



### 3.3. Randwertprobleme der Potentialtheorie

Homogenes Randwertproblem: Beide Grenzen haben Potential 0.

Zu lösen ist die POISSON-Gleichung  $\text{div}(\varepsilon \nabla \Phi) = -\rho$  auf  $\hat{\Omega}$ :

Nr.	RWP	Randbedingungen auf $\partial\Omega$	Lösung
1.	Dirichlet	$\Phi _{\partial\Omega} = \Phi_D$	eindeutig $\Phi \in C^2$
2.	Neumann	$\frac{\partial\Phi}{\partial\vec{n}} \Big _{\partial\Omega} = F_N$	eindeutig $(\Phi + C) \in C^2$
3.	Gemischt	$\left(\Phi + k \frac{\partial\Phi}{\partial\vec{n}}\right) \Big _{\partial\Omega} = F_N$	eindeutig $\Phi \in C^2$

Mit Richtungsableitung  $\frac{\partial\Phi}{\partial\vec{n}} \Big|_{1/2} = \lim_{\vec{r}-\vec{r}_0 \rightarrow 0} \vec{n}(\vec{r}_0) \cdot \nabla\Phi(\vec{r})$

$\vec{r} \in \Omega_{1/2}$

Lösungsansatz:  $\Phi = \Phi^{(0)} + \varphi$   
 $\Phi^{(0)}$  : erfüllt hom. DGL und inhom. RB  
 $\varphi$  : erfüllt inhom. DGL und hom. RB

In den meisten Elektrostatischen Problemen gilt  $\rho = 0$ , da sich die Ladung nur auf den Grenzflächen von Leitern befindet und nicht im Gebiet  $\Omega$  in dem die Lösung von  $\Phi$  gesucht wird. In der Praxis sind die meisten RWP's gemischt, wie Leiterkontakte oder Wärmeleitung

Mehrelektroden-Kondensator Q-RWP:  
 $\text{div}(\varepsilon \nabla \Phi) = 0$  in  $\Omega$  und  $\int_{\partial\Omega_l} \varepsilon \frac{\partial\Phi}{\partial\vec{n}} d\vec{a} = Q_l$  und besitzt bis auf eine additive Konstante eine eindeutige Lösung

### 3.3.1. Spektralzerlegung

Lösungsverfahren:

- Ansatz:  $\Phi = \Phi^{(0)} + \varphi$   
Finde hinreichend glatte Funktion  $\Phi^{(0)}$  welche inhomogene Randgleichungen erfüllt
- Finde Eigenfunktionen von  $\varphi$ :  $f = -\text{div}(\varepsilon \nabla \vec{b}_\nu) = \lambda_\nu \vec{b}_\nu$   
Es gilt  $\lambda_\nu > 0$ .
- Ansatz  $\varphi(\vec{r}) = \sum_{\nu=1}^{\infty} \alpha_\nu b_\nu(\vec{r})$   
Bestimmung der Entwicklungskoeffizienten:  $a_\nu = \frac{\langle b_\nu | f \rangle}{\lambda_\nu} = \frac{1}{\lambda_\nu} \int_{\Omega} b_\nu * f dv$
- Spektraldarstellung:  $G(\vec{r}, \vec{r}') = \sum_{\nu=1}^{\infty} b_\nu(\vec{r}) \frac{1}{\lambda_\nu} b_\nu(\vec{r}')^*$

### 3.4. Greenfunktion G

Def: Lösung des RWP mit hom. Randbed. und Störung  $\rho(\vec{r}) = \delta(\vec{r} - \vec{r}')$  (Einheitspunktladung bei  $\vec{r}'$ )  
Poissongleichung  $\Delta\varphi = -\frac{\rho}{\varepsilon_0}$  wird durch das Coulomb-Integral gelöst.  
Allg. Lösung:  $\Phi(\vec{r}) = \varphi(\vec{r}) + \psi(\vec{r}) = \int_{\Omega} G(\vec{r}, \vec{r}') \rho(\vec{r}') d^3\vec{r}' + \psi(\vec{r})$   
für  $\varepsilon(\vec{r}) = \varepsilon$ :  $\psi(\vec{r}) = -\varepsilon \iint_{\partial V(D)} \left[ \frac{\partial G(\vec{r}, \vec{r}')}{\partial \vec{n}'} \Phi_D(\vec{r}') \right] da' + \varepsilon \iint_{\partial V'(N)} \left[ G(\vec{r}, \vec{r}') \frac{\partial \Phi_N(\vec{r}')}{\partial n'} \right] da'$   
Beispiel Punktladung:  $G_{\text{vac}}(\vec{r}, \vec{r}') = \frac{1}{4\pi\varepsilon} \frac{1}{\|\vec{r}-\vec{r}'\|}$

