UNIVERSIDADE ESTADUAL DO NORTE FLUMINENSE LABORATÓRIO DE ENGENHARIA E EXPLORAÇÃO DE PETRÓLEO

PROJETO ENGENHARIA DESENVOLVIMENTO DO SOFTWARE ESPPERFORMANCE - SIMULADOR DE CURVAS DE DESEMPENHO DE BCS: HEAD E PERDAS DE CARGA TRABALHO DA DISCIPLINA PROGRAMAÇÃO PRÁTICA

AUTORES Fernando Henrique Moreira Braga Fernandes Maria Beatriz Lisboa Pereira

Prof. André Duarte Bueno

MACAÉ - RJ Julho - 2017

Sumário

1	Intr	odução	1				
	1.1	Escopo do problema	1				
	1.2	Objetivos	1				
2	Esp	ecificação	3				
	2.1	Especificação do programa - descrição dos requisitos	3				
	2.2	Nome do sistema/produto					
	2.3	Especificação					
		2.3.1 Requisitos funcionais	4				
		2.3.2 Requisitos não funcionais	4				
	2.4	Casos de uso do sistema – cenários	4				
	2.5	Casos de uso	5				
		2.5.1 Diagrama de caso de uso geral	5				
		2.5.2 Diagrama de caso de uso específico	6				
3	Ela	boração	7				
	3.1	Análise de domínio	7				
	3.2	Formulação teórica	7				
	3.3	Identificação de pacotes – assuntos	10				
	3.4	Diagrama de pacotes – assuntos					
4	AO	O – Análise Orientada a Objeto	12				
	4.1	Diagramas de classes	12				
		4.1.1 Dicionário de classes	13				
	4.2	Diagrama de seqüência – eventos e mensagens	15				
		4.2.1 Diagrama de sequência geral	15				
	4.3	Diagrama de comunicação – colaboração	17				
	4.4	Diagrama de máquina de estado	17				
	4.5	Diagrama de atividades	17				
5	\mathbf{Pro}	jeto	19				
	5.1	Projeto do sistema	19				

SUMÁRIO SUMÁRIO

	5.2	Projeto orientado a objeto – POO	21		
	5.3	Diagrama de componentes	22		
	5.4	Diagrama de implantação	22		
6	Imp	olementação	24		
	6.1	Código fonte	24		
7	Tes	te	42		
	7.1	Teste 1: Recebendo dados do usuário via terminal	42		
	7.2	Teste 2: Cálculos do <i>head</i> teórico e alturas de elevação	43		
	7.3	Teste 3: Plotagem dos gráficos	44		
8	Documentação				
	8.1	Documentação do usuário	46		
		8.1.1 Como instalar o software	46		
		8.1.2 Como rodar o software	46		
	8.2	Documentação para desenvolvedor	47		
		8.2.1 Dependências	47		
		8.2.2 Documentação usando doxygen	47		
9	Sug	gestões	49		
	9.1	Classe CFluido	49		
	9.2	Classe CBombaBCS	49		
	9.3	Classe CPerdaCarga	49		
	9.4	Classe CSimuladorESPPerformance	49		

Introdução

No presente projeto de engenharia desenvolve-se o software ESPPerformance, um software aplicado a engenharia de petróleo, mas especificamente à área de elevação artificial. o Software baseia-se principalmente na equação de altura de elevação de bombas centrífugas submersas (BCS) e a partir desta em cada termo componente da mesma. Dessa forma, leva em consideração as parametrizações principais para cada termo da equação, head teórico e perdas de carga, para simular as curvas de perfomance para diferentes condições de operação da BCS.

1.1 Escopo do problema

O software irá calcular, simular e apresentar resultados para análise em forma gráfica, obtidos a partir da equação da altura de elevação de bombas, e essa por sua vez dos termos componentes. Para realização dos cálculos de cada um dos termos da equação da altura de elevação, serão utilizados modelos presentes na literatura para cada um dos termos. O software contribuirá e auxiliará na previsibilidade do comportamento da bomba e do seu desempenho, os quais são fundamentais para definir condições de funcionamento, o que garante expressivas melhorias na delimitação de parâmetros de operação em fase de projeto e consequente aumento de eficiência na produção de petróleo utilizando BCS.

1.2 Objetivos

Os objetivos deste projeto de engenharia são:

- Objetivo geral:
 - Desenvolver um simulador que calcule as curvas de perfomance de operação de BCS utilizado em elevação artificial de petróleo a partir de parametrizações para escoamento de fluidos em bombas centrífugas.
- Objetivos específicos:

- Cálculo do Head teórico;
- Cálculo da perda de carga por atrito no rotor;
- Cálculo da perda de carga por atrito de disco;
- Cálculo da perda de carga por atrito no difusor;
- Cálculo da perda de carga por choques;
- Cálculo da perda de carga por recirculação;
- Cálculo do *Head* real da BCS;
- Plotar os resultados dos cálculos para o Head teórico subtraído das perdas de carga;

Especificação

Apresenta-se neste capítulo do projeto de engenharia a concepção, a especificação do sistema a ser modelado e desenvolvido.

2.1 Especificação do programa - descrição dos requisitos

A finalidade desse programa é calcular a altura de elevação da BCS, a partir da equação da altura de elevação de bomba, para a realização desse cálculo, o softwere irá calcular também o head teórico, e as devidas perdas de carga atribuidas ao escoamento de fluidos na bomba. Em seguida, o programa irá apresentar os resultados em forma gráfica e comparativa.

O projeto a ser desenvolvido consiste em um software que solicitará do usuário os dados de propriedades de fluidos, e escolher em um menu a condição desejada para operação da bomba. A partir dos dados recolhidos o programa realizará os devidos cálculos e retornará ao usuário em forma de gráfico.

O desenvolvimento do software utilizará o conceito de programação orientada a objeto (POO) em linguagem C++ e sua interface será em modo texto. O programa terá seu código aberto e ser passível de modificações.

2.2 Nome do sistema/produto

Nome	${ m ESPPerformance}$
Componentes principais	Simulador de cálculo de desempenho de
	BCS
Missão	Calcular e plotar a altura de elevação de
	BCS

2.3 Especificação

Apresenta-se a seguir a especificação do software.

2.3.1 Requisitos funcionais

Apresenta-se a seguir os requisitos funcionais.

RF-01 O sistema deve conter uma base de dados contendo parametr	
	ções que são funções de propriedades do fluido e caracteristicas
	da bomba .
RF-02	O usuário deverá ter liberdade para escolher o tipo de fluido a
	ser usado, através da viscosidade.
RF-03	Deve permitir o carregamento de arquivos criados pelo software.
RF-04	Deve permitir a escolha da condição operacional da bomba, atra-
	vés da rotação.
RF-05	O programa plotará os resultados em forma de gráfico

2.3.2 Requisitos não funcionais

RNF-01	Os cálculos devem ser feitos utilizando equações presentes da
	literatura.
RNF-02	O programa deverá ser multi-plataforma, podendo ser execu-
	${\rm tado} {\rm em} \textit{Windows}, \textit{GNU/Linux} {\rm ou} \textit{Mac}.$

2.4 Casos de uso do sistema – cenários

Um caso de uso descreve um ou mais cenários de uso do software, exemplos de uso, como o sistema interage com usuários externos (atores). Ademais, ele deve representar uma seqüência típica de uso do software (a execução de determinadas tarefas-padrão). Também deve representar as exceções, casos em que o usuário comete algum erro, em que o sistema não consegue realizar as tarefas solicitadas.

