8-1

解:

(1)

穿过导体回路的磁通量为

$$\Phi(t) = \mathbf{B} \cdot \pi a^2 \hat{\mathbf{e}}_{\mathbf{n}} = \frac{1}{2} (3t^2 + 8t + 5) \pi \times 10^{-6} \text{ Wb.}$$

由法拉利电磁感应定律, 感应电动势

$$\mathcal{E} = -\frac{\mathrm{d}\Phi}{\mathrm{d}t}$$
$$= -(3t+4)\pi \times 10^{-6} \text{ V}.$$

感应电流

$$I = -\frac{\mathcal{E}}{R}$$
$$= -(3t+4)\pi \times 10^{-3} \text{ A}.$$

当t=2 s时,代入数值有 $\mathcal{E}=-3.14\times 10^{-5}$ V, $I=-3.14\times 10^{-2}$ A.

感应电动势和感应电流的方向与图中标记的方向相反.

(2)

最初2 s内通过回路截面的电荷量

$$C = \left| \int_0^{2s} I dt \right|$$

$$= \int_0^{2s} (3t + 4) \pi \times 10^{-3} dt C$$

$$= 0.014\pi C$$

$$= 0.044 C.$$

8-2

解:

(1)

由安培环路定理,长直导线在距离r处产生的磁感应强度大小B满足

$$2\pi rB = \mu_0 I$$
,

$$\mathbb{P}B = \mu_0 I / (2\pi r).$$

在直导线CD上取线元dl,线元到C点的距离为l,则线元处的磁感应强度大小为

$$B(l) = \frac{\mu_0 I}{2\pi \left(d + l\sin\theta\right)}.$$

线元产生的动生电动势

$$d\mathscr{E} = d\mathbf{l} \cdot (\mathbf{v} \times \mathbf{B}) \tag{1}$$

$$= \frac{\mu_0 v I \cos \theta dl}{2\pi (d + l \sin \theta)}.$$
 (2)

导线CD上的动生电动势

$$\mathcal{E} = \int_0^l d\mathcal{E}$$

$$= \int_0^l \frac{\mu_0 v I \cos \theta dl}{2\pi (d + l \sin \theta)}$$

$$= \frac{\mu_0 v I}{2\pi \tan \theta} \ln \left(1 + \frac{l}{d} \sin \theta \right).$$

代入数值,得 $\mathcal{E} = 2.79 \times 10^{-4} \text{ V}.$

(2)

由于(1)式中d**l**与 $\mathbf{v} \times \mathbf{B}$ 成锐角,故正电荷所受非静电力方向由C指向D,D端电势高.

8-4

解:

以Ob为正方向,取到O点的有向距离为x的线元dx,线元处的动生电动势为

$$d\mathscr{E} = B\omega x dx$$
.

其中B为地磁场的数值分量大小,动生电动势的方向以Ob方向为正.

$$U_a - U_b = \int_{\frac{3}{4}l}^{-\frac{1}{4}l} d\mathcal{E}$$
$$= \int_{\frac{3}{4}l}^{-\frac{1}{4}l} B\omega x dx$$
$$= -\frac{B\omega l^2}{4} < 0.$$

b点电势高.

8-6

解:

(1)

由对称性得导体棒的速度方向始终不变. 回路中的感生电动势

$$\mathscr{E} = Bvl$$
,

其中 $v = \frac{dv}{dt}$ 为导体棒的速度大小. 全电路欧姆定律

$$\mathscr{E} - IR = 0$$
,

其中I为回路中的电流.