### 3.4.1. Spektralzerlegung mit Greenfunktion

Problem:  $\boxed{-\Delta\varphi = \hat{f}}$

- Separationsansatz für die Eigenfunktionen:  
 $b(\vec{r}) = b_1(x_1)b_2(x_2)b_3(x_3)$   
 $-\frac{b_1''(x_1)}{b_1(x_1)} - \frac{b_2''(x_2)}{b_2(x_2)} - \frac{b_3''(x_3)}{b_3(x_3)} = \lambda$
- Auftreten des Problems:  
 $-\frac{b_1''(x_1)}{b_1(x_1)} = \lambda_1$   
 $-\frac{b_2''(x_2)}{b_2(x_2)} = \lambda_2$   
 $-\frac{b_3''(x_3)}{b_3(x_3)} = \lambda_3$
- Lösungsansatz für  $b_1, b_2, b_3$ :  
 $b_j(x_j) = A_j \sin(k_j x_j) + B_j \cos(k_j x_j)$  mit  $k_j = \sqrt{\lambda_j}$   
 $\Rightarrow B_j = 0$  und  $k_j L_j = n_j \pi$
- Eigenfunktionen lauten:  
 $b_j(x_j) = A_j \sin(n_j \frac{\pi}{L_j} x_j)$
- Normiere die Eigenfunktionen:

$$1 \stackrel{!}{=} \int_0^L b_j(x_j)^2 dx_j$$

Die Greenfunktion lautet nun:  

$$G(\vec{r}, \vec{r}') = \sum_{n_1, n_2, n_3 \in \mathbb{N}} b_{n_1 n_2 n_3}(\vec{r}) \frac{1}{\lambda_{n_1} \lambda_{n_2} \lambda_{n_3}} b_{n_1 n_2 n_3}(\vec{r}')$$

### Spiegelladungsmethode

Konstruktion eines Ersatzproblems durch Spiegelung der negierten Ladung an einer ebenen leitenden Randfläche

$$G_{\text{Halb}}(\vec{r}, \vec{r}_0) = \frac{1}{4\pi\varepsilon} \left( \frac{1}{\|\vec{r} - \vec{r}_0\|} - \frac{1}{\|\vec{r} - \vec{r}_0^*\|} \right)$$

analog für Winkelräume. Eventuell müssen die gespiegelten Ladungen wieder gespiegelt werden (möglicherweise unendlich oft), bis sich alles angleicht.

### Multipolentwicklung

Coulomb-Integral:  $\Phi(\vec{r}) = \int_{\mathbb{R}^3} G_{\text{vac}}(\vec{r}, \vec{r}') \rho(\vec{r}') d^3\vec{r}' = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int_{\mathbb{R}^3} \frac{\rho(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} dv'$   
Vereinfachung der Integraldarstellung durch Taylorentwicklung des Integralkerns  $\frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|}$  unter der Annahme  $|\vec{r}'| < |\vec{r}|$ :  
 $\Phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{1}{r} Q + \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{\vec{r} \cdot \vec{p}}{r^3} + \dots$

### 3.5. Stationäre Ströme und RWP

Einflüsse: Drift, Diffusion, Hall-Effekt, Seebeck-Effekt

Drift-Diffusionsmodell:

$\vec{j} = \sum_{\alpha=1}^N  q_\alpha  n_\alpha \mu_\alpha \vec{E} - \sum_{\alpha=1}^N q_\alpha D_\alpha \nabla n_\alpha + \sum_{\alpha=1}^N \sigma_\alpha R_\alpha^H \vec{j}_\alpha \times \vec{B} - \sum_{\alpha=1}^N \sigma_\alpha P_\alpha \nabla T$	<p>Driftstrom</p> <p>Diffusionsstrom</p> <p>Halleffekt</p> <p>Seebeck</p>
---	---

$$- \sum_{\alpha=1}^N \sigma_\alpha P_\alpha \nabla T$$

## 4. Orthogonalreihenentwicklung

Was möchten wir lösen? Poisson ( $\Delta\Phi(\vec{r}) = -\frac{\rho(\vec{r})}{\epsilon}$ ) oder Spezialfall Laplace ( $\Delta\Phi(\vec{r}) = 0$ ).

	Poisson ( $\rho \neq 0$ )	Laplace ( $\rho = 0$ )
homogene Randwerte	$\Phi = \iiint G(\vec{r}, \vec{r}') \rho(\vec{r}') d^3r$ <p><math>\varphi</math>: Greenfunktion lösen für Ergebnis und Orthogonalreihenentwicklung</p>	$\Phi = 0$
inhomogene Randwerte	<p>Ansatz: <math>\Phi = \varphi + \psi</math> (Randwertprobleme)</p> <p><math>\psi</math>: Dirichlet/Neumann RWB, <math>\varphi</math>: Greenfunktion</p>	Orthogonalreihenentwicklung

### 4.1. $\varphi$ bestimmen

Laplaceoperator: lineare Summe von gewichteten Teillösungen ist wieder eine Lösung.

$\Rightarrow$  Ansatz:  $\Phi(\vec{r}) = \sum_{n=1}^{\infty} \alpha_n b_n(\vec{r})$  ( $\alpha_n$ : Gewichtung,  $b_n$ : Eigenfunktion von  $\Delta$ :  $f'' = bf$ )

$\Delta b_n(\vec{r}) = \begin{cases} \lambda_n b_n(\vec{r}), & \text{Poisson} \\ 0, & \text{Laplace} \end{cases}$

$\Rightarrow \Delta\Phi(\vec{r}) = \begin{cases} \sum_{n=1}^{\infty} a_n \lambda_n b_n(\vec{r}) = -\frac{\rho}{\epsilon}, & \text{Poisson} \\ 0, & \text{Laplace} \end{cases}$

