

4 PRATYBOS. TIESINIO ATVAIZDŽIO BRANDUOLYS IR VAIZDAS.

Paulius Drungilas ir Jonas Jankauskas

TURINYS

Kas yra tiesinio atvaizdžio branduolys ir defektas?	1
Kaip rasti branduolį ir suskaičiuoti defektą?	3
Kas yra tiesinio atvaizdžio vaizdas ir rangas?	5
Kaip surasti vaizdą ir suskaičiuoti atvaizdžio rangą?	6
Rango ir defekto formulė	8
Uždaviniai	8

Kas yra tiesinio atvaizdžio branduolys ir defektas? Tarkim, $(V, +)$, $(W, +)$ yra tiesinės erdvės virš kūno K , o $f : V \rightarrow W$ – tiesinis atvaizdis. Tiesinio atvaizdžio branduoliu vadinama aibė

$$\text{Ker}(f) = \{v \in V : f(v) = 0\}.$$

Branduolį sudaro visi vektoriai, kurie atvaizduojami į erdvės W nulinį vektorių. Branduolys $\text{Ker}(f)$ yra V poerdvis. Branduolio dimensija yra vadinama tiesinio atvaizdžio **defektu**:

$$\text{def}(f) = \dim_K \text{Ker}(f).$$

Atvaizdis, kurio branduolyje yra nenulinių vektorių, (t.y. $\text{Ker}(f) \neq \mathcal{O}$), yra vadinamas **išsigimusi**.

1. **pavyzdys.** Imkime $V = W = \mathbb{R}$, ir nagrinėkime tiesinį atvaizdį (erdvės \mathbb{R} transformaciją) $f(v) = -4v$. Tuomet $f(v) = 0$, kai $v = 0$. Vadinasi, šio atvaizdžio branduolys yra nulinis poerdvis $\text{Ker}(f) = \mathcal{O}$, o defektas $\text{def}(f) = 0$.

2. **pavyzdys.** Tegul $V = \mathbb{R}^2$, $W = \mathbb{R}$. Tiesinis atvaizdis f vektoriui $v = (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2$ priskiria skaičių $f(v) = 2x_1 - x_2$. Vektoriaus v vaizdas $f(v)$ lygus 0, kai

$$2x_1 - x_2 = 0, \quad x_2 = 2x_1.$$

Pažymėkime $x_1 = t$, $t \in \mathbb{R}$, tuomet $x_2 = 2t$. Vadinasi, atvaizdžio f branduolys yra sudarytas iš vektorių

$$\text{Ker}(f) = \{(t, 2t), t \in \mathbb{R}\} = \langle (1, 2) \rangle$$

Kadangi branduolio vektoriai yra vieno vektoriaus $(1, 2)$ realieji kartotiniai, tai $\text{def}(f) = \dim_{\mathbb{R}} \text{Ker}(f) = 1$. Branduolys sudarytas iš vektorių v , kurie statmeni vektoriui $(2, -1)$, nes $f(v) = 2x_1 - x_2$ yra lygus vektorių $(2, -1)$ ir v skaliarinei sandaugai.

3. pavyzdys. Tegul $V = \mathbb{R}^3$, $W = \mathbb{R}^2$. Rasime tiesinio atvaizdžio, kurio matrica yra

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}.$$

branduolį ir defektą. Pažymėkime branduolio vektorių $v = (\beta_1, \beta_2, \beta_3) \in \mathbb{R}^3$. Skaičiuojame $f(v)$ ir prilyginame nuliniam vektoriui:

$$f(v) = (\beta_1, \beta_2, \beta_3) \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} = (0, 0).$$

Sudauginę matricas, gauname lygčių sistemą:

$$\begin{cases} \beta_1 + \beta_2 + \beta_3 = 0, \\ \beta_1 + 2\beta_2 + 3\beta_3 = 0. \end{cases}$$