Tabela 2.1: Caso de uso.				
Nome do caso de uso:	Calcular e plotar a altura de elevação de BCS			
Resumo/descrição:	Determinação da elevação do BCS a partir dos parâme-			
	tros inerentes ao escoamento em bomba.			
Etapas:	1. Criar objeto simulador.			
	2. Escolher a condição operacional da bomba.			
	3. Escolher a viscosidade do fluido.			
	4. Calcular os parâmetros.			
	5. Gerar gráficos de resultados.			
Cenários alternativos:	Um cenário alternativo envolve uma entrada errada do			
	usuário (por exemplo, escolher opção não existente para			
	o valor da rotação da bomba. O software informará o			

2.5 Casos de uso

Nesta seção são apresentados os diagramas de caso de uso geral e caso de uso específico gerados pelo software Umbrello, disponível em [Umbrello 2017].

usuário sobre a o erro.

2.5.1 Diagrama de caso de uso geral

O diagrama de caso de uso geral da Figura 2.1 mostra o usuário acessando o simulador para entrar com os dados, calcular a altura de elevação da bomba e gerando gráficos a partir do Gnuplot.

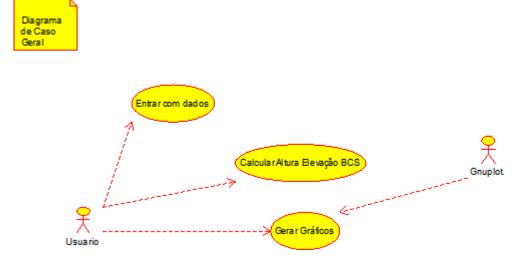


Figura 2.1: Diagrama de caso de uso – Caso de uso geral

2.5.2 Diagrama de caso de uso específico

O diagrama de caso de uso geral da Figura 2.1 mostra o usuário acessando o simulador para entrar com a viscosidade do fluido, escolher a rotação da bomba, calcular os parâmetros, calcular a altura de elevação da bomba, gerar gráficos a partir do **Gnuplot** e analisar os resultados.

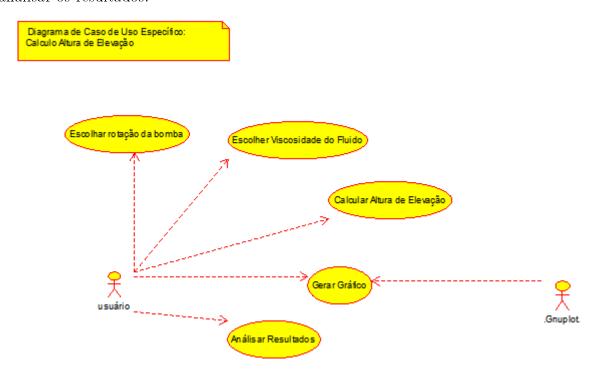


Figura 2.2: Diagrama de caso de uso específico – Cálculo da altura de elevação da bomba.

Elaboração

Definida a especificação do software e montados os diagramas de caso de uso, faz-se necessário agora desenvolver a elaboração do software. Definiremos as áreas de atuação e conceitos teóricos que envolvem a problemática, construiremos então, o diagrama de pacotes relacionando os assuntos.

3.1 Análise de domínio

Para uma melhor compreensão deste trabalho partiremos do pressuposto que o usuário possui conhecimentos básicos a cerca das áreas apresentadas.

Com o objetivo de entender o domínio e a abrangência do sistema em desenvolvimento, apresenta-se aqui a análise do domínio. Pensando de forma mais genérica identificamos os conceitos fundamentais que envolvem o sistema. Considerando que o objetivo principal do software é realizar o cálculo da altura de elevação da bomba centrífuga submersa, temos relacionamento entre ás áreas:

- Mecânica dos Fluidos, envolvendo as propredades do fluido, no caso a proprieadade relacionada ao sistema é a densidade do fluido;
- Elevação e Escoamento de Petróleo, envolvendo conceitos sobre a utilização da BCS, suas propriedades (rotação da bomba) e as perdas de carga envolvidas na utilização;

3.2 Formulação teórica

Para estimar as alturas de elevação e as perdas de carga no estágio da bomba utilizase as combinações de parametrizações pesquisadas na literatura, com maior precisão em relação aos dados experimentais de Amaral(2007). A altura de elevação do estágio da bomba é dada por:

$$H = H_{teo} - h_{atr} - h_{cho} - h_{rec} - h_{dif} - h_{dis}$$
 (3.1)

onde $H_{teo}[m]$ é a altura de elevação teórica da bomba, $h_{atr}[m]$ é a perda de carga por atritos no rotor da bomba, $h_{cho}[m]$ é a perda de carga por choques no rotor, $h_{rec}[m]$ é a perda de carga por recirculações no rotor, $h_{dif}[m]$ é a perda de carga por atritos no difusor da bomba, e $h_{dis}[m]$ é a perda de carga por atrito de disco da bomba, essas perdas são ilustradas em estágio de BCS na Figura 3.1.

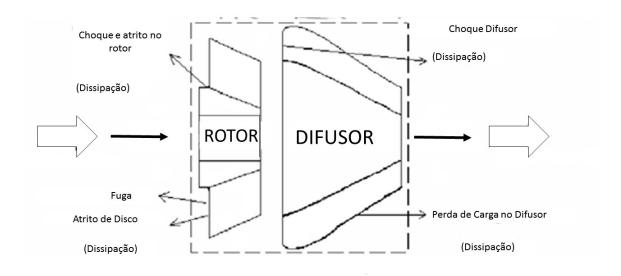


Figura 3.1: Estágio da bomba centrífuga de fluxo misto com indicações das perdas de carga [Amaral(2007)]

A seguir a definição física de cada um dos termos da equação da altura de elevação da bomba:

• **Head teórico**: Altura de elevação ideal ou téorica de uma bomba centrífuga sem considerar quaisquer perdas de carga no escoamento, formulação desenvolvida por Pfleiderer (1972):

$$H_{teo} = C_a \left[\frac{U_2^2 - U_1^2}{g} - \frac{\omega Q}{2\pi g} \left(\frac{1}{b_2 t g \beta_2} - \frac{1}{b_1 t g \beta_1} \right) \right]$$
(3.2)

onde H_{teo} é a altura de elevação teórica [m], C_a é o coeficiente de aletas, U é a velocidade periférica [m/s], ω é a velocidade rotacional [rpm], Q é a vazão [m/s], b é a altura do canal do rotor [m], β é o ângulo entre velocidade absoluta e direção tangencial das aletas [graus] e os subescritos 1 e 2 se referam a entrea e saída respectivamente,

