

2018-11-第二周

CASIA

工作总结与安排

上周工作

1. InfiniTAM工程配置，ubuntu下和windows下，两端最终的问题均是出在驱动上，驱动问题正在解决；
[ubuntu下](#)
[windows下](#)
2. 调研了深度相机的精度问题；
[关于深度相机的精度问题](#)
3. 阅读论文LIDAR-based 3D Object Perception，基于点云的目标检测已经有一套比较成熟的处理流程：分割地面->点云聚类->特征提取->分类，典型的方法可以参考Velodyne的这篇论文；
4. 机器学习西瓜书学习；

总结思考

着重补充机器学习算法知识点，概念掌握以便于工程的调试；
深度学习框架熟练运用；

下周安排

1. 解决掉驱动问题，跑通InfiniTAM工程程序；
2. LIDAR-based 3D Object Perception看完总结；
3. 研究second.pytorch网络代码；（准备中）
4. 机器学习算法学习；

