

Grundlagenpraktikum: Rechnerarchitektur

SoSe 2024
~ Danial Arbabi
danial.arbabi@tum.de





Zulip-Gruppen

Gruppe 29
FR 12:00

Gruppe 32 FR 15:00

https://zulip.in.tum.de/#narrow/stream/2276-GRA-Tutorium---Gruppe-29

https://zulip.in.tum.de/#narrow/stream/2279-GRA-Tutorium---Gruppe-32



Tutoriums-Website



https://home.in.tum.de/~arb/

Disclaimer:

Dies sind keine offiziellen Materialien, somit besteht keine Garantie auf Korrektheit und Vollständigkeit. Falls euch Fehler auffallen, bitte gerne melden.



Organisatorisches

- Letzte Inhaltswoche
- Woche 9 Fragestunde
- Teamtreffen
- Praktikumsordnung (vllt. Später genaueres)
- Hausaufgaben und Übungen machen
- Fragen JETZT stellen



- Trace: Gibt an, zu welchem Zeitpunkt sich der Wert eines Signals ändert.
- ► *Trace File*: Sammlung von Traces verschiedener Signale.

```
int sc_main(int argc, char* argv[]) {
      sc_signal < bool > my_signal;
      sc_signal <int > my_count;
       . . .
5
      sc_trace_file* file = sc_create_vcd_trace_file("trace");
6
      sc_trace(file, my_signal, "my_signal");
      sc_trace(file, my_count, "my_count");
8
      sc_start(10, SC_SEC);
9
      sc_close_vcd_trace_file(file);
10
11
12
       . . .
13 }
```



Tracefile

Erstellen

 Erstellen der Tracefile (Pfad bzw. Name vom User über Commandline übergeben) und zuweisen auf eine Pointervariable trace_file

```
sc_trace_file* trace_file = sc_create_vcd_trace_file(argv[1]);
```

2. Beobachten einer Variablen var in trace_file und nenne sie "var"

```
sc_trace(trace_file, var, "var");
```

3. Starten der Simulation für time Sekunden

```
sc_start(time, SC_SEC);
```

4. Schließen der trace_file

```
sc_close_vcd_trace_file(trace_file);
```



Aufbau

```
$\frac{1}{2} & \text{May 31, 2024} & \text{18:00:00} \\
$\frac{3}{4} & \text{Sversion} & \text{// Version und Datum von SystemC} \\
$\frac{6}{5} & \text{SystemC 2.3.4-Accellera --- May 11 2024 10:27:04} \\
$\frac{8}{5} & \text{end} & \text{Stimescale} & \text{// Zeiteinheit aller Zeitangaben im Trace} \\
$\frac{1}{1} & \text{ps} & \text{Send} & \text{Send} & \text{Send} & \text{Nay 11 2024 10:27:04} \\
$\frac{1}{5} & \text{Send} & \text{Send} & \text{Nay 11 2024 10:27:04} \\
$\frac{1}{5} & \text{Send} & \text{Nay 11 2024 10:27:04} \\
$\frac{1}{5} & \text{Send} & \text{Nay 11 2024 10:27:04} \\
$\frac{1}{5} & \text{Send} & \text{Nay 11 2024 10:27:04} \\
$\frac{1}{5} & \text{Send} & \text{Nay 11 2024 10:27:04} \\
$\frac{1}{5} & \text{Send} & \text{Nay 11 2024 10:27:04} \\
$\frac{1}{5} & \text{Send} & \text{Nay 11 2024 10:27:04} \\
$\frac{1}{5} & \text{Send} & \text{Nay 11 2024 10:27:04} \\
$\frac{1}{5} & \text{Send} & \text{Nay 11 2024 10:27:04} \\
$\frac{1}{5} & \text{Send} & \text{Nay 11 2024 10:27:04} \\
$\frac{1}{5} & \text{Send} & \text{Nay 11 2024 10:27:04} \\
$\frac{1}{5} & \text{Send} & \text{Nay 11 2024 10:27:04} \\
$\frac{1}{5} & \text{Nay 11 2024
```



