## ● 矩陣乘法

## 一、 想法與程式碼截圖

為了方便呼叫矩陣乘法函式時可以直接寫成 C=A\*B · 設計一個 Matrix 的 class·裡面包含一個名為 element 的 4\*4 double 陣列 data member · 用以儲存矩陣之各元素值;以及一些 member function · 其中之一即為 operator\*:

# 二、說明

假設有 3 個 n\*n 的矩陣  $A \times B \times C \cdot 且 C = AB \cdot$  則矩陣乘法定義為「C 的第 i 列第 j 行為 A 的第 i 列各元素及 B 的第 j 行各元素依序(1\*n)相乘之總和」,等同於以下公式:

$$c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \ldots + a_{in}b_{nj} = \sum_{k=1}^{n} a_{ik} b_{kj}$$

在程式中此函式的呼叫指令是 C=A\*B (三者皆為 Matrix 之物件),對應到前面程式碼 C 為 product、A 為\*this、B 為 right。

#### ● 求行列式值

一、 想法與程式碼截圖

求行列式值有兩種做法:

- 1. 透過餘因子展開(cofactor expansion)降階計算
- 2. 透過基本列運算求出上三角矩陣·將列交換次數乘以對角線值相乘得到行列式·即:

$$\det(T) = (-1)^{count} * u_{11} * u_{22} * \dots * u_{nn} = (-1)^{count} \prod_{i=1}^{n} u_{ii}$$

這邊因為便利性和效率,使用第二種方式運算:

```
int count = 0;
    int count = 0;
    Matrix U = upper_triangle(T, count);
    double det = 1;
    for (int i = 0; i < 4; i++)
        det *= U.element[i][i];
    if (isnan(det)) return 0;
    return ((count & 1) ? -det : det);
}</pre>
```

為了讓求行列式的邏輯更直覺,將上三角轉換獨立寫成函式,否則這個 function 內的指令會太長,不方便閱讀和說明。

在C++中·如果有0.0/0.0或無限大/無限大等情況·所得出來的值為 nan(ind)·表示該值並非一個合法數字(not a number, nan)·圖中倒數第二個指令之 isnan 是定義於<cmath>標頭檔的 function·它能協助判斷是否為 nan·若為 nan·則將行列值強制設為0·避免掉一些會導致程式結果有誤之狀況。

## 上三角矩陣函式:

#### 1. 求行列式值

先將原本的矩陣 T 轉換成上三角矩陣 U (過程中記錄列交換次數 count) 後,再取(-1)的 count 次方,將其乘上 U 的對角項值,即為行列式值,如前所述之公式:

$$\det(T) = (-1)^{count} * u_{11} * u_{22} * \dots * u_{nn} = (-1)^{count} \prod_{i=1}^{n} u_{ii}$$

## 2. 上三角矩陣轉換

若一 n 階方陣可逆,則其行列式不等於 0,根據上述行列式公式可知,它的上三角矩陣斜對角項  $t_{ii}$  皆必不為零,又因為上三角矩陣的定義(0,  $\forall$  i>j),因此對角項就是每列的非零首項(pivot),並且越靠下的列,pivot position 越靠右。

在 upper\_triangle 這個函式中,先從第一列判斷對角項( $t_{ii}$ )是否為 0,若為 0,就從該列的下一列 (i+1) 開始找同行 (i) 非零的項。因為在越下方的非零 首項應該越靠右,因此若第 i 列第 i 行之值為零,且第 k (i+1~n) 列之第 i 行值不為零,則第 k 列應該要是較上方的列,兩列互換。舉例來說,若  $t_{11}$  為 0,那就依序找  $t_{21}$ 、 $t_{31}$ …,若  $t_{21}$  不為零,代表  $t_2$  應該在  $t_1$  上方,故需要將  $t_1$  和  $t_2$  兩列互換。同時記錄列互換次數 count,以便後面計算行列式時可以直接 使用(-1) count。

經過列互換後,現在  $t_{ii}$  不為 0,下一步需要將 i+1~n 列的第 i 行藉由基本列運算設成 0,以 i=1 舉例, $t_{11}$  不為 0,則  $t_{21}$ 、 $t_{31}$ 、…、 $t_{n1}$  皆須為 0。作法是將需要設為 0 的項 (假設為第 k 列的第 i 項,k 為(i+1)~n )除以  $t_{ii}$ ,得到一個基數 (基數是用來表示列運算中「 $cR_i+R_k\to R_k$ 」中的 c ).將第 i 列的每一項分別乘以基數,再減去第 k 列的對應項。若以 U 表示上三角矩陣、T 為原始矩陣、b 為基數、i 表示基準點位置、k 表示目前運算到第 k 列,j 表示第 j 行,上述文字可表示成:

$$b = t_{ki} / u_{ii}, \ \forall k = (i+1) \sim n$$
  
 $u_{kj} = t_{kj} - (t_{ij} * b), \ \forall j = 0 \sim n$ 

# ● 求反矩陣

# 一、 想法與程式碼截圖

設有一 n 階方陣 A · 求其反矩陣可以先將矩陣擴增為 $[A|I_n]$  · 再用高斯 - 喬登 消去法將矩陣化成 $[I_n|A^{-1}]$  ·  $A^{-1}$  即為 A 的反矩陣:

這邊也是將重複的指令另外寫成 function · elimination 這個函數主要是來實現高斯 - 喬登消去法。

#### 高斯 - 喬登消去法:

```
void elimination(Matrix& T, Matrix& inverseT, int i)
{
   double base = T.element[i][i];
   for (int j = 0; j < 4; j++) /*set 1 (pivot)*/
        T.element[i][j] /= base, inverseT.element[i][j] /= base;
   for (int row = 0; row < 4; row++)
   {
        if (row == i) continue; /*set zero for not pivot items*/
        double base = T.element[row][i];
        for (int col = 0; col < 4; col++)
        {
            T.element[row][col] -= base * T.element[i][col];
            inverseT.element[row][col] -= base * inverseT.element[i][col];
        }
}</pre>
```

#### - 說明

在高斯 - 喬登消去法中,若要求一 n 階方陣之反矩陣,需要先設定一個 n 階單位矩陣,在本作業中,方陣皆為四維,因此在 inverse 這個函數裡面,直接讓它產生一個四階單位矩陣,即對角項皆為 1,其餘為 0。在這邊由於稍後會直接用它做運算生成反矩陣,因此命名為 inverseT。

如同前面求行列式值部分提到的上三角矩陣,單位矩陣  $I_n$  也是一個 pivot 在越靠下越靠右的 ( 化簡列階梯型 ) 矩陣,且 rank 為 n。因此也要先判斷若  $T_{ii}$  為 0,要先透過列運算讓  $T_{ii}$  不為 0,才能做後續列運算使得 T 轉換  $I_n$ 。與上三角矩陣不同之處在於,這邊採用將 i+1 列加到 i 列的方式,是因為如果用列互換,指令會變多,

非但不會增加效率,也相對不直觀,如下所示:

```
for (int i = 0; i < 4; i++)
{
    if (T.element[i][i] == 0)
    {
        for (int j = 0; j < 4; j++)
        {
             double tmp = T.element[i][j];
             T.element[i][j] = T.element[i + 1][j];
             T.element[i + 1][j] = tmp;

        tmp = inverseT.element[i][j];
        inverseT.element[i][j] = inverseT.element[i + 1][j];
        inverseT.element[i + 1][j] = tmp;
    }

    elimination(T, inverseT, i);
}
else
{
    elimination(T, inverseT, i);
}</pre>
```

因為只要確保  $T_{ii}$  不為 0.後續就能藉由列運算將  $T_{ii}$  轉換成 1、其他項 (無論是  $T_{ii}$  或  $T_{ii}$ , $j \neq i$  ) 化為 0.因此列運算過程及步驟並非唯一。

將 T 轉換成  $I_n$  分成兩部分:第一部份是對角項  $T_{ii}$  · 應該為 1 的位置 · 取  $T_{ii}$  為 基數 · 將該整列除以基數 · 此時  $T_{ii}$  為 1 · 其他項透過第二部分進行消去;第二部分則是取  $T_{ki}$  為基數 ( k 表當前操作對象所在第 k 列 ) · 由於  $T_{ii}$  為 1 ·  $T_{ki}$  與  $T_{ii}$  屬同一行不同列 · 才符合單位矩陣定義 · 因此  $T_{ki}$  在經過這輪消去後應為 0 · 可以得出:

$$T_{ki} = T_{ki} - 1 * T_{ki}$$

 $T_{ki}$  即為第 i 列要對第 k 列作列運算時的基數 ( 列運算「 $cR_i + R_k \rightarrow R_k$ 」中的 c ),此時再將  $T_i$  各項乘上基數後的值減去  $T_k$  各項,即可完成一輪列運算:將每一列 ( 除了第 i 列 ) 的第 i 行消去成 0。經過多輪列運算後,就能得到單位矩陣  $I_n$  與 T 的反矩 陣。

需要注意的是,高斯-喬登消去法是藉由對擴增矩陣 $[T|I_n]$ 做列運算得出 $[I_n|T^{-1}]$ ,所以在 elimination 函式中可以觀察到,每個列運算都是一起對 T 和 inverse T 操作。