ANÁLISIS NUMÉRICO II — Práctico N°1 - 2025

Matrices por bloques, sistemas triangulares y descomposición de Cholesky

1. Considere las matrices A, B y C particionadas como se indica:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 2 & 1 & 1 \\ \hline -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ \hline 2 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 0 \end{bmatrix}, \quad C = \begin{bmatrix} 5 & 7 & 4 \\ 3 & 3 & 3 \\ \hline -2 & 2 & -1 \end{bmatrix}.$$

Muestre que AB = C y $A_{i1}B_{1j} + A_{i2}B_{2j} = C_{ij}$, i = 1, 2, j = 1, 2.

2. Sean $\mathcal{I} \subset \{1, \dots, m\}$ y $\mathcal{J} \subset \{1, \dots, n\}$ conjuntos de índices. Definir una matriz $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ en Python con m = 9 filas y n = 6 columnas.

Sugerencia: emplear la librería Numpy para generar a la matriz ya sea utilizando np.random o np.range.

- a) Dada la matriz A, imprimir
 - i. todos los elementos de la columna n y fila m-1,
 - ii. todos los elementos de la columna n hasta (sin contar) m-2 y fila m-1 hasta (sin contar) n-2,
 - iii. todos los elementos de la columna m-n desde n-2 hasta (sin contar) m-2.
 - iv. todos los elementos del bloque indexado por $\mathcal{I} = \{n, \dots, m-1\}$ y $\mathcal{J} = \{2, \dots, n-1\}$.
- b) Implemente en Python un generador de matrices en bloques de A, es decir, retornar $A_{\mathcal{I}_j\mathcal{I}_j}$ con $\mathcal{I}_j = \{1, \ldots, j\}$ para $j = 1, \ldots, \min(m, n)$.
- 3. Considere las siguiente matrices

$$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 2 \end{bmatrix}$$
 y
$$B = \begin{bmatrix} 4 & -1 & 0 \\ -1 & 4 & -1 \\ 0 & -1 & 4 \end{bmatrix}$$

a) Construya en Python la siguiente matriz por bloques

$$C = \left[\begin{array}{ccc} A & -I & 0 \\ -I & B & -I \\ 0 & -I & A \end{array} \right],$$

donde I es la matriz identidad.

b) Para cada caso encontrar X_i , con i=1,2,3, tal que para cada bloque de C satisfase

$$X_1^TCX_1 = \left[\begin{array}{cc} A & -I \\ -I & B \end{array} \right], \quad X_2^TCX_2 = B, \quad \text{ y } \quad X_3^TCX_3 = \left[\begin{array}{cc} B & -I \\ -I & A \end{array} \right].$$

- c) Sean los conjuntos de índices $\mathcal{I}, \mathcal{J} \subset \{1, \dots, 9\}$. Utilice Numpy y concluya que
 - i. $X_1^T C X_1$ esta indexado por $\mathcal{I}_1 = \{1, ..., 6\}$ y $\mathcal{J}_1 = \{1, ..., 6\}$,
 - ii. $X_2^T C X_2$ esta indexado por $\mathcal{I}_2 = \{4, ..., 6\}$ y $\mathcal{J}_2 = \{4, ..., 6\}$,
 - iii. $X_3^T C X_3$ esta indexado por $\mathcal{I}_3 = \{4, ..., 9\}$ y $\mathcal{J}_3 = \{4, ..., 9\}$.
- 4. a) Sea $A = [a^1 \dots a^m] \in \mathbb{R}^{n \times m}$. Demuestre que si b = Ax entonces $b = \sum_{j=1}^m x_j a^j$.

1

b) Sean $a^1, \ldots, a^n \in \mathbb{R}^{m \times 1}$ las n columnas de A y $b_*^1, \ldots, b_*^n \in \mathbb{R}^{1 \times m}$ las n filas de B. Demuestre que $AB = \sum_{i=1}^n a^i b_*^i$.

- 5. a) Implemente dos funciones en Python que resuelvan Ax = b, donde A es una matriz triangular inferior. Deben utilizar el método de sustitución hacia adelante por filas y columnas, y llamarse sol_trinffil y sol_trinfcol, respectivamente, con A y b como entradas y x como salida. Además, la implementación debe verificar la existencia de ceros en las primeras entradas del vector b y evitar cálculos innecesarios.
 - b) Implemente dos funciones en Python, llamadas sol_trsupfil y sol_trsupcol, análogas a las anteriores pero cuando A es una matriz triangular superior.
 - c) Verifique sus funciones resolviendo los sistemas:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & -1 & 0 \\ 4 & 1 & -3 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 2 \\ 9 \end{bmatrix},$$

$$\begin{bmatrix} 9 & 2 & 4 \\ 0 & -6 & 3 \\ 0 & 0 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 18 \\ -2 \\ x_3 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

- 6. Pruebe que si $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ es simétrica, las siguientes son equivalentes:
 - a) A es definida positiva,
 - b) todos los autovalores de A son positivos,
 - c) para todo conjunto de índices $\mathcal{I} \subset \{1, ..., n\}$, las submatrices $A_{\mathcal{I}\mathcal{I}}$ son definidas positivas.

