



Universidad Nacional Autónoma de México
Facultad de Ciencias
COMPILADORES
PRÁCTICA 2
Laura Itzel Rodríguez Dimayuga
(nombre 2)
(nombre 3)



Ejercicio 1

Indica los valores asignados a w , x , y y z . en los siguientes dos códigos estructurados por bloques. Muestrala tabla de símbolos en cada bloque con una implementación imperativa en cada caso:

```
1 int w,x,y,z;  
2 int i = 4; int j = 5;  
3 {  
4     int j =7;  
5     i =6;  
6     w = i+j;  
7 }  
8 x = i+j;  
9 {  
10    int i = 8;  
11    y = i+j;  
12 }  
13 z = i+j;
```

```
1 int w,x,y,z;  
2 int i = 3; int j = 4;  
3 {  
4     int i = 5;  
5     w = i+j;  
6 }  
7 x = i+j;  
8 {  
9     int j = 6;  
10    i = 7;  
11    y = i+j;  
12 }  
13 z = i+j;
```

Solución.

Variable	Scope	Comentario
int i =4	Bloque 1	Nueva variable
int j = 5	Bloque 1	Nueva variable
int j = 7	Bloque 2	Nueva variable, solo queda en el Bloque 2
i=6	Bloque 2	Afecta al Bloque 1
$x = 6 + 5 = 11$	Bloque 1	Afecta al Bloque 1
int i =8	Bloque 3	Nueva variable, solo queda en el Bloque 3
y = 13	Bloque 3	Afecta al Bloque 1
$z = 6 + 5$	Bloque 1	El valor de i cambio, pero el de j es el del primer region
Final		$w = 13, x = 11, y = 13, z = 11$

Cuadro 1: Tabla de símbolos y valores para el primer código estructurado por bloques

Variable	Scope	Comentario
int i =3	Bloque 1	Nueva variable
int j =4	Bloque 1	Nueva variable
int i = 5	Bloque 1	Afecta solo al Bloque 1
$w = 5 + 4$	Bloque 2	Asignación, afecta al bloque 1
$x = 3 + 4$	Bloque 1	Asignación, afecta al bloque 1
j=6	Bloque 3	Afecta al Bloque 3
i= 7	Bloque 3	Afecta al Bloque 1
int i =8	Bloque 3	Nueva variable, solo queda en el Bloque 3
$y = 7 + 6 = 13$	Bloque 3	Afecta al Bloque 1
$z = 7 + 4 = 11$	Bloque 1	El valor de i cambio, pero el de j es el del primer región
Final		$w = 9, x = 7, y = 13, z = 11$

Cuadro 2: Tabla de símbolos y valores para el segundo código estructurado por bloques

Ejercicio 2

Divide el siguiente programa en C++ en lexemas y genera los tokens correspondientes:

```
1 float limitedSquare(x) float x; {  
2     /* return x-squared, bit never mover than 100 */  
3     return(x <= -10.0 || x>=10.0) ? 100 : x*x;  
4 }
```

Solución.

Después del escaneo no tenemos comentarios. Ni espacios en blanco. Lexemas: float, limitedSquare, (, x,), float, x, ;,, return, (, x, <=, -10.0, ||, x, >=, 10.0,), ?, 100, :, x, *, x, ;,

Tokens:

```
1 <float>  
2 <id, limitedSquare>  
3 <(>  
4 <id, x>  
5 <)>  
6 <float>  
7 <id, x>  
8 <;>  
9 <{>  
10 <return>  
11 <(>  
12 <id, x>  
13 <<=>  
14 <float, -10.0>  
15 <||>  
16 <id, x>  
17 <>=>  
18 <float, 10.0>  
19 <)>  
20 <?>  
21 <100>  
22 <:>  
23 <id, x>  
24 <*>  
25 <id, x>  
26 <;>  
27 <}>
```

■

Ejercicio 3

Define una función recursiva que compute los prefijos de una expresión regular. La base de tal función recursiva es:

$$\begin{aligned} \text{prefix}(\varepsilon) &= \{\varepsilon\} \\ \text{prefix}(a) &= \{a\} \end{aligned}$$

Completa la definición.