• Perda de carga por atrito no rotor: Definida como a perda linear causada nos limites das paredes no canal de passagem do fluido e sob os efeitos de viscosidade do fluido que considera o efeito da curvatura, efheito da forma retangular e efeito

da rotação do mesmo, formulação desenvolvida por Sun (2002):

$$h_{atr} = \frac{f_{r\beta\omega}Q^2}{8gD_H\pi^2 b_m^2 sen^2 \beta_h cos\gamma} \frac{r_2 - r_1}{r_2 r_1}$$
 (3.3)

onde $f_{r\beta\omega}$ é o fator de atrito para canal curvo, retangular e rotativo, γ é o ângulo entre aleta e plano horizontal [graus], D_H é o diâmetro hidráulico [m], r é o raio do canal do rotor [m] e β_h é a projeção do ângulo da aleta no plano horizontal.

• Perda de carga por choques: Sua ocorrência está relacionada a vazões fora da condição de máxima eficiência. Ocorre na entrada do rotor quando a vazão volumétrica descarregada pela bomba é diferente da vazão com componente velocidade tangente à aleta do rotor, formulação desenvolvida por Stepanoff (1959):

$$h_{cho} = k_{cho} \left(Q - Q_{BEP} \right)^2 \tag{3.4}$$

onde k_{cho} é a constante empírica para perdas de carga por choques e Q_{BEP} é a vazão no ponto de melhor eficiência [m/s].

• Perda de carga por recirculação: Uma perda volumétrica, ou seja, é a energia dissipada pela recirculação do fluido entre as regiões de entrada e saída do estágio devido às folgas naturais existentes entre os componentes internos da bomba. Por ser muito pequena é negligenciada pelas principais referências presentes na literatura, e aqui também será, a partir do modelo de Gullich (1999) e Amaral (2007):

$$h_{rec} \approx 0$$
 (3.5)

• Perda de carga por atrito no difusor: Perda hidráulica na entrada do difusor, que ocorre basicamente devido às perdas por atrito e às perdas geradas pela mudança de escoamento devido à não uniformidade da velocidade, formulação desenvolvida por Ito (1959):

$$h_{dif} = -\frac{(F_r F_{\beta} f)Q^2}{8gD_H \pi^2 b_m^2 sen^3 \beta_m} \frac{(r_{3dif} - r_{2dif})}{(r_{3dif} r_{2dif})}$$
(3.6)

onde F_r é o fator de correção do fator de atrito para canal retangular, F_{β} é o fator de correção do fator de atrito para canal curvo, β_m é ângulo médio do escoamento entre entrada e saida do rotor $[graus], b_m$ é altura média do canal do difusor [m], e r_{dif} é o raio do canal do difusor [m] e os subescritos 2 e 3 se referam a entrada e saída respectivamente.

• Perda de carga por atrito de disco: Energia dissipada externamente ao rotor, possivelmente a superposição de atritos com efeitos de irreversibilidade em mudanças de direção e velocidade no escoamento entre a saída do rotor e a entrada do difusor,

formulação desenvolvida por Thin (2008):

$$h_{dis} = \frac{f_{dis}\rho\omega^3 (r_2)^5}{10^9 Q}$$
 (3.7)

onde f_{dis} é o coeficiente de perda por atrito de disco e ρ é a massa específica do fluido $[kg/m^3]$.

É possível encontrar maiores detalhes sobre estudos de bombas centrífugas submersas, que envolvam características gerais, desempenho e perdas de carga nos livros de Gullich (2008), Tacacks (2009) e nas dissertações de Amaral (2007) e Vieira (2014).

3.3 Identificação de pacotes – assuntos

Apresentada a conceituação teórica, segue agora a identificação dos pacotes, que são por definição um agrupamento genérico de classes que fazem parte de um assunto e relacionam-se por um conceito comum. Um assunto é aquilo que é tratado ou abordado em uma discussão, em um estudo e é utilizado para orientar o leitor em um modelo amplo e complexo.

- Propriedade do fluido: Pacote contendo parâmetros que caracterizam o fluido, entre esses parâmetros está o valor de viscosidade informado pelo usuário do sistema. Essas características do fluido serão utilizadas no cálculo das perdas de carga devido a circulação de fluido na bomba.
- Propriedades da bomba: Pacote de parâmetros envolvendo a bomba centrífuga submersa, entres esses parâmetros está o valor da rotação da bomba escolhida pelo usuário. Esses dados serão utilizados para o cálculo das perdas de carga da bomba.
- Perdas de carga: É a perda de energia devido ao atrito provocado pela passagem de fluido. Utilizando os valores de bibliografia e dados fornecidos pelo usuário, os cálculos serão realizados;
- Altura de elevação do BCS: Cálculo objetivo do simulador. Utilizando as propriedades do fluido e da bomba, em segundo plano, calculará o head teórico da bomba, bem como as perdas de carga, para então calcular a Altura de Elevação do BCS.
- Gráficos resultados: Um software externo (gnuplot) irá gerar os gráficos a partir dos cálculos realizados pelo simulador.
- Simulador: Fará a ligação entre os demais pacotes e gerará os resultados de forma gráfica.

3.4 Diagrama de pacotes – assuntos

O diagrama de pacotes, Figura 3.2, mostra as dependências entre as diversas partes do sistema.

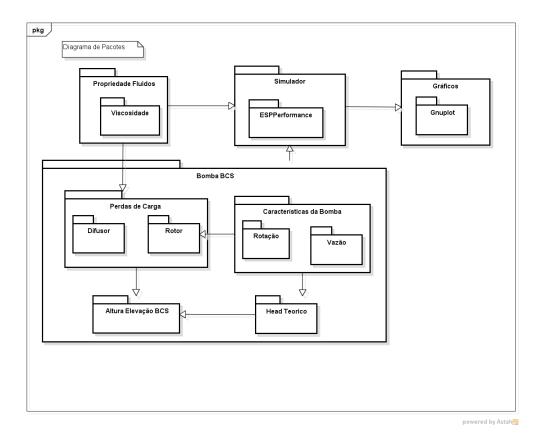


Figura 3.2: Diagrama de Pacotes

AOO – Análise Orientada a Objeto

A terceira etapa do desenvolvimento de um projeto de engenharia, no nosso caso um software aplicado a engenharia de petróleo, é a AOO – Análise Orientada a Objeto. A AOO utiliza algumas regras para identificar os objetos de interesse, as relações entre os pacotes, as classes, os atributos, os métodos, as heranças, as associações, as agregações, as composições e as dependências. O resultado da análise é um conjunto de diagramas que identificam os objetos e seus relacionamentos.

4.1 Diagramas de classes

O diagrama de classes é apresentado na Figura 4.1.

