## Bipolo

#### Utilizzatori



$$V = R \times I [V]$$

$$P_{Acc} = V \times I [W]$$

$$V = R \times I [V]$$

$$P_{Ass} = V \times I [W]$$

$$P_{Ero} = -V \times I [W]$$



$$V = -R \times I [V]$$

$$V = -R \times I [V]$$

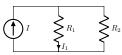
$$P_{Ass} = -V \times I [W]$$

$$P_{Ero} = V \times I [W]$$

#### Teorema di Tellegen

$$\sum V_n \times I_n = 0$$

#### Partitori



$$I_1 = I \times \frac{R_2}{R_1 + R_2}$$



$$V_1 = V \times \frac{R_2}{R_1 + R_2}$$

Nota: Dovre è presente una maggiore resistenza, sarà presente una minore intensità di corrente ed una maggiore

	Serie	Parallelo
Corrente	$I=I_1=\ldots=I_n$	$I = \sum I_n$
Tensione	$V = \sum V_n$	$V = V_1 = \ldots = V_n$

# Trasformazioni

 $Stella \rightarrow triangolo$ 

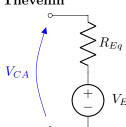
$$G_{12} = \frac{G_1 \times G_2}{\sum G_n}$$

Triangolo  $\rightarrow$  stella

$$R_1 = \frac{R_{12} \times R_{13}}{\sum R_n}$$

### Equivalenti

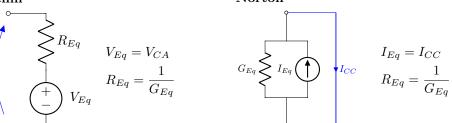
#### Thévenin



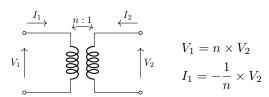
$$V_{Eq} = V_{CA}$$

$$P_{-} = 1$$

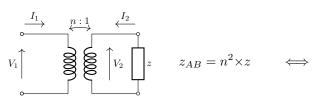
### Norton



#### Trasformatore ideale



$$V_1 = n \times V_2$$
$$I_1 = -\frac{1}{-} \times V_2$$



$$z_{AB} = n^2 \times z$$

$$\prod^{\diamond} n^2 \times z$$

### Doppi bipoli

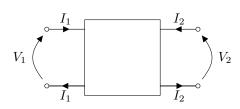
$$R : \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} r_{11} & r_{12} \\ r_{21} & r_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \hat{V}_1 \\ \hat{V}_2 \end{bmatrix}$$

$$G : \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} g_{11} & g_{12} \\ g_{21} & g_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \hat{I}_1 \\ \hat{I}_2 \end{bmatrix}$$

### Ibride

$$H1: \begin{bmatrix} V_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} h_{11} & h_{12} \\ h_{21} & h_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ V_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \hat{V_1} \\ \hat{I_2} \end{bmatrix}$$

$$H2: \begin{bmatrix} I_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} h'_{11} & h'_{12} \\ h'_{21} & h'_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ I_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \hat{I_1} \\ \hat{V_2} \end{bmatrix}$$



#### Trasmissione

Diretta : 
$$\begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} t_{11} & t_{12} \\ t_{21} & t_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_2 \\ -I_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \hat{V_1} \\ \hat{I_1} \end{bmatrix}$$
  
Inversa :  $\begin{bmatrix} V_2 \\ -I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} t'_{11} & t'_{12} \\ t'_{21} & t'_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \hat{V_2} \\ \hat{I_2} \end{bmatrix}$ 

Nota: se le relazioni non vengono trovate risolvendo il circuito, bisogna utilizzare il metodo delle prove semplici, spegnendo i generatori secondo necessità, risolvendo i risultanti circuiti.

## Induttori e generatori



$$V_L = L \times \frac{\mathrm{d}i_L(t)}{\mathrm{d}t}$$
$$[L] = [H]$$

$$V_C$$

$$I_C = C \times \frac{\mathrm{d}v_C(t)}{\mathrm{d}t}$$

$$[C] = [F]$$

$$R = \underbrace{\frac{\underset{\text{lunghezza}}{\text{lunghezza}}}{l}}_{\text{sezione}} \times \underbrace{\underset{\text{conducibilità}}{c}}_{\text{conducibilità}}$$

### Generatori trifase

$$|\overline{V}_L| = \sqrt{3}V_{Fase}$$
  $|\overline{I}_L| = \sqrt{3}I_{Fase}$   $V_{Fase} = |\overline{E}_1|$   $I_{Fase} = |\overline{I}_{f31}|$ 

$$|\overline{I}_L| = \sqrt{3}I_{Fase}$$

$$V_{Fase} = |\overline{E}_1|$$

$$I_{Fase} = |\overline{I}_{f31}|$$

#### Analisi nodale Semplice

LKC ai nodi con le correnti in funzione dei ponziali di nodo (verso positivo uscente). Risolvo poi il sistema risultante.

#### Modificata

Aggiungo un'equazione per ogni variabile aggiunta non controllabile in tensione. Risolvo poi il sistema risultante.

#### Per ispezione

- Matrice dei coefficienti:
  - Diagonale principale posizione (x, x): somma delle conduttanze che arrivano al nodo x.
  - Fuori dalla diagonale principale posizione (i, j): la conduttanza tra i nodi i e j con segno meno.
- Vettore dei termini noti riga i: valore del generatore di corrente entrante nel nodo i.

