## Ćwiczenia z ANALIZY NUMERYCZNEJ (L)

Lista nr 15 30 stycznia 2019 r.

- Lista ta zawiera wybrane zadania egzaminacyjne z ostatnich lat.
- Podanymi zadaniami nie należy nadmiernie sugerować się podczas przygotowań do egzaminu.<sup>a</sup>

- **L15.1.** W języku programowania PWO++ funkcja  $\cos(x)$  oblicza z bardzo dużą dokładnością wartość  $\cos(x)$ , jednak **tylko wtedy**, gdy  $0 \le x \le \frac{\pi}{2}$ . Wykorzystując funkcję  $\cos$ , zaproponuj algorytm wyznaczający wartości funkcji cosinus z dużą dokładnością dla  $x \in [-2\pi, 2\pi]$ .
- L15.2. Jakie znaczenie z punktu widzenia analizy numerycznej ma pojęcie uwarunkowania zadania?
- **L15.3.** Sprawdź dla jakich wartości x zadanie obliczania wartości funkcji f jest źle uwarunkowane, jeśli: **a)**  $f(x) = \ln(x)$ , **b)**  $f(x) = (x-1)^{10}$ .
- **L15.4.** Podaj definicję zadania źle uwarunkowanego, a następnie zbadaj uwarunkowanie zadania obliczania wartości funkcji  $f(x) = \cos x$  dla  $x \in \mathbb{R}$ .
- **L15.5.** Załóżmy, że liczby  $x_0, x_1, \ldots, x_n$  są tego samego znaku. Uzasadnij, że zadanie obliczania ich sumy jest zadaniem dobrze uwarunkowanym. Jakie znaczenie ma ten fakt w kontekście obliczeń numerycznych?
- **L15.6.** Wytłumacz dokładnie kiedy występuje i na czym polega zjawisko utraty cyfr znaczących wyniku. Dla jakich wartości x obliczanie wartości wyrażenia  $(\sqrt{x^2+2}+x)^{-1}$  może wiązać się z utratą cyfr znaczących wyniku? Zaproponuj sposób obliczenia wyniku dokładniejszego.
- **L15.7.** Dla  $x \approx 0$  obliczanie wartości wyrażenia  $x^{-5}(\sin(3x) 3x + 9x^3/2)$  może wiązać się z utratą cyfr znaczących wyniku. Zakładając, że  $|x| \leq \frac{1}{10}$ , zaproponuj taki sposób obliczenia wartości tego wyrażenia, aby mieć pewność, że błąd bezwzględny nie przekracza  $10^{-7}$ .
- L15.8. Sprawdź czy następujący algorytm jest algorytmem numerycznie poprawnym:

```
for i from 1 to 4
do
  S:=3*S+x[i]
od;
```

S:=x[0];

return(S)

<sup>&</sup>lt;sup>a</sup>Nie oznacza to jednak, że prawdopodobieństwo zdarzenia 10 bardzo podobnych zadań pojawi się na egzaminie jest zerowe.

**L15.9.** Niech dany będzie wielomian  $w(x) := a_1 x/3! - a_3 x^3/5! + a_5 x^5/7! - a_7 x^7/9!$ . Rozważmy następujący algorytm obliczania jego wartości w punkcie  $x \in \mathbb{R}$ :

$$w := a[7]$$

for n from 3 downto 1 do 
$$w := a[2*n-1] - x^2/(2*n+3)/(2*n+2)*w$$
 od

return(w\*x/2/3)

Przyjmując, że  $a_1, a_3, a_5, a_7$  oraz x są liczbami maszynowymi, sprawdź czy algorytm ten jest algorytmem numerycznie poprawnym.