### Seperationsansatz: $\Delta b_n(\vec{r})$ lösen

- $b_n(\vec{r}) = b_1(x)b_2(y)b_3(z) \hat{=} X(x)Y(y)Z(z)$
- in den Ansatz einsetzen  $\rightarrow$  gewöhnliche DGL
- Randwerte einsetzen  $\rightarrow$  mit homogenen RW anfangen
- Konstanten zusammenfassen  $\rightarrow$  z.B.  $A_n \cdot B_n \mapsto \tilde{A}_n$

### 4.2. Lösen von Poisson-Gleichung

$-\Delta b_n = \lambda_i b_n$  mit  $b_n = b_1(x)b_2(y)b_3(z)$

$$-b_1'' b_2 b_3 - b_1 b_2' b_3 - b_1 b_2 b_3'' = \lambda_i b_1 b_2 b_3$$

$$-\frac{b_1''}{b_1} - \frac{b_2''}{b_2} - \frac{b_3''}{b_3} = \lambda_i \Rightarrow \frac{-b_1''(x_i)}{b_i(x_i)} = \lambda_i$$

$\Rightarrow b_i''(x_i) + b_i(x_i)\lambda_i \stackrel{!}{=} 0$  (1)  
**Ansatz für DGL:**  $b_i(x_i) = A_i \sin(x_i k_i) + B_i \cos(x_i k_i)$  in (1)  
 $\frac{\partial^2}{\partial x_i^2} (A_i \sin(k_i x_i) + B_i \cos(k_i x_i)) + \lambda_i (A_i \sin(k_i x_i) + B_i \cos(k_i x_i)) \stackrel{!}{=} 0$   
 $(A_i \sin(k_i x_i) + B_i \cos(k_i x_i))(\lambda_i - k_i^2) \stackrel{!}{=} 0$   
 $\Rightarrow \lambda - k_i^2 = 0 \Leftrightarrow \boxed{\lambda_i = k_i^2} \quad \boxed{\sqrt{\lambda_i} = k_i}$   
**Randwerte für  $b_i$  Ansatz:**  $A_i \sin(k_i 0) + B_i \cos(k_i 0)$   
 $b_i(0) = 0 = B_i$   
 $b_i(L_i) = A_i \sin(k_i L_i) = 0 \Rightarrow \boxed{k_i = \frac{n\pi}{L_i}}, n \in \mathbb{N}$

**Orthonormierung**  $\int \sin^2(u) du = \frac{1}{2}$

Ansatz:  $1 = \int_0^{L_i} b_i^2(x_i) dx_i \Rightarrow A_i = \sqrt{\frac{2}{L_i}}$

einsetzen für b:  $n = 3$

$$\Rightarrow b_{n_1 n_2 n_3}(x_i) = \frac{\sqrt{2^3}}{\sqrt{L_1 L_2 L_3}} \prod_{i=1}^3 \sin\left(\frac{n_i - \pi}{L_i} x_i\right), n \in \mathbb{N}$$

einsetzen in  $G(\vec{r}, \vec{r}')$ :  $G(\vec{r}, \vec{r}') = \sum_{n=1}^{\infty} b_n^*(\vec{r}') \frac{1}{\lambda_n} b_n(\vec{r})$

### 4.3. Orthogonalreihenentwicklung zu Laplace

**Beispiel:** Randwerte überall 0, außer bei  $\Phi(x_1, x_2, x_3 = L_3) = V(x, y)$

**Ansatz:**  $-\frac{b_1''}{b_1} - \frac{b_2''}{b_2} - \frac{b_3''}{b_3} = 0$   
 $\Rightarrow \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = 0$  mit hom. RW  $\Leftrightarrow \lambda_3 = -(\lambda_1 + \lambda_2)$   
 $k_3 = \sqrt{\lambda_3} = j\beta$   
 $b_{1,2,3}(0) \Rightarrow B_{1,2,3} = 0$   
 $b_{1,2}(L_{1,2}) = 0 \Rightarrow K_{1,2} = \frac{n_{1,2}\pi}{L_{1,2}}$

$\Rightarrow b_{1,2}(x_{1,2}) = A_{1,2} \sin\left(n_{1,2} \frac{\pi}{L_{1,2}} x_{1,2}\right)$   
 $\Rightarrow \lambda_3 = -(\lambda_1 + \lambda_2) = -\beta < 0, K_3 = \sqrt{\lambda_3} = \sqrt{-(\lambda_1 + \lambda_2)}$   
 $b_3(x_3) = A_3 \sinh(\beta x_3)$  ( $j$  steckt in  $A_3$ )  
**Ansatz für DGL:**  
 $b_{n_1, n_2}(\vec{r}) = A_{n_1} A_{n_2} A_3 \sin\left(\frac{n_1 \pi}{L_1} x_1\right) \sin\left(\frac{n_2 \pi}{L_2} x_2\right) \sinh(\beta x_3)$

Ersetzen von  $A_{n_1} A_{n_2} A_{n_3} = A_{n_1 n_2}$ , da  $A_3 = \text{const}$ :

$\Phi(\vec{r}) = \sum_{n_1=1}^{\infty} \sum_{n_2=1}^{\infty} A_{n_1 n_2} b_{n_1 n_2}(\vec{r})$

$$\Phi(x_1, x_2, x_3 = L_3) = V(x, y) = \sum_{n_1=1}^{\infty} \sum_{n_2=1}^{\infty} A_{n_1 n_2} \sin\left(\frac{n_1 \pi}{L_1} x_1\right) \sin\left(\frac{n_2 \pi}{L_2} x_2\right) \sinh(\beta x_3)$$

