

# Universidad Nacional Autónoma de México Facultad de Ciencias

Compiladores Práctica 2

Laura Itzel Rodríguez Dimayuga (nombre 2)

(nombre 3)



## Ejercicio 1

Indica los valores asignados a w, x, y y z. en los siguientes dos códigos estructurados por bloques. Muestrala tabla de símbolos en cada bloque con una implementación imperativa en cada caso:

```
1 int w,x,y,z;
2 int i = 4; int j = 5;
3 {
4    int j = 7;
5    i = 6;
6    w = i + j;
7 }
8    x = i + j;
9 {
1    int i = 8;
10    int i = 8;
11    y = i + j;
12 }
13    z = i + j;
14    int i = 3; int j = 4;
3    {
1    int i = 5;
2    int i = 5;
3    w = i + j;
4    int i = 5;
5    w = i + j;
8    {
9    int j = 6;
10    int i = 8;
11    y = i + j;
12 }
13    z = i + j;
14    int i = 7;
15    y = i + j;
16    int j = 6;
17    int j = 6;
18    int j = 6;
19    int j = 6;
10    int j = 6;
11    int j = 6;
12 }
13    z = i + j;
14    int i = 3;
15    int j = 4;
16    int i = 5;
17    x = i + j;
18    int j = 4;
19    int i = 5;
10    int j = 6;
11    int j = 6;
12    int j = 6;
13    int j = 6;
14    int j = 6;
15    int j = 6;
16    int j = 6;
17    int j = 6;
18    int j = 6;
19    int j = 6;
10    int j = 6;
10    int j = 6;
11    int j = 6;
12    int j = 6;
13    int j = 6;
14    int j = 6;
15    int j = 6;
16    int j = 6;
17    int j = 6;
18    int j = 6;
19    int j = 6;
10    int j = 6;
10   int j = 6;
11    int j = 6;
12    int j = 6;
13    int j = 6;
14    int j = 6;
15    int j = 6;
16    int j = 6;
17    int j = 6;
18    int j = 6;
19    int j = 6;
10    int j = 6;
10    int j = 6;
10    int j = 6;
11    int j = 6;
12    int j = 6;
13    int j = 6;
14    int j = 6;
15    int j = 6;
16    int j = 6;
17    int j = 6;
18    int j = 6;
19    int j = 6;
10    int j = 6;
11    int j = 6;
12    int j = 6;
13    int j = 4;
14    int j = 4;
15    int j = 4;
16    int j = 5;
17    int j = 4;
18    int j = 4;
19    int j = 4;
19    int j = 4;
10    int j = 5;
10    int j = 4;
10    int j = 5;
10    int j = 4;
12    int j = 4;
13    int j = 4;
14    int j = 4;
15    int j = 4;
16    int j = 4;
17    int j = 4;
18    int j
```

#### Solución.

Variable	Scope	Comentario
int $i = 4$	Bloque 1	Nueva variable
int j = 5	Bloque 1	Nueva variable
int j = 7	Bloque 2	Nueva variable, solo queda en el Bloque 2
i=6	Bloque 2	Afecta al Bloque 1
x = 6 + 5 = 11	Bloque 1	Afecta al Bloque 1
int i = 8	Bloque 3	Nueva variable, solo queda en el Bloque 3
y = 13	Bloque 3	Afecta al Bloque 1
z = 6 + 5	Bloque 1	El valor de i cambio, pero el de j es el del primer reglon
Final		w = 13, x = 11, y = 13, z = 11

Cuadro 1: Tabla de símbolos y valores para el primer código estructurado por bloques

Variable	Scope	Comentario
int $i = 3$	Bloque 1	Nueva variable
int j = 4	Bloque 1	Nueva variable
int i = 5	Bloque 1	Afecta solo al Bloque 1
w = 5 + 4	Bloque 2	Asignación, afecta al bloque 1
x = 3 + 4	Bloque 1	Asignación, afecta al bloque 1
j=6	Bloque 3	Afecta al Bloque 3
i=7	Bloque 3	Afecta al Bloque 1
int i = 8	Bloque 3	Nueva variable, solo queda en el Bloque 3
y = 7 + 6 = 13	Bloque 3	Afecta al Bloque 1
z = 7 + 4 = 11	Bloque 1	El valor de i cambio, pero el de j es el del primer reglón
Final		w = 9, x = 7, y = 13, z = 11

Cuadro 2: Tabla de símbolos y valores para el segundo código estructurado por bloques

#### Ejercicio 2

Divide el siguiente programa en C++ en lexemas y genera los tokens correspondientes:

```
float limitedSquare(x) float x; {
           return(x <= -10.0 || x>=10.0) ? 100 : x*x;
  Solución.
      Después del escaneo no tenemos comentarios. Ni espacios en blanco. Lexemas: float, limitedSquare,
   (, x, ), float, x, ;,, return, (, x, <=, -10.0, ||, x, >=, 10.0, ), ?, 100, :, x, *, x, ;,
      Tokens:
2 < id, limitedSquare > 3 < (>
4 <id, x>
9 <{>
13 <<=>
14 <float,-10.0>
15 <||>
16 <id, x>
17 <>=>
18 <float,10.0>
21 <100>
23 <id, x>
24 <*>
25 <id, x>
27 <}>
```

#### Ejercicio 3

Define una función recursiva que compute los prefijos de una expresión regular. La base de tal función recursiva es:

$$prefix(\varepsilon) = \{\varepsilon\}$$
  
 $prefix(a) = \{a\}$ 

Completa la definición.

