## Chap b. Branch-and-Bound

- 1. Illustrating Branch-and-Bound with the 0-1 Knapsack Problem
- 2. The Traveling Salesperson Problem

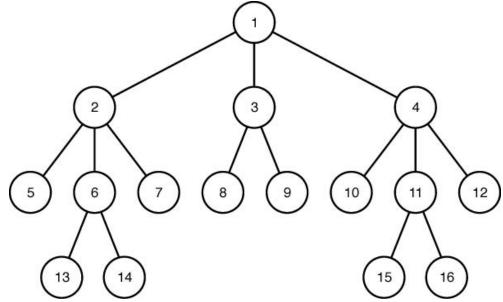
### **Branch-and-Bound**



### **Branch-and-Bound**

- □ Branch-and-Bound (분기한정법)
  - Similar to backtracking
    - A state space tree is used to solve a problem
  - Differences
    - (1) Doesn't limit to any particular way of traversing the tree
    - (2) Used only for optimization problems
  - Design strategy
    - Compute a number (bound) at a node to determine whether the node is promising
    - The number is a bound on the value of the solution that could be obtained by expanding beyond the node
    - If that bound is no better than the value of the best solution found so far, the node is nonpromising; otherwise promising.

- □ Breadth-first Search (너비우선검색) 순서
  - (1) 뿌리마디를 먼저 검색한다.
  - (2) 다음에 수준 1에 있는 모든 마디를 검색한다.(왼쪽에서 오른쪽으로)
  - (3) 다음에 수준 2에 있는 모든 마디를 검색한다 (왼쪽에서 오른쪽으로)
  - **(4)** ...



- □ 일반적인 너비 우선 검색 알고리즘
  - 되부름(recursive) 알고리즘을 작성하기는 상당히 복잡하다. Queue를 사용

```
void breadth_first_search(tree T) {
    queue_of_node Q;
    node u, v;
                        // Initialize Q to be empty
    initialize(0);
    v = root of T;
    visit v;
    enqueue(Q,v);
    while(!empty(Q)) {
       dequeue(Q,v);
       for(each child u of v) {
          visit u;
          enqueue(Q,u);
```

Ex 6.1 (Same as Ex 5.6)

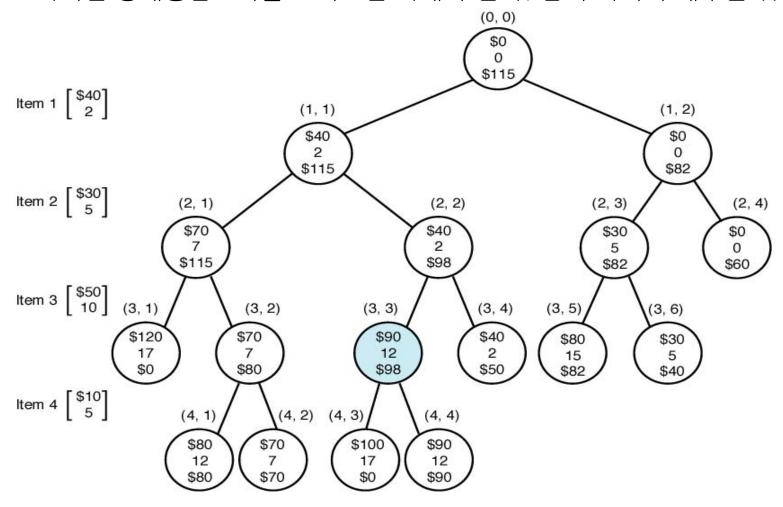
$$n=4, \ W=16$$
이고,  $i$   $p_i$   $w_i$   $\frac{p_i}{w_i}$  일때,  $1$  \$40 2 \$20 2 \$30 5 \$6 3 \$50 10 \$5 4 \$10 5 \$2

- Do a breadth-first search (instead of a depth-first search)
- Let weight & profit be the total weight & total profit up to a node

$$totweight = weight + \sum_{j=i+1}^{k-1} w_j$$

$$bound = \left(profit + \sum_{j=i+1}^{k-1} p_j\right) + (W - totweight) \times \frac{p_k}{w_k}$$

 앞에서와 같은 예를 사용하여 분기한정 가지치기로 너비우선검색을 하여 가지친 상태공간트리를 그려보면 아래와 같다. 검색 마디의 개수는 17이다.



```
void breadth first branch and bound(state space tree T, number& best) {
   queue of node Q;
   node u, v;
   initialize(0);
                                      // Initialize Q to be empty
                                      // Visit root
   v = root of T;
   enqueue(Q,v);
   best = value(v);
   while(!empty(Q)) {
      dequeue(Q,v);
      for(each child u of v) {      // Visit each child
           if(value(u) is better than best)
              best = value(u);
           if(bound(u) is better than best)
               enqueue(Q,u);
```

