ANÁLISIS NUMÉRICO II — Práctico N°2 - 2022 Eliminación Gaussiana

1. Demuestre que:

- a) Si A y B son triangulares superiores (inferiores) con elementos diagonales iguales a 1, entonces AB también es triangular superior (inferior) con elementos diagonales iguales a 1.
- b) Probar que si A es triangular superior (inferior) con elementos diagonales iguales a 1, entonces A^{-1} también es triangular superior (inferior) con elementos diagonales iguales a 1.
- 2. Si B=LA, donde L es triangular inferior con unos en la diagonal, para $\mathcal{I}=\{1,\ldots,k\}$ demuestre que $B_{\mathcal{I}\mathcal{I}}=L_{\mathcal{I}\mathcal{I}}A_{\mathcal{I}\mathcal{I}}$.
- 3. Considere las transformaciones de Gauss $M_k = I v^k (e^k)^T$ donde $e^k \in \mathbb{R}^n$ es el k-ésimo vector canónico y $v^k \in \mathbb{R}^n$ con $v^k_i = 0$ para $i = 1, \ldots, k$. Demuestre que

a)
$$M_k^{-1} = I + v^k (e^k)^T$$
,

b)
$$L = M_1^{-1} \dots M_{n-1}^{-1} = I + \sum_{k=1}^{n-1} v^k (e^k)^T$$
.

4. Sea A una matriz simétrica. Suponga que A ha sido reducida a la forma

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ \hline 0 & & & & \\ \vdots & & A^{(1)} & & \\ 0 & & & & \end{bmatrix}$$

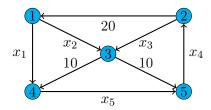
efectuando solo operaciones elementales por filas. Demuestre que $A^{(1)}$ es simétrica. ¿Qué ventajas tiene esto cuando se efectua eliminación gaussiana de A?

- 5. **Implemente** una función en Python que calcule la eliminación Gaussiana de un sistema Ax = b. La función debe llamarse egauss, tener entradas A, b y salidas U, y.
- 6. **Implemente** una función en Python que calcule la descomposición LU de una matriz. La función debe llamarse \mathtt{dlu} , tener entrada A y salidas L, U.
- 7. Escriba un pseudocódigo de un algoritmo de eliminación Gaussiana (sin pivoteo) adaptado a la estructura de una matriz A cuyos únicos elementos que pueden ser no nulos son a_{1n} , a_{n1} y a_{ij} con $|i-j| \le 1$.
- 8. Muestre que si P es una matriz de permutación, entonces $P^TP = PP^T = I$
- 9. **Implemente** dos funciones en Python, llamadas egaussp y dlup que realicen las versiones con permutación de filas de los algoritmos de los ejercicios 5 y 6.
- 10. **Implemente** una función en Python, llamada sol_egauss que utilice eliminación Gaussiana con pivoteo parcial para resolver el sistema lineal Ax = b. Verifique su funcionamiento resolviendo el sistema lineal para:

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 10 & 8 & 8 & 6 \\ 1 & 4 & -2 & 4 & -1 \\ 0 & 2 & 3 & 2 & 1 \\ 3 & 8 & 3 & 10 & 9 \\ 1 & 4 & 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}, \qquad b = \begin{bmatrix} 52 \\ 14 \\ 12 \\ 51 \\ 15 \end{bmatrix} \qquad y \qquad b = \begin{bmatrix} 50 \\ 4 \\ 12 \\ 48 \\ 12 \end{bmatrix}.$$

1

- 11. Implemente una función en Python, llamada inv_lu, que calcule la inversa de $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ utilizando descomposición LU con permutaciones y resolviendo n sistemas lineales. Encuentre la inversa de la matriz A del ejercicio anterior.
- 12. Calcule el costo computacional (en flops) para obtener la inversa de una matriz (tome en cuenta las entradas nulas de los vectores canónicos).
- 13. Implemente una función en Python, llamada det_lu, que calcule el determinante de $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ utilizando su descomposición LU con permutaciones. Calcule el determinante de la matriz A del ejercicio 10 y compare el tiempo de ejecución con respecto a la función np.linalg.det.
- 14. En una red en equilibrio los flujos entrantes y salientes en cada nodo deben ser iguales. Encuentre valores de flujos positivos para que la red esté en equilibrio.



¿Existe una única solución?

15. Toda circunferencia en el plano puede definirse implícitamente mediante la ecuación

$$x^2 + y^2 + ax + by + c = 0.$$

Realice una función en Python que dado tres puntos no colineales en el plano: (i) resuelva el sistema lineal resultante, (ii) retorne los valores para a, b y c, (iii) realice el gráfico de la circunferencia junto a los tres puntos dados.