Détection de contour

 Un contour est une changement soudain dans l'intensité/couleur de pixels adjacents

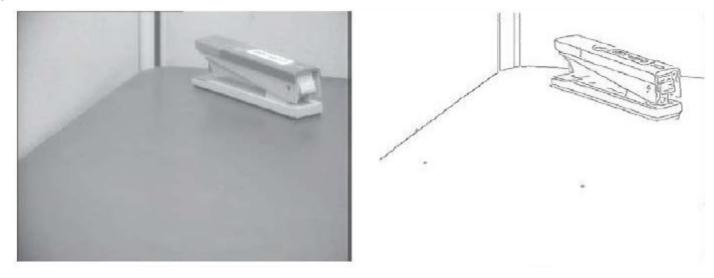
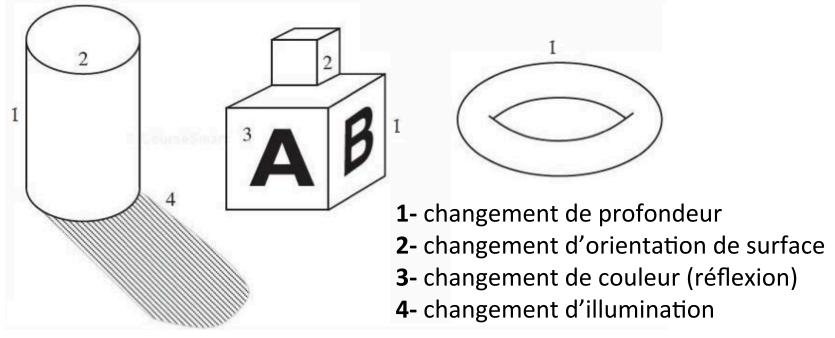


image originale

extraction des contours

Détection de contour

Qu'est-ce qui cause des contours?



Gradient d'image

• Si H[i,j] et V[i,j] sont les dérivées partielles de l'image, alors

$$G[i,j,:] = [H[i,j], V[i,j]]$$

est le gradient de l'image, à la position (i,j)

 Une détection des contours peut être calculée à l'aide de la norme euclidienne de ces gradients

$$E[i,j] = sqrt(V[i,j]**2 + H[i,j]**2) = sqrt(sum(G[i,j,:]**2))$$

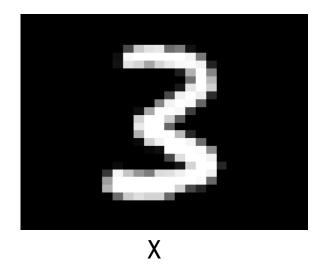
norme du vecteur G[i,j,:]

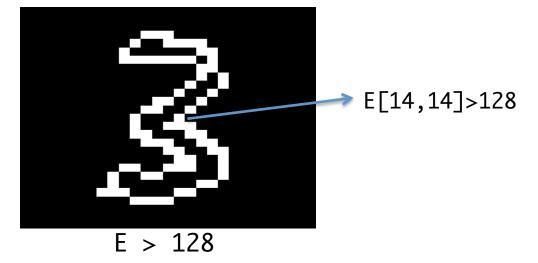
Contours à partir des gradients d'image

 Un pixel ferait partie d'un contour si la somme des variations (positive ou négative) horizontale et verticale est élevée

$$E[i,j] = sqrt(V[i,j]**2 + H[i,j]**2)$$

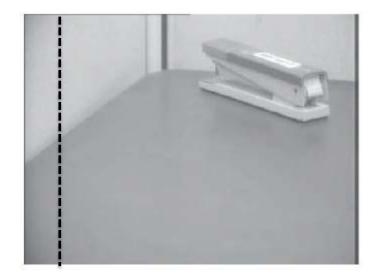
On applique un seuil pour déterminer si contour ou pas



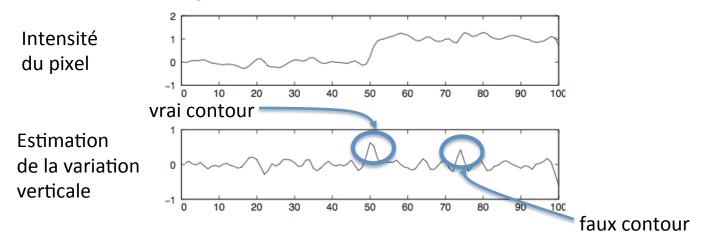


Hugo Larochelle et Froduald Kabanza

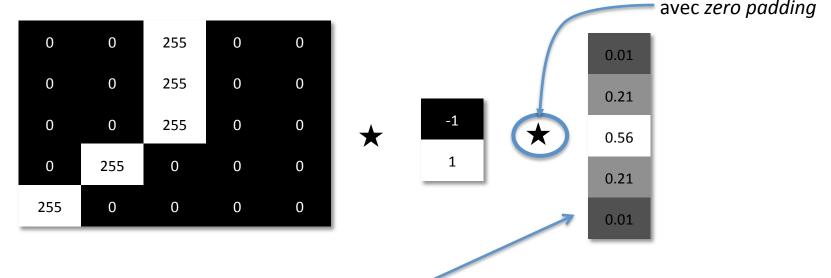
Sur des images plus complexes, l'estimation des variations sera bruitée



Sur de vraies images, l'estimation des variations sera bruitée

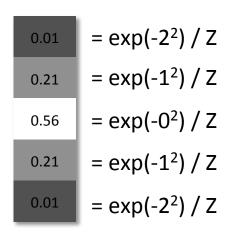


 Pour éliminer la détection de ces faux contours, on applique une deuxième corrélation pour lisser le résultat



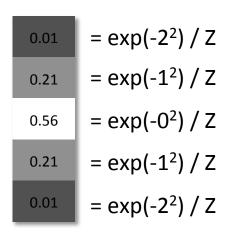
Le filtre utilisé est appelé filtre gaussien

 Pour éliminer la détection de ces faux contours, on applique une deuxième corrélation pour lisser le résultat



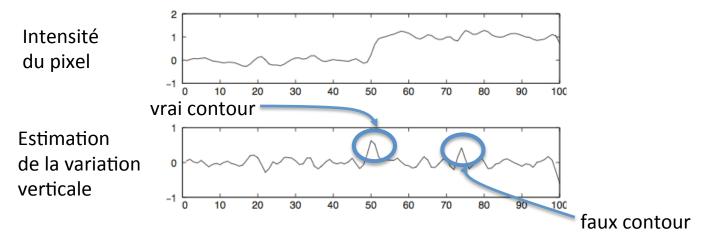
constante de normalisation
$$Z = \exp(-2^2) + \exp(-1^2) + \exp(-0^2) + \exp(-1^2) + \exp(-2^2)$$

 Pour éliminer la détection de ces faux contours, on applique une deuxième corrélation pour lisser le résultat



Formule générale du filtre gaussien

Sur de vraies images, l'estimation des variations sera bruitée



Si on va plus loin...

- L'estimation des gradients tel que présentée (X[i,j+1] X[i,j]) peut être améliorée
 - voir les filtres de Sobel (Sobel operator) http://en.wikipedia.org/wiki/Sobel operator
- La détection des contours à l'aide d'un simple seuil peut être améliorée
 - voir le filtre de Canny (Canny edge detector)
 http://en.wikipedia.org/wiki/Canny edge detector
- On peut extraire à partir des contours l'information sur la présence de lignes droites ou de cercles (ex.: un robot qui veut détecter les limites d'une pièce)
 - http://en.wikipedia.org/wiki/Hough_transform