- L15.10. Opisz metodę bisekcji i podaj jej własności.
- **L15.11.** Stosując metodę Newtona, zaproponuj sposób przybliżonego obliczania wartości  $\sqrt[5]{a}$  (a > 0). Jak dobrać  $x_0$ ? Jak powinien wyglądać warunek stopu?
- **L15.12.** Niech  $\alpha$  będzie pierwiastkiem pojedynczym funkcji f ( $f(\alpha) = 0$ ,  $f'(\alpha) \neq 0$ ). Udowodnij, że wówczas rząd zbieżności metody Newtona wynosi p = 2.
- **L15.13.** Zaproponuj efektywny algorytm obliczania z dużą dokładnością wartości  $\sqrt{a}$  (a > 0) wykorzystując **jedynie** operacje arytmetyczne  $(+, -, \cdot, /)$ .
- **L15.14.** Sformułuj i podaj interpretację geometryczną metody siecznych. Jak w wypadku tej metody powinien wyglądać warunek stopu?
- **L15.15.** Podaj efektywny algorytm wyznaczania wartości liczby naturalnej a, której cyframi dziesiętnymi (od najbardziej do najmniej znaczącej) są  $a_n, a_{n-1}, \ldots, a_0$ , gdzie  $a_n \neq 0$ .
- L15.16. Sformułuj i uzasadnij uogólniony schemat Hornera obliczania wartości wielomianu podanego w postaci Newtona.
- **L15.17.** Sformułuj i uzasadnij algorytm Clenshawa obliczania wartości wielomianu podanego w postaci Czebyszewa.
- **L15.18.** Podaj postać Newtona wielomianu interpolacyjnego  $L_4 \in \Pi_4$  dla danych

L15.19. Podaj postać Newtona wielomianu interpolacyjnego dla następujących danych:

**L15.20.** Funkcję  $f(x) = \cos(x/2)$  interpolujemy wielomianem  $L_n \in \Pi_n$  w węzłach będących zerami wielomianu Czebyszewa  $T_{n+1}$ . Jak należy dobrać n, aby mieć pewność, że

$$\max_{x \in [-1,1]} |f(x) - L_n(x)| \le 10^{-8} ?$$

**L15.21.** Niech  $L_n \in \Pi_n$  będzie wielomianem interpolującym funkcję  $f(x) = \sin \frac{x}{2}$  w węzłach postaci

$$x_{nk} := \frac{1}{2}\cos\left(\frac{2k+1}{2n+2}\pi\right) + \frac{1}{2} \qquad (k=0,1,\ldots,n).$$

Jak należy dobrać n, aby mieć pewność, że

$$\max_{x \in [0,1]} |f(x) - L_n(x)| \le 10^{-15} ?$$

**L15.22.** Niech dane będą: liczba naturalna n i parami różne liczby rzeczywiste  $a_0, a_1, \ldots, a_{n-1}$ . Zaproponuj algorytm znajdowania takich liczb  $c_0, c_1, \ldots, c_n$ , że dla każdego  $x \in \mathbb{R}$  zachodzi

$$x^{n} = c_{0} + c_{1}(x - a_{0}) + c_{2}(x - a_{0})(x - a_{1}) + \dots + c_{n}(x - a_{0})(x - a_{1}) \cdot \dots \cdot (x - a_{n-1}).$$

Podaj jego złożoność obliczeniową i pamięciową.

- L15.23. (a) Podaj definicję naturalnej funkcji sklejanej trzeciego stopnia.
  - (b) Znajdź naturalną funkcję sklejaną trzeciego stopnia dla danych

- **L15.24.** Niech dane będą wektory  $\mathbf{x} := [x_0, x_1, \dots, x_n]$   $(x_k < x_{k+1}, 0 \le k \le n-1), \mathbf{y} := [y_0, y_1, \dots, y_n]$  oraz  $\mathbf{z} := [z_0, z_1, \dots, z_m]$ . Niech  $s_n$  oznacza naturalną funkcję sklejaną trzeciego stopnia  $(w \operatorname{skr\'ocie}: \operatorname{NFS3})$  spełniającą warunki  $s_n(x_k) = y_k \ (0 \le k \le n)$ . Jak pamiętamy, w języku PWO++ procedura NSpline3 $(\mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z})$  wyznacza wektor  $\mathbf{Z} := [s_n(z_0), s_n(z_1), \dots, s_n(z_m)],$  z tym, że **musi być** m < 2n. Załóżmy, że wartości pewnej funkcji ciągłej f znane są **jedynie** w punktach  $x_0 < x_1 < \dots < x_{100}$ . Wiadomo, że NFS3 odpowiadająca danym  $(x_k, f(x_k))$   $(0 \le k \le 100)$  bardzo dobrze przybliża funkcję f. Wywołując procedurę NSpline3 tylko raz, opracuj algorytm numerycznego wyznaczania przybliżonych wartości wszystkich **miejsc zerowych** funkcji f znajdujących się w przedziale  $[x_0, x_{100}]$ . W swoim rozwiązaniu możesz **użyć wielokrotnie** innej procedury języka PWO++, a mianowicie Solve3(a,b,c,d) znajdującej z dużą dokładnością wszystkie rzeczywiste miejsca zerowe wielomianu  $ax^3 + bx^2 + cx + d$  albo informującej, że takich miejsc zerowych nie ma.
- **L15.25.** Dana jest postać Béziera wielomianu  $p \in \Pi_n$ , tj.