- Algorithm 6.1: The Breadth-First-Search with Branch-and-Bound
   Pruning Algorithm for the 0-1 Knapsack Problem
  - Problem: Let *n* items be given, where each item has a *weight* and a *profit*. Let *W* be given. Determine a set of items with maximum total profit, under the constraint that the sum of their weights cannot exceed *W*.
  - Inputs : n, W, w[1..n], p[1..n]. w and p arrays are containing positive integers sorted in nonincreasing order according to the values of p[i]/w[i].
  - Outputs : maxprofit.

```
Struct node {
    int level;
    int profit;
    int weight;
}
```

```
void knapsack2(int n, const int p[], cont int w[], int W,
               int &maxprofit) {
  queue_of_node Q; node u, v;
  initialize(0);
  v.level =0; v.profit = 0; v.weight = 0; maxprofit = 0;
  enqueue(Q, v);
  while (!empty(Q)) {
     dequeue(Q, v); u.level = v.level+1;
     u.profit = v.profit + p[u.level];
     u.weight = v.weight + w[u.level];
     if ((u.weight <= W) && (u.profit > maxprofit))
         maxprofit = u.profit;
     if (bound(u)>maxprofit) enqueue(0, u);
     u.weight = v.weight;
     u.profit = v.profit;
     if (bound(u)>maxprofit) enqueue(Q, u);
```

```
float bound(node u) {
  index j, k; int totweight; float result;
  if (u.weight >= W)
    return 0;
  else {
     result = u.profit; j = u.level +1; totweight = u.weight;
     while ((j \le n) \&\& (totweight + w[j] \le W))
          totweight = totweight + w[j];
          result = result + p[j];
          j++;
    k = j;
     if (k \le n)
          result = result + (W - totweight)*p[k]/w[k];
     return result;
```

- □ 최적의 해답에 더 빨리 도달하기위한 전략:
  - 1. 주어진 마디의 모든 자식마디를 검색한 후,
  - 2. 유망하면서 확장되지 않은(unexpanded) 마디를 살펴보고,
  - 3. 그 중에서 가장 좋은(최고의) 한계치(bound)를 가진 마디를 확장
- □ 최고우선검색(Best-First Search)은 너비우선검색에 비해서 좋아짐

- □ 최고우선검색 전략
  - 최고의 한계를 가진 마디를 우선적으로 선택하기 위해서 우선순위 대기열(Priority Queue)을 사용
  - 우선순위 대기열은 힙(heap)을 사용하여 효과적으로 구현

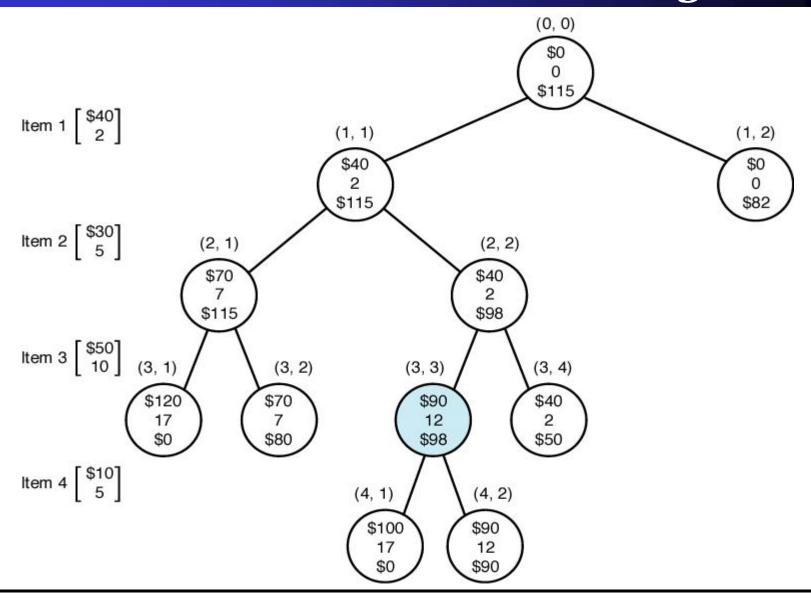
■ Ex 6.2 (Same as Ex 5.6)

$$n = 4$$
,  $W = 16$ 

 앞에서와 같은 예를 사용하여 분기한정 가지치기로 최고우선검색을 하여 가지친 상태공간트리를 그려보면, 다음 장과 같다.

