Práctica 5 CPLP

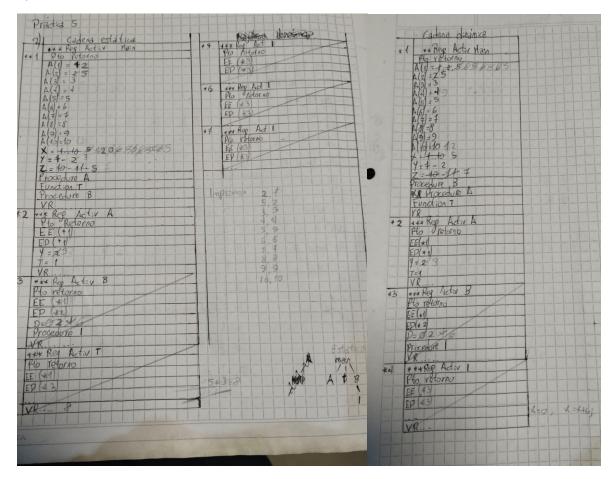
1) El registro de activación es una estructura de datos utilizada por los compiladores y el sistema operativo para administrar la ejecución de funciones y procedimientos en un programa. Esta estructura se crea cada vez que se llama a una función o procedimiento y se utiliza para mantener un seguimiento de los valores de las variables locales, los parámetros de entrada, los valores de retorno y otros detalles importantes relacionados con la función o procedimiento.

El registro de activación consta de varias partes, incluyendo:

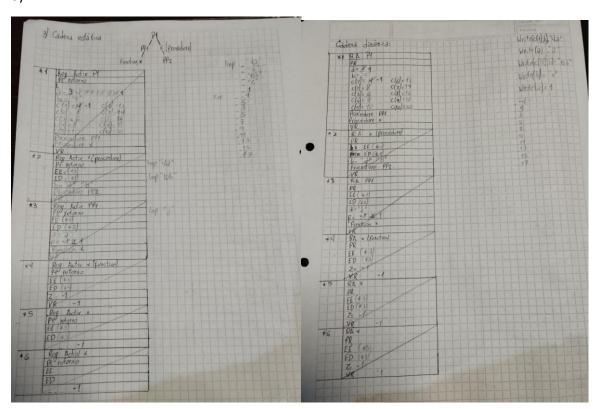
- 1. Punto de retorno: Es la dirección de retorno a la que se debe regresar después de que se complete la función o el procedimiento.
- 2. Enlace estático (EE): Es el puntero al registro de activación de la función o procedimiento que llamó a la función actual. Este puntero se utiliza para acceder a las variables y parámetros de la función llamadora.
- 3. Enlace dinámico (ED): Es el puntero al registro de activación de la función o procedimiento que se está ejecutando actualmente. Este puntero se utiliza para acceder a las variables y parámetros locales de la función actual.
- 4. Variables locales: Son las variables definidas dentro de la función o procedimiento actual. Estas variables se almacenan en el registro de activación y solo están disponibles dentro de la función o procedimiento.
- 5. Parámetros de entrada: Son los valores pasados a la función o procedimiento como argumentos de entrada. Estos valores se almacenan en el registro de activación y se utilizan dentro de la función o procedimiento.
- 6. Procedimientos y funciones: Son las funciones y procedimientos definidos dentro de la función o procedimiento actual.
- 7. Valor de retorno: Es el valor devuelto por la función o procedimiento después de su finalización.

En resumen, el registro de activación es una estructura de datos esencial para administrar la ejecución de funciones y procedimientos en un programa, ya que permite un seguimiento y gestión eficiente de las variables locales, los parámetros de entrada, los valores de retorno y otros detalles importantes relacionados con la función o procedimiento.

2)



3)



4) main		Cadena dinámica	
B A Calone estática	For Write (vec(1)) = 1,15,1,4,1,1,1 For Write 8 3	M RA nein	Y5 245 PR PR PR PR PR PR PR P
PR x = 1 - 3 Z 2 4 Vec [] = 15 Ye = [] = 4 Z Vec [] = 4 Z Vec [] = 4 Z Vec [] = 4 X Vec [] = 4 X Vec [] = 4 X	Y-8 +5 6 Y-2+5	7:3 Vec[5]:272 Vec[1:4 Vec[5]:272 Vec[1:4 Vec[5]:272 Vec[5]:24 Vec[5]:24 Vec[5]:27 Vec[5]:26 Fronton B	Ye T 124 2
Procedure D Function 8 Procedure C *2 RA B B A B Procedure B Front on B		12 RA B	
EE (Ka) ED (KA)		EE (M) ED (M) Yes	1 1 3 4 12 6 7
13 RA D PR EE (*1)		43 RA D PR EE (41)	
(ED (XI)		ED (41) 1 = 2 Vec[1] Vec[5] Vec[5]	
X:		Vec[2] . Vec[2] = 1	
Eunation B VR *4 RA C PR		FINCEN B	
EE (KI)		PR FE (+1) ED (+3)	
12 44 7 4 8 2 VR.		1: 4 x 7 1: 4 x 7	X+X+B X=R+B X=2+2 Vec(1) = Vec(1) B+1=
5 RA B PR EE K1		45 RA B	
FD (K4) Y=4 VR 2		EE (4) ED (44) Y=4	<:d+2
S RA B		+6 RA B	X+2
VR 2 1 Rh B		EE (* 1) ED (* 1)	
		VR 2	

5) main cadena	Cadena dinámica
5) main cadena B D c estática	PR MED PR
* 10:	x 1 21.6 clos 3
PR X = 4741 2167-6	1:2 3[1]=1 5[3]=3 5[4]=6 5[5]=3 5[5]=7
Y 24 6 [1] = 84	2 [2] 2 14 b[4] 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6
3 [1] 1/2 b[3]:5	DIATE PICE PICE PLOS P
PR X: 42 (1	DEST: 8 DIST: 8 DIS
2 [5]:5	*2 RA B
Procedure B Procedure D	00
Function C	ED (+1)
* 2 RA B	ED (+1) Y = 87 9 X = 28 9 0 Procedure C
EE (XI)	Procedure C
Ep (1) 7: 5 +	¥3 RAC
Y:37 X:X3 Procedure C	FE (# 2)
VR	ED (+2)
PR	*4 RA D
EE (+2) EP (2)	PR
C: 2	ED (* 5)
4 RA D	FD (D)
PR X=C+3+X	*5 RA C (Function)
IEU 1824	ED
VR	VR VR
*5 RAC (Function)	Wr. to (x, y) x = 10
EE (*1)	Wr. to (x, y) x = 10
VR 4	I wind 12
	Imprime: 1, 3 14, 5 3, 5 4, 6 -5, 7 -6, 8
MANOCAL	13/9
mpr: me = 1 2 4	9,6
1 2 4	68
mprime = . 2 4 4 4 5 5 5 7 8 8	
1 5 7	
1 6 8	
A	