程序报告

学号: 2211290

姓名:姚知言

一、问题重述

结合对蒙特卡洛树搜索的理解,为黑白棋游戏创造 AI 玩家(miniAlphaGo for Reversi)。通过编写蒙特卡洛树类和 AI 玩家类中成员和函数,完成蒙特卡洛树的建立以及搜索各步骤(选择、扩展、模拟、反向传播)。将自己的 AI 玩家与系统测试所用 AI 玩家进行模拟对弈,并战胜 AI 玩家。

二、设计思想

通过创建 MCT_node 类,编写__init__初始化函数,add 添加子结点函数,full_expand 判断是否扩展完全函数,为搜索过程建树做好准备。

创建 Alplayer 类,编写 init 初始化函数。

calu_ucb 函数计算 ucb 值:设置默认 c 值为 1,在最后返回所求最优解时设置 c 值为 0。由于本题所求蒙特卡洛树为双方交替,后续计算过程中选用记录己方 value 方法(见反向传播步骤,所以计算子结点 ucb 值的时候需要 1-value/visit_num 才能正确得到己方胜率,其余公式不变。

select 函数实现选择步骤:考虑己方无可选点的边界情况,若己方无可选点且无子结点被扩展,则扩展一个不行动的子结点,若该结点已经被扩展,则继续循环遍历该子结点的情况。对于一般情况,若查找到的结点没有被扩展完全,则扩展一个该结点的子结点,若已经扩展完全,则递归查看该结点 ucb 值最大的子结点。若递归到游戏结束(叶子结点)则将其返回,无需扩展。

expand 函数实现扩展步骤:同样分为扩展无可选点的结点和普通情况,普通情况即选择一个没有被扩展的点进行扩展。

simulate 函数实现模拟步骤:将上一步获得的结点以随机选择的方式进行模拟,直至游戏结束(叶子结点),记录胜负情况。

backpropagation 函数实现反向传播步骤:将胜负情况从下往上递归,胜利则 value+1,平局则 value+0.5,失败不增加 value。

choose_best_child 函数通过反复进行蒙特卡洛树搜索确定最优解:设置默认迭代次数 500,可以在此范围内保证 1 分钟内返回结果(实际用时约 8 秒),依次进行以上步骤,结束后设置 c=0 获得答案。

get_move 函数在可选点不足 2 个的时候快速返回,在可选点 2 个及以上的时候进行蒙特卡 洛树搜索。

三、代码内容

class MCT node:

 $def \underline{\quad } init\underline{\quad } (self, state, parent=None, action=None, color="):$

Args:

state: 棋盘状态

```
parent: 父节点
            action: 落子位置
            color: 落子颜色
        self.color=color
        self.parent=parent
        self.state=state
        self.value=0.00
        self.visit num=0.00
        self.action=action
        self.children=[]
   def add(self,child_state,action,color):
        添加子节点,我们需要不断扩展整棵树,所以需要添加子节点
        Your implementation here
        child=MCT node(child state,self,action,color)
        self.children.append(child)
        return child
   def full expand(self):
        判断是否已经扩展完全
        判断的意义在于,如果一个节点的子节点已经全部扩展,那么我们就不需要再次扩
展了,直接模拟即可
        Your implementation here
        return len(list(self.state.get_legal_actions(self.color)))==len(self.children)
import math
import copy
import random
class AIPlayer:
   ******
   AI 玩家
   def init (self, color):
        玩家初始化
        :param color: 下棋方, 'X' - 黑棋, 'O' - 白棋
        self.color = color
```