13

• 이때 검색하는 마디의 개수는 11이다.



□ 분기한정 최고우선검색 알고리즘

```
void best first branch and bound (state space tree T, number best)
  priority queue of node PQ;
  node u,v;
                                   // initialize PQ to empty
   initialize(PO);
  v = root of T;
  best = value(v);
   insert(PQ,v);
   while(!empty(PQ)) {
                                 // Remove node with best bound
     remove(PO,v);
     if(bound(v) is better than best) // Check if node is still
                                       // promising
        for(each child u of v) {
            if(value(u) is better than best)
               best = value(u);
            if(bound(u) is better than best)
                insert(PQ,u);
```

□ Algorithm 6.2: The Best-First-Search with Branch-and-Bound Pruning Algorithm for the 0-1 Knapsack Problem

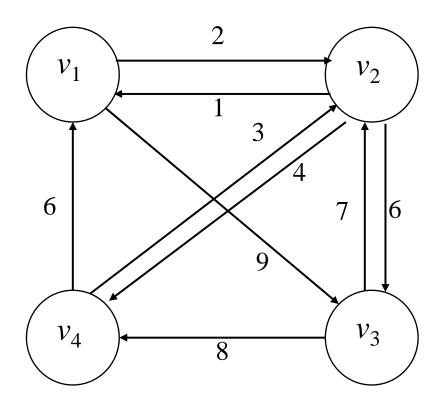
```
struct node {
    int level;
    int profit;
    int weight;
    float bound;
}
```

```
while (!empty(Q)) {
                             // Remove nod with
  remove(PQ, v);
                             // best bound
  if(v.bound > maxprofit) { // Check if node is still
     u.level = v.level+1; // promising.
     u.profit = v.profit + p[u.level];
     u.weight = v.weight + w[u.level];
     if ((u.weight <= W) && (u.profit > maxprofit))
        maxprofit = u.profit;
     u.bound = bound(u);
     if (bound(u) > maxprofit) insert (PQ, u);
     u.bound = bound(u);  // the next item.
     if (u.bound > maxprofit) insert (PQ, u);
```

#### □ The Traveling Salesperson Problem (Review)

- 외판원의 집이 위치하고 있는 도시에서 출발하여
   다른 도시들을 각각 한번씩만 방문하고, 다시 집으로 돌아오는 가장 짧은 일주여행경로(tour)를 결정하는 문제.
- 이 문제는 음이 아닌 가중치가 있는, 방향성 그래프로 나타낼 수 있다.
- 그래프 상에서 일주여행경로(tour, Hamiltonian circuits)는 한 정점을 출발하여 다른 모든 정점을 한번씩만 거쳐서 다시 그 정점으로 돌아오는 경로이다.
- 여러 개의 일주여행경로 중에서 길이가 최소가 되는 경로가 최적일주여행경로(optimal tour)가 된다.
- 무작정 알고리즘:
  - 가능한 모든 일주여행경로를 다 고려한 후,그 중에서 가장 짧은 일주여행경로를 선택한다.
  - 가능한 일주여행경로의 총 개수는 (*n* 1)!

□ Ex) 가장 최적이 되는 일주여행경로는? (Ref. Section 3.6)



- □ 동적계획법을 이용한 접근방법 (Review)
  - V는 모든 정점의 집합이고, A는 V의 부분집합이라고 하자.
     그리고 D[v<sub>i</sub>][A]는 A에 속한 각 정점을 정확히 한번씩 만 거쳐서 v<sub>i</sub>에서 v<sub>1</sub>로 가는 최단경로의 길이라고 하자.
     그러면 위의 예제에서 D[v<sub>2</sub>][{v<sub>3</sub>, v<sub>4</sub>}]의 값은?
  - 최적 일주여행경로의 길이:

$$D[v_1][V - \{v_1\}] = min_{2 \le j \le n}(W[1][j] + D[v_j][V - \{v_1, v_j\}])$$

일반적으로 표시하면  $i \neq 1$ 이고,  $v_i$ 가 A에 속하지 않을 때, 다음과 같이 된다.

