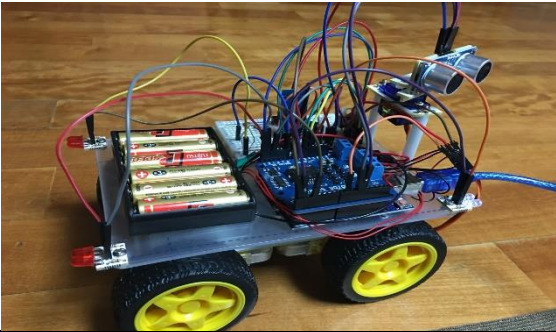


CORE 프로젝트 1차 계획서

프로젝트 이름	자율주행 rc카		
팀원	20205206 윤석현	20205220 이바다	20205236 이채현
프로젝트 선정 이유			
평소 자율주행 자동차에 관심이 많아 아두이노를 이용하여 구현해 보고 싶음.			
프로젝트 목표			
기존 rc카 및 초음파 센서를 추가한 자율주행 rc카 제작.			
프로젝트 구체화 - 시스템 설계			
<p>자율주행 rc카는 기존 rc카의 형태에 초음파 센서를 추가적으로 부착한 형태.</p> <p>블루투스를 통해 사용자에게 입력받는 컨트롤러와 차량으로 구성.</p> <p>앱을 통해 사용자에게 입력받은 방향과 속도로 움직임.</p> <p>초음파센서를 통해 장애물 인식 -> 자동으로 바퀴의 각도를 틀어 장애물을 우회 또는 정지.</p>			
프로젝트 구체화 - 하드웨어 설계			
<p>컨트롤러로 사용될 앱은 기존 제공되는 앱 사용.</p> <p>차량은 기존 rc카 제작을 위해 만들어진 상용 키트에 블루투스 모듈과 초음파 센서 추가.</p> <p>(아래 사진과 유사한 모습으로 설계 예정)</p>			
			
프로젝트 구체화 - 소프트웨어 설계			
이 부분은 조금 더 공부를 한 후 구체적인 알고리즘 설계가 필요.			