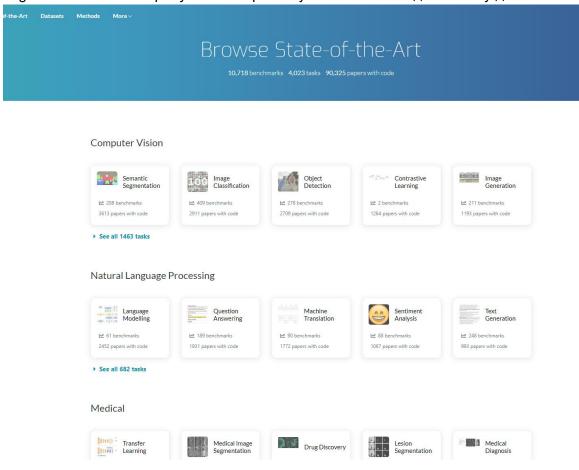
## Solution report:

Щоб досягати найкращих результатів в Soil erosion на конкретно вашому датасеті як мені здається звісно потрібно але мало читати papers про soil erosion detection за допомогою deep learning наприклад в google scholar чи arxiv, такі статті заточені на тому як вирішити soil erosion на кастомних датасетах(тобто в кожній статті використовується інший датасет який цікавить авторів пейперу) за допомогою deep learning

Якби був один відомий датасет про soil erosion detection як semantic segmentation task (я такого не знайшов) на якому вчені змагались отримати найкращі результати за допомогою neural networks було б набагато легше

Тому на мою думку варто було б звернути увагу на сайт paperswithcode <a href="https://paperswithcode.com/task/semantic-segmentation">https://paperswithcode.com/task/semantic-segmentation</a> розділ semantic segmentation де вчені змагаються щоб отримати найкращі результати на конкретному датасеті Тут можна буде находити sota та найкращі ідеї на даний момент конкретно в semantic segmentation які вже пробувати використовувати залежно від контексту для себе





## Semantic Segmentation

These leaderboards are used to track progress in Semantic Segmentation

3613 papers with code • 97 benchmarks • 255 datasets

Semantic segmentation, or image segmentation, is the task of clustering parts of an image together which belong to the same object class. It is a form of pixel-level prediction because each pixel in an image is classified according to a category. Some example benchmarks for this task are Cityscapes, PASCAL VOC and ADE20K. Models are usually evaluated with the Mean Intersection-Over-Union (Mean IoU) and Pixel Accuracy metrics.

(Image credit: CSAILVision)

Benchmarks



☑ Edit

## Content

- Introduction
- L™ Benchmarks
- Datasets
- 品 Subtasks
- Libraries
- Papers
- Most implemented
- Social
- Latest
- No code

Add a Result

Trend	Dataset	Best Model	Paper	Code	Compare
	ADE20K	InternImage-H (M3I Pre-training)	•	O	See all
	Cityscapes test	InternImage-H	•	O	See all
	ADE20K val	BEIT-3	•	O	See all
20. 20. 20. 20. 20.	Cityscapes val	InternImage-H	6	0	See all
	NYU Depth v2	CMX (B5)	•	O	See all
	PASCAL Context	InternImage-H	•	C	See all
_	PASCAL VOC 2012 test	DeepLabv3+ (Xception-65-JFT)	•	O	See all