第一周

学习计划:

学习任务:

- 学习stl 库 中常用数据结构与算法
 - o vector, list, deque, stack, queue, set, map
- 学习C++11/14/17 的新特性
- 学习 Google C++ Style Guide 代码编写规范
- 学习CMake使用

学习方法:

- 官方文档
- b站课程
- 学习笔记
- 实际代码编写

目标成果:

- 了解掌握常用STL 中容器的使用包括:构造,赋值,插入,删除,遍历
- 了解掌握 C++11/14/17 中新特性的使用,编写
- 了解掌握Google C++ Style Guide 代码编写规范,并应用到实际编写代码中
- 了解掌握CMake编译功能,编写CMakeLists.txt
- 学习笔记记录

以上代码,学习笔记,提交到个人github 公开仓库

日志:

- 5.7
- 5.8
- 5.9
- 5.10
- 5.11
- 5.12

第二周计划

学习计划:

学习任务:

- 观看多传感器融合课程
 - 。 第一章 3D激光里程计

- 。 第二章 点云地图构建及基于地图的定位
- 。 第三章 惯性导航原理及误差分析
- 并完成课程作业

学习方法:

- 深蓝学院课程"多传感器融合定位"
- 深蓝学院课程作业
- 学习笔记

目标成果:

- 了解掌握课程中算法原理
- 完成课程第一章,第二章,第三章课后作业
- 记录课程笔记

以上代码,学习笔记,提交到个人github 公开仓库

- 5.13
- 5.14
- 5.15
- 5.16
- 5.17
- 5.18
- 5.19