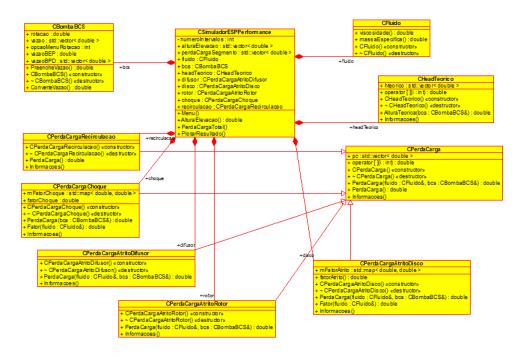


Figura 4.1: Diagrama de classes

4.1.1 Dicionário de classes

- Classe CFluido: representa as propriedades do fluido.
 - Atributo viscosidade: representa a viscosidade do fluido escolhido [cP], podendo ser água ou glicerina como fluido de referência.
 - Atributo massa Especifica: representa a massa específica do fluido escolhido $[Kg/m^3]$.
- Classe CBombaBCS: representa as características da bomba centrífuga submersa.
 - Atributo rotacao: representa a rotação da bomba [rpm].
 - Atributo vazao: representa a vazão na saída da bomba em m^3/s .
 - Atributo vazaoBPD: vetor vazao na saida da bomba em bbl/d.
 - Atributo vazao
BEP: representa a vazão do ponto de maior eficiência para cada caso
 $[m^3/s]$
 - Método ConverteVazao: método que recebe os valores de vazão em m^3/s de arquivo externo e os converte para bbl/d.
- Classe CPerdaCarga: classe base de perdas de cargas gerais que recebe fluido e bomba BCS
 - Atributo pc: vetor das perda de carga por seguimento [m]
 - Método PerdaCarga: método para calcular a perda de carga
 - Método Informações: informações sobre equações e parâmetros utilizados
- Classe CHeadTeorico: efetua o cálculo do head teórico.
 - Atributo hteorico: representa o head teórico [m] calculado.
 - Método AlturaTeorica: calcula o head teórico.
 - Método Informacoes: método para informar as constantes presentes na formulação do head teórico
- Classe CPerdaAtritoRotor: efetua o cálculo da perda de carga por atrito do rotor
 - Método PerdaCarga: método para calcular a perda de carga por atrito no rotor.
 - Método Informacoes: método para informar as constantes presentes na formulação da perda por atrito no rotor
- Classe CPerdaAtritoDifusor: efetua o cálculo da perda de carga por atrito no difusor

- Método PerdaCarga: método para calcular a perda de carga por atrito no difusor.
- Método Informacoes: método para informar as constantes presentes na formulação da perda por atrito no difusor.
- Classe CPerdaChoque: efetua o cálculo da perda de carga por choques no rotor
 - Atributo fatorChoque: fator empírico para o calculo da perda de carga por choques no rotor;
 - Atributo mFatorChoque: map que associa valores de viscosidade a fatores empiricos de perda por choques
 - Método Fator: método para definir qual dos fatores de choque será aplicado ao calculo da perda de carga em função da viscosidade;
 - Método PerdaCarga: método para calcular a perda de carga por choques.
- Classe CPerdaRecirculação: efetua o cálcula da perda de carga por recirculações
 - Método PerdaCarga: método para calcular a perda de carga por recirculações.
 - Método Informacoes: método para informar as constantes presentes na formulação da perda por recirculações.
- Classe CPerdaAtritoDisco: efetua o cálculo da perda de carga por atrito de disco.
 - Atributo fatorAtrito: fator empírico para o calculo da perda de carga por atrito de disco;
 - Atributo mFatorAtrito: map que associa valores de viscosidae a fatores empiricos de atrito de disco;
 - Método Fator: método para definir qual dos fatores de choque será aplicado ao calculo da perda de carga em função da viscosidade;
 - Método PerdaCarga: método para calcular a perda de carga por atrito de disco;
- Classe CSimuladorESPPerformance: classe simulador que gera os resultados, salva e plota os gráficos;
 - Atributo altura Elevação: vetor altura de elevação do BCS [m];
 - Atributo perda
Carga Segmento: vetor somatório de todas as perdas de carga
 [m];
 - Atributo fluido: representa a classe CFluido;
 - Atributo bcs: representa a classe CBombaBCS;
 - Atributo headTeorico: representa a classe CHeadTeorico;

- Atributo difusor: representa a classe CPerdaCargaAtritoDifusor;
- Atributo disco: representa a classe CPerdaCargaAtritoDisco;
- Atributo rotor: representa a classe CPerdaCargaAtritoRotor;
- Atributo choque: representa a classe CPerdaCargaAtritoChoque;
- Atributo recirculacao: representa a classe CPerdaCargaRecirculacao;
- Método Menu: metodo que fornece opcoes viscosidade e rotacao para a simulacao e atribui os devidos parametros para os calculos de acordo com a combinacao escolhida;
- Método Altura Elevacao: método para cálculo e implementação da equação da altura de elevação de bombas centrífugas, bem como gerar resultados em tabela;
- Método PerdaCargaTotal: método para o cálculo do somatório de todas as perdas de carga;
- Método PlotarResultado: método para plotar os resultados obtidos (head teórico X vazão) e (altura de elevação X vazão).

4.2 Diagrama de seqüência – eventos e mensagens

O diagrama de seqüência enfatiza a troca de eventos e mensagens e sua ordem temporal. Contém informações sobre o fluxo de controle do programa. Estabelece o relacionamento dos atores (usuários e sistemas externos) com alguns objetos do sistema.

4.2.1 Diagrama de sequência geral

Veja o diagrama de seqüência na Figura 4.2.

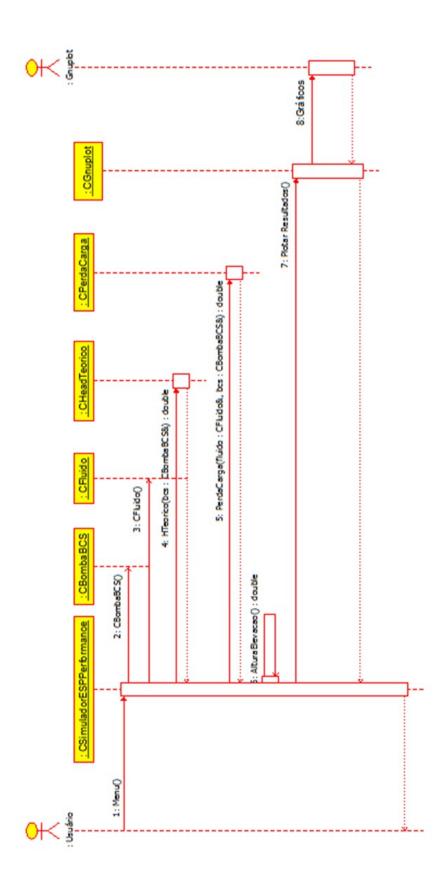


Figura 4.2: Diagrama de Seqüência Geral

4.3 Diagrama de comunicação – colaboração

No diagrama de comunicação o foco é a interação e a troca de mensagens e dados entre os objetos.