**1D Fall:**  $V(x) = \sum_{n=1}^{\infty} A_n \sin\left(\frac{n\pi}{L} x\right)$

Bestimmung von **A<sub>2</sub>**:

$$V(x) = \underbrace{\int_0^L \sin\left(\frac{2\pi}{L} x\right) dx}_{=0} = A_1 \underbrace{\int_0^L \sin\left(\frac{1\pi}{L} x\right) \sin\left(\frac{2\pi}{L} x\right) dx}_{=L/2} + \underbrace{\int_0^L \sin\left(\frac{2\pi}{L} x\right) \sin\left(\frac{2\pi}{L} x\right) dx}_{=0} + \dots, \text{ da } \delta_{nm}: n \neq m \Rightarrow 0 \text{ Orthogonalitätsbed.}$$

$$V(x) = \underbrace{\int_0^L \sin\left(\frac{n\pi}{L} x\right) \sin\left(\frac{m\pi}{L} x\right) dx}_{=0} = \begin{cases} 0, & m \neq n \\ \frac{L}{2}, & m = n \end{cases}$$

$$\Rightarrow A_n = \frac{2}{L} \int_0^L V(x) \sin\left(\frac{n\pi}{L} x\right) dx$$

## 5. Kompaktmodelle

Modellierung als Netzwerk ohne Wellenausbreitung.  
Voraussetzungen:

- Räumlich begrenzte Funktionsblöcke:  
lokalisierte Schnittstellen (leitende Verbindungen, geführte elektromagnetische Felder)
- Quasistationär zeitveränderlich:  
Konzentriertheithypothese:  $\lambda \gg d$ .  
Knoten: ideal leitend, überall gleiches Potential.  
Zweige: flusserhaltend, gerichtete Spannung.

$\lambda = \frac{c_0}{f}$

### 5.1. Kirchhoffsche Gesetze

$\sum U_i = U_{\text{ind}}$

$\sum I_i = -\dot{Q}_K$

### 5.2. Kapazitive Speicherelemente

Mehrelektroden Kondensatoranordnung  $\rightarrow$  Modellierung als Netzwerk von kapazitiven Zweipolen.

Plattenkondensator:  
 $\vec{E} = \frac{Q}{\varepsilon_0 A} \vec{e}$       $U = \int_0^d \vec{E} d\vec{r} = \frac{Q}{\varepsilon_0 A} d$

- Kapazitätsmatrix:  
 $C_{kl} = \int_{\Omega} \nabla\Phi_k \varepsilon \nabla\Phi_l d^3r = - \int_{\partial\Omega_k} \epsilon \vec{n} \nabla\Phi_l d\vec{a}$  ( $k, l = 0, \dots, N$ )  
 $\mathcal{C}$  symmetrisch, positiv semi-definit, nicht invertierbar, Zeilen- und Spaltensumme null

- Reduzierte Kapazitätsmatrix:  
 $\mathcal{C}_0$  :  $\mathcal{C}$  um 0. Zeile und 0. Spalte abgeschnitten

$$\vec{U}_0 = \begin{bmatrix} V_1 - V_0 \\ \vdots \\ V_N - V_0 \end{bmatrix} \quad \vec{Q}_0 = \mathcal{C}_0 \vec{U}_0 \quad \mathcal{C}_0 \text{ invertierbar}$$

### 5.3. Induktive Speicherelemente

$u_k(t) = -u_{\text{ind},k}(t) + r_k i_k(t) + \sum_{l=1}^N L_{kl} \frac{di_l}{dt}$

Transformatorgleichung:

Kopplungsinduktivität:  $M = k\sqrt{L_1 L_2}$   
 $\Rightarrow U_1 = L_1 \dot{I}_1 + M \dot{I}_2$       $U_2 = M \dot{I}_1 + L_2 \dot{I}_2$

Neumannsche Formel:  $L_{kl} = \frac{\mu}{4\pi} \int_{C_l} \frac{d\vec{s}' \cdot d\vec{s}}{|\vec{r} - \vec{r}'(s)|} = \frac{\partial^2 W_{\text{mag}}}{\partial i_k \partial i_l}$

$L_{kl}$  :  $\begin{cases} \text{Selbstinduktionskoeffizient, } k = l \\ \text{Gegeninduktionskoeffizient, } k \neq l \end{cases}$

$\underline{L}$  symmetrisch, positiv definit

Kapazität	Induktivität
$\vec{Q} = \mathcal{C} \vec{U}$	$\vec{\Phi}_M = \underline{L} \vec{i}$
$W_{\text{el}} = \frac{1}{2} \vec{U}_0 \vec{Q}_0 = \frac{1}{2} \vec{V}^T \mathcal{C} \vec{V}$	$W_{\text{mag}} = \frac{1}{2} \vec{i}^T \underline{L} \vec{i}$
	$W_{\text{mag}} = \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^3} \vec{j} \cdot \vec{A} d^3r$

## 6. Komplexe Wechselstromrechnung

**Voraussetzung:** lineares, eingeschwungenes System mit sinusförmiger

Erregung  $x(t) = A_m \cdot \cos(\omega t + \varphi)$

Beim Kondensator eilt der Strom vor.

Bei der Induktivität kommt der Strom zu spät.