Taigi, vektorius v yra statmenas vektoriams $u_1 = (1, 1, 1)$ ir $u_2 = (1, 2, 3)$. Pažymėkime $U = \langle u_1, u_2 \rangle$. Tuomet $\text{Ker}(f) = U^\perp$, $\mathbb{R}^3 = U \oplus U^\perp$. Kadangi vektoriai u_1 ir u_2 yra tiesiškai nepriklausomi, tai $\dim_{\mathbb{R}} U = 2$. Tuomet

$$\dim_{\mathbb{R}} U^\perp = \dim_{\mathbb{R}} \mathbb{R}^3 - \dim_{\mathbb{R}} U = 3 - 2 = 1.$$

Vadinasi, branduolys yra sudarytas iš vektorių, kurie yra vieno nenulinio vektoriaus kartotiniai. Vienas iš tokių galimų vektorių yra

$$v = u_1 \times u_2 = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \end{vmatrix} = (1, -2, 1).$$

Taigi, $\text{Ker}(f) = \langle (1, -2, 1) \rangle$, $\text{def}(f) = 1$. Šis atvaizdis yra išsigimęs.

4. pavyzdys. Rasime tiesinio atvaizdžio $f : C^2[0, 1] \rightarrow C[0, 1]$, kuris kiekvienai funkcijai $v \in C^2[0, 1]$ priskiria antrąją išvestinę $f(v) = v''$, branduolį.

Išsprendę paprastąją diferencialinę lygtį $v''(t) = 0$, randame $v(t) = at + b$, $a, b \in \mathbb{R}$. Vadinasi,

$$\text{Ker}(f) = \{at + b, a, b \in \mathbb{R}\} = \langle 1, t \rangle.$$

Taigi, $\text{def}(f) = 2$.

Kaip rasti branduolį ir suskaičiuoti defektą? Tarkime, tiesinės erdvės V ir W yra baigtinių dimensių, $\dim_K V = m$, $\dim_K W = n$. Užrašykime tiesinio atvaizdžio

$$f : V \rightarrow W$$

matricą A iš anksto pasirinktose erdvių V ir W bazėse:

$$A = \begin{pmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \cdots & \alpha_{1n} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \cdots & \alpha_{2n} \\ \dots & \dots & \ddots & \dots \\ \alpha_{m1} & \alpha_{m2} & \cdots & \alpha_{mn} \end{pmatrix}.$$

(*Kaip skaičiuoti tiesinių atvaizdžių matricas, žr. praeity patyby "Tiesiniai atvaizdžiai" konspektą*).

Nežinomąjį branduolio vektorių pažymime $v = (\beta_1, \dots, \beta_m)$. Gauname matricų lygtį

$$f(v) = vA = (\beta_1, \dots, \beta_m) \begin{pmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \cdots & \alpha_{1n} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \cdots & \alpha_{2n} \\ \dots & \dots & \ddots & \dots \\ \alpha_{m1} & \alpha_{m2} & \cdots & \alpha_{mn} \end{pmatrix} = (0, 0, \dots, 0).$$

Ši lygčių sistema ekvivalenti tiesinei lygčių sistemai:

$$\begin{cases} \alpha_{11}\beta_1 + \alpha_{21}\beta_2 + \cdots + \alpha_{m1}\beta_m = 0 \\ \alpha_{12}\beta_1 + \alpha_{22}\beta_2 + \cdots + \alpha_{m2}\beta_m = 0 \\ \dots \quad \dots \quad \ddots \quad \dots \\ \alpha_{1n}\beta_1 + \alpha_{2n}\beta_2 + \cdots + \alpha_{mn}\beta_m = 0 \end{cases}$$

