## Bipolo

## Utilizzatori



$$V = R \times I [V]$$

$$P_{Ass} = V \times I [W]$$

$$P_{Ero} = -V \times I [W]$$

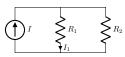
$$V = -R \times I [V]$$

$$P_{Ass} = -V \times I [W]$$

$$P_{Ero} = V \times I [W]$$

$$\sum V_n \times I_n = 0$$

## Partitori



$$I_1 = I \times \frac{R_2}{R_1 + R_2} = I \times \frac{G_1}{\sum G_N}$$



Generatori

$$I_1 = I \times \frac{R_2}{R_1 + R_2} = I \times \frac{G_1}{\sum G_N}$$
  $V_1 = V \times \frac{R_1}{R_1 + R_2} = V \times \frac{R_1}{\sum R_n}$ 

Nota: Dove è presente una maggiore resistenza, sarà presente una minore intensità di corrente ed una maggiore

	Serie	Parallelo
Corrente	$I = I_1 = \ldots = I_n$	$I = \sum I_n$
Tensione	$V = \sum V_n$	$V = V_1 = \ldots = V_n$

## Trasformazioni

 $\mathbf{Stella} o \mathbf{triangolo}$ 

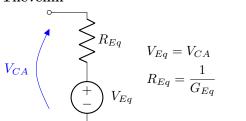
$$G_{12} = \frac{G_1 \times G_2}{\sum G_n}$$

Triangolo  $\rightarrow$  stella

$$R_1 = \frac{R_{12} \times R_{13}}{\sum R_n}$$

## Equivalenti

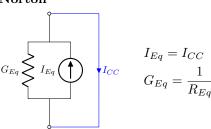
#### Thévenin



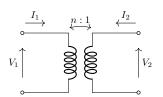
$$V_{Eq} = V_{CA}$$

$$R_{Eq} = \frac{1}{G_{Eq}}$$

#### Norton

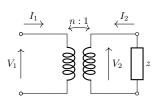


### Trasformatore ideale



$$V_1 = n \times V_2$$

$$I_1 = -\frac{1}{n} \times I_2$$



$$z_{AB} = n^2 \times z$$
  $\iff$ 



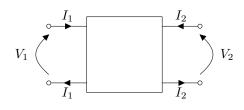
## Doppi bipoli

$$R : \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} r_{11} & r_{12} \\ r_{21} & r_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \hat{V_1} \\ \hat{V_2} \end{bmatrix}$$

$$G : \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} g_{11} & g_{12} \\ g_{21} & g_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \hat{I_1} \\ \hat{I_2} \end{bmatrix}$$



Diretta : 
$$\begin{bmatrix} V_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} h_{11} & h_{12} \\ h_{21} & h_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ V_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \hat{V_1} \\ \hat{I_2} \end{bmatrix}$$
Inversa : 
$$\begin{bmatrix} I_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} h'_{11} & h'_{12} \\ h'_{21} & h'_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ I_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \hat{I_1} \\ \hat{V_2} \end{bmatrix}$$



## Trasmissione

Diretta : 
$$\begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} t_{11} & t_{12} \\ t_{21} & t_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_2 \\ -I_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \hat{V_1} \\ \hat{I_1} \end{bmatrix}$$
  
Inversa :  $\begin{bmatrix} V_2 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} t'_{11} & t'_{12} \\ t'_{21} & t'_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ -I_1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \hat{V_2} \\ \hat{I_2} \end{bmatrix}$ 

Nota: se le relazioni non vengono trovate risolvendo il circuito, bisogna utilizzare il metodo delle prove semplici, spegnendo i generatori secondo necessità, risolvendo i risultanti circuiti. Per verificare l'esistenza di altre formulazioni, verificare che il determinante della matrice dei coefficienti delle variabili controllate sia diverso da zero.

## Induttori e generatori



$$V_L = L \times \frac{\mathrm{d}i_L(t)}{\mathrm{d}t}$$

$$= L \times \frac{\mathrm{d}i_L(t)}{\mathrm{d}t} \qquad V_C$$
$$= [H]$$

$$V_L = L \times \frac{\mathrm{d}i_L(t)}{\mathrm{d}t} \qquad V_C \stackrel{\downarrow}{\bigvee} I_C = C \times \frac{\mathrm{d}v_C(t)}{\mathrm{d}t} \qquad R = \frac{\lim_{c \to \infty} \frac{\mathrm{d}v_C(t)}{\mathrm{d}t}}{\sum_{c \to \infty} \frac{\mathrm{d}v_C(t)}{\mathrm{d}t}} = \frac{1}{\sum_{c \to \infty} \frac{\mathrm{d}v$$

$$R = \frac{\int_{\text{lunghezza}}^{\text{lunghezza}}}{\int_{\text{sezione}}^{\text{sezione}} \times \int_{\text{conducibilità}}^{\text{lunghezza}}}$$