$$p(t) := \sum_{k=0}^{n} a_k B_k^n(t), \quad \text{gdzie} \quad B_k^n(t) := \binom{n}{k} t^k (1-t)^{n-k}.$$

Uzasadnij, że

$$p(t) = \sum_{k=0}^{n+1} a_k^{(1)} B_k^{n+1}(t) \qquad \text{dla} \qquad a_k^{(1)} := \frac{n-k+1}{n+1} a_k + \frac{k}{n+1} a_{k-1} \quad (0 \le k \le n+1),$$

gdzie przyjęto  $a_{-1} = a_{n+1} := 0$ . Jakie zastosowanie może mieć ta zależność?

- **L15.26.** Podaj definicję krzywej Béziera P stopnia n o punktach kontrolnych  $W_0, W_1, \ldots, W_n \in \mathbb{R}^2$ . Uzasadnij, że dla każdego  $t \in [0, 1], P(t)$  jest punktem na płaszczyźnie.
- **L15.27.** Niech P będzie krzywą Béziera stopnia n o punktach kontrolnych  $W_0, W_1, \ldots, W_n \in \mathbb{R}^2$ . Ustalmy  $t \in [0, 1]$ . Zaproponuj algorytm wyznaczania P(t) w czasie O(n).
- **L15.28.** Niech p będzie wielomianem zmiennej t stopnia co najwyżej n. W języku PWO++ procedura BezierCoeffs(p,t) wyznacza taki wektor  $\mathbf{c} := [c_0, c_1, \dots, c_n]$ , że

$$p(t) = \sum_{k=0}^{n} c_k B_k^n(t),$$

gdzie  $B_0^n, B_1^n, \ldots, B_n^n$  są wielomianami Bernsteina stopnia n. Współczynniki  $c_k$  ( $0 \le k \le n$ ) nazywamy współczynnikami Béziera wielomianu p. Niestety, procedura ta ma **pewne ograniczenie**, mianowicie: **musi być**  $n \le 50$ .

W jaki sposób, używając procedury BezierCoeffs co najwyżej dwa razy, wyznaczyć współczynniki Béziera wielomianu  $w(t) := p(t) \cdot q(t)$ , gdzie  $p \in \Pi_{50}$ , a  $q \in \Pi_2$ ? Jak zmieni się rozwiązanie, jeśli przyjąć, że  $q \in \Pi_{50}$ ?

**L15.29.** Pomiary  $(t_k, c_k)$   $(0 \le k \le N; t_k > 0, c_k > 1)$  pewnej zależnej od czasu wielkości fizycznej C sugerują, że wyraża się ona wzorem

$$C(t) = 2^{(At^2 + 2018)^{-1}}.$$

Stosując aproksymację średniokwadratową, wyznacz prawdopodobną wartość parametru  ${\cal A}$ 

**L15.30.** Wyznacz funkcję postaci  $y(x) = \frac{ax^2 - 3}{x^2 + 1}$  najlepiej dopasowaną w sensie aproksymacji średniokwadratowej do danych

przy założeniu, że  $s_2 = 10$ ,  $s_4 = -3$ , gdzie  $s_m := \sum_{k=0}^n \frac{x_k^m}{(x_k^2 + 1)^2}$  (m = 2, 4).