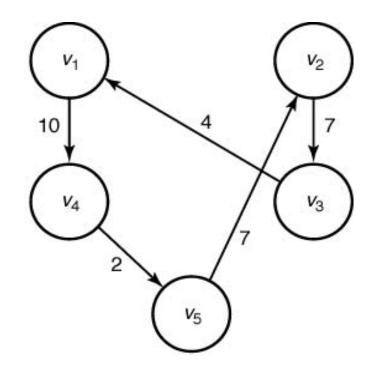
$$D[v_i][A] = min_{v_j \in A}(W[i][j] + D[v_j][A - \{v_j\}]) \text{ if } A \neq 0$$

$$D[v_i][0] = W[i][1]$$

- □ 외판원문제: 분기한정법
  - n = 40일 때, 동적계획법 알고리즘은 6년 이상이 걸린다.  $(\Theta(n^2 2^n))$  그러므로 분기한정법을 시도해 본다.

Ex) 다음 인접행렬로 표현된 그래프를 살펴보시오.

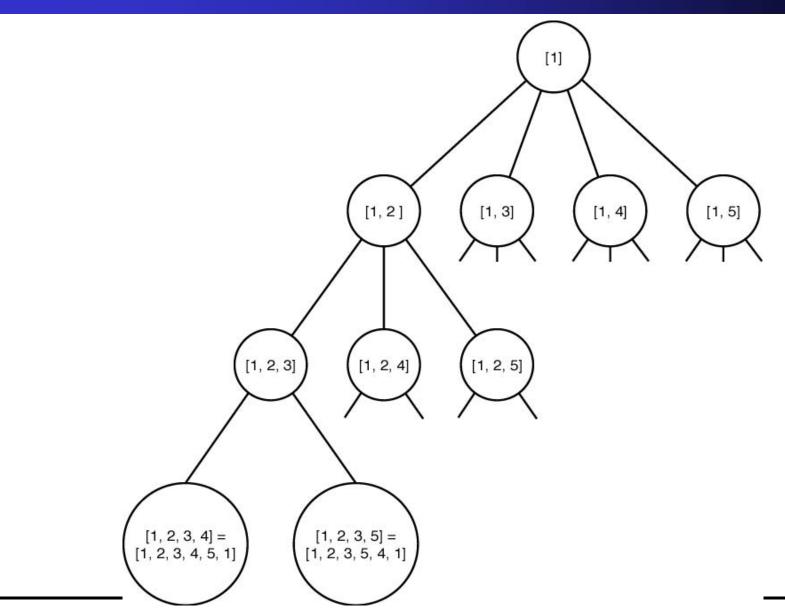
0	14	4	10	20
14	0	7	8	7
4	5	0	7	16
11	7	9	0	2
18	7	17	4	0



21

#### □ 상태공간트리 구축방법

- 각 마디는 출발 마디로부터의 일주여행경로를 나타내게 된다.
- 몇 개 만 예를 들어 보면, 뿌리마디의 여행 경로는 [1]이 되고, 뿌리마디에서 뻗어 나가는 수준 1에 있는 여행경로는 각각 [1,2], [1,3], ..., [1,5]가 되고, 마디 [1,2]에서 뻗어 나가는 수준 2에 있는 마디들의 여행경로는 각각 [1,2,3],...,[1,2,5]가 되고, 이런 식으로 뻗어 나가서 잎마디에 도달하게 되면 완전한 일주여행경로를 가지게 된다.
- 따라서 최적일주여행경로를 구하기 위해서는 잎마디에 있는 일주여행경로를 모두 검사하여 그 중에서 가장 길이가 짧은 일주여행경로를 찾으면 된다.
- 참고: 위 예에서 각 마디에 저장되어 있는 마디가 4개가 되면 더 이상 뻗어 나갈 필요가 없다.
   왜냐하면, 남은 경로는 더 이상 뻗어 나가지 않고도 알 수 있기 때문이다.