### 6.1. Komplexe Zeigergrößen

<b>Zeitfunktion</b>	$a(t) = A_m \cdot \cos(\omega t + \varphi)$
<b>Zeiger</b>	$A = \alpha + i\beta = A_m \cdot e^{i\varphi}$ $= A_m \cdot (\cos \varphi + j \sin \varphi)$
<b>Maximum</b>	$A_m =  A  = \sqrt{\alpha^2 + \beta^2} = \sqrt{AA^*}$
<b>Phase</b>	$\varphi = \begin{cases} \arctan \frac{\beta}{\alpha} & \alpha > 0 \\ \frac{\beta}{\alpha} + \pi & \alpha < 0 \end{cases}$

Differentialoperator:  $\frac{d}{dt} = j\omega \quad \frac{d}{dt} e^{j(\omega t + \varphi)} = j\omega \cdot e^{j(\omega t + \varphi)}$

	Widerstand	Kondensator	Spule
Impedanz $Z = \frac{U}{I}$	$R$	$\frac{1}{j\omega C}$	$j\omega L$
Admittanz $Y = \frac{I}{U}$	$G = \frac{1}{R}$	$j\omega C$	$\frac{1}{j\omega L}$
$\Delta\varphi = \varphi_u - \varphi_i$	0	$-\frac{\pi}{2}$	$\frac{\pi}{2}$
$\tan(\Delta\varphi) = \frac{\text{Im}\{Z\}}{\text{Re}\{Z\}}$			

$Z(j\omega) = R(j\omega) + jX(j\omega)$	$U = Z \cdot I$
Impedanz      Resistanz      Reaktanz	
$Y(j\omega) = G(j\omega) + jB(j\omega)$	$I = Y \cdot U$
Admittanz      Konduktanz      Suszeptanz	

### 6.2. Komplexe Leistungsrechnung

$$U_{\text{eff}} = \frac{1}{\sqrt{2}} U_m = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T u(t)^2 dt} \quad I_{\text{eff}} = \frac{1}{\sqrt{2}} I_m$$

**Momentanleistung:**  $p(t) = u(t)i(t)$

**Energie einer Periode:**  $E = \int_0^T u(t)i(t) dt$

**Leistungsmittelwert:**  $P_w = \frac{1}{T} \int_0^T u(t)i(t) dt$

**Komplexe Leistung:**  $P = \frac{1}{2} UI^* = \frac{1}{2} U_m \cdot e^{j\varphi_u} \cdot I_m \cdot e^{-j\varphi_i} =$

$U_{\text{eff}} \cdot I_{\text{eff}} \cdot e^{j(\varphi_u - \varphi_i)}$

**Scheinleistung:**  $S = |P|$

**Wirkleistung:**  $P_w = \text{Re}\{P\} = \frac{1}{2} \hat{U} \hat{I} \cos \varphi$

**Blindleistung:**  $P_B = \text{Im}\{P\} = \frac{1}{2} \hat{U} \hat{I} \sin \varphi$

### 6.3. Grundlagen Wechselstromlehre

periodische, sinusförmige Strom- & Spannungsverläufe:

- Transformierbarkeit (Energieübertragung)
- Modulierbarkeit (Informations- und Nachrichtentechnik)
- Anpassung an Generatoren und Motoren

$$\varphi(t) = \omega t + \varphi_0$$

## 7. Elektromagnetische Wellen

Transportieren Feldenergie mit Lichtgeschwindigkeit.  $\epsilon\mu c^2 = 1$

Unendliche Ausbreitung mit Lichtgeschwindigkeit ohne Medium.

Wechselwirkung mit der Materie.

Frequenzabhängigkeit von  $\epsilon(\omega)$ ,  $\mu(\omega)$ ,  $\sigma(\omega)$

Annahmen:  $\rho = 0$  außer bei Antennen, keine thermischer Strom.

#### 7.1. Beschreibung

Dämpfung	falls $\sigma > 0$
äußere Quellen	$\vec{j}_0, \rho_0$

6-Komponentiges, elektromagnetisches Wellenfeld:

$$\left[ \epsilon\mu \frac{\partial^2}{\partial t^2} + \mu\sigma \frac{\partial}{\partial t} - \Delta \right] \begin{pmatrix} \vec{E} \\ \vec{H} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\nabla \left( \frac{\rho_0}{\epsilon} \right) - \mu \vec{j}_0 \\ \text{rot } \vec{j}_0 \end{pmatrix}$$

Notwendig, aber nicht hinreichend für Maxwellsche Gleichungen.

(Nebenbedingungen:  $\epsilon \text{ div } \vec{E} = \rho$ ,  $\text{div } \vec{H} = 0$ )

4-Komponentiges, elektromagnetisches Potential (falls  $\sigma = 0$ ):

$$\left( \Delta - \epsilon\mu \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \begin{pmatrix} \Phi \\ \vec{A} \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} \frac{\rho}{\epsilon} \\ \mu \vec{j} \end{pmatrix}$$

Als Nebenbedingung muss nur die Eichbedingung erfüllt sein.

homogene Wellengleichung: 
$$\left( \frac{1}{c^2} \frac{d^2}{dt^2} - \Delta \right) \vec{E} = 0$$

#### 7.2. Eindimensionale Welle

Annahmen:  $\vec{j}_0, \rho_0 = 0 \Rightarrow \epsilon\mu \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 0$

