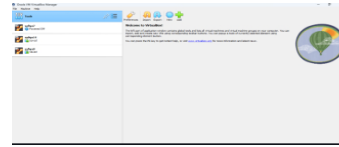


متطلبات

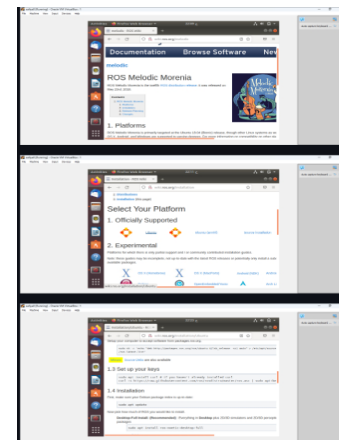
- Oracle VM VirtualBox Manager الإصدار 7.0



- نظام التشغيل Ubuntu-18.04.6-desktop-amd64.iso



- لحنية ROS



- قم بإنشاء مساحة عمل باستخدام catkin_make
- انسخ الأوامر وضعها في محطة لينوكس بعد تنزيل ROS.
- تثبيت ذراع روبوت الحزمة
- لتنزيل حزمة روبوت ، قم بتسليح أوامر النسخ ووضعها في محطة لينوكس الخاصة بك بعد إنشاء مصدر catkin_ws
- التحكم في المحركات
- باستخدام أمر:

```
$ roslaunch robot_arm_pkg  
check_motors.launch
```