Solución. Para definir los prefijos de una expresión regular, podemos considerar las siguientes reglas:

Podemos definir las reglas que aplicamos para cada una de las operaciones básicas de las expresiones regulares, si tenemos que R y S son expresiones regulares y a es un símbolo, entonces:

$$\begin{aligned} \text{prefix}(\epsilon) &= \{\epsilon\} \\ \text{prefix}(a) &= \{\epsilon, a\} \\ \text{prefix}(RS) &= \text{prefix}(R) \cup R \circ \text{prefix}(S) \\ \text{prefix}(R|S) &= \text{prefix}(R) \mid \text{prefix}(S) \\ \text{prefix}(R^*) &= R^* \circ \text{prefix}(R) \end{aligned}$$

■

Ejercicio 4

Para las siguientes expresiones regulares, da el lenguaje que definen:

1. $[ab][cd\epsilon]$
2. $[a-zA-Z]^*at^*$
3. $ca[tr]$

Solución.

1. $[ab][cd\epsilon]$ define el lenguaje $\{a, b, ac, ad, bc, bd\}$
2. $[a-zA-Z]^*at^*$ define el lenguaje de (letras) at^* , es decir, todas cadenas de letras seguidas de **a** y luego de cero o más **t**. Por ejemplo: **at**, **bat**, **cat**, **a**, **ratttt**, etc.
3. $ca[tr]$ define el lenguaje $\{cat, car\}$

■

Ejercicio 5

Para el siguiente automata, finito no determinista, construye el automata finito determinista equivalente.

Solución. 1. Primero, identificamos los estados iniciales:

$$\begin{aligned} S_0 &= \{q_0\} \cup \{r : q \in S_0 \wedge S(q, \epsilon)\} & \text{No hay epsilon transiciones} \\ S_0 &= \{q_0\} \end{aligned}$$

2. Ahora, construimos la función de transición para el autómata determinista. Para cada estado en S_0 ,

determinamos las transiciones para cada símbolo de entrada.

$$\begin{aligned}
\delta(S_0, a) &= \{q_1\} \text{ cupe - closure}(\{q_1\}) \\
&= \{q_1\} = S_1 \\
\delta(S_0, b) &= \emptyset \\
\delta(S_1, a) &= \{q_2\} \cup \epsilon - \text{closure}(\{q_2\}) \\
&= \{q_2\} = S_2 \\
\delta(S_1, b) &= \{q_0, q_2\} \cup \epsilon - \text{closure}(\{q_0, q_2\}) \\
&= \{q_0, q_2\} = S_3 \\
\delta(S_2, a) &= \{q_3\} \cup \epsilon - \text{closure}(\{q_3\}) \\
&= \{q_3, q_0\} = S_4 \\
\delta(S_2, b) &= \emptyset \\
\delta(S_3, a) &= \{q_1, q_3\} \cup \epsilon - \text{closure}(\{q_1, q_2, q_3\}) \\
&= \{q_0, q_1, q_3\} = S_5 \\
\delta(S_3, b) &= \emptyset \\
\delta(S_4, a) &= \{q_1, q_2\} \cup \epsilon - \text{closure}(\{q_1, q_2\}) \\
&= \{q_1, q_2\} = S_6 \\
\delta(S_4, b) &= \emptyset \\
\delta(S_5, a) &= \{q_1, q_2\} \cup \epsilon - \text{closure}(\{q_1, q_2\}) \\
&= \{q_1, q_2\} = S_6 \\
\delta(S_5, b) &= \{q_0, q_2\} \cup \epsilon - \text{closure}(\{q_0, q_2\}) \\
&= \{q_0, q_2\} = S_3 \\
\delta(S_6, a) &= \{q_2, q_3\} \cup \epsilon - \text{closure}(\{q_2, q_3\}) \\
&= \{q_0, q_2, q_3\} = S_7 \\
\delta(S_6, b) &= \{q_0, q_2\} \cup \epsilon - \text{closure}(\{q_0, q_2\}) \\
&= \{q_0, q_2\} = S_3 \\
\delta(S_7, a) &= \{q_1, q_2, q_3\} \cup \epsilon - \text{closure}(\{q_1, q_2, q_3\}) \\
&= \{q_0, q_1, q_2, q_3\} = S_8 \\
\delta(S_7, b) &= \emptyset \\
\delta(S_8, a) &= \{q_1, q_2, q_3\} \cup \epsilon - \text{closure}(\{q_1, q_2, q_3\}) \\
&= \{q_0, q_1, q_2, q_3\} = S_8 \\
\delta(S_8, b) &= \{q_0, q_2\} \cup \epsilon - \text{closure}(\{q_0, q_2\}) \\
&= \{q_0, q_2\} = S_3
\end{aligned}$$