**L15.31.** (a) Znajdź wielomiany  $P_0, P_1, P_2$  ortogonalne względem iloczynu skalarnego

$$(f,g) := f(-2)g(-2) + f(-1)g(-1) + f(0)g(0) + f(1)g(1) + f(2)g(2).$$

(b) Wykorzystując wynik otrzymany w punkcie (a), wyznacz wielomian  $w_2^*\in\Pi_2$  najlepiej dopasowany w sensie aproksymacji średniokwadratowej do danych

**L15.32.** Niech  $P_0, P_1, \dots, P_N$  będą wielomianami ortogonalnymi względem iloczynu skalarnego postaci

$$(f,g)_N := \sum_{k=0}^{N} f(x_k)g(x_k),$$

gdzie  $x_k := -a + \frac{2ak}{N}$  (k = 0, 1, ..., N; a > 0). Udowodnij, że jeśli  $\alpha$  jest miejscem zerowym wielomianu  $P_k$   $(0 \le k \le N)$ , to także  $-\alpha$  jest miejscem zerowym tego wielomianu.

- **L15.33.** Podaj definicję ciągu wielomianów ortogonalnych względem dyskretnego iloczynu skalarnego  $(\cdot, \cdot)_N$ . Jak efektywnie wyznaczać takie wielomiany? Jakie jest ich zastosowanie w aproksymacji średniokwadratowej na zbiorze dyskretnym?
- **L15.34.** Podaj definicję rzędu kwadratury liniowej  $Q_n(f) := \sum_{k=0}^n A_k^{(n)} f(x_k^{(n)})$ . Udowodnij, że jeśli rząd kwadratury  $Q_n$  wynosi przynajmniej n+1, to jest to kwadratura liniowa.
- L15.35. Jaki maksymalnie rząd może mieć kwadratura liniowa? Odpowiedź uzasadnij.
- L15.36. Opisz ideę kwadratur złożonych. Wyprowadź złożony wzór Simpsona.
- **L15.37.** Opisz metodę Romberga obliczania przybliżonej wartości całki  $\int_{-2}^{3} f(x) dx$ .
- L15.38. Opisz kwadratury złożone. Jaką mają one przewagę nad kwadraturami Newtona-Cotesa? Czy są one związane z metodą Romberga? Jeśli tak, to w jaki sposób?
- **L15.39.** Znajdź rozkład LU macierzy  $A := \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 & 2 \\ -2 & -5 & 3 & -4 \\ 4 & 12 & -10 & 9 \\ -8 & -24 & 32 & -16 \end{bmatrix}$ . Następnie wykorzystaj otrzymany rozkład do rozwiązania układu równań Ax = b, gdzie  $b := [17, -33, 70, -112]^T$ .
- **L15.40.** Niech dana będzie macierz  $A \in \mathbb{R}^{n \times m}$ . Przypomnijmy, że rzędem macierzy nazywamy maksymalną liczbę jej liniowo niezależnych kolumn. Opracuj algorytm numerycznego wyznaczania rzędu macierzy A. Podaj jego złożoność czasową i pamięciową.
- **L15.41.** Niech dana będzie macierz nieosobliwa  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ . Zaproponuj efektywny algorytm wyznaczania macierzy odwrotnej  $A^{-1}$  i podaj jego złożoność.
- **L15.42.** Niech dane będą macierze  $A,B\in\mathbb{R}^{n\times n}$ . Opracuj oszczędny algorytm wyznaczania takiej macierzy  $X\in\mathbb{R}^{n\times n}$ , aby zachodziła równość AX=B. Podaj jego złożoność czasową i pamięciową.
- **L15.43.** Opracuj metodę wyznaczania rozkładu LU macierzy  $A_n \in \mathbb{R}^{n \times n}$  postaci

$$A_n := \begin{bmatrix} a_1 & & & & c_1 \\ & a_2 & & & c_2 \\ & & a_3 & & c_3 \\ & & & \ddots & \vdots \\ & & & a_{n-1} & c_{n-1} \\ b_1 & b_2 & b_3 & \cdots & b_{n-1} & a_n \end{bmatrix},$$

gdzie zaznaczono jedynie niezerowe elementy. Podaj jej złożoność.

(-) Paweł Woźny