Veja na Figura 4.3 o diagrama de comunicação, o mesmo ilustra a interação e a troca de mensagens e dados entre os objetos.

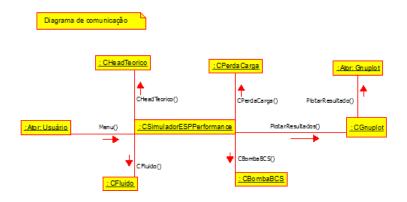


Figura 4.3: Diagrama de comunicação entre classes

4.4 Diagrama de máquina de estado

Um diagrama de máquina de estado representa os diversos estados que um determinado objeto assume e os eventos que ocorrem ao longo de sua vida ou mesmo ao longo de um processo (histórico do objeto). É usado para modelar aspectos dinâmicos do objeto.

Veja na Figura 4.4 o diagrama de máquina de estado.

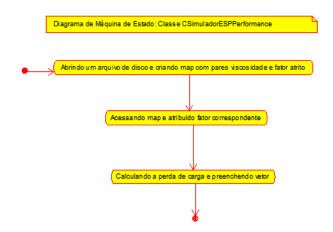


Figura 4.4: Diagrama de máquina de estado da classe CPerdaCargaAtritoDisco

4.5 Diagrama de atividades

Veja na Figura 4.5 o diagrama de atividades correspondente a atividade principal do programa que é calcular a altura de elevação da BCS.

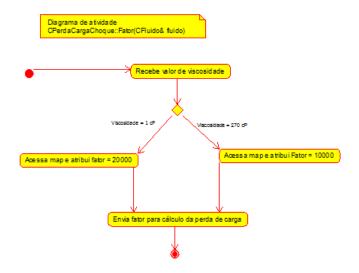


Figura 4.5: Diagrama de atividades: CPerdaCargaChoque:: Fator(CFluido& fluido)

Projeto

Neste capítulo do projeto de engenharia veremos questões associadas ao projeto do sistema, incluindo protocolos, recursos, plataformas suportadas, inplicações nos diagramas feitos anteriormente, diagramas de componentes e implantação. Na segunda parte revisamos os diagramas levando em conta as decisões do projeto do sistema.

5.1 Projeto do sistema

Depois da análise orientada a objeto desenvolve-se o projeto do sistema, qual envolve etapas como a definição dos protocolos, da interface API, o uso de recursos, a subdivisão do sistema em subsistemas, a alocação dos subsistemas ao hardware e a seleção das estruturas de controle, a seleção das plataformas do sistema, das bibliotecas externas, dos padrões de projeto, além da tomada de decisões conceituais e políticas que formam a infraestrutura do projeto.

Deve-se definir padrões de documentação, padrões para o nome das classes, padrões de retorno e de parâmetros em métodos, características da interface do usuário e características de desempenho.

O projeto do sistema é a estratégia de alto nível para resolver o problema e elaborar uma solução. Você deve se preocupar com itens como:

1. Protocolos

- Definição dos protocolos de comunicação entre os diversos elementos externos (como dispositivos).
 - O acesso ao programa externo gnuplot é feito usando fires.
- Definição dos protocolos de comunicação entre os diversos elementos internos (como objetos).
 - Os métodos são chamados seguindo uma ordem de conceitos de obejtos do mundo real (bomba e fluido), depois os objetos das perdas de carga e altura de elevação.

- Definição do formato dos arquivos gerados pelo software.
 - Os arquivos de texto serão gerados em formato ASCII (não formatado)
 - Os arquivos de imagem (gráficos) são gerados com extensão png.

2. Recursos

- Identificação e alocação dos recursos globais, como os recursos do sistema serão alocados, utilizados, compartilhados e liberados. Implicam modificações no diagrama de componentes.
 - O programa utilizará uma máquina computacional com HD, processador, teclado para a entrada de dados e o monitor para a saída de dados.
- Identificação da necessidade do uso de banco de dados. Implicam em modificações nos diagramas de atividades e de componentes.
 - O programa implementará cálculos de desempenho de bomba, baseados em conjunto de vazões pré-definidas.

3. Controle

- Identificação da necessidade de otimização.
- Identificação e definição de processamento sequencial linear de controle e das escalas de tempo.

4. Plataformas

- Identicação das estruturas arquitetônicas comuns.:
 - O programa será desenvolvido em linguagem de programação orientada a objeto C++, versão C++ 14.
- Identicação e definição das plataformas a serem suportadas: hardware, sistema operacional e linguagem de programação.
 - O programa será desenvolvido e testado em computador Intel 32/64 bits,
 com sistema operacional Windows 64 bits usando linguagem C++ orientada
 a objeto, e compilador gcc.
- Além disso, o simulador exige a instalação software externo Gnuplot.
- O simulador funciona em modo texto, executado através de uma janela do terminal

5.2 Projeto orientado a objeto – POO

O projeto orientado a objeto é a etapa posterior ao projeto do sistema. Baseiase na análise, mas considera as decisões do projeto do sistema. Acrescenta a análise desenvolvida e as características da plataforma escolhida (hardware, sistema operacional e linguagem de softwareção). Passa pelo maior detalhamento do funcionamento do software, acrescentando atributos e métodos que envolvem a solução de problemas específicos não identificados durante a análise.

Envolve a otimização da estrutura de dados e dos algoritmos, a minimização do tempo de execução, de memória e de custos. Existe um desvio de ênfase para os conceitos da plataforma selecionada.

Exemplo: na análise você define que existe um método para salvar um arquivo em disco, define um atributo nomeDoArquivo, mas não se preocupa com detalhes específicos da linguagem. Já no projeto, você inclui as bibliotecas necessárias para acesso ao disco, cria um objeto específico para acessar o disco, podendo, portanto, acrescentar novas classes àquelas desenvolvidas na análise.

Efeitos do projeto no modelo estrutural

- Novas classes e composições devem ser acrescentadas ao modelo.
 - Neste projeto foram feitas composições que podem ser visualizadas no diagrama de classe, Figura 4.1.

Efeitos do projeto no modelo dinâmico

• Os diagramas de sequência e comunicação foram modicados a medida que a implementação foi desenvolvida, Figuras 4.2 e 4.3.

Efeitos do projeto nos atributos

- Atributos novos podem ser adicionados a uma classe, como, por exemplo, atributos
 específicos de uma determinada linguagem de softwareção (acesso a disco, ponteiros,
 constantes e informações correlacionadas).
 - Foi adicionados novos atributos como exemplo vazaoBPD, que converte a unidade de vazao usada nos cálculos (m³/s) para bbl/d.
 - Foi removido o atributo perdaCargaTotal, que realizava o somatório das perdas carga.

Efeitos do projeto nas heranças

• Reorganização da herança no diagrama de classes.

- Todas as heranças foram retiradas e substituidas por composições.