Nota: Ogni generatore si deve presentare due volte con segno opposto nel vettore dei termini noti od una sola volta se collegato al nodo di riferimento.

Regime alternato sinusoidale

$$v(t) = \underbrace{A}_{\text{ampiezza}} \times \cos\left(\underbrace{\omega}_{\text{pulsazione}} t + \underbrace{\varphi}_{\text{faso}}\right) \iff \underbrace{\overline{V}}_{\text{fasore}} = \underbrace{A}_{\text{ampiezza}} \times e^{j\underbrace{\varphi}} = a + jb$$

$$\underbrace{\omega}_{\text{pulsazione}} = 2\pi \underbrace{\nu}_{\text{frequenza}} \qquad A = \sqrt{a^2 + b^2} \qquad \phi = \arctan\frac{b}{a} \qquad \text{Nota: attenzione al quadrante.} \qquad \text{Nota: } \overline{V} \in \mathbb{C}.$$

$$\underbrace{Z}_{\text{impedenza}} = \underbrace{R}_{\text{resistenza}} + j\underbrace{X}_{\text{reattanza}} \qquad \underbrace{Y}_{\text{ammettenza}} = \underbrace{R}_{\text{conduttanza}} + j\underbrace{B}_{\text{suscettanza}} \qquad \angle Z = -\angle Y$$

## Resistori, condensatori ed induttori in RAS

Resisori  ${\bf Condensatori}$ 

$$Z_R = R$$
$$Y_R = \frac{1}{R}$$

$$Z_C = \frac{1}{j\omega C} = -\frac{1}{\omega C} \times j$$
$$Y_C = j\omega C$$

$$Z_C = \frac{1}{j\omega C} = -\frac{1}{\omega C} \times j$$
  $Z_L = j\omega L$   $Y_C = j\omega C$   $Y_L = \frac{1}{j\omega L} = -\frac{1}{\omega L} \times j$ 

Induttori

L'immettenza è un

termine generico per indicare l'impedenza o l'ammettenza.

Potenza in RAS

za in RAS
$$S = \underbrace{P}_{\text{potenza complessa [VA]}} + j \underbrace{Q}_{\text{potenza reattiva [VAR]}} S = \begin{cases} \overline{V}_{Eff} \times \overline{I}_{Eff}^* \\ \frac{1}{2} \times \overline{V} \times \overline{I}^* \end{cases} \qquad \overline{V}_{Eff} = \frac{\overline{V}}{\sqrt{2}} \quad \overline{I}_{Eff} = \frac{\overline{I}}{\sqrt{2}}$$

$$S = |S| \times \underbrace{\cos \varphi}_{\text{fattore di potenza}} + j|S| \times \sin \varphi \qquad \cos \varphi = \frac{P}{|S|} \qquad \text{Notiamo che } \angle \overline{I} = -\angle \overline{I}^*, \text{ quindi } \varphi = \varphi_{Tensione} - \varphi_{Corrente}$$

Massimo trasferimento di potenza:  $Z_{Sorgente} = Z_{Carico}^*$ 

Bipoli passivi

- Bipoli passivi:  $R \ge 0$ ,  $G \ge 0$ ,  $P \ge 0$ ,  $-90^{\circ} \le \varphi \le 90^{\circ}$
- Bipoli resistivi: X = B = 0, Q = 0,  $\varphi = 0^{\circ}$
- Bipoli reattivi:  $R = G = 0, P = 0, \varphi = \pm 90^{\circ}$

- Bipoli induttivi: X > 0, B < 0, Q > 0,  $0^{\circ} < \varphi \le 90^{\circ}$
- Bipoli capacitivi:  $X < 0, B > 0, Q < 0, -90^{\circ} \leqslant \varphi < 0^{\circ}$

## Induttori mutuamente accoppiati

Tempo: 
$$\begin{cases} v_1(t) = L_1 \frac{\operatorname{d} i_1(t)}{\operatorname{d} t} + M \frac{\operatorname{d} i_2(t)}{\operatorname{d} t} \\ v_2(t) = M \frac{\operatorname{d} i_1(t)}{\operatorname{d} t} + L_2 \frac{\operatorname{d} i_2(t)}{\operatorname{d} t} \end{cases} \iff \text{Fasori:} \begin{cases} \overline{V}_1 = j\omega L_1 \overline{I}_1 + j\omega M \overline{I}_2 \\ \overline{V}_2 = j\omega M \overline{I}_1 + j\omega L_2 \overline{I}_2 \end{cases} \qquad \underbrace{k}_{\text{coefficiente di accoppiamento}} = \frac{|M|}{\sqrt{L_1 L_2}}$$

Transitorio

Esponenziale

• 
$$i_L(t) = I_{L\infty} + (i_{L0} - i_{L\infty}) \times e^{-\frac{t}{\tau}}$$
 •  $i_L(t) = \frac{V_L}{L}(t - T_0) + I_{L0}$ 

• 
$$v_C(t) = v_{C\infty} + (v_{C0} - v_{C\infty}) \times e^{-\frac{t}{\tau}}$$
 •  $v_C(t) = \frac{I_C}{C}(t - T_0) + V_{C0}$ 

• 
$$i_L(t) = \frac{V_L}{L}(t - T_0) + I_{L0}$$

• 
$$v_C(t) = \frac{I_C}{C}(t - T_0) + V_C$$

$$\tau_L = LG = \frac{L}{R} \qquad \qquad \tau_C = RC$$