## **GANTT IMERISoin**

A Gantt chart's visual timeline allows you to Smartsheet Tip • see details about each task as well as project dependencies.

PROJECT TITLE	IMERISoin	COMPANY NAME
SCRUM Master	Laurent CROUZIL	DATE

TASK TITLE	TASK OWNER	START DATE	DUE DATE	DURATION	PCT OF TASK COMPLETE	LUNDI 29/03	MARDI 30/03	MERCE	EDI 31/03	JEUDI	01/04	VENDREDI 02/0	14 MA	RDI 06/04	MERCRE	DI 07/04	JEUDI 08/04	VEDNREDI	09/0	
SQL	Clovis CORDE - Marc RICHARD																			
Création table robot	Clovis CORDE - Marc RICHARD	01-04	01-04	4																
Création table patient	Clovis CORDE - Marc RICHARD	01-04	01-04	4																
Création table medicament	Clovis CORDE - Marc RICHARD	01-04	01-04	4																
Création table noeuds	Clovis CORDE - Marc RICHARD	01-04	01-04	4																
Mettre dans une table Noeuds lesquels	Clovis CORDE - Marc RICHARD	01-04	01-04	4																
JAVA	Alexis DEVLEESCHAUWER																			
Récupération données médicament	Alexis DEVLEESCHAUWER	30/03	02-04	4															Т	
Récupération données patient	Alexis DEVLEESCHAUWER	30/03	02-04	4																
Récupération données robot	Alexis DEVLEESCHAUWER	30/03	02-04	4																
Calcul efficacité médicaments	Alexis DEVLEESCHAUWER	30/03	02-04	4																
Echange avec web service	Alexis DEVLEESCHAUWER	30/03	02-04	4																
WEB SERVICE	Clovis CORDE - Marc RICHARD																			
Recevoir la position du robot	Clovis CORDE - Marc RICHARD	30-03	30-03	4															Т	
Envoyer les consignes au robot	Clovis CORDE - Marc RICHARD	30-03	30-03	4																
Envoyer le chemin à suivre par le robot	Clovis CORDE - Marc RICHARD	30-03	30-03	4																
Recevoir si un noeud est libre ou non	Clovis CORDE - Marc RICHARD	31-03	31-03	4																
Recevoir le statut du patient	Clovis CORDE - Marc RICHARD	31-03	31-03	4																
Robotique C	Omaima MADMOURH - Marc RICHARD - Laurent CROUZIL																			
Suivi ligne (2 capteurs)	Omaima MADMOURH - Laurent Crouzil	30/03	02-04	4															Т	
Détection obstacle (capteur ultrason)	Omaima MADMOURH - Laurent Crouzil	30/03	02-04	4																
Détection intersections	Omaima MADMOURH - Laurent Crouzil	30/03	02-04	4																
Communication wifi	Omaima MADMOURH - Laurent Crouzil	30/03	02-04	4																
SCRUM	Laurent CROUZIL																			
Sprint Planning	Laurent CROUZIL	30/03	02-04	4																
Scrum Resume	Laurent CROUZIL	30/03	02-04	4																
Daily Scrum	Laurent CROUZIL	30/03	02-04	4																
		30/03	02-04	4												† <del> </del>				
	SQL Création table robot Création table patient Création table patient Création table medicament Création table noeuds Mettre dans une table Noeuds lesquels JAVA Récupération données médicament Récupération données nobot Calcul efficacité médicaments Echange avec web service WEB SERVICE Recevoir la position du robot Envoyer les consignes au robot Envoyer les consignes au robot Recevoir si un noeud est libre ou non Recevoir el statut du patient Robotique C Suivi ligne (2 capteurs) Détection obstacle (capteur ultrason) Détection intersections Communication wifi  SCRUM Sprint Planning Scrum Resume	SQL Clovis CORDE - Marc RICHARD Création table robot Clovis CORDE - Marc RICHARD Création table patient Clovis CORDE - Marc RICHARD Création table medicament Clovis CORDE - Marc RICHARD Création table