Gautos lygčių sistemos koeficientų matrica yra lygi transponuotai matricai A . Lygčių sistemą sprendžiame Gauso būdu. Ją suvedame į trikampį arba trapecinį pavidalą pavidalą, kurio įstrižainėje yra r kintamųjų su nenuliniais koeficientais. Jeigu $r = m$, tai vienintelis sprendinys yra nulinis sprendinys. Jei $r < m$, tai $m - r$ kintamųjų, kurie nepatenka į pagrindinę įstrižainę, pažymime parametrais $(t_1, t_2, \dots, t_{m-r})$ ir perkeliame į kitą pusę. Tuomet

išsprendžiame kintamuosius pagrindinėje įstrižainėje. Gautą vektorių $v = (\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_m)$ išskleidę pagal parametrus, gauname išraišką

$$v = t_1 w_1 + t_2 w_2 + \dots + t_{m-r} w_{m-r}, \quad t_j \in K$$

kur w_1, w_2, \dots, w_{m-r} yra tiesiškai nepriklausomi vektoriai. Tuomet

$$\text{def}(f) = m - r, \quad \text{Ker}(f) = \langle w_1, w_2, \dots, w_{m-r} \rangle.$$

5. pavyzdys. Rasti tiesinės transformacijos $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$, kurios matrica yra

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 5 \\ 0 & 1 & 3 & 1 \\ 1 & 4 & 8 & 7 \\ -1 & -1 & 1 & -4 \end{pmatrix}$$

branduolį ir suskaičiuoti defektą.

Sprendimas. Vektoriaus $v \in \text{Ker}(f)$ koordinates pažymėkime $v = (\beta_1, \beta_2, \beta_3, \beta_4)$. Kadangi $f(v) = vA = O$, gauname lygtį

$$v = (\beta_1, \beta_2, \beta_3, \beta_4) \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 5 \\ 0 & 1 & 3 & 1 \\ 1 & 4 & 8 & 7 \\ -1 & -1 & 1 & -4 \end{pmatrix} = (0, 0, 0, 0).$$

Ši lygtis ekvivalenti sistemai

$$\begin{cases} \beta_1 & & + \beta_3 & - \beta_4 & = 0 \\ 2\beta_1 & + \beta_2 & + 4\beta_3 & - \beta_4 & = 0 \\ 2\beta_1 & + 3\beta_2 & + 8\beta_3 & + \beta_4 & = 0 \\ 5\beta_1 & + \beta_2 & + 7\beta_3 & - 4\beta_4 & = 0 \end{cases}$$

Gauso būdu sistemą pertvarkome į trapecinį pavidalą:

$$\begin{cases} \beta_1 & & + \beta_3 & - \beta_4 & = 0 \\ 2\beta_1 & + \beta_2 & + 4\beta_3 & - \beta_4 & = 0 \\ 2\beta_1 & + 3\beta_2 & + 8\beta_3 & + \beta_4 & = 0 \\ 5\beta_1 & + \beta_2 & + 7\beta_3 & - 4\beta_4 & = 0 \end{cases} \begin{array}{l} \downarrow \cdot (-2) \quad \downarrow \cdot (-2) \quad \downarrow \cdot (-5) \\ \downarrow \quad \downarrow \quad \downarrow \quad \downarrow \cdot (-3) \quad \downarrow \cdot (-1) \end{array}$$

Trečioji ir ketvirtoji lygtys išsiprastina. Gauname

$$\begin{cases} \beta_1 & & + \beta_3 & - \beta_4 & = 0 \\ & \beta_2 & + 2\beta_3 & + \beta_4 & = 0 \end{cases}$$

Vadinasi, pagrindiniai kintamieji yra β_1, β_2 , o β_3 ir β_4 – parametrai. Pažymėkime $\beta_3 = t, \beta_4 = s$, čia $t, s \in \mathbb{R}$. Išsprendę pagrindinius kintamuosius, gauname

$$\begin{cases} \beta_1 &= -t + s \\ \beta_2 &= -2t - s \end{cases}$$

Taigi,

$$v = (\beta_1, \beta_2, \beta_3, \beta_4) = (-t + s, -2t - s, t, s), \quad t, s \in \mathbb{R}$$

Išskleidę pagal parametrus, gauname:

$$v = t(-1, -2, 1, 0) + s(1, -1, 0, 1), \quad t, s \in \mathbb{R}.$$

Suskaiciavome, kad branduolys $\text{Ker}(f)$ yra dviejų tiesiškai nepriklausomų vektorių tiesinis apvalkalas.

