大黄菌的个人博客



天下武功, 无勤不破

算法一篇通——动态规划

🗂 2017-12-18 │ 🗅 算法笔记 │ 🚨 阅读次数:

上周四去参加了第一次校招实习考试。虽然原本只是和同学凑个热闹,但结果还是着实有点打击。算法题一点思路都没有,前端知识也基本忘干净了。回到学校反思了一下,感觉从成都回来后学习状态确实很差。

另外,感觉自己把自己就预先划分到保研的身份去了。之前一直认为机器学习和前端不可兼得,自己划死了高度。实际上,很多业界人士在前端、机器学习以及其他方向都有很高水平。前端是我的兴趣,机器学习是之后可能深入研究的领域,但是如果抱着只能二选一的心态去学习,只能说明自己不够勤奋。之后的学习目标首先是为读研打好稳固基石,然后也要涉及多方面的知识。

回到正题。这次实习考试的第一题在当时没有思路,出来后同学讨论说要用到动态规划思想。之前有听过几次这个词,但是没有去了解,恰逢这个机会(以及为之后的美赛做准备),查阅了很多资料。 在此总结一下我对动态规划的了解,以及用几个例子来说明,希望能尽可能地把动态规划给弄通。

概念理解

动态规划(Dynamic programming)是一种在数学、计算机科学和经济学中使用的,通过把原问题分解为相对简单的子问题的方式求解复杂问题的方法,常用于求解**最优化问题(Optimization problem)**。动态规划常常适用于有**重叠子问题**和**最优子结构性质**的问题,动态规划方法所耗时间往往远少于朴素解法。

当我们遇到一个大问题时,总是习惯把问题的规模变小,这样便于分析讨论。这个规模变小后的问题 和原来的问题是同质的,除了规模变小,其它的都是一样的,本质上它还是同一个问题,我们就称其 为原问题的**子问题**。

动态规划的核心是状态和状态转移方程:

- ▼ 大态: 描述该问题的子问题的解,即根据子问题来定义状态。
- 、状态转移方程:状态和状态之间的关系式。大部分情况下,某个状态只与它前面出现的状态有关,而独立于后面的状态(无后效性)。

能使用动态规划思想解决的问题都有最优子结构性质和重叠子问题:

- 最优子结构(Optimal substructure)性质:如果问题的最优解所包含的子问题的解也是最优的,而这些子问题可以独立求解,我们就称该问题具有最优子结构性质。其包含"全局最优解"包含局部最优解"的思想。
- 重叠子问题:指在用**递归**算法自顶向下对问题进行求解时,每次产生的子问题并不总是新问题,有些子问题会被重复计算多次。动态规划算法正是利用了这种子问题的重叠性质,对每一个子问题只计算一次,然后将其计算结果保存在一个表格中,当再次需要计算已经计算过的子问题时,只是在表格中简单地查看一下结果,从而获得较高的效率。

解题思路

动态规划的解题思路如下:

- 1. 将原问题分解为子问题;
- 2. 确定状态: 状态不是随便定义的, 一般定义完就要找到状态转移方程;
- 3. 确定一些初始状态(边界状态)的值;
- 4. 确定状态转移方程。

如果问题看起来是个动态规划问题,但是无法定义出状态,那么试着将问题规约到一个已知的 DP 问题。

例题

讲了这么多,让我们一起做几道题目来练练手!

菜鸟级

这里我选了 LeetCode 的第 70 题 Climbing Stairs。说来惭愧,我第一次做这个题的时候半天没做出来,还先跳过去了。

题目是这样的:假设你在爬梯子,需要 n 步爬到顶。每一次只能爬 1 或 2 格,爬到顶一共有多少种不同的方法?