noeuds Clovis CORDE - Marc RICHARD Mettre dans une table Noeuds lesquels Clovis CORDE - Marc RICHARD Mettre dans une table Noeuds lesquels Clovis CORDE - Marc RICHARD  JAVA Alexis DEVLEESCHAUWER Récupération données médicament Alexis DEVLEESCHAUWER Récupération données médicament Alexis DEVLEESCHAUWER Récupération données robot Alexis DEVLEESCHAUWER Calcul efficacité médicaments Clovis CORDE - Marc RICHARD Calcul efficacité médicaments Alexis DEVLEESCHAUWER Calcul efficacité médicaments Calcul efficacité médicaments Alexis DEVLEESCHAUWER Alexis DEVLEESCHAUWER Calcul efficacité médicaments Alexis DEVLEESCHAUWER Alexis DEVLEESCHAUWER Calcul efficacité médicaments Alexis DEVLEESCHAUWER Calcul efficacité médicaments Alexis DEVLEESCHAUWER Alexis DEVL	SQL Clovis CORDE - Marc RICHARD  Création table robot Clovis CORDE - Marc RICHARD 01-04  Création table patient Clovis CORDE - Marc RICHARD 01-04  Création table medicament Clovis CORDE - Marc RICHARD 01-04  Création table medicament Clovis CORDE - Marc RICHARD 01-04  Mettre dans une table Noeuds lesquels Clovis CORDE - Marc RICHARD 01-04  Mettre dans une table Noeuds lesquels Clovis CORDE - Marc RICHARD 01-04  Mettre dans une table Noeuds lesquels Clovis CORDE - Marc RICHARD 01-04  Mettre dans une table Noeuds lesquels Clovis CORDE - Marc RICHARD 01-04  JAVA Alexis DEVLEESCHAUWER 30/03  Récupération données médicament Alexis DEVLEESCHAUWER 30/03  Récupération données patient Alexis DEVLEESCHAUWER 30/03  Calcul efficacité médicaments Alexis DEVLEESCHAUWER 30/03  Calcul efficacité médicaments Alexis DEVLEESCHAUWER 30/03  Echange avec web service Alexis DEVLEESCHAUWER 30/03  WEB SERVICE Clovis CORDE - Marc RICHARD  Recevoir la position du robot Clovis CORDE - Marc RICHARD 30-03  Envoyer le chemin à sulvre par le robot Clovis CORDE - Marc RICHARD 30-03  Recevoir si un noeud est libre ou non Clovis CORDE - Marc RICHARD 31-03  Recevoir le statut du patient Clovis CORDE - Marc RICHARD 31-03  Recevoir le statut du patient Clovis CORDE - Marc RICHARD 31-03  Recevoir le statut du patient Clovis CORDE - Marc RICHARD 31-03  Recevoir le statut du patient Clovis CORDE - Marc RICHARD 31-03  Recevoir le statut du patient Clovis CORDE - Marc RICHARD 31-03  Recevoir le statut du patient Clovis CORDE - Marc RICHARD 31-03  Robotique C Omaima MADMOURH - Laurent Crouzil 30/03  Détection obstacle (capteur ultrason) Omaima MADMOURH - Laurent Crouzil 30/03  Détection intersections Omaima MADMOURH - Laurent Crouzil 30/03  Détection intersections Omaima MADMOURH - Laurent Crouzil 30/03  SCRUM Laurent CROUZIL  SCRUM Laurent CROUZIL  SQUAND Laurent CROUZIL  SQUAND Laurent CROUZIL  SQUAND Laurent CROUZIL  SQUAND SQUAND Laurent CROUZIL  SQUAND SQUAND Laurent CROUZIL	SQL Clovis CORDE - Marc RICHARD  Création table robot Clovis CORDE - Marc RICHARD 01-04 01-04 Création table patient Clovis CORDE - Marc RICHARD 01-04 01-04 Création table medicament Clovis CORDE - Marc RICHARD 01-04 01-04 Création table neeuds Clovis CORDE - Marc RICHARD 01-04 01-04 Création table noeuds Clovis CORDE - Marc RICHARD 01-04 01-04 Mettre dans une table Noeuds lesquels Clovis CORDE - Marc RICHARD 01-04 01-04  Mettre dans une table Noeuds lesquels Clovis CORDE - Marc RICHARD 01-04 01-04  Mettre dans une table Noeuds lesquels Clovis CORDE - Marc RICHARD 01-04 01-04  Mettre dans une table Noeuds lesquels Clovis CORDE - Marc