牛顿第二定律

$$-BIl = m\frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}t}.$$

由(1)(2)(3)整理得

$$\frac{\mathrm{d}v}{v} = -\frac{B^2 l^2}{mR} \mathrm{d}t,$$

两边积分,整理得

$$v = v_0 e^{-\frac{B^2 l^2}{mR}t}. (4$$

(2)

记t=0时导体棒的位置为原点, \mathbf{v} 的方向为正方向,(4)式两边对时间积分,得

$$x = \frac{mv_0 R}{B^2 l^2} \left(1 - e^{-\frac{B^2 l^2}{mR} t} \right).$$

导体棒能移动的距离为

$$x_{max} = \frac{mv_0R}{B^2l^2}.$$

(3)

由(1)(4)得电阻上的电功率

$$W = I^2 R = \frac{B^2 l^2 v_0^2}{R} e^{-\frac{2B^2 l^2}{mR}t},$$

从0到+∞对时间积分得

$$Q = \int_0^{+\infty} \frac{B^2 l^2 v_0^2}{R} e^{-\frac{2B^2 l^2}{mR}t} dt$$
$$= \frac{1}{2} m v_0^2.$$

(4)

导体棒在磁场中运动时,导体棒的动能在磁场的作用下转化为导体棒内的自由电荷沿导体棒方向的动能,即电流的能量。能量转换的媒介是导体内部自由电荷所受的洛伦兹力和自由电荷与导体棒的相互作用力(宏观上表现为安培力)。在忽略回路自感,即回路中电流产生的磁场以及忽略摩擦力和(1)导体棒电阻的情况下,所有的电能都转化为由电阻产生的内能。因此当最终导体棒停止运动时,电阻产生的焦耳热与导体棒起初的动能相同。

(2) **8-9**

(3)

解:

 $\frac{\mathrm{d}B}{\mathrm{d}t} \cdot \frac{l\sqrt{R^2 - \frac{l^2}{4}}}{2} = -\int_{OP} \mathbf{E} \cdot \mathrm{d}\mathbf{l} = \mathscr{E}.$

金属棒中产生的感应电动势的大小为 $\frac{\mathrm{d}B}{\mathrm{d}t}\cdot\frac{l}{2}\sqrt{R^2-\frac{l^2}{4}}.$

8-10

解:

(1) 距长直导线r处的磁感应强度大小

$$B = \frac{\mu_0 I}{2\pi r}.$$

矩形线圈平面内的磁感应强度与平面垂直,磁 通量

$$\Phi = \iint_S B dS = l \int_a^b \frac{\mu_0 I}{2\pi r} dr = \frac{\mu_0 l I_0}{2\pi} e^{-ct} \ln \frac{b}{a}.$$

感应电动势的大小

$$\mathcal{E} = \left| -\frac{\mathrm{d}\Phi}{\mathrm{d}t} \right|$$
$$= \frac{\mu_0 c l I_0}{2\pi} e^{-ct} \ln \frac{b}{a}.$$

若c > 0,则感应电流方向为顺时针,若c < 0,则感应电流为逆时针方向.

(2)

导线和线圈的互感系数

$$M = \frac{\Phi}{I} = \frac{\mu_0 l}{2\pi} \ln \frac{b}{a}.$$

8-11

解:

不妨在长直导线中加电流I. 矩形导线框内的磁通量

$$\Phi = c \int_a^b \frac{\mu_0 I}{2\pi r} dr = \frac{\mu_0 c I}{2\pi} \ln \frac{b}{a}.$$

互感系数

$$M = \frac{\Phi}{I} = \frac{\mu_0 c}{2\pi} \ln \frac{b}{a}.$$

长直导线中的感应电动势大小

$$\mathscr{E} = \left| -M \frac{\mathrm{d}i}{\mathrm{d}t} \right| = \frac{\mu_0 c \omega I_0}{2\pi} \cos \omega t \ln \frac{b}{a}.$$

8-14

解:

两条导线可以看成在无限远处连接的回路。取 其中长为*l*的部分,回路中长方形区域内的磁通量 感应强度

$$\Phi = \iint_S B dS$$

$$= 2l \int_0^{d-r} \frac{\mu_0 I}{2\pi r} dr$$

$$= \frac{\mu_0 I l}{\pi} \ln \frac{d-r}{r}.$$

自感

$$L = \frac{\Phi}{I} = \frac{\mu_0 l}{\pi} \ln \frac{d - r}{r}.$$

8-15

解:

自感电动势与I的变化率成正比,方向与I相反,选D.