# 1 Dynamik

# 1.1 Definitionen

#### 1.1.1 Masse

Masse ist Eigenschaft eines K $\tilde{A}$ űpers  $\Rightarrow$   $\tilde{A}$ ijberall gleich (im Gegensatz zu Gewicht).

# 1.1.2 Lineare Impuls

Der lineare Impuls ist definiert als

$$p = mv$$
 mit Einheit  $\frac{kg\dot{m}}{s}$ 

$$\frac{m_A}{m_B} = \frac{v_B}{v_A} \Rightarrow p_A + p_B = 0$$

In einem isolierten System ist der Gesamtimpuls erhalten.

#### 1.1.3 Kraft

Die Kraft ist die zeitliche ÄDnderung des Impulses:

$$F = ma(t)$$
 mit Einheiten  $1N = \frac{kg \cdot m}{s^2}$ 

# 1.2 Newtonsche Gesetze

# 1.2.1 TrÃd'gheitsprinzip

Ein KÃűper bleibt in Ruhe oder bewegt sich mit konstanter Geschwindigkeit, wenn er isoliert ist.

# 1.2.2 Aktionsprinzip

Die Beschleunigung eines KÃűpers ist umgekehrt proportional zu seiner Masse und direkt proportional zur resultierenden Kraft, die auf ihn wirkt.

# 1.2.3 Aktions-Reaktions-Prinzip

Zu jeder Aktion gehÃűrt eine gleich grosse Reaktion, die denselben Betrag besitzt aber in die entgegengesetzte Richtung zeigt.

#### 1.3 Raketenantrieb

- v(t) Geschwindigkeit der Rakete bez $\tilde{A}$ ijglich dem festen Koordinatensystem
  - u Konstante Ausstossgeschwindigkeit des Gases *relativ zur* Rakete (relativ zum festgelegten Koordinatensystem mit Geschwindigkeit v-u)
- M(t) Gesamtmasse, also Rakete + Treibstof f zur Zeit t

Der Gesamtimpuls der Rakete zur Zeit t ist gleich

$$p(t) = M(t)v(t)$$

Auf die Rakete wirkt die Schubkraft F

$$F = u \frac{dm}{dt}$$

Und die Geschwindigkeit

$$v(t) - v_0 = -u(\ln(M_0 - m) - \ln(M_0))$$

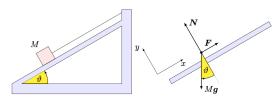
wobei  $M_0$  die Anfangsmasse und m die Gesamtmasse des ausgestossenen Gases ist.

Oder als Funktion der ausgestossenen Masse (mit  $v_0 = 0$ )

$$v = u \ln(\frac{1}{1 - \frac{m}{M_0}})$$

# 1.4 Schiefe Ebene

### 1.4.1 Statischer Fall



$$F + N + Mg = 0$$

Daraus folgt

$$F = Mg\sin(\theta)$$

$$N = Mg\cos(\theta)$$

#### 1.4.2 Dynamischer Fall

$$N + Mg = F_{res} = Ma$$

Dank der Normalkraft verschwindet die Beschleunigung in *y*-Richtung. In *x*-Richtung ist sie gleich

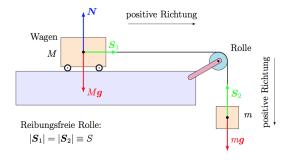
$$a_x = -g\sin(\theta)$$

#### 1.5 Federkraft

$$F = -k(x - x_0) = -k\Delta x$$

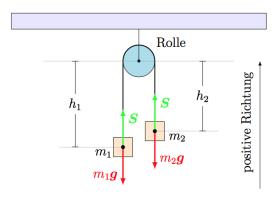
wobei k die Federkonstante mit Einheit  $\frac{N}{m}$ ,  $x_0$  die LÃd'nge der Feder im unbelasteten Zustand ist.

# 1.6 Bewegung mit Rollen



$$S = Ma$$
$$a = \frac{m}{M+m}g$$

### 1.7 Atwoodsche Fallmaschine



$$a_1 = -a_2 = \frac{m_2 - m_1}{m_2 + m_1} g$$
  
 $S = \frac{2m_1 m_2}{m_1 + m_2} g$  wobei  $|a_1| = |a_2| < g$ 

# 1.8 Harmonische Schwingungen

$$x(t) = A\sin(\omega t + \delta)$$

$$v(t) = A\omega\cos(\omega t + \delta)$$

$$a(t) = -A\omega^2 \sin(\omega t + \delta) = -\omega^2 x(t)$$

wobei A die Amplitude,  $\omega$  die Kreisfrequenz und  $\delta$  die Phasenkonstante ist.

Die **Kreisfrequenz**  $\omega$  h $\tilde{\text{A}}$ d'ngt dabei nur von der R $\tilde{\text{A}}$ ijckstellkraftkonstante k und der Masse m ab

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

Der Winkel der Sinusfunktion wird als **Phase** der Schwingung bezeichnet

$$\varphi(t) = \omega t + \delta$$

wobei  $\delta$  die urspr $\tilde{A}$ ijngliche Phase zur Zeit t=0 ist.

Die **Periode** T ist die Zeit, die ben $\tilde{A}$ űtigt wird, um eine vollst $\tilde{A}$ d'ndige Schwingung durchzuf $\tilde{A}$ ijhren

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$$

Die **Frequenz** v ist die Anzahl der Schwingungen pro Zeit

$$v = \frac{1}{T} = \frac{\omega}{2\pi}$$

Die Kraft F zeigt immer Richtung Ursprung und ist gleich

$$F(t) = ma(t) = -m\omega^2 x(t)$$

### 1.9 Gravitation

$$F_{12} = -\frac{Gm_1m_2}{r^2}$$
 wobei  $F_{12} = -F_{21}$ 

*Hinweis:* Alle KÃűrper, unabhÃďngig von ihren Massen, werden von der Erde gleich beschleunigt.