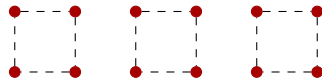


TD13 - Algorithmes d'approximation

Exercice 1

Pour tout entier naturel k non nul, on considère un ensemble V de $4k$ points formant les sommets de k carrés identiques alignés et disjoints, de côté 1, distants de 1.

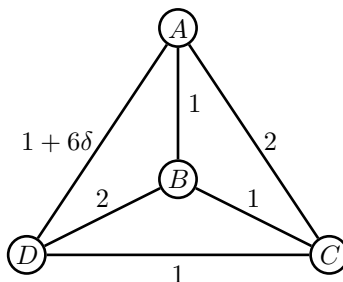


Exemple avec $k = 3$ carrés et $4k = 12$ points.

Question 1.

- 1.1. Construire des tournées sur V en suivant l'algorithme du point le plus proche : on part d'un point quelconque de V . À chaque étape, on ajoute au chemin courant le point libre le plus proche du dernier point atteint. Une fois le dernier point sélectionné, on revient au point initial.
- 1.2. Quelle est la nature de cet algorithme ?
- 1.3. Quelle est sa complexité temporelle ?
- 1.4. La construction d'une tournée aléatoire serait-elle plus efficace ? Serait-elle optimale en temps ? en longueur ?

Question 2. On considère l'ensemble des points $V = \{A, B, C, D\}$ et les distances entre ces points sont données sur le schéma suivant. δ est un nombre réel positif.



Question 3. Partant du point A , quelle longueur de tournée, notée $\text{GREEDY}(V)$, un algorithme glouton renvoie-t-il ?

Question 4. Quelle est celle d'une tournée optimale, notée $\text{OPT}(V)$?

Question 5. Pourquoi l'algorithme glouton ici mis en œuvre n'est pas une α -approximation ?

Exercice 2

Le problème du voyageur de commerce (TSP) est non seulement difficile à résoudre mais il est également difficile à approximer. Aucun algorithme polynomial ne peut l'approximer avec un facteur constant, sauf si les classes P et NP sont égales. Pour établir ce résultat, on procède par *réduction*. Le problème réduit est celui du cycle hamiltonien HAMCYCLE qui consiste à déterminer si un graphe donné possède un cycle ne passant qu'une seule fois par chacun de ses sommets.

Soit $H = (V_H, E_H)$ un graphe à n sommets et d_H la distance définie par :

$$d_H(u, v) = \begin{cases} 1 & \text{si } \{u, v\} \in E_H \\ n^2 & \text{sinon.} \end{cases}$$

La paire (V_H, d_H) définit une *instance* particulière de TSP.

Question 1. Soit A une α -approximation de TSP où α est une constante. Montrer que $A(V_H, d_H) < n^2$ si et seulement si H possède un cycle hamiltonien.

Question 2. Si une telle approximation de TSP existe, proposer un algorithme qui permet de résoudre HAMCYCLE .

Question 3. Conclure sachant que HAMCYCLE est NP-complet.

Exercice 3

L'algorithme de Christofides est une 1.5-approximation de TSP et constitue, à ce jour, l'un des meilleurs algorithmes d'approximation pour le TSP métrique. Il utilise la notion de *couplage parfait* de poids minimum. Il s'agit d'apparier les sommets d'un graphe pondéré (G, w) par des arêtes indépendantes de G , deux arêtes ne pouvant avoir d'extrémité commune. Un *couplage parfait* est une forêt couvrante F où chaque composante est composée d'une seule arête.

Question 1. Quelle condition simple sur son nombre de sommets un graphe doit-il vérifier pour pouvoir apparier tous ses sommets par des arêtes indépendantes ? Proposer un exemple où même si cette condition est satisfaite, G ne possède pas de couplage parfait.

Question 2. Parmi tous les couplages F de (G, w) , on cherche celui de poids $w(F)$ minimum. S'il en existe un, un couplage parfait minimum peut être calculé à l'aide d'un algorithme déterministe de complexité $O(n^3)$ où n désigne la taille du graphe. On propose l'algorithme d'approximation dit de Christofides ci-dessous.

Algorithme 1 : Algorithme CHRISTOFIDESAPPROX

Entrée : une instance (V, d) de TSP

Sortie : une tournée, ie un ordre sur les points de V

- 1 calculer un arbre couvrant de poids minimum T sur le graphe complet défini par V et les arêtes valuées par d
 - 2 calculer l'ensemble I des sommets T de degré impair
 - 3 calculer le couplage parfait de poids minimum F pour le graphe induit par I
 - 4 la tournée est définie par le circuit eulérien du multigraphe $T \cup F$ dans lequel on ignore les sommets déjà visités
 - 5 **renvoyer** la tournée
-

□ 2.1. Justifier la validité de l'algorithme et que sa complexité est polynomiale.

□ 2.2. Montrer que son facteur d'approximation est $1/2$.

Exercice 4

On considère le problème d'optimisation SUBSETSUM suivant.

♦ **Entrée :** un tableau $T = [t_1, \dots, t_n]$ d'entiers naturels et $C \in \mathbb{N}$.

♦ **Sortie :** un sous ensemble $I \subset \llbracket 1, n \rrbracket$ tel que $\sum_{i \in I} t_i \leq C$.

♦ **Optimisation :** maximiser $\sum_{i \in I} t_i$.

La version décisionnelle de ce problème est NP-complète.

Question 1. On propose d'approcher une solution à SUBSETSUM à l'aide de l'algorithme glouton suivant.

```

1  $S \leftarrow 0$ 
2  $I \leftarrow \emptyset$ 
3 pour  $i$  allant de 1 à  $n$  faire
4   si  $S + t_i \leq C$  alors
5      $S \leftarrow S + t_i$ 
6      $I \leftarrow I \cup \{i\}$ 
7 renvoyer  $I$ 
```

Montrer que cet algorithme n'est pas un algorithme d'approximation à facteur constant pour SUBSETSUM.

Question 2. On modifie l'algorithme précédent de sorte à considérer les t_i par ordre décroissant de valeur plutôt que par ordre croissant d'indice. Cela définit un algorithme noté A .

□ 2.1. Déterminer la complexité temporelle de A .

□ 2.2. Montrer que A est une $1/2$ -approximation de SUBSETSUM.

□ 2.3. Le facteur d'approximation de A , au moins égal à $1/2$, est-il le meilleur pour cet algorithme ?