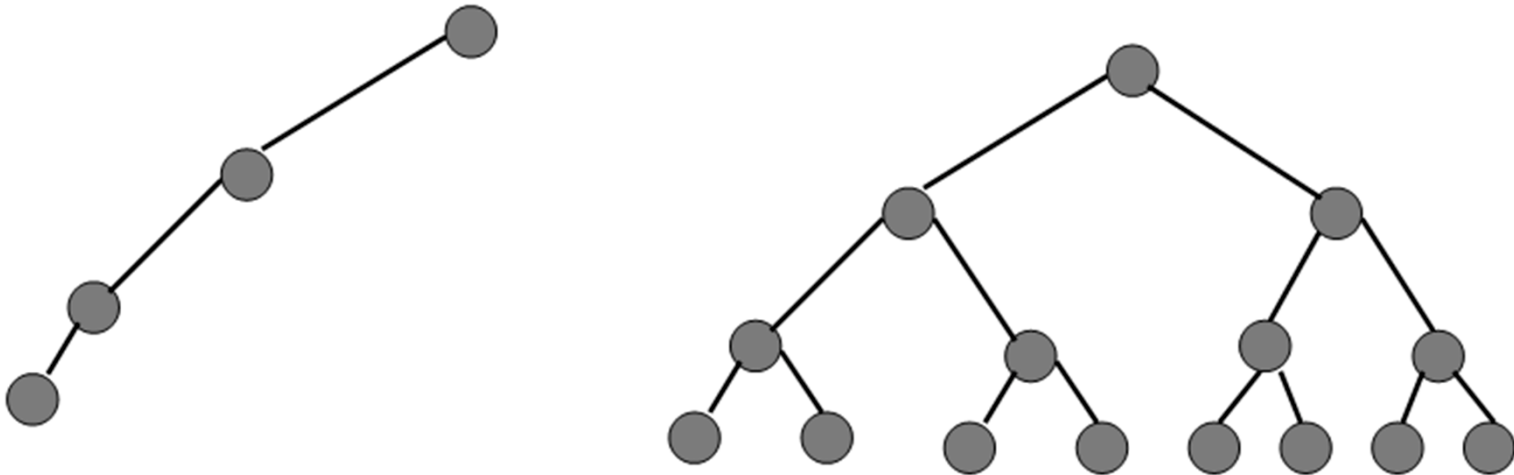
- fie $\text{rank}(\text{node})$ definit în felul următor:

- $\text{rank}(\text{root}) = 1$
- if node is the left child of $\text{parent}(\text{node})$,
 $\text{rank}(\text{node}) = 2 * \text{rank}(\text{parent}(\text{node}))$
- if node is the right child of $\text{parent}(\text{node})$,
 $\text{rank}(\text{node}) = 2 * \text{rank}(\text{parent}(\text{node})) + 1$



Numarul de noduri

- Intr-un AB cu inaltime h trebuie sa existe *minimum* cate un nod pe fiecare nivel
→ in acest caz numarul minim de noduri va fi $h + 1$



- Intr-un AB cu inaltime h numarul maxim de noduri va fi:
$$= 1 + 2 + 4 + 8 + \dots + 2^h = 2^{h+1} - 1$$

Proprietatile AB

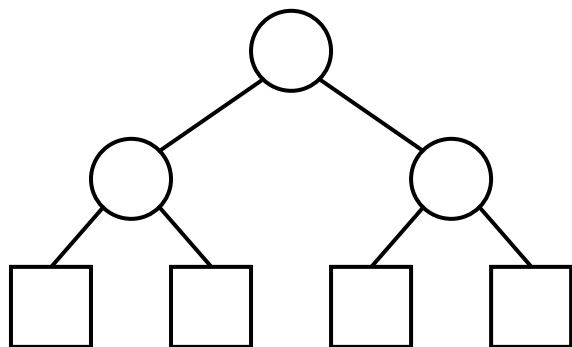
□ Notatii

n numar noduri

e numar noduri externe

i numar noduri interne

h inaltime



□ Proprietati:

□ $e = i + 1$

□ $n = 2e - 1$

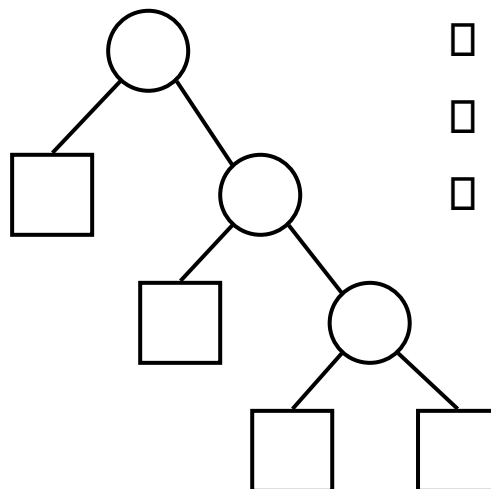
□ $h \leq i$

□ $h \leq (n - 1)/2$

□ $e \leq 2^h$

□ $h \geq \log_2 e$

□ $h \geq \log_2 (n + 1) - 1$



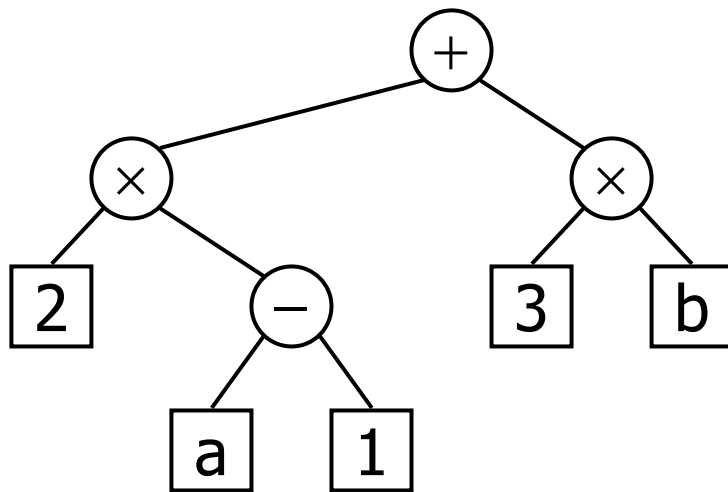
Structuri de date de tip AB

- Un AB extinde o structura de tip arbore, i.e., mosteneste toate metodele aferente unui arbore
- Metode aditionale:
 - position left(p)
 - position right(p)
 - boolean hasLeft(p)
 - boolean hasRight(p)
- Metodele aditionale pot fi definite in cadrul structurilor de date ce implementeaza AB

Tiparirea expresiilor aritmetice

Specializarea unui *inorder traversal*

- Print operand / operator cand nodul este vizitat
- print "(" inainte de traversare subarbore stanga
- print ")" inainte de traversare subarbore dreapta



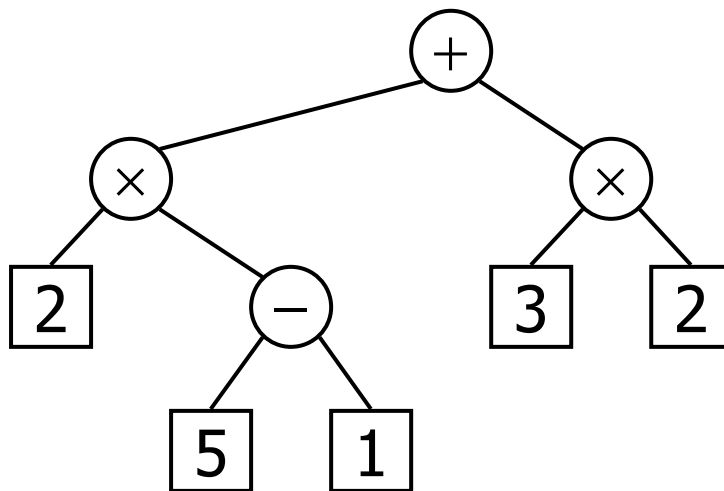
Algorithm *printExpression(v)*

```
if hasLeft (v)
    print("(")
    inOrder (left(v))
    print(v.element ())
if hasRight (v)
    inOrder (right(v))
    print(")")
```