Atsakymas: $\dim(f) = 2, \text{Ker}(f) = \langle (-1, -2, 1, 0), (1, -1, 0, 1) \rangle$.

Kas yra tiesinio atvaizdžio vaizdas ir rangas? Tarkime, $f : V \rightarrow W$ yra tiesinis atvaizdis. Aibė, sudaryta iš visų erdvės V vektorių vaizdų $f(v)$

$$\text{Im}(f) = f(V) = \{f(v), v \in V\}$$

yra vadinama atvaizdžio f **vaizdu**. Vaizdas $\text{Im}(f)$ yra erdvės W poerdvis. Skaičiuojant tiesinio atvaizdžio vaizdą, užtenka surasti erdvės V bazinių vektorių vaizdus: $\text{Im}(f)$ yra bazinių vektorių vaizdų tiesinis apvalkalas.

Atvaizdžio f vaizdo dimensija yra vadinama atvaizdžio f **rangu**:

$$\text{rg}(f) = \dim_K \text{Im}(f).$$

Jeigu erdvės V ir W yra baigtinės dimensijos, o A yra atvaizdžio f matrica, tai atvaizdžio rangas yra lygus matricos A rangui:

$$\text{rg}(f) = \text{rg}(A).$$

6. pavyzdys. Tegul $V = W = \mathbb{R}$ virš realiųjų skaičių kūno, $f(v) = -4v$. Rasime f vaizdą. Kadangi erdvė $V = \mathbb{R}$ yra vienmatė, tai ją generuoja bet kuris nenulinis vektorius, sakykime, $v = 1$. Tuomet $f(v) = -4$, o $\text{Im}(f) = \langle -4 \rangle = \mathbb{R}$. Vadinasi, atvaizdžio f rangas yra 1.

7. pavyzdys. Tegul $V = \mathbb{R}^2, W = \mathbb{R}^3$. Atvaizdis f atvaizduoja vektorių $v = (x_1, x_2)$ į vektorių $f(v) = (x_1 + x_2, 0, x_1 - x_2)$. Rasime f vaizdą. Pirmiausia, išsirinkime V bazę. Paprastumo dėlei imkime standartinę bazę $e_1 = (1, 0), e_2 = (0, 1)$. Skaičiuojame

$$f(e_1) = (2, 0, 1), \quad f(e_2) = (2, 0, -1)$$

Taigi, $\text{Im}(f) = \langle (2, 0, 1), (2, 0, -1) \rangle$, $\text{rg}(f) = 2$.

8. **pavyzdys.** Imkime

$$V = \mathbb{R}_3[t] = \{at^2 + bt + c : a, b, c \in \mathbb{R}\},$$

$$W = \mathbb{R}_4[t] = \{at^3 + bt^2 + ct + d : a, b, c, d \in \mathbb{R}\}.$$

ir tiesinį atvaizdį

$$f(v) = \int_0^t v(s) ds.$$

Bazinių erdvės V vektorių $1, t, t^2$ vaizdai $f(1) = t$, $f(t) = t^2/2$, $f(t^2) = t^3/3$ yra tiesiškai nepriklausomi. Jų tiesinis apvalkalas yra poerdvis $\text{Im}(f)$:

$$\text{Im}(f) = \langle t, t^2/2, t^3/3 \rangle, \quad \text{rg}(f) = 3.$$

Kaip surasti vaizdą ir suskaičiuoti atvaizdžio rangą? Tarkime, kad A yra tiesinio atvaizdžio $f : V \rightarrow W$ matrica:

$$A = \begin{pmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \cdots & \alpha_{1n} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \cdots & \alpha_{2n} \\ \cdots & \cdots & \ddots & \cdots \\ \alpha_{m1} & \alpha_{m2} & \cdots & \alpha_{mn} \end{pmatrix}.$$

iš anksto nurodytose bazėse V ir W bazėse. Tuomet matricos A eilutės yra erdvės v bazinių vektorių v_j vaizdų koordinatės:

$$f(v_1) = (\alpha_{11}, \alpha_{12}, \dots, \alpha_{1n})$$

$$f(v_2) = (\alpha_{21}, \alpha_{22}, \dots, \alpha_{2n})$$

$$\vdots$$

$$f(v_m) = (\alpha_{m1}, \alpha_{m2}, \dots, \alpha_{mn})$$

Suskaičiuoti rangą ir rasti vaizdo $\text{Im}(f)$ bazę galima dviem būdais:

I būdas: Gauso pertvarkymais su matricos A eilutėmis suvedame matricą į trikampį arba trapecinį pavidalą. Tiesinio atvaizdžio rangas $\text{rg}(f)$ yra lygus gautos matricos nenulinių eilučių skaičiui. Jeigu pertvarkymų metu nekaitaliojame eilučių vietomis, tai pertvarkytos matricos nenulinės eilutės atitinka tiesiškai nepriklausomus vektorius pradinėje matricoje, kurių sudaro $\text{Im}(f)$ bazę.

II būdas: Tiesinio atvaizdžio f rangas yra lygus didžiausiai nenulinio $r \times r$ minoro, sudaryto iš matricos A eilučių ir stulpelių eilei. Matricos A eilutės,

kurios patenka į didžiausią nenulinį minorą, yra $\text{Im}(f)$ bazinių vektorių koordinatės. Didžiausias nenulinis minoras skaičiuojamas *aprėpiančiųjų minorų metodu*: pirmiausia pasirenkame bet kurį nenulinį langelį ir jį pažymime M_1 . Suskaičiavus nenulinį k -osios eilės minorą M_k , skaičiuojami $k+1$ -os eilės minorai, kurie aprėpia M_k . Jeigu jie visi lygūs nuliui, arba skaičius $k+1$ viršija matricos A matmenis, tuomet skaičiavimas baigtas: M_k ir yra ieškomas didžiausios eilės nenulinis A minoras. Jeigu ne, pasirenkame bet kurį aprėpiantįjį minorą $M_{k+1} \neq 0$, ir kartojame skaičiavimus toliau.

9. pavyzdys. Rasti tiesinės transformacijos $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$, kurios matrica yra

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 5 \\ 0 & 1 & 3 & 1 \\ 1 & 4 & 8 & 7 \\ -1 & -1 & 1 & -4 \end{pmatrix}$$

vaizdą $\text{Im}(f)$ ir suskaičiuoti rangą $\text{rg}(f)$.

Sprendimas. I būdas: Atliekame Gauso veiksmus, kol gauname trapecinį pavidalą:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 5 \\ 0 & 1 & 3 & 1 \\ 1 & 4 & 8 & 7 \\ -1 & -1 & 1 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{\cdot(-1) \\ \downarrow}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 5 \\ 0 & 1 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & 6 & 2 \\ 0 & 1 & 3 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{\cdot(-2) \\ \downarrow}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 5 \\ 0 & 1 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Gavome matricą su dviem nenulinėmis eilutėmis, taigi $\text{rg}(f) = 2$. Matome, kad du pirmieji pradinės matricos vektoriai yra tiesiškai nepriklausomi, o kiti išsiprastina. Taigi $\text{Im}(f) = \langle (1, 2, 2, 5), (0, 1, 3, 1) \rangle$.