Como no tenemos nuevos estados terminamos. Ahora construimos los estados Finales

$$F = \{S_0, S_3, S_4, S_7, S_8\}$$

■

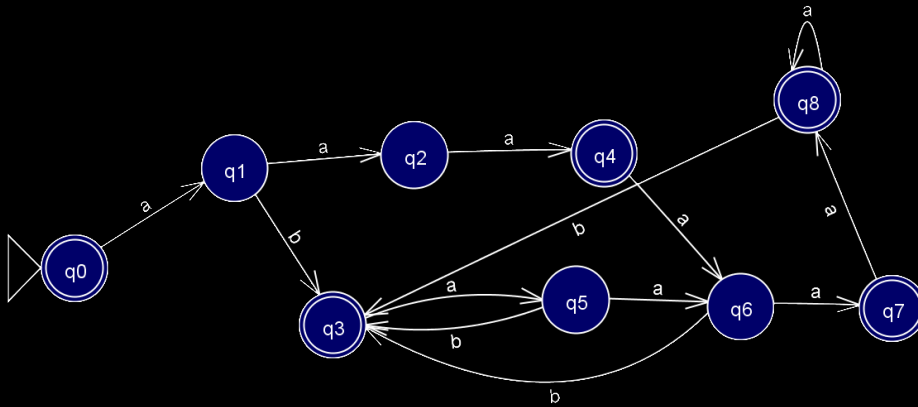


Figura 1: Automata Finito Determinista, ejercicio 5

Ejercicio 6

Para los siguientes DFA obten el DFA mínimo:

1. Primero iniciamos con dos grupos, los estados de aceptacion y los estados que no son de aceptacion.

$$G_1 = \{q_0\}$$

Finales

$$G_2 = \{q_1, q_2, q_3, q_4\}$$

No finales

Como G_1 tiene un solo estado, es consistente y seguimos. Ahora revisamos el grupo de mayor consistencia en G_2 .

G_2	a	b
q_1	$q_2 \in G_2$	\emptyset
q_2	$q_3 \in G_2$	\emptyset
q_3	$q_4 \in G_2$	$q_0 \in G_1$
q_4	$q_3 \in G_2$	$q_0 \in G_1$

Dividimos G_2 en dos grupos nuevos, $G_2 = \{q_1, q_2\}$ y $G_3 = \{q_3, q_4\}$.

G_2	a	b
q_1	$q_2 \in G_2$	\emptyset
q_2	$q_3 \in G_3$	\emptyset

Vemos que G_2 no es consistente así que lo volvemos a dividir en $G_2 = \{q_1\}$ y $G_4 = \{q_2\}$.

G_3	a	b
q_3	$q_4 \in G_3$	$q_0 \in G_1$
q_4	$q_3 \in G_3$	$q_0 \in G_1$

Este grupo es consistente, por lo que ya no se puede dividir mas. Entonces los grupos finales son:

$G_1 = \{q_0\}$	Finales
$G_2 = \{q_1\}$	No finales
$G_3 = \{q_3, q_4\}$	No finales
$G_4 = \{q_2\}$	No finales

El DFA mínimo es:

Estado	a	b
G_1	$q_1 \in G_2$	$q_2 \in G_4$
G_2	$q_2 \in G_4$	\emptyset
G_4	$q_3 \in G_3$	\emptyset
G_3	G_3	$q_0 \in G_1$

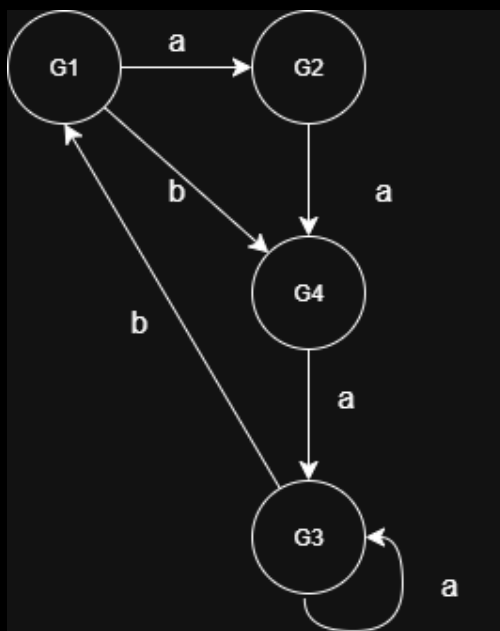


Figura 2: DFA mínimo, ejercicio 6a

2. :

Separemos nuestros estados en dos grupos: los estados de aceptación y los que no lo son.

