

南开大学

计算机学院

计算机网络实验报告

# UDP 可靠传输协议——part1 停等实现

姓名:姚知言

年级: 2022 级

专业:计算机科学与技术

指导教师:张建忠 徐敬东

# 摘要

本次实验借助 UDP 协议,设计了报文类,参考 rdt3.0 的协议思想,设计了三次握手,四次挥手和可靠数据传输协议。利用 router 对协议进行性能测试,并进行分析。

关键词: UDP, 可靠数据传输, rdt3.0, router, 超时和校验和处理

# 目录

→,	实验要	<b>R</b>	1
<u></u> رَّــ	实验环境	<b>竟</b>	1
三,	实验设计	<b>計</b>	2
(-	一) 报文	设计	2
(_	二) 三次	/握手	2
(=	三) 数据	· 传输	2
	1.	客户端核心逻辑	3
	2.	服务器端核心逻辑	3
	3.	超时重传和校验	3
(四	日) 四次	挥手	3
四、	编程实现		4
(-	-) IP 🏃	<b>る端口定义</b>	4
(_		类的实现 (message.h)	4
(=	E) 报文	:类内函数的定义 (message.cpp)	5
	1.	构造函数	5
	2.	calchecksum 函数	5
	3.	storechecksum 和 verifychecksum 函数	6
	4.	printdetails 函数	6
	5.	prepare 函数	6
(四	日) 服务	器端 (server.cpp) 和客户端 (client.cpp) 的核心流程	7
(∄	i) 初始	化函数 server_init/client_init	8
(7	(三次	/握手实现	9
	1.	客户端 client_shake 函数	9
	2.	服务器端 server_shake 函数	11
(+	二) 数据	传输实现	12
	1.	客户端 client—sendfile 函数	12
	2.		16
(J)	( ) 四次	· **********	19
	1.	客户端 client_wave 函数	19
	2	服务器端 server wave 函数	21

Æ,	性的	能测试															<b>22</b>
(-	-)	测试环境配置															22
(_	1)	正确性测试 .															23
(=	<u>:</u> )	性能分析															25
六、	总统	法															25

# 一、 实验要求

- 1. 利用数据报套接字在用户空间实现面向连接的可靠数据传输,功能包括:建立连接、差错检测、接收确认、超时重传等。流量控制采用停等机制,完成给定测试文件的传输。
- 2. 数据报套接字: UDP
- 3. 协议设计:数据包格式,发送端和接收端交互,详细完整
- 4. 建立连接、断开连接: 类似 TCP 的握手、挥手功能
- 5. 差错检验:校验和
- 6. 接收确认、超时重传: rdt2.0、rdt2.1、rdt2.2、rtd3.0 等,亦可自行设计协议
- 7. 单向传输: 发送端、接收端
- 8. 日志输出: 收到/发送数据包的序号、ACK、校验和等, 传输时间与吞吐率
- 9. 测试文件:必须使用助教发的测试文件(1.jpg、2.jpg、3.jpg、helloworld.txt)

# 二、实验环境

本次实验在 x86-64 架构物理机中进行。通过 VS Code 完成实验代码的编写,通过 G++ 编译器完成源代码的编译。本实验的程序对环境没有严苛的要求,理论上来说现代 x86 架构都可以成功运行。

文件结构如图1所示。

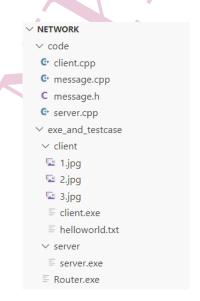


图 1: 文件结构

此处为测试准备好了样例, 当测试通过时, 收到的文件应出现在 server 目录下。

# 三、 实验设计

本实验的主体协议设计参考了上一实验的 TCP 抓包结果。总体上来说,无论是客户端还是服务器端,SEQ 的更新逻辑都是上一报文的 SEQ+ 上一报文的 LEN,ACK 的更新逻辑是上一次接收到的正确报文的 SEQ+LEN。

对于 SYN 或 FIN 置位的报文来说,情况略有不同。为体现出三次握手,四次挥手的过程,保证实验结果的可靠性(现实中也是这么实现的),这两类报文的 LEN 虽然是 0,但对应的 SEQ/ACK 需要自增 1。(也可以理解为,这两类报文的 LEN 可以视为 1)。

### (一) 报文设计

报文设计需要包含以下元素:(由于本次实验为回环传输,没有设计 IP 地址元素)

- 源端口 & 目的端口
- SEQ & ACK
- 标志位 FLAGS
- 报文体长度
- 校验和
- 报文体内容

## (二) 三次握手

三次握手的实现如下:

注: 在握手过程中, 客户端生成随机数 R1, 服务器端生成随机数 R2。

1. 第一次握手:

客户端-> 服务器端: SEQ=R1, ACK=0, FLAGS=SYN。

2. 第二次握手:

服务器端-> 客户端: SEQ=R2, ACK=R1+1, FLAGS=SYN | ACK。

3. 第三次握手:

客户端-> 服务器端: SEQ=R1+1, ACK=R2+1, FLAGS=ACK。

随后,客户端在发送第三次握手后建立连接,服务器端在接收第三次握手后建立连接。 在三次握手实现中,同样增加了超时重传机制,保证可靠性。

### (三) 数据传输

在这一部分中,报文的 SEQ/ACK 设计遵循本节开头的原则。(由于单向传输,客户端的 ACK 和服务器端的 SEQ 并没有真正发生改变过,但客户端 SEQ 和服务器端 ACK 的对应关系已经足以进行报文的区分。)对于标记位置位,文件发送不进行 ACK 置位,文件接收进行 ACK 置位。