7. Demuestre que:

- a) si $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$ es definida positiva y $X \in \mathbb{R}^{n \times m}$ tiene rango m, entonces $A = X^T B X \in \mathbb{R}^{m \times m}$ es definida positiva.
- b) Si $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ es simétrica semidefinida positiva y con núcleo cero, entonces A es definida positiva.
- 8. Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ simétrica y definida positiva tal que

$$A = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix}, \quad A_{ij} \in \mathbb{R}^{n_i \times n_j}, \quad n_1 + n_2 = n.$$

Demuestre que si A_{11} es no singular, entonces la matriz $S = A_{22} - A_{21}A_{11}^{-1}A_{12}$ (llamada complemento de Schur de A_{11} en A) es definida positiva.

- 9. Implemente una función en Python (llamada nivel) que reciba una lista de números positivos como input. La función debe generar una matriz 2×2 simétrica y definida positiva aleatoria A y graficar las curvas de nivel de la función $f(x) = x^T Ax$ correspondientes a los números de la lista de entrada (usar la función contour de matplotlib.pyplot).
- 10. Demuestre que si A es simétrica definida positiva, existen L triangular inferior con unos en la diagonal y D diagonal con entradas positivas tales que $A = LDL^{T}$.

11. Sea
$$A = \begin{bmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 9 \end{bmatrix}$$
.

- a) Pruebe que A es simétrica y definida positiva.
- b) Calcule el factor de Cholesky G de A.

- c) Encuentre otras tres matrices triangulares superiores R tales que $A=R^TR$.
- 12. Determine cuáles de las siguientes matrices son simétricas definidas positivas, y calcule el factor de Cholesky cuando sea posible:

$$A = \begin{bmatrix} 9 & 3 & 3 \\ 3 & 10 & 5 \\ 3 & 7 & 9 \end{bmatrix}, \qquad B = \begin{bmatrix} 4 & 2 & 6 \\ 2 & 2 & 5 \\ 6 & 5 & 29 \end{bmatrix}, \qquad C = \begin{bmatrix} 4 & 4 & 8 \\ 4 & -4 & 1 \\ 8 & 1 & 6 \end{bmatrix}, \qquad D = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix},$$

13. **Implemente** una función en Python (llamada cholesky) que calcule el factor de Cholesky de A. Testeé el funcionamiento del algoritmo con la siguiente matriz

$$B^* = \left[\begin{array}{ccc} B & -I & 0 \\ -I & B & -I \\ 0 & -I & B \end{array} \right],$$

donde B es la matriz definida en el ejercicio 3 e I es la matriz identidad.

- 14. **Implemente** una función en Python llamada sol_defpos que resuelva el sistema Ax = b para A definida positiva, mediante una descomposición de Cholesky y la resolución de dos sistemas triangulares.
- 15. Considere la matriz

$$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & -1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & -1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & -1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & -1 & 2 \end{bmatrix},$$

de dimensión $n \times n$. Utilice la función del ejercicio 14 para resolver Ax = b para un n = 500 y $b_j = \exp(-(j-c)^2/100)$, para los valores c = n/10, n/2, 9n/10. Para cada caso grafique b y x.

- 16. Se define, para $A, B \in \mathbb{R}^{n \times n}$, $A \circ B$ como $(A \circ B)_{ij} = A_{ij}B_{ij}$ (el producto elemento a elemento). Demuestre que:
 - a) Si $D \in \mathbb{R}^{n \times n}$ y sus columnas son d_k , entonces $(DD^T) \circ B = \sum_{k=1}^n \operatorname{diag}(d_k) B \operatorname{diag}(d_k)$
 - b) Si A y B son simétricas definidas positivas, $A \circ B$ es simétrica definida positiva.

3

c) Si $f(x) = c_0 + c_1 x + \ldots + c_d x^d$ con $c_i \ge 0 \ \forall i, X \in \mathbb{R}^{n \times n}$ es simétrica semidefinida positiva y se define Y = f(X) como:

$$Y_{ij} = f(X_{ij}), \quad i, j = 1, \dots, n$$

entonces Y es semidefinida positiva.