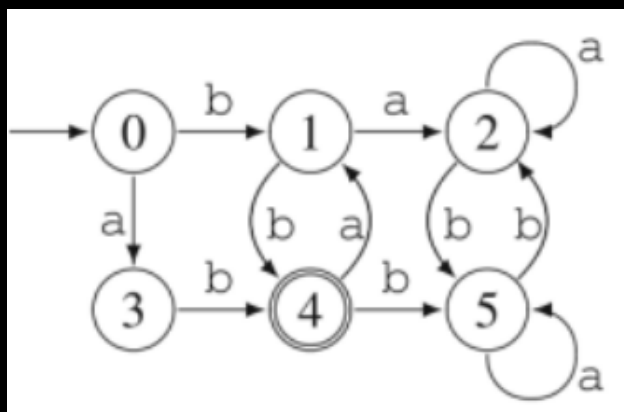


Figura 3: Automata Finito Determinista, ejercicio 6 b

- Grupo 1 (aceptación): $\{q_4\}$
- Grupo 2 (no aceptación): $\{q_0, q_1, q_2, q_3, q_5\}$

Veamos como se comportarían los estados del Grupo 2 con las entradas posibles:

Estados	Transición con a	Transición con b
q_0	Grupo 1	Grupo 1
q_1	Grupo 1	Grupo 2
q_2	Grupo 1	Grupo 1
q_3	-	Grupo 2
q_5	Grupo 1	Grupo 1

Cuadro 3: Tabla de ejemplo 6×3

Vamos a agrupar los estados que se comportan igual:

- Grupo A: $\{q_0, q_2, q_5\}$
- Grupo B: $\{q_1\}$
- Grupo C: $\{q_3\}$

Veamos como se comportarían los estados del Grupo A con las entradas posibles:

Ahora, agrupamos los estados que se comportan igual:

Estados	Transición con a	Transición con b
q_0	Grupo C	Grupo B
q_2	Grupo A	Grupo A
q_5	Grupo A	Grupo A

Cuadro 4: Tabla de ejemplo 6×3

- Grupo A1: $\{q_2, q_5\}$

- Grupo A2: $\{q_0\}$
- Grupo B: $\{q_1\}$
- Grupo C: $\{q_3\}$

Veamos como se comportarían los estados del Grupo A1 con las entradas posibles:

Notemos que ambos estados se comportan igual, por lo que no es posible seguir dividiendo los grupos.

Estados	Transición con a	Transición con b
q_2	Grupo A1	Grupo A1
q_5	Grupo A1	Grupo A1

Cuadro 5: Tabla de ejemplo 6×3

Por lo tanto, los grupos finales son:

- Grupo A1: $\{q_2, q_5\}$
- Grupo A2: $\{q_0\}$
- Grupo B: $\{q_1\}$
- Grupo C: $\{q_3\}$
- Grupo D (aceptación): $\{q_4\}$

Ahora, construimos el DFA mínimo usando estos grupos como estados:

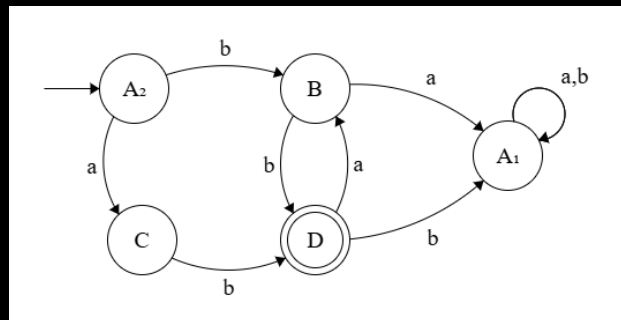


Figura 4: Automata Finito Determinista Mínimo, ejercicio 6 b

Ejercicio 7

Convierte las siguientes expresiones regulares en autómatas finitos deterministas (DFA):