#### 1. 客户端核心逻辑

对于客户端,需要将要发送的文件分包发送。

首先要发送一个包括文件名和文件长度的包、以便服务器端开辟合适的接收缓存。

随后每次尽可能将报文体填满,即除最后一个包外,每个包的大小都应该是报文体的最大大小,最后一个包发送剩余的所有内容。

此外,客户端还需要在发送前设计文件读取。即将文件全部内容读取到 buffer 中,以便后续发送。

#### 2. 服务器端核心逻辑

对于服务器端,需要接收客户端发送的内容,并返回 ACK。

对于文件名和文件长度的包,进行合理的拆分,分别保存文件名和文件长度,并动态分配 buffer 大小。

在后续包的接收时, 把客户端发送的内容保存到 buffer 中。

在客户端发送完毕后,将 buffer 中的内容写入文件。

#### 3. 超时重传和校验

在停等机制下, 无论是超时重传, 还是校验错误, 都可以通过重传上一个包来解决。

因为该情况的原因,要么是发过去的包丢了或者错了,要么是对方收到后,返回的包丢了或者错了。 者错了。

在第一种情况下,对上一个包的重传可以很显然的解决问题,在第二种情况下,通过重传上一个包可以提示对方传输失败,使得对方进行上一个包的重传,从而解决问题。

## (四) 四次挥手

四次挥手的实现如下:

注:下文中的 L1 表示在数据传输阶段,客户端发送的最后一个报文的 SEQ+LEN; L2 表示在数据传输阶段,服务器端发送的最后一个报文的 SEQ+LEN。

1. 第一次挥手:

客户端-> 服务器端: SEQ=L1, ACK=L2, FLAGS=FIN | ACK。

2. 第二次挥手:

服务器端-> 客户端: SEQ=L2, ACK=L1+1, FLAGS=ACK。

3. 第三次挥手:

服务器端-> 客户端: SEQ=L2, ACK=L1+1, FLAGS=FIN | ACK。

4. 第四次握手:

客户端-> 服务器端: SEQ=L1+1, ACK=L2+1, FLAGS=ACK。

随后,客户端在第四次挥手发送后等待2RTT断开连接,服务器端在收到第四次挥手后断 开连接。

在四次挥手实现中,同样增加了超时重传机制,保证可靠性。

# 四、 编程实现

# (一) IP 及端口定义

1. 服务器端 port: 2222

2. Router 端 port: 3333

3. 客户端 port: 4444

虽然服务器端设置了使用全部 IP 地址,但在后续测试中都使用 127.0.0.1, Router 和客户端则是确定了 IP 地址为 127.0.0.1。

# (二) 报文类的实现 (message.h)

在 message.h 中, 我进行了报文类的实现。

在文件中, 我定义了最长报文体内容长度为 14000, 由于 Router 限制报文长度不能超过 15000。还定义了最大等待时间和最多发送次数, 以便后续停等机制实现。

在报文类设计中, 我设计的类对象包括:

• 源端口 (srcport): 2 字节无符号整数

• 目的端口 (dstport): 2 字节无符号整数

• seq: 4 字节无符号整数

• ack: 4 字节无符号整数

- flags: 2 字节无符号整数, 其中第 0 位表示 ACK, 第 1 位表示 SYN, 第 2 位表示 FIN, 其余位保留, 留待后续扩展
- 报文长度 (len): 4 字节无符号整数
- 校验和 (checksum): 2 字节无符号整数
- 报文体内容(data): maxlen (14000) 长度的 1 字节无符号字符数组

此外, 我还设计了部分类内函数, 用于计算和检查校验和, 打印日志信息, 将在下一部分中展开介绍。

以下是具体实现代码:

#### message.h

```
#include <iostream>
#include <windows.h>
using namespace std;

const unsigned int maxlen=14000;//不超过15000字节
const int maxwait=2000;//最大等待时间, 2s
const int maxsend=10;//最多发送次数, 10
#pragma pack(1)
class message{
public:
```

```
u_short srcport;//源端口
u_short dstport;//目的端口
u_long seq;
u_long ack;
u_short flags;//[0]:ACK,[1]:SYN,[2]:FIN
u_long len;//报文长度
u_short checksum;//校验和
BYTE data[maxlen];
message();
u_short calchecksum();
void storechecksum();
void prepare();
bool verifychecksum();
void printdetails();

//pragma pack()
```

# (三) 报文类内函数的定义 (message.cpp)

主要的实现包括:

### 1. 构造函数

本质上就是清空报文中全部内容。

#### message 构造函数

```
message::message(){
    srcport=0;
    dstport=0;
    seq=0;
    ack=0;
    flags=0;
    len=0;
    checksum=0;
    memset(&data, 0, sizeof(data));//clear all
}
```

#### 2. calchecksum 函数

用于计算校验和,被后续存储校验和/验证校验和函数调用。

#### calchecksum 函数

```
u_short message::calchecksum(){
    u_long nowlen=len;//存储长度
    u_long nowsum=0;
    BYTE* ptr = data;
    while(nowlen--){
        nowsum+=*(ptr++);
    }
}
```

```
if (nowsum & 0xffff0000) {
    nowsum &= 0xffff;
    nowsum++;

    }

return ~(nowsum & 0xffff);
}
```