Rifasamento

#### Equazione di stato

- 1. Trovare la duale della variabile di stato in funzione di quest'ultima
- 2. Sostituire la duale con la relazione costituente

## Generatori trifase

$$|\overline{V}_L| = \sqrt{3}V_{Fase}$$
  $|\overline{I}_L| = \sqrt{3}I_{Fase}$   $V_{Fase} = |\overline{E}_1|$   $I_{Fase} = |\overline{I}_{f31}|$ 

$$V_{Fase} = |\overline{E}_1|$$

$$I_{Fase} = |\overline{I}_{f31}|$$

# Frequenza di risonanza

## Induttori accoppiati in serie e parallelo

$$C = \frac{P \times \tan \varphi - P \times \tan \varphi_{Rifasato}}{4 \times 10^{2}}$$

$$\mathbf{N.B.}:\ Q = P \times \tan \varphi$$

Serie:  $L_{Eq} = L_1 + L_2 \pm 2M$ 

Parallelo:  $L_{Eq} = \frac{L_1 L_2 - 2M}{L_1 + L_2 \mp 2M}$ 

## Analisi nodale Semplice

LKC ai nodi con le correnti in funzione dei ponziali di nodo (verso positivo uscente). Risolvo poi il sistema risultante.

#### Modificata

Aggiungo un'equazione per ogni variabile aggiunta non controllabile in tensione. Risolvo poi il sistema risultante.

#### Per ispezione

- Matrice dei coefficienti:
  - Diagonale principale posizione (x, x): somma delle conduttanze che arrivano al nodo x.
  - Fuori dalla diagonale principale posizione (i, j): la conduttanza tra i nodi  $i \in j$  con segno meno.
- Vettore dei termini noti riga i: valore del generatore di corrente entrante nel nodo i.

Nota: Ogni generatore si deve presentare due volte con segno opposto nel vettore dei termini noti od una sola volta se collegato al nodo di riferimento.

## Regime alternato sinusoidale

e alternato sinusoidale 
$$v(t) = \underbrace{A}_{\text{ampiezza}} \times \cos\left(\underbrace{\omega}_{\text{pulsazione}} t + \underbrace{\varphi}_{\text{fase}}\right) \iff \overline{V} = \underbrace{A}_{\text{ampiezza}} \times e^{j} \underbrace{\varphi} = a + jb$$

$$\underbrace{\omega}_{\text{pulsazione}} = 2\pi \underbrace{\nu}_{\text{frequenza}} \qquad A = \sqrt{a^2 + b^2} \qquad \varphi = \arctan \frac{b}{a} \qquad \text{Nota: attenzione al quadrante.} \qquad \text{Nota: } \overline{V} \in \mathbb{C}.$$

$$\underbrace{Z}_{\text{impedenza}} = \underbrace{R}_{\text{resistenza}} + j \underbrace{X}_{\text{reattanza}} \qquad \underbrace{Y}_{\text{ammettenza}} = \underbrace{G}_{\text{conduttanza}} + j \underbrace{B}_{\text{suscettanza}} \qquad \angle Z = -\angle Y$$

#### Resistori, condensatori ed induttori in RAS Resisori Condensatori

$$\begin{split} Z_R &= R & Z_C = \frac{1}{j\omega C} = -\frac{1}{\omega C} \times j & Z_L = j\omega L \\ Y_R &= \frac{1}{R} & Y_C = j\omega C & Y_L = \frac{1}{j\omega L} = -\frac{1}{\omega L} \times j \end{split}$$

## Induttori

## L'immettenza è un termine generico per indicare l'impedenza o l'ammettenza.

$$S = \underbrace{P}_{\text{potenza complessa [VA]}} + j \underbrace{Q}_{\text{potenza activa [W]}} S = \begin{cases} \overline{V}_{Eff} \times \overline{I}_{Eff}^* \\ \frac{1}{2} \times \overline{V} \times \overline{I}^* \end{cases} \qquad \overline{V}_{Eff} = \frac{\overline{V}}{\sqrt{2}} \quad \overline{I}_{Eff} = \frac{\overline{I}}{\sqrt{2}}$$