Ausbreitungsgeschwindigkeit:  $c = \frac{1}{\sqrt{\epsilon\mu}}$

D'Alembertsche Lösung:  $u(x, t) = f_1(ct - x) + f_2(ct + x)$

#### 7.3. Dreidimensionale ebene Wellen

Annahmen:  $\sigma, \rho_0, \vec{j}_0 = 0$

Nebenbedingungen:  $\text{div } \vec{E} = \text{div } \vec{H} = 0 \quad \text{rot } \vec{E} = -\mu \frac{\partial \vec{H}}{\partial t}$

$\text{rot } \vec{H} = \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$

$\vec{k} = k\vec{n}$ ,  $\omega = kc$  Dabei muss gelten:  $\left| \frac{\omega}{k} \right| = c = \frac{1}{\sqrt{\epsilon\mu}}$

$\vec{E}(t, \vec{r}) = \vec{E}_0(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{r})$  mit  $\vec{k} \cdot \vec{E}_0(\cdot) = 0$

$\vec{E}_0(\vec{r}, t) = \frac{k}{\epsilon\omega} \times \vec{H}_0(\vec{r}, t) = -Z\vec{n} \times \vec{H}_0(\cdot)$

$\vec{H}(t, \vec{r}) = \vec{H}_0(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{r})$  mit  $\vec{k} \cdot \vec{H}_0(\cdot) = 0$

$\vec{H}_0(\vec{r}, t) = \frac{k}{\mu\omega} \times \vec{E}_0(\vec{r}, t) = \frac{Z}{\omega} \times \vec{E}_0(\cdot)$

Dispersionsrelation:  $\omega(\vec{k}) = \frac{1}{\sqrt{\epsilon\mu}} |\vec{k}|$

Wellenwiderstand:  $Z = \sqrt{\frac{\mu}{\epsilon}} = \left| \frac{\vec{E}_0}{\vec{H}_0} \right|$

##### 7.3.1. Energie- und Leistungsbeachtung

$w_{\text{el}}(t, \vec{r}) = w_{\text{mag}}(t, \vec{r}) = \frac{\epsilon}{2} \vec{E}_0(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{r})^2 = \frac{\mu}{2} \vec{H}_0(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{r})^2$

Leistungsflussdichte:  $\vec{S} = \frac{1}{2} \vec{E}_0^2 \cdot \vec{n}$

Energiebilanz einer elektromagnetischen Welle:  $\frac{\partial w_{\text{el mag}}}{\partial t} + \text{div } \vec{S} = 0$ .

#### 7.4. Harmonische ebene dreidimensionale Wellen

##### 7.4.1. Linear polarisierte Wellen

$\vec{E}(t, \vec{r}) = \vec{E}_0 \cos(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{r} + \varphi)$

$\vec{H}(t, \vec{r}) = \vec{H}_0 \cos(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{r} + \varphi)$

##### 7.4.2. Elliptisch polarisierte Wellen

$\vec{E}(\vec{r}, t) = E_{01} \cos(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{r} + \varphi_1) \vec{e}_1 + E_{02} \cos(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{r} + \varphi_2) \vec{e}_2$

Harmonische, ebene EM Wellen ( $\sigma = 0$ )

Ellipsengleichung: 
$$\left( \frac{E_1}{E_{01}} \right)^2 + \left( \frac{E_2}{E_{02}} \right)^2 - 2 \left( \frac{E_1}{E_{02}} \right) \left( \frac{E_1}{E_{02}} \right) \cos(\varphi_{02} - \varphi_{01}) = \sin^2(\varphi_{02} - \varphi_{01})$$

Linear:  $\varphi_{02} - \varphi_{01} = n\pi \quad \frac{E_1}{E_{01}} = \pm \frac{E_2}{E_{02}}$

Kreis:  $\varphi_{02} - \varphi_{01} = (n + \frac{1}{2})\pi \quad \wedge \quad E_{01} = E_{02}$

##### 7.4.3. Komplexe Darstellung

$$\vec{E}(t, \vec{r}) = \text{Re} \left\{ \underbrace{E_{01} e^{j\varphi_1} \vec{e}_1 + E_{02} e^{j\varphi_2} \vec{e}_2}_{\vec{E}_0} e^{j(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{r})} \right\}$$

##### 7.4.4. Darstellung beliebiger EM-Wellen durch harmonische ebene Wellen

Annahmen:  $\varrho_0, \vec{j}_0 = 0, \sigma \geq 0$

Materialgleichungen:

- $\vec{D}(\vec{k}) = \epsilon(\omega(\vec{k})) \vec{E}(\vec{k})$
- $\vec{B}(\vec{k}) = \mu(\omega(\vec{k})) \vec{H}(\vec{k})$
- $\vec{j}(\vec{k}) = \sigma(\omega(\vec{k})) \vec{E}(\vec{k})$

komplexe Permittivität:  $\vec{\epsilon}(\omega) = \epsilon(\omega) + i \frac{\sigma(\omega)}{\omega}$

komplexe Dispersionsrelation:  $\omega(\vec{k})^2 = \frac{1}{\bar{\epsilon}(\omega(\vec{k}))\mu(\omega(\vec{k}))} \vec{k}^2$

komplexer Wellenwiderstand:  $\tilde{Z}(\omega) = \sqrt{\frac{\mu(\omega)}{\epsilon(\omega)}} = \frac{\vec{k}(\omega)}{\omega \vec{\epsilon}(\omega)}$