#### 3. storechecksum 和 verifychecksum 函数

分别在构建报文时用于将计算的校验和存储在校验和对象中,以及在收到报文时用于验证校验和。调用了 calchecksum 函数。

#### storechecksum 和 verifychecksum 函数

```
void message::storechecksum(){
    checksum=calchecksum();
}
bool message::verifychecksum(){
    return (checksum=calchecksum());
}
```

### 4. printdetails 函数

用于在日志中输出除报文体内容之外的全部报文信息。

#### printdetails 函数

```
void message::printdetails(){
    cout << "报文详细信息如下:\n";
    cout << "源端口:"<<srcport << "目的端口:"<<dstport << '\n';
    cout << "SEQ:"<<seq << "ACK:"<<ack << '\n';
    cout << "FLAGS: [0] ACK:" <<((flags&0x1)?1:0) << "[1] SYN:" <<((flags&0x2)?1:0)
    < ("[2] FIN:" <<((flags&0x4)?1:0) << '\n';
    cout << "报文长度:" << len << "校验和:" << checksum << '\n';
}
```

#### 5. prepare 函数

封装了 storechecksum 函数和 printdetails 函数,使得在之后实现中,在构造报文时只需要调用 prepare 函数即可。

#### printdetails 函数

```
void message::prepare(){
   storechecksum();
   printdetails();
}
```

# (四) 服务器端 (server.cpp) 和客户端 (client.cpp) 的核心流程

在构建中,我都把二者的模块拆分为: init 初始化, shake 三次握手,文件发送或接收, wave 四次挥手四个部分。

在执行任何一个部分发生错误时,直接终止程序,在四个部分均正确执行后,通过调用 closesocket 和 WSAcleanup 函数以实现关闭 socket 释放内存和清除 WSA 环境,并最终结束程序。

以下是两文件中 main 函数的具体实现:

#### server.cpp-main

```
int main(){
   //创建wsa存储socket数据
   WSADATA wsa;
   //创建socket
   SOCKET ser_socket;
   struct sockaddr_in addr,r_addr;
   if(!server_init(wsa,ser_socket,addr,r_addr) || !server_shake(ser_socket,
       r_addr) || !server_recvfile(ser_socket,r_addr) || !server_wave(
       ser_socket ,r_addr)){
       cout <<"请输入任意字符,以退出程序。\n";
       char end;
       cin>>end;
       return 0;
   closesocket(ser_socket);
   WSACleanup();
   cout << "程序执行完成,请输入任意字符以退出程序。\n";
   char end;
   cin>>end;
   return 0;
```

### client.cpp-main

```
int main(){
    //创建wsa存储socket数据

WSADATA wsa;

//创建socket

SOCKET u_socket;

struct sockaddr_in u_addr,r_addr;

if(!client_init(wsa,u_socket,u_addr,r_addr) || !client_shake(u_socket, r_addr)|| !client_sendfile(u_socket,r_addr) || !client_wave(u_socket, r_addr)){
    cout<<"请输入任意字符,以退出程序。\n";
    char end;
    cin>>end;
    return 0;
}
closesocket(u_socket);
```

```
14 WSACleanup();
15 cout << "程序执行完成,请输入任意字符以退出程序。\n";
16 char end;
17 cin >> end;
18 return 0;
19 }
```

# (五) 初始化函数 server\_init/client\_init

以 client\_init 为例,二者在日志输出和错误检查上有一些区别,但主要调用的函数并没有区别。对于实现不同的地方,已经在下面展示的代码中以注释的形式给出,对于日志和错误检查的区别不再给出。

init 的主要流程为:

- WSAStartup 函数: 创建 WSA, 存储 socket 数据。2, 2表示使用 winsock2.2 版本。
- socket 函数: 以 UDP 协议创建 Socket。
- ioctlsocket 函数:设置套接字非阻塞,使得无论后续执行是否成功都立刻返回,否则会一直等待,无法实现停等机制。
- sockaddr\_in 结构体的初始化:对于服务器端初始化了服务器端和 router 端的结构体,对于客户端则需要初始化客户端和 router 端的结构体。
- bind 函数: 为创建的套接字绑定 sockaddr\_in 结构体信息,对于服务器端需要把 socket 和服务器端结构体绑定,对于客户端需要把 socket 和客户端结构体绑定。

#### server init

```
bool server_init (WSADATA &wsa, SOCKET &ser_socket, sockaddr_in &addr,
   sockaddr_in &r_addr){
   cout << "[UDP 可靠传输协议part1--服务器端 by 2211290姚知言] \n";
   if (WSAStartup(MAKEWORD(2, 2), &wsa))
       cout << "\033[31m WSA创建失败! \033[0m\n";
       return false;
   ser_socket = socket (PF_INET, SOCK_DGRAM, IPPROTO_UDP); //使用UDP协议
   u_long mode=1;
   if (ioctlsocket(ser_socket, FIONBIO, &mode)){
       cout << "\033[31m 设置套接字非阻塞失败。 \033[0m \n";
       return false;
   }
   addr.sin_family = AF_INET;
   addr.sin_port = htons(ser_port);
   addr.sin_addr.S_un.S_addr = INADDR_ANY; //在client中, 这里需要指定为127
       .0.0.1
```

## (六) 三次握手实现

注:在本文实现的所有报文中,两端分别使用全局变量 smsg 和 rmsg 表示发送报文和接收报文,在报文构建时,对于没有必要更新的变量可能没有进行更新(如 srcport, dstport, 数据传输部分的 flags,握手挥手部分的 len 和 data等),但显然并不影响使用。