$$S = \begin{cases} \overline{V}_{Eff} \times \overline{I}_{Ef}^* \\ \frac{1}{2} \times \overline{V} \times \overline{I}^* \end{cases}$$
 [VAR]

$$\overline{V}_{Eff} = rac{\overline{V}}{\sqrt{2}} \quad \overline{I}_{Eff} = rac{\overline{I}}{\sqrt{2}}$$

$$S = |S| \times \underbrace{\cos \varphi}_{\text{fattore di potenza}} + j|S| \times s$$

$$\cos \varphi = \frac{P}{|S|}$$

 $S = |S| \times \underbrace{\cos \varphi}_{\text{fattore di potenza}} + j|S| \times \sin \varphi \qquad \cos \varphi = \frac{P}{|S|} \qquad \text{Notiamo che } \angle \overline{I} = -\angle \overline{I}^*, \text{ quindi } \varphi = \varphi_{Tensione} - \varphi_{Corrente}$ 

Massimo trasferimento di potenza:  $Z_{Sorgente} = Z_{Carico}^*$  Potenza apparente:  $|S| = V_{Eff} \times I_{Eff}$  [VA] Bipoli passivi

- Bipoli passivi:  $R\geqslant 0,\ G\geqslant 0,\ P\geqslant 0,\ -90^{\circ}\leqslant \varphi\leqslant 90^{\circ}$  Bipoli induttivi:  $X>0,\ B<0,\ Q>0,\ 0^{\circ}<\varphi\leqslant 90^{\circ},\ {\rm ritardo}$
- Bipoli resistivi: X = B = 0, Q = 0,  $\varphi = 0^{\circ}$
- Bipoli capacitivi:  $X < 0, B > 0, Q < 0, -90^{\circ} \leqslant \varphi < 0^{\circ}$ , anticipo
- Bipoli reattivi: R = G = 0, P = 0,  $\varphi = \pm 90^{\circ}$

### Induttori mutuamente accoppiati

$$\text{Tempo:} \begin{cases} v_1(t) = L_1 \frac{\operatorname{d} i_1(t)}{\operatorname{d} t} + M \frac{\operatorname{d} i_2(t)}{\operatorname{d} t} \\ v_2(t) = M \frac{\operatorname{d} i_1(t)}{\operatorname{d} t} + L_2 \frac{\operatorname{d} i_2(t)}{\operatorname{d} t} \end{cases} \iff \text{Fasori:} \begin{cases} \overline{V}_1 = j\omega L_1 \overline{I}_1 + j\omega M \overline{I}_2 \\ \overline{V}_2 = j\omega M \overline{I}_1 + j\omega L_2 \overline{I}_2 \end{cases} \qquad \underbrace{k}_{\text{coefficiente di accoppiamento}} = \frac{|M|}{\sqrt{L_1 L_2}}$$

#### Transitorio

Esponenziale

• 
$$i_L(t) = I_{L\infty} + (i_{L0} - i_{L\infty}) \times e^{-\frac{t}{\tau}}$$
 •  $i_L(t) = \frac{V_L}{L}(t - T_0) + I_{L0}$ 

• 
$$i_L(t) = \frac{V_L}{L}(t - T_0) + I_{L0}$$

$$au_L = LG = \frac{L}{R}$$
  $au_C = RC$ 

- $v_C(t) = v_{C\infty} + (v_{C0} v_{C\infty}) \times e^{-\frac{t}{\tau}}$   $v_C(t) = \frac{I_C}{C}(t T_0) + V_{C0}$

## Circuiti magnetici

 $\Psi_B$ : flusso attraveso la sezione

 $\Phi_B$ : flusso concatenato con l'avvolgimento

$$v = L \frac{\mathrm{d}i}{\mathrm{d}t}$$
  $\Phi_B = LI \to v = \frac{\mathrm{d}\Phi_B}{\mathrm{d}t}$ 

 $\Phi_B = n \Psi_B$   $\mathcal{R} = \frac{l}{Su}$   $\mu$ : permeabilità magnetica  $\mathcal{F} = \mathcal{R} \Psi_B$  Equivalente ad un generatore di tensione con  $V_{Eq} = n I$ 

## Induzione magnetica

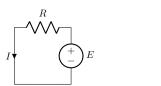
1. Prendo il verso della sorgente come positivo

Esempio:

2. LKT a sinistra dell'uguale (verso: regola della mano destra)

3. Alla destra dell'uguale  $\rightarrow +\frac{d\Phi}{dt}$ 

$$E - RI = \frac{\mathrm{d}\Phi}{\mathrm{d}t}$$



 $\Phi_B(t) = A(t) \times B(t)$