

```

/*****
* Comunicador hospitalar_C_ADC_INT_PWM.c
*
* Created: 12/11/2019 08:26:31
* Author : Ana Watanabe
*****/

#define F_CPU 16000000UL
#include <avr/io.h> //definições do componente especificado
#include <avr/interrupt.h>

#define set_bit(Y,bit_x) (Y|=(1<<bit_x)) /*ativa o bit */
#define clr_bit(Y,bit_x) (Y&=~(1<<bit_x)) /*limpa o bit */
#define cpl_bit(Y,bit_x) (Y^=(1<<bit_x)) /*troca o bit */
#define tst_bit(Y,bit_x) (Y&(1<<bit_x)) /*testa o bit */

// protótipos

ISR(INT0_vect); // Protótipo da Int. ext INT0. Tabela de vetores pag. 158
ISR(TIMER1_OVF_vect); // Protótipo da Interrupção TIMER1. (16 bits)

char tempo = 0; // tempo de intermintência do buzzer
char flag_tempo = 0; // permite contar tempo
char acionador = 0; // controle do paciente apertar acionador
char segundo = 0;
char duty = 0;
char passou = 0;

int main(void)
{
    // configuração de E/S digitais
    DDRB = 0xff; // pinos PB0 à 7: saidas (leds)
    DDRD = 0x88; // pinos: PD3(buzzer de PWM) e PD7(buzzer): saidas,
                // PD2(acionador) e PD5(seleção de tempo): entradas
    PORTD = 0x24; // pull up: PD2 e PD5.

    //Desliga buzzer
    clr_bit(PORTD, PD7); //DESLIGA O BUZZER INTERMITENTE
    // Desliga todos leds
    PORTB = 0x00; // Apaga todos leds

    // Configuração do ADC
    DIDR0 = 0x10; // entrada analógica no PC4
    ADCSRA = 0x87; // ADC habilitado, prescaler = 128
    ADMUX = 0x44; // Tensão AVCC, alinhado a direita (10 bits), canal 4

    // configuração da interrupção INT0 (PD2) pg.32
    EICRA = 0b00000010; // borda de descida em INT0 pg. 163
    EIMSK = 0x01; // Ativa INT0. pg. 164

    // configuração da interrupção de timer no TC1(16 bits)
    TCCR1A = 0; // timer para oper.normal OC1A e OC1B desconect.
    TCCR1B = 0; //limpa registrador
    TCCR1B |= (1<<CS10)|(1<<CS12); // configura prescaler 1024
    TCNT1 = 0xC2F7; //valor para que estouro ocorra em 1 segundo
                // 65536-(16MHz/1024/1Hz) = 65536 - 15.625 = 49911(0xC2F7)
    TIMSK1 |= (1<<TOIE1);

```

```

// configuração do PWM no PD3 => OCR2B // pg. 32
TCCR2A = 0b00100001; //PWM com fase corrigida, saída OC2B não invertida,
modo 1 e TOP = 0xff pg.203
// 488,28Hz = 16000000/2 prescaler (255) => prescaler = 64
TCCR2B = 0x04; //PWM fase corrigida, modo 1 e prescaler = 64

// desliga buzzer (PWM)
OCR2B = 0; // duty cycle = 0

sei(); // Liga a chave geral de interrupções.

// acende um led
leds = 0x01; //acende o led do PB0

while(1) //laço infinito
{
// verifica temperatura
set_bit(ADCSRA, ADSC);
while (tst_bit(ADCSRA, ADSC)) // aguarda leitura
;
if(ADC >= 641) // Se temperatura maior que 38 graus
duty = 178; // duty cycle = 70%
if(ADC <= 589) // Se temperatura menor que 35 graus
duty = 76; // duty cycle = 30%
if(ADC > 589 && ADC < 641) // temperature normal
duty = 0; // duty cycle = 0% sem buzzer
OCR2B = duty; // atualiza o registrador do OC2B

if(!tst_bit(PIND, PD5)) // leitura da chave PD5
tempo = 1; // PD5 = 0, então tempo =1
else
tempo = 3; // PD5 = 1, então tempo =3

if(acionador ==1) //se foi apertado uma vez
{
flag_tempo = 1; // considera contagem de tempo
PORTB = leds;
if (segundo >= tempo)
{
leds <<=1;
if(leds == 0)
leds = 0x01;
segundo = 0; //inicializa a contagem
}
flag_tempo = 0; // considera sem contagem de tempo
}
// led escolhido fica aceso e toca a buzina a cada 1s
if(acionador ==2)
{
flag_tempo = 1; // considera contagem de tempo
PORTB = leds; // acende só o led escolhido
if (passou ==1)
{
cpl_bit(PORTD, PD7); // liga ou desliga o buzzer
passou = 0; // reseta o flag
}
}
}

```

```

        flag_tempo = 0;  // considera sem contagem de tempo
    }
} //fim do while
} // fim do main

//*****
// Rotina de tratamento de Interrupção Externa
acionador:
    0 - inicio
    1 - piscando
    2 - escolhido
//*****

ISR(INT1_vect){
acionador++;
if (acionador ==3)
    acionador =1;
}

//*****
// Rotina de tratamento de Timer (1s)- clock interno
//*****

ISR(TIMER1_OVF_vect){
// verifica flag_tempo, se igual a zero, sai da rotina
if(flag_tempo !=0)
{
    TCNT1=49911; /*Inicializa o timer */
    passou = 1;
    segundo++;
}
}

```