#### 1. 客户端 client\_shake 函数

对于第一次握手,由客户端发送,需要为端口初始化,生成 seq, flag=SYN, 然后发送到 router。

实现代码如下:

#### 客户端第一次握手

```
memset(&smsg, 0, sizeof(smsg));
srand(time(NULL));
smsg.srcport = u_port;
smsg.dstport = r_port;
smsg.seq = rand() % 500;
smsg.flags = 2;//SYN
smsg.prepare();
int r_addrsize=sizeof(r_addr);
if(sendto(u_socket, (char*)&smsg, sizeof(smsg), 0, (sockaddr*)&r_addr, r_addrsize)>0)
cout<<"\033[34m 第一次握手发送成功! \033[0m \n";
else{
cout<<"\033[31m 第一次握手发送失败。 \033[0m \n";
return false;
}
```

第二次握手由服务器端发送,设计重传逻辑(即若迟迟未能收到握手信息,则重传第一次握手)。当校验和/FLAG/ACK/SEQ 不匹配时,输出一行日志,随后逻辑同未收到报文。

注:在握手挥手的重传逻辑中,在校验和/FLAG/ACK/SEQ 不匹配时逻辑为同未收到报文,在数据传输逻辑中,对于该情况处理为立即重传并刷新时钟。(这是因为后来对数据传输进行了

#### 逻辑优化, 但并未更改握手挥手逻辑)

当超时后,进行重传并刷新时钟,达到重传限制/在过程中发生失败后产生 false。

#### 客户端第二次握手

```
auto lastsend = clock();
int sendcnt=1;
 while(true){
                if(recvfrom(u_socket, (char*)&rmsg, sizeof(rmsg), 0, (sockaddr*)&r_addr,
                             &r_addrsize > 0
                               if ((rmsg.flags == 3) && rmsg.verifychecksum() && rmsg.ack == smsg.seq
                                               cout << "\033[34m 第二次握手接收成功! \033[0m \n";
                                               break;
                               }
                               else
                                               cout << "接收到了信息,但未能通过验证。\n";
                if(clock()-lastsend >= maxwait){
                               if(sendcnt++>= maxsend){
                                               cout << "\033[31m 超时重传已达到最大次数,握手失败。\033[0m \n";
                                               return false;
                               }
                               else{}
                                                if(sendto(u\_socket, (char*)\&smsg, sizeof(smsg), 0, (sockaddr*)\&smsg, sizeof(smsg), sizeof(s
                                                             r_addr, r_addrsize)>0){
                                                              cout <<"接收超时, 第一次握手重传成功。\n";
                                                              lastsend=clock();
                                               }
                                               else{
                                                               cout << "\033[31m 接收超时, 且第一次握手重传失败。\033[0m \n";
                                                              return false;
                                               }
                               }
}
```

收到第二次握手后,发送第三次握手,并连接成功。第三次握手的细节包括:接收第二次握手 ACK 并赋值给第三次握手 SEQ(本质上等价 SEQ+=1),接收第二次握手 SEQ 并 +1 赋值 给 ACK。

### 客户端第三次握手

```
//第三次握手
memset(&smsg, 0, sizeof(smsg));
smsg.srcport = u_port;
smsg.dstport = r_port;
smsg.seq = rmsg.ack;
smsg.ack = rmsg.seq+1;
smsg.flags = 1;
```

```
smsg.prepare();

if(sendto(u_socket, (char*)&smsg, sizeof(smsg), 0, (sockaddr*)&r_addr, sizeof (r_addr))>0)
    cout<<"\033[34m 第三次握手发送成功! \033[0m \n";
else{
    cout<<"\033[31m 第三次握手发送失败。\033[0m \n";
    return false;
}
cout<<"\033[34m 连接成功! \033[0m \n";
return true;
```

#### 2. 服务器端 server shake 函数

服务器端的第一次握手则是一直等待客户端的信息,接收到能够通过验证的报文后 break 进入后续逻辑:

#### 服务器端第一次握手

```
while (true){
    if(recvfrom(ser_socket, (char*)&rmsg, sizeof(rmsg), 0, (sockaddr*)&r_addr
        , &r_addrsize)>0){
        if((rmsg.flags == 2) && rmsg.verifychecksum() && rmsg.ack == 0){
            cout<<"\033[34m 第一次握手接收成功! \033[0m \n";
            break;
        }
        else
        cout<<"接收到了信息,但未能通过验证。\n";
        }
}
```

服务器端的第二次握手包括了更新 ack 为接收到的 seq+1, 初始化 seq, 设置 flag 为 SYN ACK, 并且正确初始化源端口和目的端口,具体代码如下。

#### 服务器端第二次握手

```
smsg.srcport = ser_port;
smsg.dstport = r_port;
smsg.seq = rand() % 500;
smsg.ack = rmsg.seq+1;
smsg.flags = 3;//SYN ACK
smsg.prepare();

if(sendto(ser_socket, (char*)&smsg, sizeof(smsg), 0, (sockaddr*)&r_addr, r_addrsize)>0)
cout<<"\033[34m 第二次握手发送成功! \033[0m \n";
else{
cout<<"\033[31m 第二次握手发送失败。 \033[0m \n";
return false;
}
```

服务器端第三次握手逻辑同样是等待 + 超时重传的模式, 具体实现与上文提到的客户端第二次握手类似, 不过对于接收报文的判定并不相同(包括了 flags, 校验和和 ack 的判定)。 接收到第三次握手后, 即为连接成功。