1. $[ab]^*$
2. $(a?b^*)^*$
3. $[ab]^*abb[ab]^*$

1. $[ab]^*$ Primero aplicamos el algoritmo de Thompson para construir el AFN:

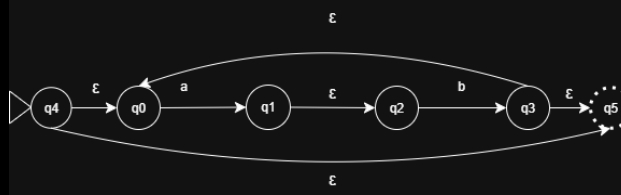


Figura 5: Automata Finito No Determinista, ejercicio 7 a

Donde q_4 es el estado inicial y q_5 es el estado final.

Ahora convertimos el AFN en un AFD:

$$\begin{aligned}
 \epsilon - \text{Cerradura}(q_4) &= \{q_4, q_0, q_5\} && \leftarrow S_0 \\
 \epsilon - \text{Cerradura}(S_0) &= \{q_4, q_0, q_5\} \\
 \delta(S_0, a) &= \{q_1\} \cup \epsilon - \text{Cerradura}(q_1) = \{q_1, q_2\} && \leftarrow S_1 \\
 \delta(S_0, b) &= \emptyset \\
 \delta(S_1, a) &= \emptyset \\
 \delta(S_1, b) &= \{q_3\} \cup \epsilon - \text{Cerradura}(q_3) = \{q_3, q_5, q_0\} && \leftarrow S_2 \\
 \delta(S_2, a) &= \{q_1\} \cup \epsilon - \text{Cerradura}(q_1) = \{q_1, q_2\} = S_1 \\
 \delta(S_2, b) &= \emptyset
 \end{aligned}$$

Entonces el AFD queda así:

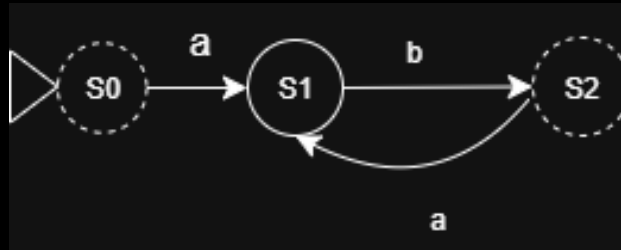


Figura 6: Automata Finito Determinista, ejercicio 7 a

El estado inicial es S_0 y los estados finales son S_0 y S_2 .

2. $(a?b^*)^*$ Vamos a construir primero el AFN, con el algoritmo de Thompson:

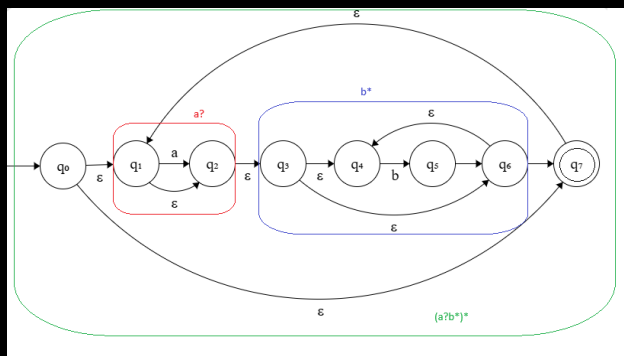


Figura 7: Automata Finito No Determinista, ejercicio 7 b

Ahora vamos a convertir el AFN en un AFD, con el algoritmo de subconjuntos: Primero vamos a sacar las epsilon cerradura de cada estado:

- $\epsilon\text{-Cerradura}(q_0) = \{q_0, q_1, q_2, q_3, q_4, q_6, q_7\}$
- $\epsilon\text{-Cerradura}(q_1) = \{q_1, q_2, q_3, q_4, q_6, q_7\}$
- $\epsilon\text{-Cerradura}(q_2) = \{q_1, q_2, q_3, q_4, q_6, q_7\}$
- $\epsilon\text{-Cerradura}(q_3) = \{q_1, q_2, q_3, q_4, q_6, q_7\}$
- $\epsilon\text{-Cerradura}(q_4) = \{q_4\}$
- $\epsilon\text{-Cerradura}(q_5) = \{q_1, q_2, q_3, q_4, q_5, q_6, q_7\}$
- $\epsilon\text{-Cerradura}(q_6) = \{q_1, q_2, q_3, q_4, q_6, q_7\}$
- $\epsilon\text{-Cerradura}(q_7) = \{q_1, q_2, q_3, q_4, q_6, q_7\}$

