## Bipolo

# Utilizzatori



$$V = R \times I [V]$$

$$P_{\bullet} = V \times I [W]$$

$$\begin{split} V &= R \times I \; [\mathbf{V}] \\ P_{Ass} &= V \times I \; [\mathbf{W}] \\ P_{Ero} &= -V \times I \; [\mathbf{W}] \end{split}$$



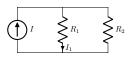
$$V = -R \times I [V]$$

$$\begin{split} V &= -R \times I \text{ [V]} \\ P_{Ass} &= -V \times I \text{ [W]} \\ P_{Ero} &= V \times I \text{ [W]} \end{split}$$

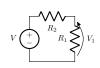
## Teorema di Tellegen

$$\sum V_n \times I_n = 0$$

### Partitori



$$I_1 = I \times \frac{R_2}{R_1 + R_2}$$



$$V_1 = V \times \frac{R_2}{R_1 + R_2}$$

Nota: Dovre è presente una maggiore resistenza, sarà presente una minore intensità di corrente ed una maggiore

|          | Serie                    | Parallelo                |
|----------|--------------------------|--------------------------|
| Corrente | $I = I_1 = \ldots = I_n$ | $I = \sum I_n$           |
| Tensione | $V = \sum V_n$           | $V = V_1 = \ldots = V_n$ |

# Trasformazioni

 $Stella \rightarrow triangolo$ 

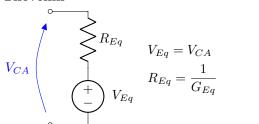
$$G_{12} = \frac{G_1 \times G_2}{\sum G_n}$$

Triangolo  $\rightarrow$  stella

$$R_1 = \frac{R_{12} \times R_{13}}{\sum R_n}$$

## Equivalenti

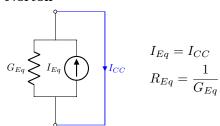
Thévenin



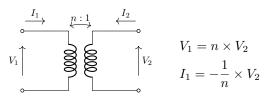
$$V_{Eq} = V_{CA}$$

$$R_{Eq} = \frac{1}{G_{Eq}}$$

#### Norton

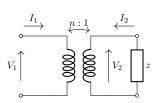


### Trasformatore ideale



$$V_1 = n \times V_2$$

$$I_1 = -\frac{1}{n} \times V_2$$



$$z_{AB} = n^2 \times z \qquad \Longleftrightarrow \qquad$$



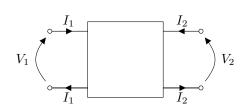
## Doppi bipoli

$$\begin{split} R : \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} r_{11} & r_{12} \\ r_{21} & r_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \hat{V_1} \\ \hat{V_2} \end{bmatrix} \\ G : \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} g_{11} & g_{12} \\ g_{21} & g_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \hat{I_1} \\ \hat{I_2} \end{bmatrix} \end{split}$$



$$H1: \begin{bmatrix} V_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} h_{11} & h_{12} \\ h_{21} & h_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ V_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \hat{V_1} \\ \hat{I_2} \end{bmatrix}$$

$$H2: \begin{bmatrix} I_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} h'_{11} & h'_{12} \\ h'_{21} & h'_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ I_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \hat{I_1} \\ \hat{V_2} \end{bmatrix}$$



### Trasmissione

Diretta : 
$$\begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} t_{11} & t_{12} \\ t_{21} & t_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_2 \\ -I_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \hat{V_1} \\ \hat{I_1} \end{bmatrix}$$
  
Inversa :  $\begin{bmatrix} V_2 \\ -I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} t'_{11} & t'_{12} \\ t'_{21} & t'_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \hat{V_2} \\ \hat{I_2} \end{bmatrix}$ 

Nota: se le relazioni non vengono trovate risolvendo il circuito, bisogna utilizzare il metodo delle prove semplici, spegnendo i generatori secondo necessità, risolvendo i risultanti circuiti.

## Induttori e generatori



$$V_L = L \times \frac{\mathrm{d}i_L(t)}{\mathrm{d}t}$$
$$[L] = [H]$$

$$V_C$$

$$V_C$$

$$I_C = C \times \frac{\mathrm{d}v_C(t)}{\mathrm{d}t}$$

$$[C] = [F]$$

$$R = \frac{\int_{0}^{\text{lunghezza}} l}{\int_{0}^{s} \times c}$$

### Analisi nodale Semplice

LKC ai nodi con le correnti in funzione dei ponziali di nodo (verso positivo uscente). Risolvo poi il sistema risultante.

#### Modificata

Aggiungo un'equazione per ogni variabile aggiunta non controllabile in tensione. Risolvo poi il sistema risultante.