#### 服务器端第三次握手

```
auto lastsend = clock();
   int sendcnt=1;
   while(true){
      if(recvfrom(ser_socket, (char*)&rmsg, sizeof(rmsg), 0, (sockaddr*)&r_addr
          , &r addrsize)>0){
          if ((rmsg.flags == 1) && rmsg.verifychecksum() && rmsg.ack == smsg.seq
              cout << "\033[34m 第三次握手接收成功! \033[0m \n";
              break;
          else
              cout <<"接收到了信息,但未能通过验证。\n";
      if(clock()-lastsend >= maxwait){
          if (sendcnt++>= maxsend){
              cout <<"\033[31m 超时重传已达到最大次数,
                                                   握手失败。\033[0m \n";
              return false;
          }
          else{
              if(sendto(ser_socket, (char*)&smsg, sizeof(smsg), 0, (sockaddr*)&
                 r_addr, r_addrsize)>0){
                  cout << "接收超时, 第二次握手重传成功。\n";
19
                  lastsend=clock();
              }
              else{
                  cout << "\033[31m 接收超时, 且第一次握手重传失败。\033[0m \n";
                  return false;
              }
          }
      }
   cout<<"\033[34m 连接成功! \033[0m \n";
  return true;
```

## (七) 数据传输实现

#### 1. 客户端 client\_sendfile 函数

传输的文件名设置阶段: 我预定义了老师要求的四个文件的传输,可以通过输入 1-4 开始文件传输,同样,也保留了输入其他文件进行传输的端口。

### 文件名设置

```
int mode;
```

```
2 string file;
cout << "可靠数据传输测试开始:\n";
cout << "请输入一个数字,表示测试文件:\n1:1.jpg\n2:2.jpg\n3:3.jpg\n4:
helloworld.txt\n5:自定义输入文件\n";
cin >> mode;
switch(mode){
case 1:file="1.jpg";break;
case 2:file="2.jpg";break;
case 3:file="3.jpg";break;
case 4:file="helloworld.txt";break;
default:cout<<"请输入文件名:";cin>>>file;break;

12 }
cout<<"开始对文件"<<file <<"的传输测试。\n";
```

文件名读取阶段:在文件名设置完成后,首先创建一个时钟,用于后续传输时间和吞吐量的 计算。随后以二进制打开文件,并且逐字节读取到 buffer 中,此处 buffer 的大小是查看了要求 的四个文件大小后设置。

#### 文件名读取

文件信息报文封装与传输阶段:

构建报文格式为(以 1.jpg 为例,已知其字节数为 1,857,353):

文件名						文件字节数								
1		j	p	g	\0	3	5	3	7	5	8	1		

在读取的时候,通过 len 可以找到开始位置,通过与 \0 的比对可以确定结束位置,从而完成文件名和文件字节数的传输。

代码实现如下:

#### 文件信息报文封装与传输

```
//port seq ack无需更新
smsg.flags=0;
```

```
int nowlen=0:
for (; nowlen<file . size(); nowlen++)</pre>
    smsg.data[nowlen]=file[nowlen];
smsg.data[nowlen++]='\0';
u_long tempsize=size;
while (tempsize) {
    smsg.data[nowlen++]=tempsize\%10+48;
    tempsize/=10;
}
smsg.len=nowlen;
smsg.prepare();
int r_addrsize=sizeof(r_addr);
if (sendto (u_socket, (char*)&smsg, sizeof(smsg), 0, (sockaddr*)&r_addr,
   r addrsize)>0)
    cout <<"\033[34m 文件信息报文发送成功! \033[0m \n";
else{
    cout << "\033[31m 文件信息报文发送失败。
                                            \033[0m \n";
    return false;
```

#### 文件报文传输与 ACK 接收阶段:

在首先通过文件大小和报文最大长度计算出要分为多少个批次 (totbatch),以及最后一个批次的大小 (lastbatch)。初始批次为 0,因为开始的时候是接收文件信息确认报文,并发送第一个文件报文。

对校验和/ACK/FLAG 进行比对,接收到正确报文后打包下一个文件报文,将文件要发送的信息端即从 (nowbatch-1)\*maxlen 开始的一段存入发送报文的 data 中,并进行发送。

若收到了不匹配的报文,立刻重传并刷新时钟以提升效率。同时设计超时重传逻辑。二者共享重传次数,达到最大发送次数后 false。

在收到最后一个 ACK 报文后(具体体现为: nowbench==totbatch 时收到了通过验证的报文),说明传输已经结束,可以退出。

注:在握手挥手的重传逻辑中,在校验和/FLAG/ACK/SEQ不匹配时逻辑为同未收到报文,在数据传输逻辑中,对于该情况处理为立即重传并刷新时钟。(这是因为后来对数据传输进行了逻辑优化,但并未更改握手挥手逻辑)

以下是代码实现:

#### 文件报文传输与 ACK 接收

```
auto lastsend = clock();
int sendcnt=1;

u_long nowbatch=0,totbatch=(size-1)/maxlen+1,lastbatch=size%maxlen;
if(!lastbatch)lastbatch=maxlen;
while(true){
   if(recvfrom(u_socket, (char*)&rmsg, sizeof(rmsg), 0, (sockaddr*)&r_addr, &r_addrsize)>0){
    if((rmsg.flags == 1) && rmsg.verifychecksum() && rmsg.ack == smsg.seq +smsg.len){//想要的就是ta
   if(nowbatch=totbatch)break;
```

```
cout << "\033[34m 收到了新的确认报文,发送新的报文!\033[0m \n";
       nowbatch++;
       smsg.seq+=smsg.len;
       smsg.len=((nowbatch=totbatch)?lastbatch:maxlen);
       memset(&smsg.data,0,sizeof(smsg.data));
       for (int i=0; i < smsg.len; i++)
           smsg.data[i] = buffer[i+(nowbatch-1)*maxlen];
       smsg.prepare();
       if (sendto (u_socket, (char*)&smsg, sizeof(smsg), 0, (sockaddr*)&
          r_addr, r_addrsize)>0)
           cout << "\033[34m 新的报文发送成功! \033[0m \n";
       else {
           cout << "\033[31m 新的报文发送失败。\033[0m \n";
           return false;
       }
       sendcnt=1;//重置发送次数
   }
   else{//想要的不是ta
       cout << "接收到了信息,但未能通过验证,发送重传报文。\n";
       if(sendcnt++>= maxsend){
           cout << "\033[31m 重传已达到最大次数,验证失败。\033[0m \n";
           return false;
       if(sendto(u_socket, (char*)&smsg, sizeof(smsg), 0, (sockaddr*)&
          r_addr, r_addrsize)>0)
           cout << "\033[34m 重传报文发送成功! \033[0m \n";
       else{
           cout << "\033[31m 重传报文发送失败。\033[0m \n";
           return false;
       }
   lastsend=clock();//无论是哪一种,刷新时钟
if(clock()-lastsend >= maxwait){
   if(sendcnt++>= maxsend)
       cout << "\033[31m 重传已达到最大次数,验证失败。\033[0m \n";
       return false;
   else{
       if(sendto(u_socket, (char*)&smsg, sizeof(smsg), 0, (sockaddr*)&
          r_addr, r_addrsize)>0){
           cout <<"接收超时,重传报文发送成功。\n";
           lastsend=clock();
       }
       else{\{}
           cout << "\033[31m 接收超时, 重传报文发送失败。\033[0m \n";
           return false;
       }
```

传输时间和吞吐量打印阶段:

在文件发送完毕后,调用文件读取前存储的 timestart, 和当前时钟计算传输时间,并通过 文件大小除以时间计算吞吐量。

#### 传输时间和吞吐量打印

```
auto timeconnect=clock()-timestart;
cout<<"传输时间:"<<double(timeconnect)/CLOCKS_PER_SEC<<"s\n";
cout<<"吞吐量:"<<double(size)/double(timeconnect)*CLOCKS_PER_SEC<<"Byte/s\n";
return true;
```

#### 2. 服务器端 server\_recvfile 函数

文件信息报文接收和接收报文发送阶段:

首先接收文件信息报文并验证 (flag=0,ack=seq+1, 校验和验证), 直到收到了正确的报文, 发送确认接收报文, 解包保存 size 和 filename 信息。

#### 文件信息报文接收和接收报文发送

```
int r_addrsize=sizeof(r_addr);
   char filename [50] = \{ ' \ 0' \};
   while (true){
       if(recvfrom(ser_socket, (char*)&rmsg, sizeof(rmsg), 0, (sockaddr*)&r_addr
           , &r_addrsize)>0){
           if ((rmsg.flags == 0) && rmsg.verifychecksum() && rmsg.ack == smsg.seq
               cout << "\033[34m 文件信息报文接收成功! \033[0m \n";
              break;
           else
               cout << "接收到了信息,但未能通过验证。\n";
       }
   u_long nowlen=rmsg.len;
   u_long size = 0;
   while (rmsg. data[--nowlen]! = ' \0') 
       size*=10;
       size+=(rmsg.data[nowlen]-48);
18
   for (int i=0; i \le nowlen; i++)
       filename [i]=rmsg.data[i];
   smsg.seq +=1;
  //后续smsg.seq 因为在传输阶段长度一直为0,不再更新
  smsg.ack = rmsg.seq+rmsg.len;
```

```
      25
      smsg.flags = 1; //ACK

      26
      smsg.prepare();

      28
      if(sendto(ser_socket, (char*)&smsg, sizeof(smsg), 0, (sockaddr*)&r_addr, r_addrsize)>0)

      29
      cout <<"\033[34m 文件信息接收报文发送成功! \033[0m \n";</td>

      30
      else {

      31
      cout <<"\033[31m 文件信息接收报文发送失败。\033[0m \n";</td>

      32
      return false;

      33
      }
```

#### 文件接收并发送确认阶段:

首先根据接收到的 size 动态开辟 buffer, 定义 ptr 让 buffer 一直按顺序写入, 检查 flag, 校验和, SEQ 和 ACK。(这样可以保证只要发送端是按顺序传输的, 无论是否把包装满都可以正常执行。)