$((2 \times (a - 1)) + (3 \times b))$

Evaluare expresii aritmetice

- Specializare unui *postorder traversal*
 - Metoda recursiva ce intoarce valoarea unui subarbore
 - Cand se viziteaza un nod intern, sunt combinate valorile din subarbore



Algorithm *evalExpr(v)*

if *isExternal* (v)

return *v.element* ()

else

***x* ← *evalExpr*(*leftChild* (v))**

***y* ← *evalExpr*(*rightChild* (v))**

◇ ← operator stored at v

return *x* ◇ *y*

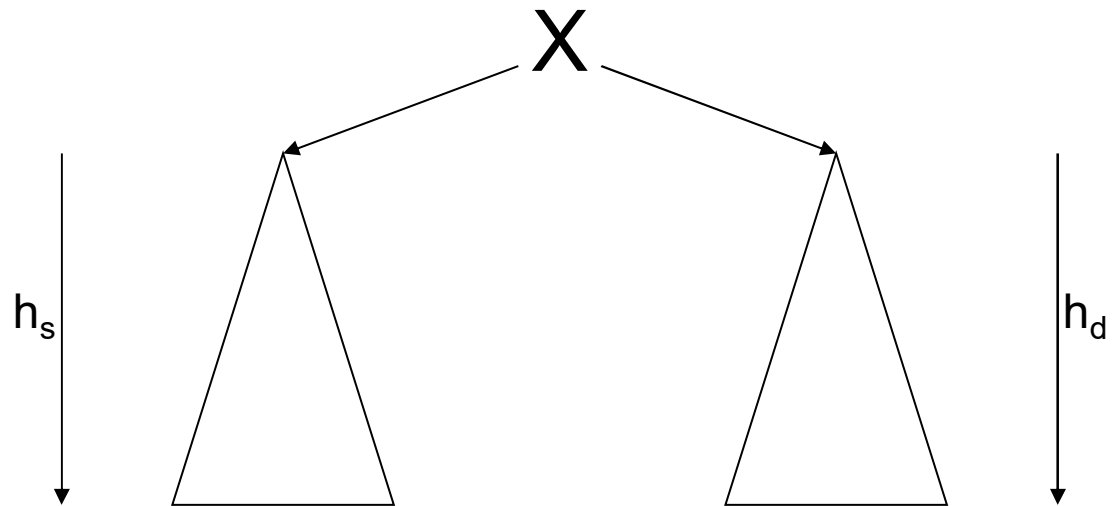
BST (Binary Search Tree)

- **BST**: valoarea dintr'un nod este \geq valoarea din copilul stang si \leq valoarea din copilul drept
- Operatii in BST:
 - **Insert**: intodeauna o frunza
 - **Delete**:
 - Nod singur
 - Nod cu un copil
 - Nod cu doi copii: se inlocuieste nodul cu elemental minim din subarborele drept / elemental maxim din subarborele stang
 - **Find element** (min / max)

Arbori AVL (1)