II būdas: Skaičiuojame aprėpiančiuosius minorus:

$$\begin{pmatrix} \boxed{1} & 2 & 5 \\ 0 & 1 & 3 \\ 1 & 4 & 8 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}, \quad M_1 = |1| = 1, \quad M_2 = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1.$$

Tečios eilės minorai, aprėpiantys M_2 yra

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \\ 1 & 4 & 8 \end{vmatrix} = 0, \quad \begin{vmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \\ -1 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 0, \quad \begin{vmatrix} 1 & 2 & 5 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 4 & 7 \end{vmatrix} = 0, \quad \begin{vmatrix} 1 & 2 & 5 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & -4 \end{vmatrix} = 0.$$

Jie visi lygūs 0, todėl didžiausio nenulinio minoro eilė yra 2. Gavome, kad $\text{rg}(f) = 2$. Kadangi nenulinis minoras M_2 sudarytas iš pirmųjų dviejų matricos A eilučių, tai $\text{Im}(f) = \langle (1, 2, 2, 5), (0, 1, 3, 1) \rangle$

Rango ir defekto formulė. Tegul $\dim_K V = m$. Tiesinio atvaizdžio $f : V \rightarrow W$ rangas ir defektas tarpusavyje yra susiję formule:

$$\text{rg}(f) + \text{def}(f) = m.$$

Ši lygybė dažnai naudojama skaičiuojant defektą $\text{def}(A)$. Šiuo atveju nebereikia skaičiuoti paties atvaizdžio branduolio $\text{Ker}(f)$.

10. pavyzdys. 9 pavyzdyje suskaičiavome, kad tiesinės transformacijos, kurios matrica yra

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 5 \\ 0 & 1 & 3 & 1 \\ 1 & 4 & 8 & 7 \\ -1 & -1 & 1 & -4 \end{pmatrix}$$

rangas $\text{rg}(f) = 2$. Pagal rango ir defekto formulę, $\text{def}(f) = m - \text{rg}(f) = 4 - 2 = 2$. Kaip tik tokį atsakymą gavome 5 pavyzdžio sprendime, kur suradome matricos branduolį ir suskaičiavome branduolio dimensiją.

11. pavyzdys. Rasti tiesinio atvaizdžio $f : V \rightarrow W$ defektą, kai

$$V = \mathbb{R}_2[t] = \{at^2 + bt + c : a, b, c \in \mathbb{R}\}, \quad W = \mathbb{R} \quad \text{virš kūno } \mathbb{R},$$

$$f(v) = \int_0^1 v(t)(1 - 2t)dt$$

Kadangi $f(v)$ formulėje yra apibrėžtinis integralas, tai $f(v) \in \mathbb{R}$. Be to, vaizdas $\text{Im}(f) \neq \mathcal{O}$, nes $f(t) = -1/6 \neq 0$. Vadinasi, $\text{Im}(f) = \mathbb{R}$, todėl $\text{rg}(f) = 1$. Be to, $m = \dim_{\mathbb{R}} \mathbb{R}_2[t] = 3$. Suskaičiuojame, kad

$$\text{def}(f) = m - \text{rg}(f) = 3 - 1 = 2.$$

Uždaviniai.

1. uždavinys. Rasti tiesinio atvaizdžio $f : V \rightarrow W$ branduolį, suskaičiuoti defektą (standartinėse bazėse):

a) $V = \mathbb{R}^2$, $W = \mathbb{R}$, $f(x_1, x_2) = 3x_1 - x_2$;

b) $V = \mathbb{R}^3$, $W = \mathbb{R}$, $f(x_1, x_2, x_3) = 3x_1 - x_2 + 4x_3$;

c) $V = \mathbb{R}^3$, $W = \mathbb{R}^2$, f matrica standartinėje bazėje

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 2 \\ 2 & -5 \end{pmatrix};$$

d) $V = W = \mathbb{R}^3$, f matrica

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -2 & -1 & -2 \\ 3 & 7 & -19 \end{pmatrix};$$

e) $V = \mathbb{R}^4$, $W = \mathbb{R}^3$, f matrica

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 \\ 2 & 5 & -11 \\ 1 & 6 & 19 \\ 1 & 4 & 5 \end{pmatrix};$$

f) $V = \mathbb{R}^4$, $W = \mathbb{R}^4$, f matrica

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & -1 \\ 2 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -2 & -2 \\ 2 & -1 & -3 & -3 \end{pmatrix};$$