当收到的字节量与之前声明的字节量匹配的时候,就结束了接收。报文检查,超时重传等逻辑同客户端。

#### 文件报文接收和接收报文发送

```
BYTE* buffer = new BYTE[size];
  u_long ptr=0;
  auto lastsend = clock();
  int sendcnt=1;
  u_long totseq=smsg.ack+size, nowseq=smsg.ack;
   while(true){
      if (recvfrom (ser_socket, (char*)&rmsg, sizeof(rmsg), 0, (sockaddr*)&r_addr
          , &r_addrsize)>0){
          if ((rmsg.flags = 0) && rmsg.verifychecksum() && rmsg.ack = smsg.seq
              && rmsg.seq=nowseq){//想要的就是ta
              cout << "\033[34m 收到了新的文件报文,发送确认报文! \033[0m \n";
              smsg.ack = rmsg.seq+rmsg.len;
              smsg.prepare();
              nowseq=smsg.ack;
              if (sendto (ser_socket, (char*)&smsg, sizeof(smsg), 0, (sockaddr*)&
                 r_addr, r_addrsize)>0)
                  cout << "\033[34m 确认报文发送成功! \033[0m \n";
                  cout <<"\033[31m 确认报文发送失败。\033[0m \n";
                  return false;
              }
              //store
19
              for(int i=0;i< rmsg.len;i++)
                  buffer [ptr++]=rmsg.data[i];
              if (rmsg.seq+rmsg.len=totseq)break; //最后一个ack
              sendcnt=1;//重置发送次数
          else{//想要的不是ta
              cout << "接收到了信息,但未能通过验证,发送重传报文。\n";
```

```
if(sendcnt++>= maxsend)
              cout << "\033[31m 重传已达到最大次数,验证失败。\033[0m \n";
              return false;
           if(sendto(ser_socket, (char*)&smsg, sizeof(smsg), 0, (sockaddr*)&
              r_addr, r_addrsize)>0)
              cout <<"\033[34m 重传报文发送成功! \033[0m \n";
           else{
              cout << "\033[31m 重传报文发送失败。\033[0m \n";
              return false;
           }
       lastsend=clock();//无论是哪一种,刷新时钟
   if(clock()-lastsend >= maxwait){
       if(sendcnt++>= maxsend){
           cout<<"\033[31m 重传已达到最大次数,验证失败。\033[0m \n";
          return false;
       else{
           if (sendto (ser_socket, (char*)&smsg, sizeof(smsg), 0, (sockaddr*)&
              r_addr, r_addrsize > 0
              cout <<"接收超时, 重传报文发送成功。\n";
              lastsend=clock();
           }
          else{
              cout << "\033[31m 接收超时, 重传报文发送失败。\033[0m \n";
              return false;
           }
       }
cout <<"\033[34m 文件已成功接收完毕, 开始写入! \033[0m \n";
```

#### 文件写入阶段:

在文件完整接收后,建立文件流 file,以先前的 filename 创建文件,并把 buffer 内容写入,然后关闭文件。

#### 文件写入

```
ofstream file(filename, ios::binary);
if (!file.is_open()) {
    cout<<"\033[31m 无法创建文件"<<filename<<"。\033[0m \n";
    return false;
}
// 将 buffer 的内容写入文件
file.write(reinterpret_cast<char*>(buffer), size);
// 关闭文件
file.close();
```

```
10 cout <<"\033[34m 文件已成功写入完毕! \033[0m \n";
11 return true;
```

# (八) 四次挥手实现

挥手实现与握手实现有很多相似的地方,但由于挥手逻辑不同于握手,也有一些区别。

#### 1. 客户端 client wave 函数

对于第一次挥手报文,需要置位 FIN, ACK, 调整 SEQ,ACK(因为之前已经调整过,所以不需要在此调整),设置长度为 0。

#### 客户端第一次挥手

```
memset(&smsg.data,0,sizeof(smsg.data));//清空data
//port seq ack不更新
smsg.flags = 5;//FIN,ACK
smsg.len = 0;
smsg.prepare();
if(sendto(u_socket, (char*)&smsg, sizeof(smsg), 0, (sockaddr*)&r_addr, r_addrsize)>0)
cout<<"\033[34m 第一次挥手发送成功! \033[0m \n";
else{
cout<<"\033[31m 第一次挥手发送失败。\033[0m \n";
return false;
}
```

对于第二次挥手,我们期望收到的标记位是 ACK,同时 ACK 为之前发送的 SEQ+1, SEQ 为之前发送的 ACK。若迟迟没能接收到通过验证的第二次挥手,则需要重传第一次挥手,重传逻辑与握手相同,不再赘述。

#### 客户端第二次挥手

在第二次挥手接收成功后,进入第三次挥手的等待逻辑,直至接收到匹配报文。 希望接收到的报文标记为 FIN ACK, SEQ 和 ACK 与第二次挥手相同,同样需要通过校验和验证。

等待接收到正确的报文后, 发送第四次挥手。

### 客户端第三次挥手

第四次挥手的标记为 ACK, SEQ 自增 1 (因为之前发送了 FIN 报文), ACK 为收到的 SEQ+1 (因为接收了 FIN 报文)。发送后,等待 2RTT (这里直接用等待 maxwait 代替),然后结束程序。

#### 客户端第四次挥手

```
smsg.seq +=1;
smsg.ack = rmsg.seq+1;
smsg.flags = 1;//ACK
smsg.prepare();

if(sendto(u_socket, (char*)&smsg, sizeof(smsg), 0, (sockaddr*)&r_addr, r_addrsize)>0)
cout<<"\033[34m 第四次挥手发送成功! \033[0m \n";
else{
```

```
cout<<"\033[31m 第四次挥手发送失败。 \033[0m \n";
return false;

Sleep(maxwait);
return true;
```