Efeitos do projeto nas otimizações

- Otimização do sistema.
 - A retirada das heranças fez com que o programa ao invés de criar o objeto da classe CPropriedadesEscoamento várias vezes, passou a criar uma vez apenas os objetos das classes de perdas de carga e head teórico.

5.3 Diagrama de componentes

O diagrama de componentes mostra a forma como os componentes do software se relacionam, suas dependências. Inclui itens como: componentes, subsistemas, executáveis, nós, associações, dependências, generalizações, restrições e notas. Exemplos de componentes são bibliotecas estáticas, bibliotecas dinâmicas, executáveis, arquivos de disco, código-fonte. Veja na Figura 5.1 um exemplo de diagrama de componentes. A geração da biblioteca depende dos arquivos de classe de extensão .h e .cpp. O software executável a ser gerado depende da biblioteca gerada, dos arquivos da biblioteca, dos arquivos desta e do banco de dados.

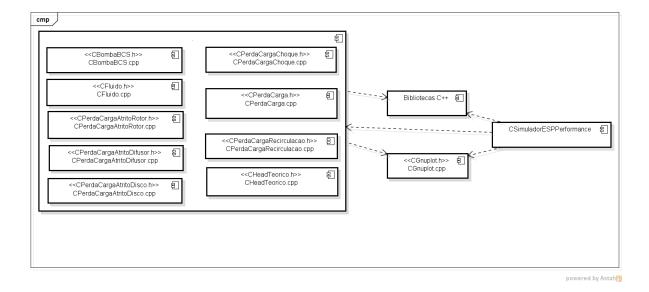


Figura 5.1: Diagrama de componentes

5.4 Diagrama de implantação

O diagrama de implantação é um diagrama que inclui relações entre o sistema e o hardwar e deve incluir elementos necessários para que o sistema seja colocado em funcionamento:

computador, periféricos, processadores, dispositivos, nós, relacionamentos de dependência, associação, componentes, subsistemas, restrições e notas.

Veja na Figura 5.2 um exemplo de diagrama de implantação do software.

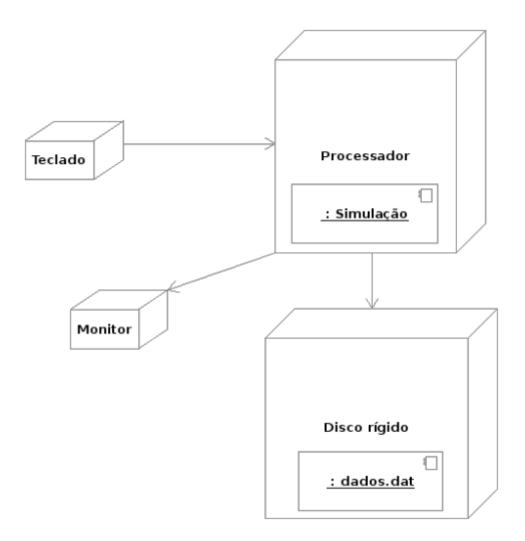


Figura 5.2: Diagrama de implantação.

Implementação

Neste capítulo do projeto de engenharia apresentamos os códigos fonte que foram desenvolvidos.

6.1 Código fonte

Apresenta-se a seguir um conjunto de classes (arquivos .h e .cpp) além do programa main.

Apresenta-se na listagem 6.1 o arquivo com código da classe CFluido.

Listing 6.1: Arquivo de cabeçalho da classe CFluido.

```
1#ifndef CFluido_H
2#define CFluido_H
4#include <iostream>
5#include <vector>
7///Classe fluido com os atributos referentes ao escoamento que sao
     inerentes ao fluido, viscosidade e massa específica
9 class CFluido
10 {
     public:
     ///atributos fluido:
                               ///< viscosidade do fluido (1 cP
     double viscosidade{1};
         ou 270 cP)
     double massaEspecifica{997};
                                           ///< tomadas como referencia as
         da aqua (997 \text{ kg/m3}) ou da glicerina (1260 \text{ kg/m3})
     /// Metodos
                            // Construtor
     CFluido(){};
     virtual ~CFluido(){}; // Destrutor
19 };
20 #endif
```

Apresenta-se na listagem 6.2 o arquivo de implementação da classe CFluido.

Listing 6.2: Arquivo de implementação da classe CFluido.

```
21 #include "CFluido.h"
```

Apresenta-se na listagem 6.3 o arquivo com código da classe CBombaBCS.

Listing 6.3: Arquivo de cabeçalho da classe CBombaBCS.

```
_{24}\, \# ifndef\ CBombaBCS\_H
25 #define CBombaBCS_H
27 #include <iostream>
28 #include < vector >
_{
m 30} ///Classe bomba BCS com os atributos referentes ao escoamento que sao
     inerentes ao BCS, rotacao e vazao, e que armazena as vazoes pre-
     definidas e faz as devidas conversoes de unidade
32 class CBombaBCS
33 {
     public:
34
     /// atributos bomba:
     double rotacao;
                                   ///< rotacao da bomba (1800 rpm ou 3500
36
         rpm)
     std::vector <double > vazao; ///<vetor de vazoes (m3/s) como dados de
37
          entrada tomadas baseadas nos dados experimentais de Amaral
         (2007)
     double PreencheVazao ();
38
                                   ///< usuario escolhe qual das duas
     int opcaoMenuRotacao;
         rotacoes disponiveis ira simular
     double vazaoBEP;
                                   ///< vazao no ponto de melhor eficiencia
40
          para cada um dos 4 casos operacionais disponiveis
     std::vector <double> vazaoBPD; ///< vazao em barris por dia
41
42
     /// Metodos
43
     CBombaBCS(){};
                                   // Construtor
                                   // Destrutor
     virtual ~CBombaBCS(){};
45
46
     double ConverteVazao ();
                                            ///< metodo para converter vazao
          de m3/s para bbl/d
48
49 };
50 # endif
```

Apresenta-se na listagem 6.4 o arquivo de implementação da classe CBombaBCS.

Listing 6.4: Arquivo de implementação da classe CBombaBCS.

```
51 #include "CBombaBCS.h"
```

```
53 #include <iostream >
54 #include <cmath >
55 #include <fstream >
56 #include <vector>
57 using namespace std;
59 double CBombaBCS::ConverteVazao(){
          ifstream fin ("vazao.txt"); ///< abre arquivo com valores de
62
      /// preenche vetor vazao
63
      double v;
64
      vazao.clear(); ///< zera vetor de vazao
65
      fin.ignore(256, '\n'); ///< ignora a primeira linha
67
68
      while (!fin.eof()) {
69
          fin >> v;
          vazao.push_back(v);
71
         }
72
73
      fin.close(); ///< fecha arquivo de dados
74
75
          vazaoBPD.resize(10);
76
          for (int i = 0; i < vazao.size(); i++) {</pre>
                   vazaoBPD[i] = vazao[i] * 543456; ///< conversao de vazao</pre>
79
                        para saida dos resultados
                   vazaoBPD.push_back(i);
          }
81
82 }
```

Apresenta-se na listagem 6.5 o arquivo com código da classe CHeadTeorico.