Ahora vamos a construir la tabla de transiciones del AFD:

Estados	Transición con a	Transición con b
$\epsilon\text{-Cerradura}(q_0)$	$\epsilon\text{-Cerradura}(q_2)$	$\epsilon\text{-Cerradura}(q_5)$
$\epsilon\text{-Cerradura}(q_2)$	$\epsilon\text{-Cerradura}(q_2)$	$\epsilon\text{-Cerradura}(q_5)$
$\epsilon\text{-Cerradura}(q_5)$	$\epsilon\text{-Cerradura}(q_5)$	

Cuadro 6: Tabla de transiciones del AFD

Vease que el automata queda así:

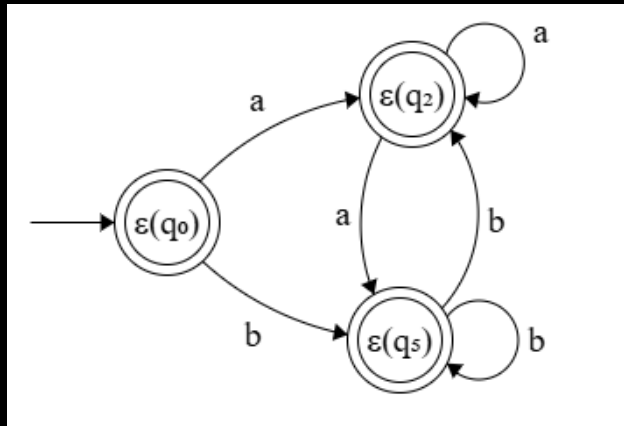


Figura 8: Automata Finito Determinista, ejercicio 7 b

Sí aplicamos el algoritmo de minimización de DFA, queda de la siguiente manera:

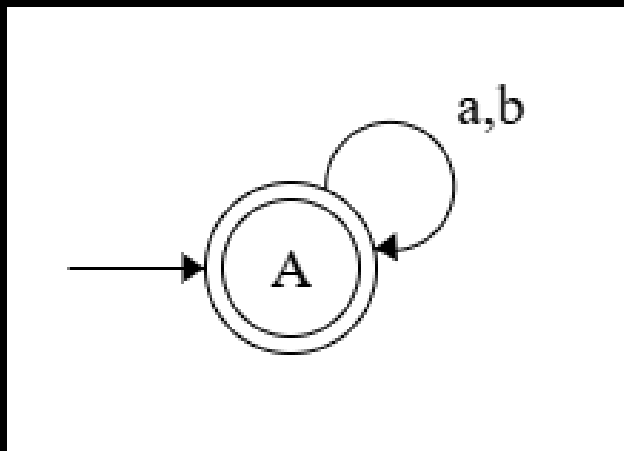


Figura 9: Automata Finito Determinista Mínimo, ejercicio 7 b

3. $[ab]^*abb[ab]^*$

Note que el autómata para $[ab]^*$ es:

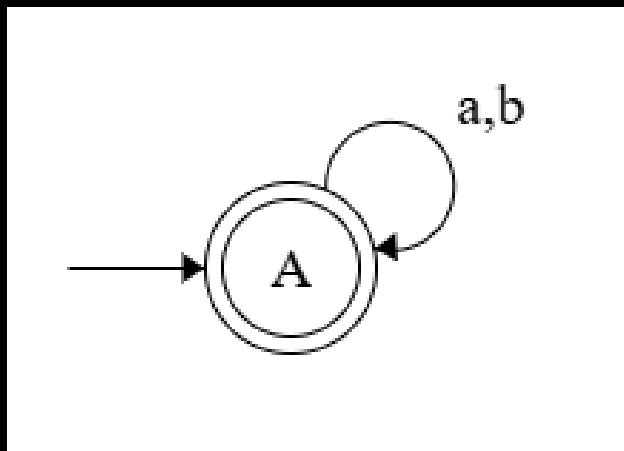


Figura 10: Automata Finito Determinista, $[ab]^*$

Ahora vamos a construir el autómata para $[ab]^*abb[ab]^*$:

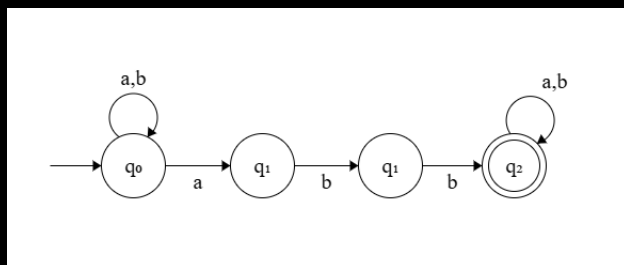


Figura 11: Automata Finito Determinista, ejercicio 7 c

Ejercicio 8

Utiliza el algoritmo de simulación de NFA para simular los siguientes NFAs en la entrada aabb:

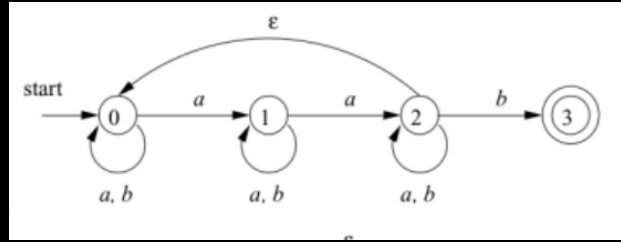


Figura 12: Automata Finito No Determinista, ejercicio 8 a

- 1. Inicializamos S con $\epsilon - closure(0)$ y c con a :

$$S = \{0\}$$

$$c = a$$

- 2. Calculamos $move(S, a)$, calculamos su cerradura asignamos el resultado a S y actualizamos c :

$$move(S, a) = \{0, 1\}$$

$$S = \epsilon - closure(move(S, a)) = \{0, 1\}$$

$$c = a$$

- 3. Es análogo al paso anterior:

$$move(S, a) = \{0, 1, 2\}$$

$$S = \epsilon - closure(move(S, a)) = \{0, 1, 2\}$$

$$c = b$$

- 4. Es análogo al paso anterior pero calculamos $move(S, b)$:

$$move(S, b) = \{0, 1, 2, 3\}$$

$$S = \epsilon - closure(move(S, b)) = \{0, 1, 2, 3\}$$

$$c = eof$$

- 5. Es análogo al paso anterior:

$$move(S, b) = \{0, 1, 2, 3\}$$

$$S = \epsilon - closure(move(S, b)) = \{0, 1, 2, 3\}$$

$$c = eof$$

- 6. Como $c = eof$ y S contiene el estado de aceptación 3, la cadena es aceptada.

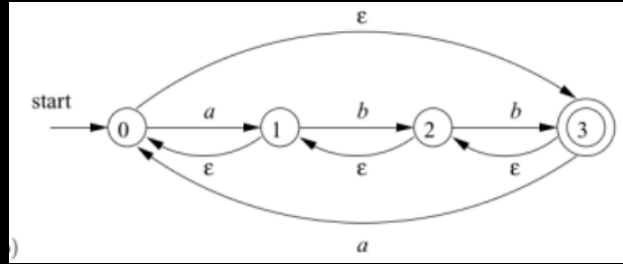


Figura 13: Automata Finito No Determinista, ejercicio 8 b

- 1. Inicializamos S con $\epsilon - closure(0)$ y c con a :

$$S = \{0, 1, 2, 3\}$$

$$c = a$$

- 2. Calculamos $move(S, a)$, calculamos su cerradura asignamos el resultado a S y actualizamos c :

$$move(S, a) = \{0, 1\}$$

$$S = \epsilon - closure(move(S, a)) = \{0, 1, 2, 3\}$$

$$c = a$$

- 3. Es análogo al paso anterior:

$$move(S, a) = \{0, 1\}$$

$$S = \epsilon - closure(move(S, a)) = \{0, 1, 2, 3\}$$

$$c = b$$

- 4. Es análogo al paso anterior pero calculamos $move(S, b)$:

$$move(S, b) = \{2, 3\}$$

$$S = \epsilon - closure(move(S, b)) = \{0, 1, 2, 3\}$$

$$c = b$$

- 5. Es análogo al paso anterior:

$$move(S, b) = \{2, 3\}$$

$$S = \epsilon - closure(move(S, b)) = \{0, 1, 2, 3\}$$

$$c = eof$$

- 6. Como $c = eof$ y S contiene el estado de aceptación 3, la cadena es aceptada.

Ejercicio 9