#### 2. 服务器端 server\_wave 函数

服务器端一直等待客户端发送的第一次挥手,通过验证后跳出循环。

#### 服务器端第一次挥手

收到第一次挥手后,服务器端先后发送第二次挥手、第三次挥手,设置 SEQ, ACK, FLAG 分别为 ACK 和 ACK FIN。

#### 服务器端第二三次挥手

```
//第二次挥手
   memset(&smsg.data,0,sizeof(smsg.data));//清空data
  smsg.seq = rmsg.ack;
   smsg.ack = rmsg.seq+1;
   smsg. flags = 1; //ACK
   smsg.prepare();
   if(sendto(ser_socket, (char*)&smsg, sizeof(smsg), 0, (sockaddr*)&r_addr,
      r_addrsize)>0)
      cout << "\033[34m 第二次挥手发送成功! \033[0m \n";
   else{
      cout << "\033[31m 第二次挥手发送失败。 \033[0m \n";
      return false;
12
   }
   //第三次挥手
   smsg. flags = 5; //FIN ACK
  smsg.prepare();
   if(sendto(ser_socket, (char*)&smsg, sizeof(smsg), 0, (sockaddr*)&r_addr,
      r_addrsize)>0)
```

五、 性能测试 计算机网络实验报告

随后,服务器端等待第四次挥手的接收,直到接收到正确的第四次挥手报文。同样实现了超时重传机制,这里仅重传了第三次挥手作为演示,理论上还应考虑重传第二次挥手,不过由于服务器端并不会丢包,所以不会造成影响。

### 服务器端第四次挥手

```
auto lastsend = clock();
int sendcnt=1;
while(true){
   if (recvfrom (ser_socket, (char*)&rmsg, sizeof(rmsg), 0, (sockaddr*)&r_addr
       , &r_addrsize)>0){
       if ((rmsg.flags = 1) && rmsg.verifychecksum() && rmsg.ack = smsg.seq
           cout << "\033[34m 第四次挥手接收成功! \033[0m \n";
           break;
       }
       else
           cout << "接收到了信息,但未能通过验证。\n";
   if(clock()-lastsend >= maxwait){
       if(sendcnt++>= maxsend)
           cout << "\033[31m 超时重传已达到最大次数,挥手失败。\033[0m \n";
           return false;
       }
       else{
           if(sendto(ser_socket, (char*)&smsg, sizeof(smsg), 0, (sockaddr*)&
              r addr, r addrsize)>0){
               cout <<"接收超时, 第三次挥手重传成功。\n";
               lastsend=clock();
           }
           else{
               cout << "\033[31m 接收超时, 且第三次挥手重传失败。\033[0m \n";
               return false;
           }
       }
return true;
```

# 五、 性能测试

### (一) 测试环境配置

五、 性能测试 计算机网络实验报告

#### 生成可执行文件

```
生成可执行文件的指令如下:

//服务器端

g++ code/server.cpp code/message.cpp -o exe_and_testcase/server/server -
lws2_32

//客户端

g++ code/client.cpp code/message.cpp -o exe_and_testcase/client/client -
lws2_32
```

### 测试用 Router 设置如下:

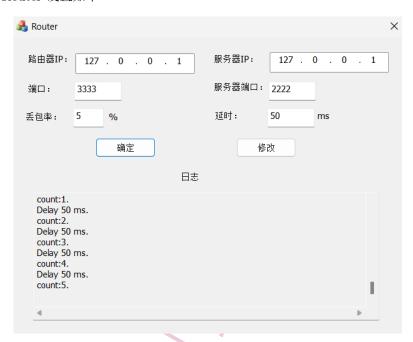


图 2: Router 设置

# (二) 正确性测试

四个文件均正确通过了测试,以图像 1 为例进行展示。 图3展示了图像 1.jpg 的传输结果,大小完全相同且可以正确打开。

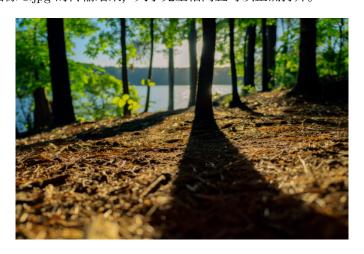


图 3: 接收到的图像 1.jpg

五、 性能测试 计算机网络实验报告

接下来对日志信息进行分析,由于中间报文传输的包数量众多,仅截取开头部分和结尾部分进行分析(已经涵盖了每一个部分的测试)。

图4展示了开头段的日志。

从开头部分可以看出三次握手完全正确,随后对文件信息报文的传输(len=13,与之前分析相同)和文件开头传输也没有问题。

图 4: 图像 1.jpg 最终测试结果 (开头段)

图5展示了结尾段的日志。

从结尾部分可以看出对丢包的正确处理:

客户端发送的报文丢失,会先导致服务器端超时,服务器端超时重传上一个包,会导致客户端验证失败,并重传上一个包,回到正常逻辑。

然后可以看出在文件传输结束后,都可以正常退出,且最后的挥手逻辑也完全正确。 在文件发送结束后,客户端也成功打印了传输时间和吞吐量,用于后续测试。

图 5: 图像 1.jpg 最终测试结果 (结尾段)

六、 总结 计算机网络实验报告

# (三) 性能分析

在本实验中的测试属性: (在之前 message.h 中定义, 在此总结)

超时时间: 2000ms 最多发送次数: 10

Router 的设置属性:

客户端丢包率: 5% 发送时延: 50ms 四个文件的性能测试结果如表1所示:

文件名	传输时间 (s)	吞吐量 (Byte/s)
1.jpg	22.695	81839.7
2.jpg	71.411	81458.7
3.jpg	158.817	75363.4
helloworld.txt	23.573	70241.7

表 1: 性能测试结果

# 六、 总结

在本次实验中, 我利用 UDP 协议, 通过停等机制实现了可靠的数据传输。在后续实验中, 我也将进一步探索, 对其进行进一步的了解。