Atsakymai:

- a) $\text{Ker}(f) = \langle (1, 3) \rangle$, $\text{def}(f) = 1$.
- b) $\text{Ker}(f) = \langle (1, 3, 0), (0, 4, 1) \rangle$, $\text{def}(f) = 2$.
- c) $\text{Ker}(f) = \langle (9, -11, 1) \rangle$, $\text{def}(f) = 1$.
- d) $\text{Ker}(f) = \langle (-11, -4, 1) \rangle$, $\text{def}(f) = 1$.
- e) $\text{Ker}(f) = \langle (-3, 1, 0, 1), (-7, 3, 1, 0) \rangle$, $\text{def}(f) = 2$.
- f) $\text{Ker}(f) = \langle (-4, 1, 0, 1), (-3, 1, 1, 0) \rangle$, $\text{def}(f) = 2$.

2. uždavinys. Duota tiesinio atvaizdžio $f : V \rightarrow W$ matrica A standartinėje bazėje. Suskaičiuokite f rangą, raskite $\text{Im}(f)$.

a)

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 8 & 12 \end{pmatrix}$$

b)

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 5 \\ 4 & 7 \\ 10 & 31 \\ 21 & 2 \end{pmatrix}$$

c)

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ -2 & 5 & -2 \\ 5 & -17 & -13 \end{pmatrix}$$

d)

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -2 & 2 & -2 \\ 5 & -5 & 6 \end{pmatrix}$$

e)

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 & 0 \\ -4 & -11 & 12 & 2 \\ 5 & 16 & -6 & 2 \\ 2 & 4 & -12 & -4 \end{pmatrix}$$

f)

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 & 5 \\ 2 & 6 & 4 & 10 \\ 4 & 12 & 9 & 23 \\ 3 & 9 & 7 & 18 \end{pmatrix}$$

Atsakymai:

- a) $\text{Im}(f) = \langle (1, 2, 3) \rangle$, $\text{rg}(f) = 1$.
- b) $\text{Im}(f) = \langle (-1, 5), (4, 7), (21, 3) \rangle$, $\text{rg}(f) = 2$.
- c) $\text{Im}(f) = \langle (1, -2, 3), (-2, 5, -2) \rangle$, $\text{rg}(f) = 2$.
- d) $\text{Im}(f) = \langle (1, -1, 1), (5, -5, 6) \rangle$, $\text{rg}(f) = 2$.
- e) $\text{Im}(f) = \langle (1, 3, -2, 0), (-4, -11, 12, 2), (2, 4, -12, -4) \rangle$, $\text{rg}(f) = 3$.
- f) $\text{Im}(f) = \langle (1, 3, 2, 5), (4, 12, 9, 23) \rangle$, $\text{rg}(f) = 2$.

3. **uždavinys.** a) Rasti tiesinio atvaizdžio $f : \mathbb{R}_2[t] \rightarrow \mathbb{R}$

$$f(v) = \int_0^1 v(t)(24t - 6)dt$$

branduolį, suskaičiuoti defektą. Pagal rango ir defekto formulę, suskaičiuoti rangą.

b) Rasti tiesinės transformacijos $f : \mathbb{R}_3[t] \rightarrow \mathbb{R}_3[t]$

$$f(v) = v'''(t) - 7v''(t)$$

vaizdą, rangą. Pagal rango ir defekto formulę, suskaičiuoti defektą.

Atsakymai:

- a) $\text{Ker}(f) = \langle 6t - 5, 3t^2 - 2 \rangle$, $\text{def}(f) = 2$, $\text{rg}(f) = 1$.
- b) $\text{Im}(f) = \langle -14, -42t + 6 \rangle$, $\text{rg}(f) = 2$, $\text{def}(f) = 2$.