# МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА) Кафедра МО ЭВМ

# ОТЧЕТ

по лабораторной работе №5 по дисциплине «Искусственные нейронные сети»

Тема: Распознавание объектов на фотографиях

Студент гр. 7383	 Ласковенко Е.А
Преподаватель	Жукова Н. А.

Санкт-Петербург 2020

## Цель работы.

Реализовать классификацию небольших изображений по десяти классам: самолет, автомобиль, птица, кошка, олень, собака, лягушка, лошадь, корабль и грузовик

### Задачи.

- Ознакомиться со сверточными нейронными сетями
- Изучить построение модели в Keras в функциональном виде
- Изучить работу слоя разреживания (Dropout)

### Требования.

- 1. Построить и обучить сверточную нейронную сеть
- 2. Исследовать работу сеть без слоя Dropout
- 3. Исследовать работу сети при разных размерах ядра свертки

# Ход работы.

- 1. Была создана модель сверточной нейронной сети в функциональном виде и настроены параметры обучения. Код программы представлен в приложении A.
- 2. Для исследования влияния слоев разреживания на работу сети выберем 2 конфигурации моделей: конфигурацию без слоев Dropout и конфигурацию с этими слоями. Обучим две модели при одинаковых параметрах обучения и оценим нейронные сети. Графики ошибок и точностей для моделей представлены на рис. 1-4.

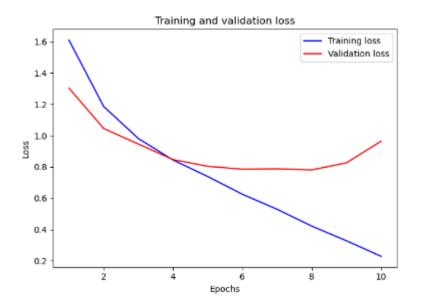


Рисунок 1 — График ошибок модели без слоев Dropout

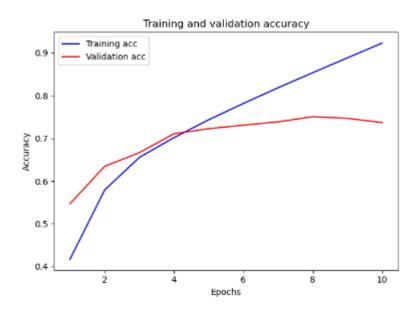


Рисунок 2 — График точности модели без слоев Dropout

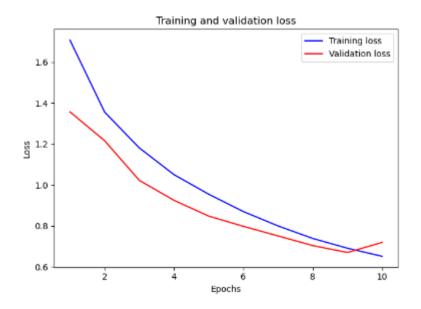


Рисунок 3 — График ошибок модели со слоями Dropout

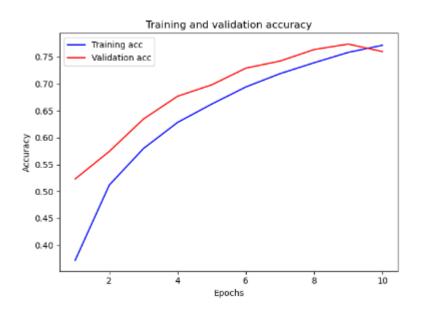


Рисунок 4 — График точности модели со слоями Dropout

Как видно из графиков в обучении модели без слоев разрежения, начиная с 5-ей эпохи, началось переобучение, в то время как со слоями разрежения значения потерь на контрольной выборке не возрастали, что говорит о необходимости добавления слоев разрежения в конфигурацию модели.

3. Для исследования работы сети при разных размерах ядра свертки будем рассматривать конфигурации моделей с размерами ядер 3x3,5x5,7x7. Графики ошибок и точностей для моделей представлены на рис. 5-10.

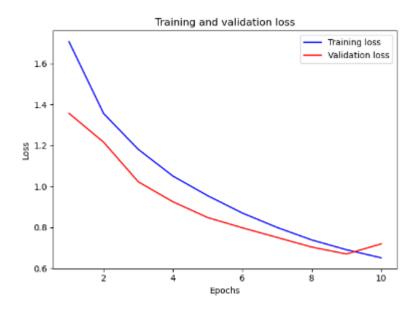


Рисунок 5 — График ошибок модели с размером ядра 3х3

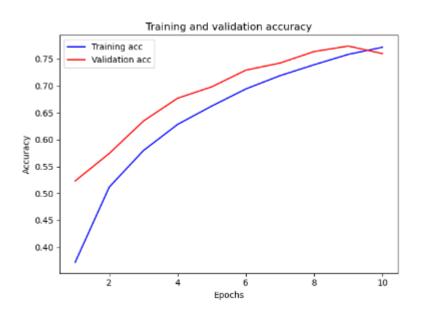


Рисунок 6 — График ошибок модели с размером ядра 3x3

Точность на контрольной выборке – 0.62.

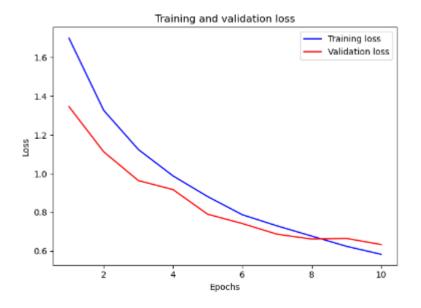


Рисунок 7 — График ошибок модели с размером ядра 5x5

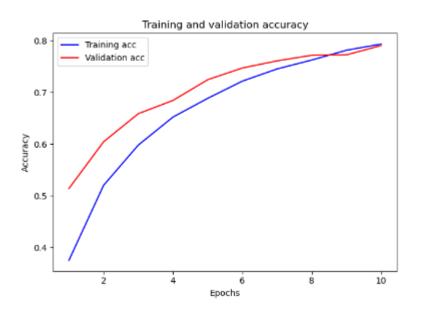


Рисунок 8 — График ошибок модели с размером ядра 5x5 Точность на контрольной выборке — 0.67.