### Per ispezione

- Matrice dei coefficienti:
  - Diagonale principale posizione (x, x): somma delle conduttanze che arrivano al nodo x.
  - Fuori dalla diagonale principale posizione (i, j): la conduttanza tra i nodi  $i \in j$  con segno meno.
- Vettore dei termini noti riga i: valore del generatore di corrente entrante nel nodo i.

Nota: Ogni generatore si deve presentare due volte con segno opposto nel vettore dei termini noti od una sola volta se collegato al nodo di riferimento.

Regime alternato sinusoidale

$$v(t) = \underbrace{A}_{\text{ampiezza}} \times \cos\left(\underbrace{\omega}_{\text{pulsazione}} t + \underbrace{\varphi}_{\text{fase}}\right) \iff \underbrace{\overline{V}}_{\text{fasore}} = \underbrace{A}_{\text{ampiezza}} \times e^{j\underbrace{\varphi}} = a + jb$$

$$\underbrace{\omega}_{\text{pulsazione}} = 2\pi \underbrace{\nu}_{\text{frequenza}} \qquad A = \sqrt{a^2 + b^2} \qquad \phi = \arctan\frac{b}{a} \qquad \text{Nota: attenzione al quadrante.} \qquad \text{Nota: } \overline{V} \in \mathbb{C}.$$

$$\underbrace{Z}_{\text{impedenza}} = \underbrace{R}_{\text{resistenza}} + j \underbrace{X}_{\text{reattanza}} \qquad \underbrace{Y}_{\text{ammettenza}} = \underbrace{R}_{\text{conduttanza}} + j \underbrace{B}_{\text{suscettanza}} \qquad \Delta Z = -\Delta Y$$

## Resistori, condensatori ed induttori in RAS

Resisori Condensatori

$$Z_R = R$$
  $Z_C = \frac{1}{j\omega C} = -\frac{1}{\omega C} \times j$   $Y_R = \frac{1}{R}$   $Y_C = j\omega C$ 

Induttori

 $Z_L = j\omega L$   $Y_L = \frac{1}{j\omega L} = -\frac{1}{\omega L} \times j$ 

L'immettenza è un

termine generico per indicare l'impedenza o l'ammettenza.

Potenza in RAS

$$\underbrace{S}_{\text{potenza complessa [VA]}} = \underbrace{P}_{\text{potenza attiva [W]}} + j \underbrace{Q}_{\text{potenza reattiva [VAR]}} \qquad S = \begin{cases} \overline{V}_{Eff} \times \overline{I}_{Eff}^* \\ \frac{1}{2} \times \overline{V} \times \overline{I}^* \end{cases} \qquad \overline{V}_{Eff} = \frac{\overline{V}}{\sqrt{2}} \quad \overline{I}_{Eff} = \frac{\overline{I}}{\sqrt{2}}$$

$$S = |S| \times \underbrace{\cos \varphi}_{\text{fattore di potenza}} + j|S| \times \sin \varphi \qquad \cos \varphi = \frac{P}{|S|} \qquad \text{Notiamo che } \angle \overline{I} = -\angle \overline{I}^*, \text{ quindi } \varphi = \varphi_{Tensione} - \varphi_{Corrente}$$

Bipoli passivi

• Bipoli passivi:  $R \ge 0$ ,  $G \ge 0$ ,  $P \ge 0$ ,  $-90^{\circ} \le \varphi \le 90^{\circ}$ 

• Bipoli resistivi: X = B = 0, Q = 0,  $\varphi = 0^{\circ}$ 

• Bipoli reattivi:  $R = G = 0, P = 0, \varphi = \pm 90^{\circ}$ 

• Bipoli induttivi: X > 0, B < 0, Q > 0,  $0^{\circ} < \varphi \le 90^{\circ}$ 

• Bipoli capacitivi:  $X < 0, B > 0, Q < 0, -90^{\circ} \leqslant \varphi < 0^{\circ}$ 

## Induttori mutuamente accoppiati

$$\text{Tempo:} \begin{cases} v_1(t) = L_1 \frac{\operatorname{d} i_1(t)}{\operatorname{d} t} + M \frac{\operatorname{d} i_2(t)}{\operatorname{d} t} \\ v_2(t) = M \frac{\operatorname{d} i_1(t)}{\operatorname{d} t} + L_2 \frac{\operatorname{d} i_2(t)}{\operatorname{d} t} \end{cases} \iff \text{Fasori:} \begin{cases} \overline{V}_1 = j\omega L_1 \overline{I}_1 + j\omega M \overline{I}_2 \\ \overline{V}_2 = j\omega M \overline{I}_1 + j\omega L_2 \overline{I}_2 \end{cases} \qquad \underbrace{k}_{\text{coefficiente di accoppiamento}} = \frac{|M|}{\sqrt{L_1 L_2}}$$

Massimo trasferimento di potenza:  $Z_{Sorgente} = Z_{Carico}^*$