Fourierkoeffizienten der Feldgrößen:

- $\text{rot } \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \stackrel{FT}{=} -j\vec{k} \times \vec{E}(\vec{k}) = -j\omega\mu(\omega) \vec{H}(\vec{k})$ , also  $\vec{k} \times \vec{E}(\vec{k}) = \omega(\vec{k})\mu(\omega(\vec{k})) \vec{H}(\vec{k})$
  - $\text{div } \vec{D} = 0 \stackrel{FT}{=} -j\vec{k} \cdot \epsilon(\omega) \vec{E}(\vec{k}) = 0$ , also  $\vec{k} \cdot \vec{E}(\vec{k}) = 0$
  - $\text{rot } \vec{H} = \vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \stackrel{FT}{=} \sigma(\omega) \vec{E}(\vec{k}) + j\omega\epsilon(\omega) \vec{E}(\vec{k}) = j\omega\tilde{\epsilon}(\omega) \vec{E}(\vec{k})$ , also  $-\vec{k} \times \vec{H}(\vec{k}) = \omega(\vec{k})\tilde{\epsilon}(\omega(\vec{k})) \vec{E}(\vec{k})$
  - $\text{div } \vec{B} = 0 \stackrel{FT}{=} j\vec{k} \cdot \mu(\omega) \vec{H}(\vec{k}) = 0$ , also  $\vec{k} \cdot \vec{H}(\vec{k}) = 0$
- inv. Dispersionsrelation:  $\vec{k}(\omega) = \sqrt{\tilde{\epsilon}(\omega)\mu(\omega)}$

##### 7.4.5. Räumlich gedämpfte ebene EM-Welle in Leitern

$\vec{k}(\omega) = \frac{\beta(\omega)}{\text{Phasenmaß}} - i \frac{\alpha(\omega)}{\text{Dämpfungsmaß}}$

Näherung:  $\sigma(\omega) \gg \omega\epsilon(\omega)$

$\alpha(\omega) = \beta(\omega) = \sqrt{\frac{\sigma(\omega)\mu\omega}{2}} = \frac{2\pi}{\lambda}$

Eindringtiefe:  $\Delta z(\omega) = \sqrt{\frac{2}{\sigma(\omega)\mu\omega}}$

Abklingverhältnis:  $e^{-\lambda\alpha}$

Skin-Effekt: Abschirmverhalten von leitenden Medien gegen das Eindringen von EM-Wellen

##### 7.5. Einfall ebener elektromagnetischer Wellen auf ebene Materialgrenzschichten

Aufteilung der EM-Welle in reflektierenden und transmittierenden Anteil

einfallend:  $\vec{H}_i(\vec{r}) = \vec{H}_{i0} e^{-j\vec{k}_h \cdot \vec{r}}$ ,  $\vec{E}_h = Z_1 \vec{H}_h \times \vec{e}_{kh}$

reflektierend:  $\vec{H}_r(\vec{r}) = \vec{H}_{r0} e^{-j\vec{k}_r \cdot \vec{r}}$ ,  $\vec{E}_h = Z_1 \vec{H}_h \times \vec{e}_{kh}$

transmittierend:  $\vec{H}_D(\vec{r}) = \vec{H}_{D0} e^{-j\vec{k}_D \cdot \vec{r}}$ ,  $\vec{E}_h = Z_2 \vec{H}_h \times \vec{e}_{kh}$

Reflexionswinkel gleich Einfallswinkel:  $\alpha_h = \alpha_r$

Brechungsgesetz (Snellius):  $k_1 \sin \alpha_h = k_2 \sin \alpha_D$

$$\left( \vec{H}_h + \vec{H}_r \right) \times \vec{n} = \vec{H}_D \times \vec{n} \quad (\vec{E}_h + \vec{E}_r) \times \vec{n} = \vec{E}_D \times \vec{n}$$

**E-Feld || Einfallsebene:** Einfallende Welle nennt sich TM-Welle

Reflexionskoeffizient:  $r_{||} = \frac{\vec{E}_r}{\vec{E}_h} = \frac{\vec{H}_r}{\vec{H}_h} = \frac{Z_2 \cos \alpha_D - Z_1 \cos \alpha_h}{Z_2 \cos \alpha_D + Z_1 \cos \alpha_h}$

Transmissionskoeffizient:  $t_{H||} = \frac{\vec{H}_D}{\vec{H}_h} = \frac{2Z_1 \cos \alpha_h}{Z_2 \cos \alpha_D + Z_1 \cos \alpha_h}$

$t_{E||} = \frac{\vec{E}_D}{\vec{E}_h} = \frac{Z_2}{Z_1} t_{H||}$

**E-Feld  $\perp$  Einfallsebene:** Einfallende Welle nennt sich TE-Welle

Reflexionskoeffizient:  $r_{\perp} = \frac{\vec{E}_r}{\vec{E}_h} = \frac{\vec{H}_r}{\vec{H}_h} = \frac{Z_2 \cos \alpha_h - Z_1 \cos \alpha_D}{Z_2 \cos \alpha_h + Z_1 \cos \alpha_D}$

Transmissionskoeffizient:  $t_{E\perp} = \frac{\vec{E}_D}{\vec{E}_h} = \frac{2Z_2 \cos \alpha_h}{Z_2 \cos \alpha_h + Z_1 \cos \alpha_D}$