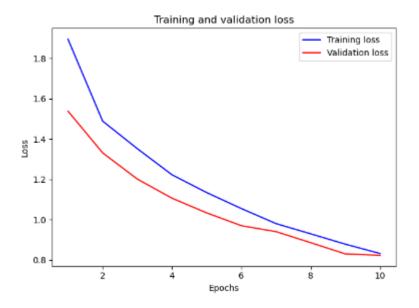


Рисунок 9 — График ошибок модели с размером ядра 7х7

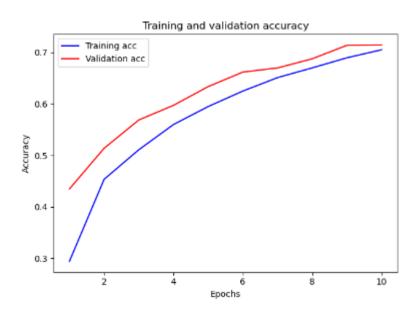


Рисунок 10 – График ошибок модели с размером ядра 7х7

Точность на контрольной выборке – 0.54.

По графикам и результатам точности на контрольных выборках можно сделать вывод о том, что для заданных параметров обучения и текущей конфигурации наилучшее значение размерности ядра – 5x5, так как при этой размерности достигается наибольшая итоговая точность сети при обучении и наименьшее значение потерь, как и наибольшая точность на

контрольной выборке. Дальнейшее увеличение размерности приводит к уменьшению итоговой точности сети и возрастанию потерь сети.

# Вывод.

В ходе выполнения данной работы была создана сверточная нейронная сеть для распознавания объектов на фотографиях, а также исследовано влияние слоев разрежения и размерность ядра на работу сети.

### Приложения

### Приложение А

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from keras.datasets import cifar10
from keras.layers import Input, Convolution2D, MaxPooling2D, Dense,
Dropout, Flatten
from keras.models import Model
from keras.utils import np utils
# Setting hyper-parameters:
batch size = 300
num_epochs = 10
kernel size = 5
pool size = 2
conv_depth_1 = 32
conv depth 2 = 64
hidden size = 512
with dropout = True
if with dropout:
    drop prob 1 = 0.25
    drop_prob_2 = 0.5
# Loading data:
(X train, y_train), (X_test, y_test) = cifar10.load_data()
num_train, depth, height, width = X_train.shape
num_test = X_test.shape[0]
num classes = np.unique(y train).shape[0]
# Normalizing data:
X train = X train.astype('float32')
X test = X test.astype('float32')
X_train /= np.max(X_train)
X_test /= np.max(X_train)
# Converting labels:
Y_train = np_utils.to_categorical(y_train, num_classes)
Y test = np utils.to categorical(y test, num classes)
# Building model:
inp = Input(shape=(depth, height, width))
conv 1 = Convolution2D(conv depth 1, kernel size, kernel size,
border mode='same', activation='relu')(inp)
conv 2 = Convolution2D(conv depth 1, kernel size, kernel size,
border mode='same', activation='relu')(conv 1)
pool 1 = MaxPooling2D(pool size=(pool size, pool size))(conv 2)
if with dropout:
    drop 1 = Dropout(drop prob 1)(pool 1)
```

```
conv 3 = Convolution2D(conv depth 2, kernel size, kernel size,
border mode='same', activation='relu')(drop 1 if with dropout else
pool 1)
conv 4 = Convolution2D(conv depth 2, kernel size, kernel size,
border mode='same', activation='relu')(conv 3)
pool 2 = MaxPooling2D(pool size=(pool size, pool size))(conv 4)
if with dropout:
    drop 2 = Dropout(drop prob 1)(pool 2)
flat = Flatten()(drop_2 if with_dropout else pool_2)
hidden = Dense(hidden size, activation='relu')(flat)
if with dropout:
    drop 3 = Dropout(drop prob 2)(hidden)
out = Dense(num classes, activation='softmax')(drop 3 if
with dropout else hidden)
model = Model(input=inp, output=out)
model.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer='adam',
metrics=['accuracy'])
# Fitting model:
h = model.fit(X train, Y train, batch size=batch size,
nb epoch=num_epochs, verbose=1, validation_split=0.1)
print(model.evaluate(X_test, Y_test, verbose=1))
# Plotting:
loss = h.history['loss']
val_loss = h.history['val loss']
acc = h.history['accuracy']
val_acc = h.history['val_accuracy']
epochs = range(1, len(loss) + 1)
plt.plot(range(1, num_epochs + 1), loss, 'b', label='Training loss')
plt.plot(range(1, num_epochs + 1), val_loss, 'r', label='Validation
loss')
plt.title('Training and validation loss')
plt.xlabel('Epochs')
plt.ylabel('Loss')
plt.legend()
plt.show()
plt.clf()
plt.plot(range(1, num epochs + 1), acc, 'b', label='Training acc')
plt.plot(range(1, num epochs + 1), val acc, 'r', label='Validation
acc')
plt.title('Training and validation accuracy')
plt.xlabel('Epochs')
plt.ylabel('Accuracy')
plt.legend()
plt.show()
```