Listing 6.5: Arquivo de cabeçalho da classe CHeadTeorico.

```
std:: vector <double> hteorico;///< altura de elevacao teorica (
              ou head teorico) do BCS (m)
          double operator[](int i) { return hteorico[i]; } ;///
100
              CHeadTeorico obj; obj[i]
      public:
102
          CHeadTeorico():hteorico(10){};
                                                            //construtor
103
          virtual ~CHeadTeorico(){};
                                             // destrutor
105
          double AlturaTeorica (CBombaBCS& bcs);//< metodo que calcula o</pre>
106
              head teorico
          void Informacoes();///< metodo para informar as constantes</pre>
107
              presentes na formulação do head teorico (Pfleiderer, 1972)
108 };
109 # endif // CHEAD TEOR I CO_H
```

Apresenta-se na listagem 6.6 o arquivo de implementação da classe CHeadTeorico.

Listing 6.6: Arquivo de implementação da classe CHeadTeorico.

```
112 #include <vector>
113 #include <iostream>
114 # include < cmath >
116 #include "CHeadTeorico.h"
117 #include "CBombaBCS.h"
119 using namespace std;
121 void CHeadTeorico::Informacoes(){
122 cout << "
                   ______
                  n";
_{123}\,\text{cout} << " \n";
{\scriptstyle 124}\, cout \ << \ "Para_{\sqcup}o_{\sqcup}\, calculo_{\sqcup}\, da_{\sqcup}altura_{\sqcup}de_{\sqcup}elevacao_{\sqcup}teorica_{\sqcup}foram_{\sqcup}\, considerados
                   uosuseguintesuparametrosu\n";
{\scriptstyle 125}\, cout \ << \ "constantes\_inerentes\_ao\_modelo\_de\_BCS\_utilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_simulacoes\_lutilizado\_nas\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes\_simulacoes
                   (SLB-REDA_{\square}GN7000): \n";
_{126} cout << "angulo_{\sqcup} entre_{\sqcup} velocidade_{\sqcup} relativa_{\sqcup}e_{\sqcup} direcao_{\sqcup} tangencial_{\sqcup}na_{\sqcup}
                   entrada \Box do \Box rotor \Box = \Box 28 \Box graus \backslash n ";
_{127} cout << "angulo_{\sqcup} entre_{\sqcup} velocidade_{\sqcup} relativa_{\sqcup}e_{\sqcup} direcao_{\sqcup} tangencial_{\sqcup} na_{\sqcup} saida_{\sqcup}
                   do_{\square}rotor_{\square} = _{\square}36_{\square}graus \setminus n";
128 cout << "altura do canal na entrada do rotor = 0,0173 m\n";
_{129}\,cout << "altura_{\sqcup}\,do_{\sqcup}\,canal_{\sqcup}\,na_{\sqcup}\,saida_{\sqcup}do_{\sqcup}\,rotor_{\sqcup}=_{\sqcup}0,0157_{\sqcup}\,m";
130 cout << "\nraio_{\sqcup}da_{\sqcup}entrada_{\sqcup}do_{\sqcup}rotor_{\sqcup}=_{\sqcup}0,0445_{\sqcup}m\n";
131 cout << "raio_da_saida_do_rotor_=_0,0255_m\n";
132 cout << "numero de aletas = 7\n";
_{133} cout << "fator_{\perp}de_{\perp}correcao_{\perp}para_{\perp}numero_{\perp}finito_{\perp}de_{\perp}aletas_{\perp}=_{\perp}0,71_{\perp}n";
_{134}\,cout << "aceleracao_{\sqcup}\,da_{\sqcup}\,gravidade_{\sqcup}=_{\sqcup}9\,,81_{\sqcup}\,m\,\ n";
135 cout << "\n";
```

Apresenta-se na listagem 6.7 o arquivo com código da classe CPerdaCarga.

Listing 6.7: Arquivo de cabeçalho da classe CPerdaCarga.

```
144 #ifndef CPERDACARGA_H
145 #define CPERDACARGA_H
146
147 #include <vector>
148 #include "CFluido.h"
149 #include "CBombaBCS.h"
151/// Classe base de perdas de cargas gerais que recebe fluido e bomba BCS
152 class CPerdaCarga
153 {
154 //
          private:
155 //
          CFluido& fluido;
156 //
          CBombaBCS& bcs;
157
      public:
158
           std::vector<double>pc; ///< Vetor com a perda de carga por
159
               seguimento.
           double operator[](int i) { return pc[i]; } ///< retorna a perda</pre>
160
               de carga no segmento i
161
      public:
162
           /// Construtor, recebe fluido e bombabcs.
           //\mathit{CPerdaCarga(CFluido&\_fluido, CBombaBCS&\_bcs)fluido(\_fluido),}
164
                bcs(_bcs){};
           CPerdaCarga():pc(10){};
165
166
           /// Destrutor
167
           virtual ~CPerdaCarga(){};
168
           /// Método para calcular a perda de carga
170
           double PerdaCarga (CFluido& fluido, CBombaBCS& bcs) {return
171
              0.0;};
172
```

```
/// Método para calcular a perda de carga
double PerdaCarga () {return 0.0;};

// Informacoes sobre equacoes e parametros utilizados
void Informacoes() {};

// PERDACARGA_H
```

Apresenta-se na listagem 6.8 o arquivo de implementação da classe CPerdaCarga.

Listing 6.8: Arquivo de implementação da classe CPerdaCarga.

```
180
181#include "CPerdaCarga.h"
```

Apresenta-se na listagem 6.9 o arquivo com código da classe CPerdaCargaAtritoRotor.

Listing 6.9: Arquivo de cabeçalho da classe CPerdaCargaAtritoRotor.

```
182 #ifndef CPERDACARGAATRITOROTOR_H
183 # define CPERDACARGAATRITOROTOR_H
185 #include "CPerdaCarga.h"
187/// Classe que realiza o calculo da perda de carga por atrito no rotor.
189 class CPerdaCargaAtritoRotor: public CPerdaCarga
      public:
191
          CPerdaCargaAtritoRotor(){};
          virtual ~CPerdaCargaAtritoRotor(){};
194
          /// Metodo para calcular a perda de carga
195
          double PerdaCarga (CFluido& fluido, CBombaBCS& bcs);
196
          void Informacoes ();///< metodo para informar as constantes
198
              presentes na formulação da perda por atrito no rotor (Sun e
              Prado, 2003)
199 };
200 # endif // CPERD A CARGAATRITOROTOR_H
```

Apresenta-se na listagem 6.10 o arquivo de implementação da classe CPerdaCargaAtritoRotor.