Aufbau

```
$$scope module SystemC $end

$var wire 1 aaaaa my_signal $end

// 1 Bit, Name "my_signal", ID "aaaaa"

$var wire 32 aaaab my_count [31:0] $end

// 32 Bit, Name "my_count", ID "aaaab"

$upscope $end

$enddefinitions $end

$
$comment

All initial values are dumped below at time 0 sec = 0 timescale units.

$end
```



Aufbau



Aufbau

```
#2000000000000
                                           // Zeitpunkt 2 Sekunden
                                          // aaaaa (my_signal) = 0
 Oaaaaa
                                        aaaab (my\_count) = b1 = 1
 b1 aaaab
 #4000000000000
                                              Zeitpunkt 4 Sekunden
                                          // aaaaa (my_signal) = 1
2 laaaaa
 b10 aaaab
                                    // aaaab (my_count) = b10 = 2
 #6000000000000
                                             Zeitpunkt 6 Sekunden
                                    // aaaab (my_count) = b11 = 3
 b11 aaaab
                            // my_signal hat sich nicht verändert
3
```



Bedenken

- ▶ Performance-Analyse durch Messung von Delays: genau genug?
- Es gibt weiterhin "real-world" Faktoren, die Performance beeinflussen können
 - Signal I/O: Jeder read/write benötigt gewisse Zeit.
 - ► Taktfrequenz: Taktfrequenzen von 1 ps sind selten möglich. Overhead kann uns zwingen, auf tiefere Frequenzen auszuweichen.
 - Abstraktion & Rechenzeit: Manche Operationen sind in C/C++ nur eine Zeile Code, aber im Schaltkreis sehr komplex. Kann viel Overhead bringen.
- SystemC bietet uns Möglichkeit zur Abstraktion von Systemdesign.
 - Hilft uns, Schaltkreise zu entwerfen.
 - Macht aber genaue Analysen schwieriger.



I/O-Analyse

```
SC_MODULE(MY_MODULE) {
      int reads;
2
      int writes;
       . . .
5
      void behaviour() {
6
           while (true) {
7
               wait();
8
                bool result = a->read() ^ b->read();
9
               reads += 2;
10
                out ->write(result);
11
                writes++;
12
13
14
  };
15
```



I/O-Analyse

- ► Resultate der Zählung bieten nützliche Statistiken:
 - Gesamtzahl I/O Operationen
 - ► I/O Operationen pro Sekunde
 - ► I/O Operationen pro Clock Zyklus
- ► Bieten Möglichkeit zum Vergleich verschiedener Lösungen
- Aber: Wie genau ist Resultat?
 - Read/Write dauert nicht unbedingt immer gleich lang.
 - ► Abstrahierte Teile eines Moduls können in "real-world" auch Reads/Writes beinhalten
 - ► I/O Kosten hängen auch von Signaltyp ab: sc_signal<bool> benötigt weniger Writes/Reads als sc_signal<int>.
 - Umgekehrt: 10-mal so viele Writes/Reads bedeutet nicht gleich 10-mal langsamer. I/O kann auch parallel stattfinden.

T8 - SystemC und C



Anleitung zum Projektaufbau

- main.c:
 - ☐ Commandline Argumente parsen (mit Fehlerbehandlung) und Simulationsfunktion aus modules.cpp aufrufen
 - ☐ Alle Funktionen, die von SystemC/C++ aufgerufen werden sollen, deklarieren extern <typ> <funktion>(<parameter>);
- modules.hpp:
 - ☐ Module definieren (wie wir es bereits kennen)
 - □ Alle Funktionen, die von C aus verwendet werden sollen, deklarieren: extern "C" <typ> <funktion>(<parameter>);
- modules.cpp:
 - □ sc_main() mit Fehlercode return hinschreiben (wird aber nicht aufgerufen)
 - □ **Simulationsfunktion/Mainfunktion** des Projekts, die in modules.hpp deklariert wurde, definieren: Module initialisieren, Signale setze, Tracefiles erstellen, Simulation starten, return des Ergebnisses, etc.



Umfrage zum Tutorium



https://kurzelinks.de/em4f