1. 假設原始圖像其中一點以向量形式表示 $a = \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z' \end{bmatrix}$  · 對應到轉換後的圖像點 $b = \begin{bmatrix} X' \\ Y' \\ Z' \end{bmatrix}$  · 則可以將此關係式表示成b = Ta · 其中 $T = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix}$  為透視變換矩陣。因為圖像為二維平面,因此Z = Z' = 1 · 經過矩陣乘法後可以得到 $X' = a_{11}X + a_{12}Y + a_{13}$  · 同理可得Y'及Z' · 又Z' = 1 · 實際上X'和Y'轉換後的結果應為 $X' = \frac{a_{11}X + a_{12}Y + a_{13}}{a_{31}X + a_{32}Y + a_{33}}$ 和 $Y' = \frac{a_{21}X + a_{22}Y + a_{23}}{a_{31}X + a_{32}Y + a_{33}}$  · 令 $a_{33} = 1$  · 則可將前述方程式寫作 $X' = a_{11}X + a_{12}Y + a_{13} - a_{31}XX' - a_{32}YX'$  · 因為 $a_{11} \sim a_{32}$ 共有八個未知數,需要四組聯立方程組(即為四個點,四組(X,Y)),可以表示成如下方程式:

$$\begin{bmatrix} X_1 & Y_1 & 1 & 0 & 0 & 0 & -X_1X'_1 & -Y_1X'_1 \\ 0 & 0 & 0 & X_1 & Y_1 & 1 & -X_1Y'_1 & -Y_1Y'_1 \\ X_2 & Y_2 & 1 & 0 & 0 & 0 & -X_2X'_2 & -Y_2X'_2 \\ 0 & 0 & 0 & X_2 & Y_2 & 1 & -X_2Y'_2 & -Y_2Y'_2 \\ X_3 & Y_3 & 1 & 0 & 0 & 0 & -X_3X'_3 & -Y_3X'_3 \\ 0 & 0 & 0 & X_3 & Y_3 & 1 & -X_3Y'_3 & -Y_3Y'_3 \\ X_4 & Y_4 & 1 & 0 & 0 & 0 & -X_4X'_4 & -Y_4X'_4 \\ 0 & 0 & 0 & X_4 & Y_4 & 1 & -X_4Y'_4 & -Y_4Y'_4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_{11} \\ a_{12} \\ a_{21} \\ a_{22} \\ a_{23} \\ a_{31} \\ a_{32} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} X'_1 \\ Y'_1 \\ X'_2 \\ Y'_2 \\ X'_3 \\ X'_4 \\ Y'_4 \end{bmatrix}$$

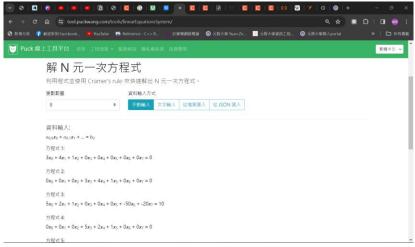
以原始點(3, 4), (5, 2), (7, 8), (2, 9)轉換到(0, 0), (10, 0), (10, 10), (0, 10)為例 · 代入上述方程式:

$$\begin{bmatrix} 3 & 4 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 4 & 1 & 0 & 0 \\ 5 & 2 & 1 & 0 & 0 & 0 & -50 & -20 \\ 0 & 0 & 0 & 5 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 7 & 8 & 1 & 0 & 0 & 0 & -70 & -80 \\ 0 & 0 & 0 & 7 & 8 & 1 & -70 & -80 \\ 2 & 9 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 9 & 1 & -20 & -90 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_{11} \\ a_{12} \\ a_{13} \\ a_{21} \\ a_{23} \\ a_{31} \\ a_{32} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 10 \\ 10 \\ 0 \\ 10 \end{bmatrix}$$