Solución. Para definir los prefijos de una expresión regular, podemos considerar las siguientes reglas:

Podemos definir las reglas que aplicamos para cada una de las operaciones básicas de las expresiones regulares, si tenemos que R y S son expresiones regulares y a es un símbolo, entonces:

$$prefix(\epsilon) = \{\epsilon\}$$

$$prefix(a) = \{\epsilon, a\}$$

$$prefix(RS) = prefix(R) \cup R \circ prefix(S)$$

$$prefix(R|S) = prefix(R) \mid prefix(S)$$

$$prefix(R*) = R^* \circ prefix(R)$$

## Ejercicio 4

Para las siguientes expresiones regulares, da el lenguaje que definen:

- 1.  $[ab][cd\epsilon]$
- 2.  $[a zA Z]^*at^*$
- 3. ca[tr]

#### Solución.

- 1.  $[ab][cd\epsilon]$  define el lenguaje  $\{a, b, ac, ad, bc, bd\}$
- 2.  $[a-zA-Z]^*at^*$  define el lenguaje de (letras) $at^*$ , es decir,todas cadenas de letras seguidas de a y luego de cero o más t. Por ejemplo: at, bat, cat, a, rattt, etc.
- 3. ca[tr] define el lenguaje  $\{cat, car\}$

### Ejercicio 5

Para el siguiente automata, finito no determinista, construye el automata finito determinista equivalente.

Solución. 1. Primero, identificamos los estados iniciales:

$$S_0$$
 =  $\{q_0\} \cup \{r: q \in S_0 \land S(q,\epsilon)\}$    
No hay epsilon transiciones  $S_0$  =  $\{q_0\}$ 

2. Ahora, construimos la función de transición para el autómata determinista. Para cada estado en  $S_0$ ,

determinamos las transiciones para cada símbolo de entrada.

$$\begin{split} \delta(S_0,a) &= \{q_1\} \ cup\epsilon - closure(\{q_1\}) \\ &= \{q_1\} = S_1 \\ \delta(S_0,b) = \varnothing \\ \delta(S_1,a) &= \{q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_2\}) \\ &= \{q_2\} = S_2 \\ \delta(S_1,b) &= \{q_0,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_0,q_2\}) \\ &= \{q_0,q_2\} = S_3 \\ \delta(S_2,a) &= \{q_3\} \cup \epsilon - closure(\{q_3\}) \\ &= \{q_3,q_0\} = S_4 \\ \delta(S_2,b) = \varnothing \\ \delta(S_3,a) &= \{q_1,q_3\} \cup \epsilon - closure(\{q_1,q_2,q_3\}) \\ &= \{q_0,q_1,q_3\} = S_5 \\ \delta(S_3,b) = \varnothing \\ \delta(S_4,a) &= \{q_1,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_1,q_2\}) \\ &= \{q_1,q_2\} = S_6 \\ \delta(S_4,b) = \varnothing \\ \delta(S_5,a) &= \{q_1,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_1,q_2\}) \\ &= \{q_1,q_2\} = S_6 \\ \delta(S_5,b) &= \{q_0,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_0,q_2\}) \\ &= \{q_0,q_2\} = S_3 \\ \delta(S_6,a) &= \{q_2,q_3\} \cup \epsilon - closure(\{q_0,q_2\}) \\ &= \{q_0,q_2\} = S_3 \\ \delta(S_7,a) &= \{q_1,q_2,q_3\} \cup \epsilon - closure(\{q_1,q_2,q_3\}) \\ &= \{q_0,q_1,q_2,q_3\} = S_8 \\ \delta(S_7,b) &= \varnothing \\ \delta(S_8,a) &= \{q_1,q_2,q_3\} \cup \epsilon - closure(\{q_1,q_2,q_3\}) \\ &= \{q_0,q_1,q_2,q_3\} = S_8 \\ \delta(S_8,b) &= \{q_0,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_0,q_2\}) \\ &= \{q_0,q_1,q_2,q_3\} = S_8 \\ \delta(S_8,b) &= \{q_0,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_0,q_2\}) \\ &= \{q_0,q_1,q_2,q_3\} = S_8 \\ \delta(S_8,b) &= \{q_0,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_0,q_2\}) \\ &= \{q_0,q_1,q_2,q_3\} = S_8 \\ \delta(S_8,b) &= \{q_0,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_0,q_2\}) \\ &= \{q_0,q_1,q_2,q_3\} = S_8 \\ \delta(S_8,b) &= \{q_0,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_0,q_2\}) \\ &= \{q_0,q_2\} = S_3 \\ \delta(S_8,b) &= \{q_0,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_0,q_2\}) \\ &= \{q_0,q_2\} = S_3 \\ \delta(S_8,b) &= \{q_0,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_0,q_2\}) \\ &= \{q_0,q_2\} = S_3 \\ \delta(S_8,b) &= \{q_0,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_0,q_2\}) \\ &= \{q_0,q_2\} = S_3 \\ \delta(S_8,b) &= \{q_0,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_0,q_2\}) \\ &= \{q_0,q_2\} = S_3 \\ \delta(S_8,b) &= \{q_0,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_0,q_2\}) \\ &= \{q_0,q_2\} = S_3 \\ \delta(S_8,b) &= \{q_0,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_0,q_2\}) \\ &= \{q_0,q_2\} = S_3 \\ \delta(S_8,b) &= \{q_0,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_0,q_2\}) \\ &= \{q_0,q_2\} = S_3 \\ \delta(S_8,b) &= \{q_0,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_0,q_2\}) \\ &= \{q_0,q_2\} = S_3 \\ \delta(S_8,b) &= \{q_0,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_0,q_2\}) \\ &= \{q_0,q_2\} = S_3 \\ \delta(S_8,b) &= \{q_0,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_0,q_2\}) \\ &= \{q_0,q_2\} = S_3 \\ \delta(S_8,b) &= \{q_0,q_2\} \cup \epsilon - closure(\{q_0,q_2\}) \\ &= \{q_0,q_2\} = S_3 \\ \delta(S_8,b) &= \{q_0,q_2\} \cup \epsilon - closu$$