一步步沿着前面提到的解题思路来解题:

- 1. 将原问题分解为子问题: 这里的子问题即"爬到 i 格共有多少种不同的方法(i < n)";
- 2. 确定状态: 我们通常用一个函数表达式来表示状态。这里我们可以用 d(i) 来表示"爬到 i 格共有的不同的方法数";
- 3. 确定一些初始状态(边界状态)的值: $d(1) = 1 \times d(2) = 2$;
- 4. 确定状态转移方程: 当我们得知 d(i-2) 时,再往上爬一次 2 格即可到达 i 格;当我们得知 d(i-1) 时,再往上爬一次 1 格即可到达 i 格。因此有 d(i) = d(i 1) + d(i 2)。没有 重叠的解法,因为最后一步要么爬 1 格,要么爬 2 格,我们将这两种自然分开了。

使用递归,我们写出如下代码:

```
public int climbStairs(int n) {
    if(n == 1)
        return 1;
    if(n == 2)
        return 2;
    return climbStairs(n-1) + climbStairs(n-2);
}
```

Submit 就可以看到红红的 Time Limit Exceeded。计算时间超了,这是因为对于每一个 i,由于递归调用,我们反复求解相同的子问题,使得所作的工作量爆炸性增长。想要节省这些计算,我们可以采用拿空间换时间的方法,用一个大小为 n 的数组来记录子问题的计算结果:

```
public int climbStairs(int n) {
1
2
        int[] arr = new int[n+1];
       for(int i = 1; i < n+1; i++)
3
            fill(i, arr);
4
       return arr[n];
5
6
   }
7
   private void fill(int n, int[] arr) {
8
9
       if(n == 1)
```

AC, Run Time 5ms.

也可以用递推法来解决,本质是一个 fibonacci。这里借 Discuss 里的解法一用:

```
public int climbStairs(int n) {
 1
 2
        // base cases
 3
        if(n <= 0) return 0;
 4
        if(n == 1) return 1;
 5
        if(n == 2) return 2;
 6
 7
        int one step before = 2;
        int two_steps_before = 1;
8
9
        int all ways = 0;
10
11
        for(int i=2; i<n; i++){
             all_ways = one_step_before + two_steps_before;
12
13
             two_steps_before = one_step_before;
14
             one_step_before = all_ways;
15
         }
16
        return all_ways;
17
    }
```

普通级

稍微加点难度,来试一下 LeetCode 的第 198 题 House Robber。

题目: 你是一个超高校级的小偷,唯一能阻止你的是你同一夜不能偷相邻的两家,否则警报装置会响。给一个全是非负整数的数组来代表每家有的钱,求你在不惊动警报的基础上今晚的最大收获。

还是一步步沿着动态规划的解题思路来解题:

- 1. 将原问题分解为子问题:假设数组长度为 n,则这里的子问题即"有 i 家可偷时最大收获(i < n)";
- 2. 确定状态: 用 g(i) 代表第 i 家有的钱, 用 d(i) 来表示"有 i 家可偷时最大收获";
- 3. 确定一些初始状态(边界状态)的值: d(1) = g(1) 、 d(2) = max(g(1), g(2));

4. 确定状态转移方程:可以想到,到第 i(i > 2)间屋子时,可能之前偷了第 i–1 间,那这间就不能偷;如果没偷第 i–1 间,那这间可以偷。于是有 d(i) = max(d(i-2)+g(i), d(i-1))。

用数组来记录偷过第 i 间屋子时最大收获, 代码如下:

```
public int rob(int[] nums) {
 1
 2
         int n = nums.length;
 3
         int[] d = new int[n];
        if(n == 0)
 4
 5
             return 0;
 6
        for(int i = 0; i < n; i++)
 7
             fill(d, nums, i);
8
        return d[n-1];
9
    }
10
11
    private void fill(int[] d, int[] nums, int i) {
12
         if(i == 0)
13
             d[i] = nums[0];
        else if(i == 1)
14
15
             d[i] = Math.max(nums[0], nums[1]);
16
        else
17
             d[i] = Math.max(d[i-2]+nums[i], d[i-1]);
18
    }
```

Run Time 接近 0, 非常理想。

也有非常巧妙的递推方案,空间复杂度 O(1):

```
public int rob(int[] num) {
 1
 2
        int prevNo = 0;
 3
        int prevYes = 0;
 4
        for (int n : num) {
 5
             int temp = prevNo;
 6
             prevNo = Math.max(prevNo, prevYes);
             prevYes = n + temp;
 7
 8
9
        return Math.max(prevNo, prevYes);
10
    }
```

挑战者级

来试试 LeetCode 的第 646 题 Maximum Length of Pair Chain。这是一道难度为 medium 的题,建议先跳过这一小节,看完"扩展"中的"最长非降子序列(LIS)"再回来,有助于解决和理解这道

