

第五周日志

1. C++

本周学习C++ 模板函数，类模板，C++ 多线程中lock, unlock, lock_guard,unique_lock, 线程池 的使用和编码。

2. SLAM

学习了激光里程计和激光栅格地图的构建。

3. Drawio

学习并使用Drawio绘制了毕业设计中DeepSort和Sort的代码流程图。

代码，笔记，都在提交在Github仓库

1 | <https://github.com/lcd-first/SLAM>

下周计划

1. C++ 线程池的代码练习
2. 学习激光SLAM前端并编写项目代码
3. 学习代码文档Doxygen的编写
4. 复习之前学习的知识