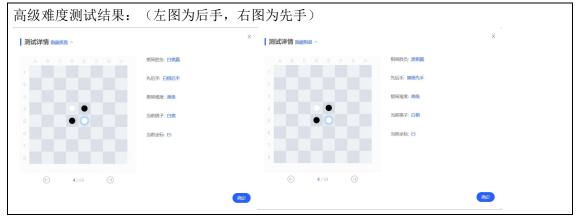
```
def calu ucb(self, node, c=1):
         ,,,,,,
         计算 UCB 值
         UCB = Q/N + C * sqrt(2 * ln(P) / N)
         best ucb=0.00
         best child=None
         for child in node.children:
child_ucb=1-(child.value/child.visit_num)+c*math.sqrt(2*math.log(node.visit_num)/child.visit_n
um)
              if best child==None or child ucb>best ucb:
                   best child=child
                   best ucb=child ucb
         return best child
    def select(self, node):
         选择以便于扩展的节点,选择策略为 UCB 策略
         action list = list(node.state.get legal actions(node.color))
         if node.color=='X':
              new color='O'
         else:
              new color='X'
         action list2 = list(node.state.get legal actions(new color))
         while len(action list)>0 or len(action list2)>0:
              if len(action list)==0:
                   if len(node.children)==0:
                        new node=self.expand(node)
                        return new node
                   else:
                        node=node.children[0]
                        action list = list(node.state.get legal actions(node.color))
                        if node.color=='X':
                             new color='O'
                        else:
                             new color='X'
                        action list2 = list(node.state.get legal actions(new color))
                        continue
              if node.full expand():
                   node=self.calu ucb(node)
                   action list = list(node.state.get legal actions(node.color))
                   if node.color=='X':
                        new color='O'
```

```
else:
                  new color='X'
             action_list2 = list(node.state.get_legal_actions(new_color))
             continue
         new node=self.expand(node)
         return new node
    return node
def expand(self, node):
    扩展节点
    if node.color=='X':
         new color='O'
    else:
         new color='X'
    new state=copy.deepcopy(node.state)
    action_list = list(node.state.get_legal_actions(node.color))
    if(len(action_list)==0):
         new node=node.add(new state,None,new color)
         return new node
    for check_action in action_list:
         choice=True
         for child in node.children:
              if check_action==child.action:
                  choice=False
                  break
         if choice==True:
             new state. move(check action,node.color)
             new_node=node.add(new_state,check_action,new_color)
             return new node
    return None
def simulate(self, node):
    模拟整个对局,我们可以使用两个 Random Player 来进行模拟
    board=copy.deepcopy(node.state)
    action list=list(node.state.get legal actions(node.color))
    if node.color=='X':
         new color='O'
    else:
         new color='X'
    current color=node.color
```

```
action list2=list(node.state.get legal actions(new color))
        while len(action list)>0 or len(action list2)>0:
            if len(action_list) > 0:
                 action=random.choice(action list)
                 board. move(action, current color)
            if current color=='X':
                 current color='O'
                 new_color='X'
            else:
                 current_color='X'
                 new color='O'
            action list=list(board.get legal actions(current color))
            action list2=list(board.get legal actions(new color))
        winner,difference=board.get winner()
        if winner==2:
            get val=0.5
        elif (winner==0 and node.color=='X') or (winner==1 and node.color=='O'):
            get val=1
        else:
            get val=0
        return get val
    def backpropagation(self, node, reward):
        反向传播
        自底向上直到根节点进行枚举这一条树链上的所有节点,更新其值
        while not node==None:
            node.value+=reward
            node.visit num+=1
            reward=1-reward
            node=node.parent
    def choose best child(self, node, lieration = 500):
        选择最佳子节点,用于做 get move 中的决策
        lieartion: 迭代次数
        迭代 500 次,选择最佳子节点,通过选择,扩展,模拟,BP 四个步骤,找到最佳
子节点
        决策依据?
        UCB 值最大的节点
        while lieration:
            lieration-=1
            selected node=self.select(node)
            reward=self.simulate(selected node)
```

```
self.backpropagation(selected node,reward)
    return self.calu_ucb(node,0).action
def get move(self, board):
    根据当前棋盘状态获取最佳落子位置
    :param board: 棋盘
    :return: action 最佳落子位置, e.g. 'A1'
    if self.color == 'X':
        player name = '黑棋'
    else:
        player_name = '白棋'
    print("请等一会,对方 {}-{} 正在思考中...".format(player_name, self.color))
    # ------请实现你的算法代码-------请实现你的算法代码------
    action = None
    action list = list(board.get legal actions(self.color))
    if len(action list) == 0:
        return None
    elif len(action list) == 1:
        return action_list[0]
    else:
        root state=copy.deepcopy(board)
        root = MCT\_node(root\_state, None, None, self.color)
        action=self.choose best child(root)
        return action
    1. 构建根节点
    2. 通过 choose best child 函数获取最佳子节点作为 action
    ,,,,,,
```

四、实验结果



五、总结

在本次实验中,通过对蒙特卡洛树搜索算法的复现,较为圆满的完成了题设的要求。这也是我第一次较为大量的编写 python 代码,使得我对 python 的类和函数的语法有了进一步体会。在完成过程中,我也遇到了一些小的报错,但都顺利通过查看中间结果以及针对错误信息上查找原因等方式完成。可能的优化方向有:通过长期对模型的训练结果得到更为合理的 c值设定,乃至分阶段进行 c值设定;根据题设所给时间调用时间函数,在规定的时间中增加搜索的次数以获得更好的结果等。