得解(四捨五入至小數後第二位):

$$\begin{bmatrix} a_{11} \\ a_{12} \\ a_{13} \\ a_{21} \\ a_{22} \\ a_{23} \\ a_{31} \\ a_{32} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -5.31 \\ -1.08 \\ 20.54 \\ -3.24 \\ -3.24 \\ 22.70 \\ -0.30 \\ -0.19 \end{bmatrix}$$

## (此部分我使用線上網頁工具解方程組,以下紅框內為網頁內容截圖)



## 方程式 1: $3x_0 + 4x_1 + 1x_2 + 0x_3 + 0x_4 + 0x_5 + 0x_6 + 0x_7 = 0$ 方程式 2: $0x_0 + 0x_1 + 0x_2 + 3x_3 + 4x_4 + 1x_5 + 0x_6 + 0x_7 = 0$ 方程式 3: $5x_0 + 2x_1 + 1x_2 + 0x_3 + 0x_4 + 0x_5 + -50x_6 + -20x_7 = 10$ 方程式 4: $0x_0 + 0x_1 + 0x_2 + 5x_3 + 2x_4 + 1x_5 + 0x_6 + 0x_7 = 0$ 方程式 5: $7x_0 + 8x_1 + 1x_2 + 0x_3 + 0x_4 + 0x_5 + -70x_6 + -80x_7 = 10$ 方程式 6: $0x_0 + 0x_1 + 0x_2 + 7x_3 + 8x_4 + 1x_5 + -70x_6 + -80x_7 = 10$ 方程式 7: $2x_0 + 9x_1 + 1x_2 + 0x_3 + 0x_4 + 0x_5 + 0x_6 + 0x_7 = 0$ 方程式 8: $0x_0 + 0x_1 + 0x_2 + 2x_3 + 9x_4 + 1x_5 + -20x_6 + -90x_7 = 10$

## 解答:

 $x_0 = -5.405405405405409$ 

 $x_1 = -1.0810810810810823$ 

 $x_2 = 20.540540540540555$ 

 $x_3 = -3.243243243243245$ 

 $x_4 = -3.2432432432432456$ 

 $x_5 = 22.70270270270272$ 

 $x_6 = -0.2972972972974$ 

 $x_7 = -0.18918918918918934$ 

2. 假設透視變換矩陣為 $T = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ w_x & w_y & 1 \end{bmatrix} \cdot a = \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix}$ 為原始點  $\cdot b = \begin{bmatrix} X' \\ Y' \\ Z' \end{bmatrix} \cdot 則$ 

此透視變換可表示為b=Ta。因為原始圖像是二維平面圖像,故Z=Z'=1,而透視變換是先將此二維圖像轉換成三維後,再投影回適當的二維平面,因此根據矩陣乘法 $Z'=Xw_x+Yw_y+Z(X'\cdot Y'$ 同理,最後再將此三點除以Z',使得Z'=1,即可得到最後轉換後之結果),此處的 $w_x$ 及 $w_y$ 就代表透視變換中,原始點(X,Y)對應之三維圖像的 Z 軸轉換係數。

- 3. 若是進行仿射變換仍會平行,因為仿射變換是在二維平面上操作,屬於一種線性變換,平行線變換後仍會維持平行;透視變換則不一定會維持平行,因為透視變換是針對以三維空間物體為對象所成的圖像進行的轉換,其過程是先將二維座標系的圖像轉換為三維座標系,再將其投影到新的二維座標系,因為牽涉到維度的變換,這個過程不為線性轉換。由於非線性轉換,我們無法確保兩條原本的平行線經過轉換後仍必然為平行線。
- 4. 不一定可逆,若變換後的圖像是由原圖像正射投影,則複合變換矩陣中含有投影矩陣,此時矩陣不可逆(必有一列為零列,以投影到 xy 平面為例,則矩陣第三列為零列)。答案卡四個角落會形成平行四邊形,代表照片是由正上方拍攝(與答案卡所在桌面平行,只是鏡頭可能經過旋轉)、它無須進行維度轉換,只需要經過仿射變換(旋轉、平移、縮放)、並且正射投影到另一個平面上,此時新圖片平面與原圖片平面平行。