#### Compute the lower bounds

Lower bounds on the cost of leaving 5 vertices

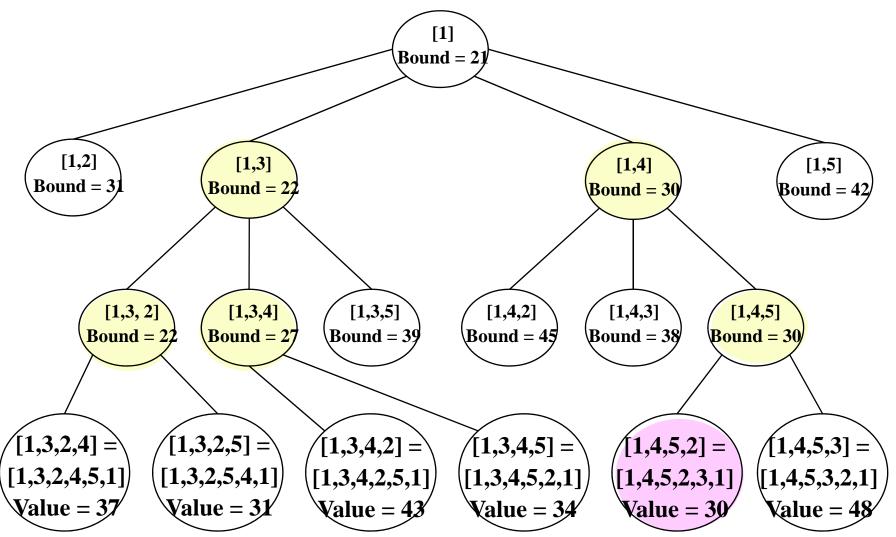
- $v_1 \min(14, 4, 10, 20) = 4$
- $v_2 \min(14, 7, 8, 7) = 7$
- $V_3 \min(4, 5, 7, 16) = 4$
- $V_4 \min(11, 7, 9, 2) = 2$
- $V_5 \min(18, 7, 17, 4) = 4$
- $\bullet$  4 + 7 + 4 + 2 + 4 = 21

- Suppose we have visited [1,2]

  Make  $V_2$  as a second vertex on the tour
  - $\bullet$   $V_1$  14
  - $v_2 \min(7, 8, 7) = 7$
  - $v_3 \min(4, 7, 16) = 4$
  - $v_4 \min(11, 9, 2) = 2$
  - $V_5 \min(18, 17, 4) = 4$
  - $\bullet$  14 + 7 + 4 + 2 + 4 = 31

- □ 분기한정 최고우선검색
  - 분기한정 가지치기로 최고우선 검색을 사용하기 위해서 각 마디의 <u>한계치</u>를 구할 수 있어야 한다.
  - 이 문제에서는 주어진 마디에서 뻗어 나가서 얻을 수 있는 여행 경로 길이의 하한(최소치)을 구하여 한계치로 한다. 그리고 각 마디를 검색할 때 최소여행경로의 길이보다 한계치가 작은 경우 그 마디는 유망하다고 한다.
  - 최소여행경로의 초기값은 ∞로 놓는다.
     따라서 완전한 여행경로를 처음 얻을 때 까지는 한계치가 무조건 최소여행경로의 길이 보다 작게 되므로 모든 마디는 유망하다.
  - 각 마디의 한계치는 어떻게 구하나?
     [1,...,k]의 여행경로를 가진 마디의 한계치는 다음과 같이 구한다.
     Let: A = V-([1,...,k] 경로에 속한 모든 마디의 집합)
     bound = [1,...,k] 경로 상의 총거리
    - + 🗸에서 🗚에 속한 정점으로 가는 이음선의 길이들 중에서 최소치
    - +  $\Sigma_{i \in A}(\nu_i)$ 에서 A- $\{\nu_i\}$ 에 속한 정점으로 가는 이음선의 길이들 중에서 최소치)

 $\mathbf{Ex} \ \mathbf{6.3}$  분기한정 가지치기로 최고우선검색을 하여 상태공간트리 구축



- Algorithm 6.2: The Best-First-Search with Branch-and-Bound
   Pruning Algorithm for the Traveling Salesperson Problem
  - Problem : Algorithm 3.11과 동일
  - Inputs : Algorithm 3.11과 동일
  - Outputs: minlength (the length of optimal tour), opttour (the path of optimal tour)

```
struct node {
   int level;
   ordered_set path;
   number bound;
}
```

```
while (!empty(PQ)) {
  remove(PQ, v);
  if (v.bound < minlength) {</pre>
    u.level = v.level + 1;
    for ((all i such that 2 \le i \le n) && (i is not in v.path))
       u.path = v.path;
       put i at the end of u.path;
       if (u.level == n-2) {
          put index of only vertex
          not in u.path at the end of u.path;
          put i at the end of u.path;
          if (length(u)<minlength) {</pre>
               minlength = length(u);
               opttour = u.path;
       else {
          u.bound = bound(u);
          if (u.bound < minlength) insert(PQ, u);
```

#### □ 분석

- 이 알고리즘은 방문하는 마디의 개수가 더 적다.
- 그러나 아직도 알고리즘의 시간복잡도는 지수적이거나 그보다 못하다!
- 즉, n = 40이 되면 문제를 풀 수 없는 것과 다름없다고 할 수 있다.
- 다른 방법이 있을까?
  - 근사(approximation) 알고리즘
    - 최적의 해답을 준다는 보장은 없지만, 무리없이 최적에 가까운 해답을 주는 알고리즘.