题。

题目:给定 n 对数,每一对中前一个数总小于后一个数。现在,我们定义当且仅当 b < c 时 (c, d)可以跟在 (a, b)后,来形成一条链。给定一系列对,求出*用上述方法形成的链条的最大长度*。不需要用完所有的给定对,而且可以以任意顺序选取。

可以看到,这题和 LIS 问题比较相似,但又有一些不同。由于可以以任意顺序选取,而非 LIS 问题中选取最长非降子序列的顺序固定,因此需要对一系列数对进行一个从小到大的排序。

状态转移方程为:

```
1 d(i) = max\{1, d(j)+1\}, 其中 j < i, pairs[j][1] < pairs[i][0]
```

想要求 d(i) ,就把 i 前面的各个链中,最后一个数对的最大值不大于 pairs[i][0] 的序列长度加 1,然后取出最大的长度即为 d(i) 。当然,有可能 i 前面的各个链中最后一个数对的最大值都大于 pairs[i][0] ,那么 d(i)=1 ,即它自身成为一个长度为 1 的子序列。

代码如下:

```
public int findLongestChain(int[][] pairs) {
 1
 2
         Arrays.sort(pairs, (a, b) \rightarrow (a[1] - b[1]);
 3
         int len = pairs.length;
 4
         int[] arr = new int[len];
 5
         int l = 1;
         for(int i = 0; i < len; i++) {
 6
7
             arr[i] = 1;
 8
             for(int j = 0; j < i; j++)
 9
                 if(pairs[j][1] < pairs[i][0] && arr[j] + 1 > arr[i])
                     arr[i] = arr[j] + 1;
10
11
             if(arr[i] > 1)
12
                 1 = arr[i];
13
         }
14
         return 1;
15
    }
```

时间复杂度是 O(n²),不是最佳解法。由于根据数对的最大值排好了序,因此可以直接用下列方法来完成:

```
1 public int findLongestChain(int[][] pairs) {
```

```
2
         Arrays.sort(pairs, (a,b) \rightarrow a[1] - b[1]);
 3
         int sum = 0, n = pairs.length, i = -1;
 4
         while (++i < n) {
 5
             sum++;
 6
             int curEnd = pairs[i][1];
 7
             while (i+1 < n && pairs[i+1][0] <= curEnd) i++;
8
         }
9
         return sum;
10
   }
```

具体实现方法总结

经过以上三个例题的锻炼,一般难度的动态规划问题应该都能解决了。总结一下,动态规划思想具体实现有以下两种方法:

- 1. 可以用**带备忘的自顶向下法(top-down with memoization)**的方法计算状态转移方程。此方法仍然按自然的递归形式编写过程,但是用一个数组或者散列表来存储每个子问题的解,当需要时先检查是否已经保存过此解并取用。
- 2. 还可以采用**递推法**自底向上地计算状态转移方程。递推的关键是边界和计算顺序,将子问题按照规模从小到大进行求解,当求解某个子问题时,其所依赖的更小的子问题都已求解完毕。在多数情况下,递推法的时间复杂度是:状态总数 *每个状态的决策个数* 决策时间。如果不同状态的决策个数不同,需具体问题具体分析。注意递归和递推的区别:一个自顶向下,一个自底向上。

扩展

最长非降子序列(LIS)

给定一个序列 $A[1] \setminus A[2] \setminus \ldots \setminus A[n]$,求其最长非降子序列(LIS,longest increasing subsequence)的长度。这是讲动态规划时基本都会讲到的一个问题。

其最小子问题即求 $A[1] \setminus A[2] \setminus ... \setminus A[i]$ 的最长非降子序列的长度,其中 i < N ; 而状态则定义有 d(i) 表示前 i 个数中以 A[i] 结尾的最长非降子序列。

当要考虑初始状态(边界状态)的值时,最好是以一个实际输入为例。假定要求的序列是: 5,3,4,8,6,7,则有:

- 前1个数的 LIS 长度 d(1) = 1;
- 。 前 2 个数的 LIS 长度 d(2) = 1 (序列: 3; 3 前面没有比 3 小的);
- 。 前 3 个数的 LIS 长度 d(3) = 2 (序列: 3, 4; 4 前面有个比它小的 3, 所以 d(3)=d(2)+1);
- 。 前 4 个数的 LIS 长度 d(1) = 1 (序列: 3, 4, 8; 8 前面比它小的有 3 个数,所以 $d(4) = \max\{d(1),d(2),d(3)\}+1 = 3$);

由此得到状态转移方程:

```
1 d(i) = max{1, d(j) + 1}, 其中 i > j, A[i] >= A[j]
```

想要求 d(i) ,就把 i 前面的各个子序列中,最后一个数不大于 A[i] 的序列长度加 1,然后取出最大的长度即为 d(i) 。当然,有可能 i 前面的各个子序列中最后一个数都大于 A[i] ,那么 d(i)=1 ,即它自身成为一个长度为 1 的子序列。

代码实现如下:

```
int lis(int[] A) {
 1
 2
        int n = A.length;
 3
        int len = 1;
4
         int[] d = new int[n];
 5
        for(int i = 0; i < n; i++) {
 6
             d[i] = 1;
7
             for(int j = 0; j < i; j++)
8
                 if(A[j] <= A[i])
9
                     d[i] = Math.max(d[i], d[j] + 1);
10
             len = Math.max(d[i], len);
11
         }
12
        return len;
13
    }
```

时间复杂度为 $O(n^2)$,不是最优解法。可以看看<u>最长递增子序列 O(NlogN)算法</u>,有点复杂,这里就不多谈了。

背包问题

0-1 背包问题是最广为人知的动态规划问题之一,拥有很多变形。

有 n 种物品,每种只有一个。第 i 种物品的体积为 V[i],价值为 W[i]。选一些物品装到一个容量为 C 的背包,使得背包内物品在总体积不超过 C 的前提下价值尽量大。1 <= n <= 100, 1 <= V[i] <= V[i] <= V[i] <= 1000, 1 <= V

将原问题分解为子问题后,状态还是比较好找的。我们可以用 d(i, j) 来表示前 i 个物品装到剩余体积为 j 的背包里能达到的最大价值。

对于第 i 个物品,可以装进或不装进背包。不装进背包,则背包中物品最大总价值为 d(i-1,j); 而如果装进背包,对于前 i-1 个物品的空间就只有 j-V[i] 了。

由此得到状态转移方程:

 $d(i, j) = \max\{d(i-1, j), d(i-1, j-V[i]) + W[i]\}$

得到状态转移方程后,代码也不难写出了。这里就不贴了,有兴趣可以自己试试。

Dijkstra 算法

Dijkstra 算法也是以动态规划为基础的。你可以到我《算法》笔记的相关章节对 Dijkstra 算法进行进一步了解: Algorithms-notes/笔记/4.4 最短路径 (Dijkstra 算法相关内容正在添加中)。

结语

动态规划有着很强的理论性和实践性,可以考验出算法能力,因此经常在各类算法竞赛、面试题中出现。想要完全掌握,光搞定这一篇博客的几个例题远远不够,只有多做经典题目,才能当再碰到动态规划相关题目的时候做到游刃有余。

参考资料

写作参考

- 。 动态规划: 从新手到专家
- 教你彻底学会动态规划——入门篇 CSDN博客
- 。 《算法竞赛入门经典(第2版)》第9章

学习参考

- 漫画: 什么是动态规划? 掘金: 可以借助这个漫画来理解动态规划,并了解动态规划在某些 背包问题的特例上计算速度的局限性。
- 。 动态规划之背包问题(一)
- 什么是动态规划? 动态规划的意义是什么? 知乎
- javascript背包问题详解 个人文章 SegmentFault

姊妹篇

。 算法一篇通——贪心算法

本文作者: Kyon Huang

本文链接: http://kyonhuang.top/dynamic-programming/

版权声明: 本博客所有文章除特别声明外,均采用 CC BY-NC-SA 4.0 许可协议。转载请注明

出处!

算法 # 动态规划 # DP



《花旗杯-新的终点,新的起点

Goodbye 2017, hello 2018 >

© 2016 – 2018 **V** Kyon Huang

Blog powered by Hexo v3.3.8 | theme – NexT.Pisces v6.1.0

您是第 位访客 | 总访问量 次