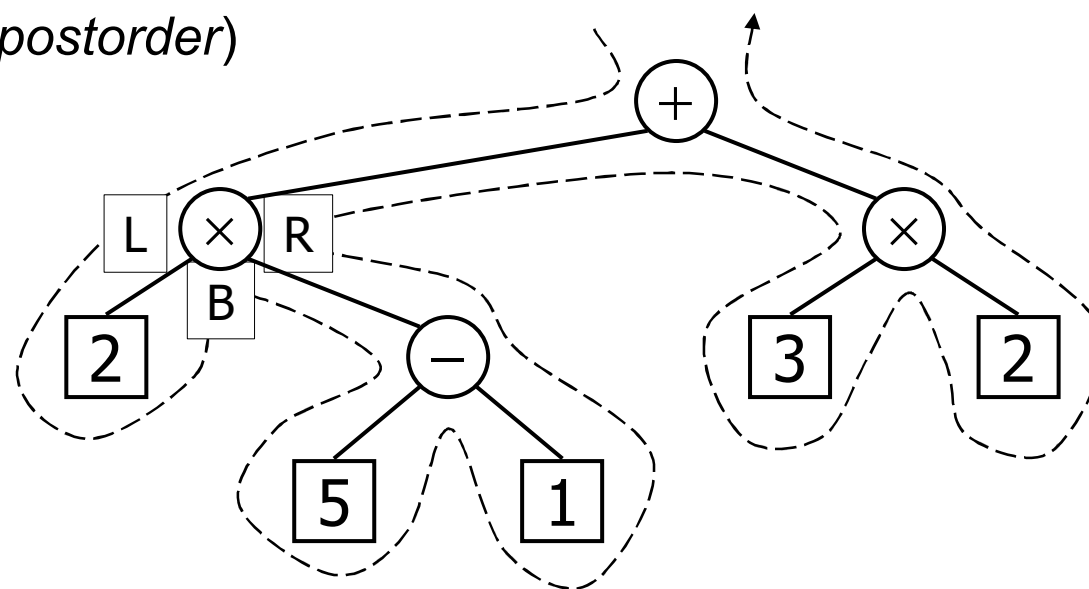
- **Arborii AVL** sunt arbori binari ordonati, care au in plus o proprietate de echilibru stabilita de **Adelson, Velski** si **Landis**, de unde si denumirea de arbori **AVL**
- Proprietatea de echilibru e valabila **pentru orice nod** al arborelui si spune ca: “inaltimea subarborelui stang al nodului difera de inaltimea subarborelui drept al nodului prin cel mult o unitate”
- Cu alte cuvinte, pentru orice nod, cei doi subarbori au inaltimele sau egale, sau, daca nu, ele difera prin maxim o unitate in favoarea unuia sau altuia dintre subarbori

◆ $|h_s - h_d| \leq 1$, oricare ar fi nodul X apartinand arborelui



Euler Tour Traversal

- Metoda generica de traversare a unui AB
- Cazuri particulare: *preorder*, *postorder* si *inorder traversals*
- Parcurgerea arborelui se face vizitand fiecare nod de trei ori:
 - La stanga (*preorder*)
 - Din jos (*inorder*)
 - La dreapta (*postorder*)



Cautarea in AB (1)

- Complexitatea unei cautari in **AB** este masurata in **numarul de comparatii** facute in cursul procesului de cautare. Acest numar depinde de numarul de nosuri intalnite pe unicul drum ce uneste radacina de nodul destinatie (cautat).
- Prin urmare, complexitatea este data de lungimea drumului + 1.
- Ea depinde de **forma arborelui** si de **pozitia nodului destinatie in cadrul arborelui**.

Cautarea in AB (2)

Lungimea drumului intern (*internal path length*, IPL) este data de suma lungimilor drumurilor la toate drumurile, i.e. $\sum (i-1)l_i$ pentru toate nivelele i , unde l_i reprezinta numarul de noduri de la nivelul i .

Lungimea medie a drumului (intern) = IPL/n

In cazul cel mai nefavorabil, in care arborele devine o lista inlantuita:

$$path_{worst} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (i-1) = \frac{n-1}{2} = O(n)$$

Cautarea in ABC (1)

IPL pentru cazul cel mai bun < IPL al unui ABC cu o aceeași lungime

Prin urmare, se aproximează *average path length* pentru cazul cel mai bun prin *average path length* al unui ABC cu o aceeași înălțime, h .

Pentru ABC cu înălțimea h , IPL=

$$\sum_{i=1}^{h-1} (i \times 2^i) = (h-2) \times 2^h + 2$$

Cautarea in ABC (2)

Numarul total de noduri in ABC cu inaltimea este $n=2^h-1$.
Prin urmare,

$$path_{best} \leq \frac{IPL_{complete}}{n} = \frac{(h-2)2^h + 2}{2^h - 1} \approx h - 2 = \log_2(n+1) - 2$$

$$O(path_{best}) = O(\log n)$$

Cazul mediu se gaseste undeva intre $(n-1)/2$ si $\log(n+1)-2$.

Intrebare: in cautarea unui nod (aflat intr'o pozitie medie) intr'un arbore, rezultatul va fi mai aproape de **$O(n)$** sau de **$O(\log n)$** ?