$t_{H\perp} = \frac{\vec{H}_D}{\vec{H}_h} = \frac{Z_1}{Z_2} t_{E\perp}$

##### 7.6. Abstrahlung von EM-Wellen im freien Raum

Maxwellsche Gleichungen in zeitharmonischen Feldern:

- $\text{rot } \vec{E} = -j\omega\vec{B} = -j\omega\mu_0\vec{H}$
- $\text{rot } \vec{H} = j\omega\vec{D} + \vec{j}_0 = j\omega\epsilon_0\vec{E} + \vec{j}_0$
- $\text{div } \vec{E} = \frac{1}{\epsilon_0} \text{div } \vec{D} = \frac{\varrho_0}{\epsilon_0}$
- $\text{div } \vec{H} = \frac{1}{\mu_0} \text{div } \vec{B} = 0$

Helmholtz-Gleichung:  $\Delta \vec{A} + j\omega\epsilon_0\mu_0\vec{A} = -\mu_0\vec{j}_0$

Vereinfachung durch eingeprägte Dirac-Impuls Stromdichte der Form:

$\vec{j}_0^D(\vec{r}) = \vec{I}_0 \Delta l \vec{e}_z \delta(\vec{r})$

$\Rightarrow$  **Hertzscher-Dipol** mit Dipolmoment  $I_0 \Delta l$  mit  $\vec{A}(\vec{r}) = \hat{j}_0 \Delta l \mu_0 \frac{e^{-jk_0 r}}{4\pi r} \vec{e}_z$

##### 7.7. Elektromagnetische Wellenleiter

Alle Verbindungen zwischen elektrischen und elektronischen Bauteilen oder Systemen sind Wellenleiter (bei niedrigen Frequenzen vernachlässigbar).

Wellenausbreitungseffekte ab  $\frac{1}{10} \lambda \rightarrow$  Vermeidung von Reflexionen und Mehrwegeausbreitungseffekten

Translationsinvarianz des Wellenleiters in z-Richtung  $\rightarrow$  Feldtypen der

Form:

$$\vec{E}(x, y, z) = \vec{E}_0(x, y) e^{\pm jz}$$

$$\vec{H}(x, y, z) = \vec{H}_0(x, y) e^{\pm jz}$$

$\gamma = j\beta$ : verlustloser Wellenleiter

$\gamma = \alpha$ : Dämpfungstypen (evaneszente Moden)

Wellentypen können eine **untere Grenzfrequenz** aufweisen, ab der sie ausbreitungsfähig sind

Existiert unterhalb einer bestimmten Grenzfrequenz noch eine einziger Wellentyp  $\Rightarrow$  **Grundmode / Fundamentalmode** (i.d.R. bei Leitungen TEM-Welle).

Koaxialleitung:

$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{\hat{U}_0}{\ln\left(\frac{D}{d}\right)} \frac{1}{r} \vec{e}_r e^{-j\beta z}$$

$$\vec{H}(\vec{r}) = \frac{\hat{I}_0}{\ln\left(\frac{D}{d}\right)} \frac{1}{r} \vec{e}_\varphi e^{-j\beta z}$$

$$\frac{\hat{U}_0}{\hat{I}_0} = Z_L = 60\Omega \sqrt{\frac{\mu_r}{\epsilon_r}} \ln\left(\frac{D}{d}\right)$$

**Leitungswellenwiderstand**

mit  $D$ : Innendurchmesser,  $d$ : Außendurchmesser

Rechteckhohlleiter:

$$H_z(\vec{r}) = -\hat{H}_0 \cos\left(\frac{\pi}{a} x\right) e^{-j\beta z}$$

$$H_x(\vec{r}) = -j \frac{\beta}{\beta_c} \frac{\pi}{a} \hat{H}_0 \sin\left(\frac{\pi}{a} x\right) e^{-j\beta z}$$

$$H_y(\vec{r}) = 0 \quad E_x(\vec{r}) = 0$$

$$E_y(\vec{r}) = j \frac{\omega\mu}{\beta_c} \frac{\pi}{a} \hat{H}_0 \sin\left(\frac{\pi}{a} x\right) e^{-j\beta z}$$

mit  $\beta_c = \omega_c \sqrt{\epsilon\mu} = \frac{2\pi}{\lambda_c}$ : Cut-off-Wellenzahl,  $\omega_c$ : Cut-off-

Kreisfrequenz,  $\lambda_c = 2a$ : Cut-off-Wellenlänge

Ausbreitungsfähig für Kreisfrequenzen oberhalb von Ausbreitungskonstan-

te:  $\beta = \sqrt{\omega^2 \epsilon\mu - \beta_c^2}$

**statisch:** Keine Veränderung über die Zeit  $\frac{\partial}{\partial t} = 0$

**stationär:** zeitliche Veränderung, aber keine Wellenausbreitung

**Quasi-Stationär:** Zeitliche Veränderungen sind so langsam, dass sie als statisch angenommen werden  $\frac{\partial}{\partial t} \approx 0$

**Normalgebiet:** zusammenhängend, beschränkt, mit glattem lipschitzsteti-

gem Rand

**Lipschitzstetig:** irgendwas zwischen stetig und differenzierbar

$$\mathcal{L}_2(\Omega) = \{f : \Omega \rightarrow \mathbb{C} \mid \int_{\Omega} |f(\vec{r})|^2 d^3\vec{r} < \infty\}$$