Como no tenemos nuevos estados terminamos. Ahora construimos los estados Finales

$$F = \{S_0, S_3, S_4, S_7, S_8\}$$

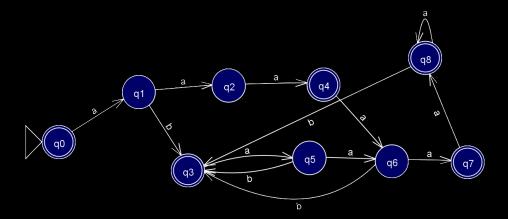


Figura 1: Automata Finito Determinista, ejercicio 5

## Ejercicio 6

Para los siguientes DFA obten el DFA mínimo:

1.

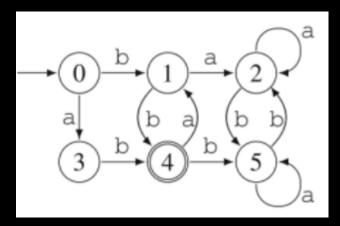


Figura 2: Automata Finito Determinista, ejercicio 6 b

- 2. Separemos nuestros estados en dos grupos: los estados de aceptación y los que no lo son.
  - $\blacksquare$  Grupo 1 (aceptación):  $\{q_4\}$
  - $\blacksquare$  Grupo 2 (no aceptación):  $\{q_0,q_1,q_2,q_3,q_5\}$

Veamos como se comportarían los estados del Grupo 2 con las entradas posibles:

Estados	Transición con a	Transición con b
$q_0$	Grupo 1	Grupo 1
$q_1$	Grupo 1	Grupo 2
$q_2$	Grupo 1	Grupo 1
$q_3$	-	Grupo 2
$q_5$	Grupo 1	Grupo 1

Cuadro 3: Tabla de ejemplo  $6 \times 3$ 

Vamos a agrupar los estados que se comportan igual:

• Grupo A:  $\{q_0, q_2, q_5\}$ 

• Grupo B:  $\{q_1\}$ 

■ Grupo C:  $\{q_3\}$ 

Veamos como se comportarían los estados del Grupo A con las entradas posibles:

Estados	Transición con a	Transición con b
$q_0$	Grupo C	Grupo B
$q_2$	Grupo A	Grupo A
$q_5$	Grupo A	Grupo A

Cuadro 4: Tabla de ejemplo  $6 \times 3$ 

Ahora, agrupamos los estados que se comportan igual:

• Grupo A1:  $\{q_2, q_5\}$ 

■ Grupo A2:  $\{q_0\}$ 

• Grupo B:  $\{q_1\}$ 

■ Grupo C:  $\{q_3\}$ 

Veamos como se comportarían los estados del Grupo A1 con las entradas posibles:

Estados	Transición con a	Transición con b
$q_2$	Grupo A1	Grupo A1
$q_5$	Grupo A1	Grupo A1

Cuadro 5: Tabla de ejemplo  $6 \times 3$ 

Notemos que ambos estados se comportan igual, por lo que no es posible seguir dividiendo los grupos. Por lo tanto, los grupos finales son:

• Grupo A1:  $\{q_2, q_5\}$ 

• Grupo A2:  $\{q_0\}$ 

• Grupo B:  $\overline{\{q_1\}}$ 

■ Grupo C:  $\{q_3\}$ 

• Grupo D (aceptación):  $\{q_4\}$ 

Ahora, construimos el DFA mínimo usando estos grupos como estados:

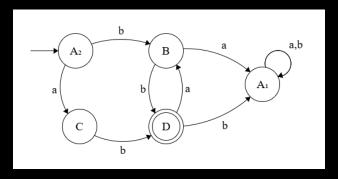


Figura 3: Automata Finito Determinista Minimo, ejercicio 6 b