基于区域分割的阴影检测和去除算法研究

刘超颖-14CS

计算机科学与技术学院

June 25, 2017



Table of Contents

1 引言

- 2 阴影检测
- ③ 阴影去除
- 4 实验

2 阴影检测

- 3 阴影去除
- 4 实验



◄□▶
□▶
₹□▶
₹□▶
₹□▶
₹□▶
₹□▶

算法的整体思路

• 传统的全局优化算法难以处理阴影区域内部材质发生变化的情况:



算法的整体思路

- 考虑将图像分割成一块块的小区域;
- 以区域为单位进行阴影检测和去除:
- 充分利用区域和区域之间是否光照条件相同,是否为相同材料这类 信息。





2 阴影检测

- 3 阴影去除
- 4 实验



6 / 18



June 25, 2017

算法核心思路

- 对每个区域提特征, 判断是否为阴影区;
- 区域和区域之间的关系能否为我们判断阴影区域提供帮助?
 - 相同材料, 相同亮度
 - 相同材料, 不同亮度
 - 不同材料
- 构造能量函数,求解最优取值方案.

$$\widehat{y} = \arg\max_{y} \sum_{i=1} c_i^{shadow} y_i + \alpha_1 \sum_{\{i,j\} \in E_{diff}} c_{ij}^{diff} (y_i - y_j)$$
 (1)

$$-\alpha_2 \sum_{\{i,i\} \in E_{come}} c_{ij}^{same} [y_i \neq y_j] \tag{2}$$



刘超颖-14CS (FDU) 课程项目报告 June 25, 2017 7/18

算法核心思路

- 对每个区域提特征, 判断是否为阴影区;
- 区域和区域之间的关系能否为我们判断阴影区域提供帮助?
 - 相同材料, 相同亮度
 - 相同材料,不同亮度
 - 不同材料
- 构造能量函数, 求解最优取值方案.

$$\widehat{y} = \arg\max_{y} \sum_{i=1} c_{i}^{shadow} y_{i} + \alpha_{1} \sum_{\{i,j\} \in E_{diff}} c_{ij}^{diff} (y_{i} - y_{j})$$
 (1)

$$-\alpha_2 \sum_{\{i,j\} \in E_{same}} c_{ij}^{same} [y_i \neq y_j]$$
 (2)





2 阴影检测

- ③ 阴影去除
- 4 实验



刘超颖-14CS (FDU) 课程项目报告 June 25, 2017 8/18

算法核心思路

- 传统方法中阴影区域直接用整个非阴影区域的颜色进行补偿;
- 我们将图像分割成区域后,可以单独考虑每块阴影区域的颜色;
- 如果一块阴影区与一块非阴影区具有相同的材质,则按照这块非阴影区的颜色去修改阴影区比较合适;
- CIEL*a*b 空间直方图均衡;



算法的改进

- 原算法对边缘的处理不够充分:
 - 存在一些半影区的像素没有被标记为阴影像素:
 - 在非阴影区内部可能存在小于一半的阴影像素;





算法的改进

- 使用形态学方法找出这些可能是阴影或者未处理的阴影像素;
- 用 in-painting 算法对这些区域进行填充;





2 阴影检测

- 3 阴影去除
- 4 实验





刘超颖-14CS (FDU) 课程项目报告 June 25, 2017 12 / 18

算法的实现

- 阴影检测和阴影去除的核心代码均用 Matlab 实现;
- 比较费时的过程用 C++ 实现再封装为 Matlab 借口, 比如 SAP 最大流算法;
- 为了进行对比实现了一种传统的全局处理的方法:



阴影检测算法

• 使用了三个数据集进行测试,评价方法采用逐像素比较;



阴影去除算法

• 使用 RMSE 评价方法:



实际运行效果



实际运行效果



Thanks for your attention!

Any questions?