RICHARD 01-04 01-04  Mettre dans une table Noeuds lesquels Clovis CORDE - Marc RICHARD 01-04 01-04  JAVA Alexis DEVLEESCHAUWER  Alexis DEVLEESCHAUWER 30/03 02-04  Récupération données médicament Alexis DEVLEESCHAUWER 30/03 02-04  Récupération données patient Alexis DEVLEESCHAUWER 30/03 02-04  Calcul efficacité médicaments Alexis DEVLEESCHAUWER 30/03 02-04  Echange avec web service Alexis DEVLEESCHAUWER 30/03 02-04  WEB SERVICE  Clovis CORDE - Marc RICHARD  Servoyer les consignes au robot Clovis CORDE - Marc RICHARD 30-03 30-03  Recevoir la position du robot Clovis CORDE - Marc RICHARD 30-03 30-03  Recevoir si un noeud est libre ou non Clovis CORDE - Marc RICHARD 30-03 30-03  Recevoir si un noeud est libre ou non Clovis CORDE - Marc RICHARD 31-03 31-03  Recevoir le statut du patient Clovis CORDE - Marc RICHARD 31-03 31-03  Recevoir le statut du patient Clovis CORDE - Marc RICHARD 30-03 30-03  Recevoir le statut du patient Clovis CORDE - Marc RICHARD 30-03 30-03  Recevoir le statut du patient Clovis CORDE - Marc RICHARD 30-03 30-03  Recevoir le statut du patient Clovis CORDE - Marc RICHARD 30-03 30-03  Recevoir le statut du patient Clovis CORDE - Marc RICHARD 30-03 30-03  Recevoir le statut du patient Clovis CORDE - Marc RICHARD 30-03 30-03  Recevoir le statut du patient Clovis CORDE - Marc RICHARD 30-03 30-03  Recevoir le statut du patient Clovis CORDE - Marc RICHARD 30-03 30-03  Re	SQL         Clovis CORDE - Marc RICHARD           Création table robot         Clovis CORDE - Marc RICHARD         01-04         01-04         4           Création table patient         Clovis CORDE - Marc RICHARD         01-04         01-04         4           Création table medicament         Clovis CORDE - Marc RICHARD         01-04         01-04         4           Création table noeuds         Clovis CORDE - Marc RICHARD         01-04         01-04         4           Mettre dans une table Noeuds lesquels         Clovis CORDE - Marc RICHARD         01-04         01-04         4           Mettre dans une table Noeuds lesquels         Clovis CORDE - Marc RICHARD         01-04         01-04         4           Mettre dans une table Noeuds lesquels         Clovis CORDE - Marc RICHARD         01-04         01-04         4           Mettre dans une table Noeuds lesquels         Clovis CORDE - Marc RICHARD         30/03         02-04         4           Metur dans une table Noeuds lesquels         Clovis CORDE - Marc RICHARD         30/03         02-04         4           Récupération données patient         Alexis DEVLEESCHAUWER         30/03         02-04         4           Récupération données patient         Alexis DEVLEESCHAUWER         30/03         02-04         4           Echan	SQL	SQL	SQL	SQL Clovis CORDE - Marc RICHARD  Création table robot   Clovis CORDE - Marc RICHARD   01-04   01-04   4     01-04   4     01-04   01-04   4     01-04	SQL	SQL	SQL	SQL Clovis CORDE - Marc RICHARD Oriestion table robot Clovis CORDE - Marc RICHARD Oriestion table robot Clovis CORDE - Marc RICHARD Oriestion table robot Clovis CORDE - Marc RICHARD Oriestion table medicament Alexis DEVLESCHAUWER Alexis DEVLESCHAUWER Alexis DEVLESCHAUWER 30/03 02-04 4 Alexis DEV	SQL Clovis CORDE - Marc RICHARD  Criedation table mobol  Clovis CORDE - Marc RICHARD  01-04 01-04 4  01-04 4  01-04 4  01-04 4  01-04 4  01-04 4  01-04 01-04 4  01-04 0	SQL	SQL	SQL	Set	SQL	