Listing 6.10: Arquivo de implementação da classe CPerdaCargaAtritoRotor.

```
201 #include <vector>
202 #include <iostream>
203 #include <cmath>
204
205 #include "CPerdaCargaAtritoRotor.h"
206
207 using namespace std;
```

```
209 void CPerdaCargaAtritoRotor::Informacoes() {
210 CO11 t. <<"
      n";
_____\n";
{\tt 212} cout << " {\tt Para}_{\sqcup} o_{\sqcup} calculo _{\sqcup} da_{\sqcup} perda_{\sqcup} de _{\sqcup} carga_{\sqcup} por _{\sqcup} atrito _{\sqcup} no _{\sqcup} rotor _{\sqcup} for am _{\sqcup}
       considerados os seguintes parametros constantes: \n";
213 cout << "raio da entrada do rotor = 0,0445 m n ;
214 \text{ cout} << \text{"raio} \sqcup da \sqcup \text{saida} \sqcup do \sqcup \text{rotor} \sqcup = \sqcup 0,0255 \sqcup m \setminus n ";
215 \text{ cout} << \text{"diametro} \sqcup \text{hidraulico} \sqcup \text{da} \sqcup \text{secao} \sqcup \text{dpo} \sqcup \text{rotor} \sqcup = \sqcup 0,01655 \sqcup m \setminus n \text{"};
216 \text{ cout} << \text{"altura} \ \text{media} \ \text{do} \ \text{canal} \ \text{=} \ \text{=} \ 0,0165 \ \text{m} \ \text{m};
{\tt 217} cout << "projecao_{\sqcup} do _{\sqcup} angulo _{\sqcup} da_{\sqcup} aleta_{\sqcup} no _{\sqcup} plano _{\sqcup} horizontal _{\sqcup} com _{\sqcup} relacao _{\sqcup} a _{\sqcup}
      vista lateral do rotor , = 0,3810 rad n";
218 cout << "angulo_entre_aleta_e_plano_horizontal_com_relacao_a_vista_lateral
      \sqcup do_{\square}rotor_{\square}em_{\square}bomba_{\square}de_{\square}fluxo_{\square}misto_{\square}=_{\square}0,4189_{\square}rad \n";
219 cout << "fatorudeuatritouparaucorrecaoudeucanaluretangularu=u0,8889 \n";
220 cout << "fatorudeuatritouparaucorrecaoudeucanalurotativou=u1\n";
_____<u>n";</u>
222 cout <<"
       ______
      " << endl;
223 }
225 double CPerdaCargaAtritoRotor::PerdaCarga(CFluido& fluido, CBombaBCS&
      bcs){
226
       for (int i = 0; i<10; i++){</pre>
227
                  pc[i] = 50141* (pow (bcs.vazao[i],2))* (pow(((8580*fluido.
228
                      massaEspecifica*bcs.vazao[i])/(fluido.viscosidade)),
                      -0.611));
229
       }
230 }
      Apresenta-se na listagem 6.11 o arquivo com código da classe CPerdaCargaChoque.
```

Listing 6.11: Arquivo de cabeçalho da classe CPerdaCargaChoque.

```
231 #ifndef CPERDACARGACHOQUE_H
232 #define CPERDACARGACHOQUE_H
233
234 #include "CPerdaCarga.h"
235 #include <map>
236
237 /// Classe que realiza o calculo da perda de carga por atrito de choque
238
239 class CPerdaCargaChoque: public CPerdaCarga
240 {
```

```
public:
241
          CPerdaCargaChoque(){};
242
          virtual ~CPerdaCargaChoque(){};
243
244
          std::map <double , double > mFatorChoque;///< map que associa a
              viscodade a fator empirico de perda por choque, a pertir de
              tabela em arquivo externo
246
          double fatorChoque; ///< fator empirico para o calculo da perda
247
              de carga por choques no rotor
248
          double PerdaCarga (CBombaBCS& bcs); /// metodo para calcular a
              perda de carga por choques no rotor
          double Fator(CFluido& fluido);///< metodo para definir qual dos</pre>
250
              fatores de choque sera aplicado ao calculo da perda de carqa
              em funcao da viscosidade
251
          };
252 # endif // CPERDACARGACHOQUE_H
```

Apresenta-se na listagem 6.12 o arquivo de implementação da classe CPerdaCargaChoque.

Listing 6.12: Arquivo de implementação da classe CPerdaCargaChoque.

```
253 #include <vector>
254 #include <iostream >
255 #include <cmath>
256 #include <fstream >
258 #include "CPerdaCargaChoque.h"
260 using namespace std;
262 double CPerdaCargaChoque::Fator(CFluido& fluido){
264
      ifstream in ("fatorChoque.txt");
265
        in.ignore(256, '\n');
266
         while (!in.eof()){
267
             double viscosidade;
             double fatCho;
269
             in>> viscosidade;
270
                      in>> fatCho;
271
                      mFatorChoque.insert(make_pair(viscosidade, fatCho));
273
        in.close();
274
         if (mFatorChoque.find(fluido.viscosidade) != mFatorChoque.end()) {
         map <double , double >:: const_iterator iter;
277
         iter = mFatorChoque.find(fluido.viscosidade);
278
         fatorChoque=iter->second;}
```

```
280
         cout << "\n";
281
         cout << "Oufatorudeuperdauporuchoqueuempiricoue: u" << fatorChoque;
282
         cout << " \n";
283
           }
285
286
287 double CPerdaCargaChoque::PerdaCarga(CBombaBCS& bcs){
       for (int i = 0; i < pc.size(); i++){</pre>
288
                pc [i] = fatorChoque*(pow(bcs.vazao[i]- bcs.vazaoBEP,2));
289
           }
290
291
292 }
```

Apresenta-se na listagem 6.13 o arquivo com código da classe CPerdaCargaRecirculacao.

Listing 6.13: Arquivo de cabeçalho da classe CPerdaCargaRecirculacao.

```
295 #ifndef CPERDACARGARECIRCULACAO_H
{\tt 296\,\#define\ CPERDACARGARECIRCULACAO\_H}
298 #include <vector>
299 #include "CPerdaCarga.h"
301/// Classe que realiza o calculo da perda de carga por recirculacao.
303 class CPerdaCargaRecirculacao : public CPerdaCarga
304 {
      public:
305
           CPerdaCargaRecirculacao(){};
           virtual ~CPerdaCargaRecirculacao(){};
307
308
           double PerdaCarga();///< metodo para calcular a perda de carga
309
              por recirculações no rotor
310
           void Informacoes();
311
312 };
313 # endif // CPERD A CARGARECIRCULACAO_H
```

Apresenta-se na listagem 6.14 o arquivo de implementação da classe CPerdaCargaRecirculacao.

Listing 6.14: Arquivo de implementação da classe CPerdaCargaRecirculação.

```
316 #include <iostream>
317 #include "CPerdaCargaRecirculacao.h"
318
319 using namespace std;
320
321 double CPerdaCargaRecirculacao::PerdaCarga() {
322    for (int i = 0; i < pc.size(); i++) {
323        pc[i]=0.0;</pre>
```

Apresenta-se na listagem 6.15 o arquivo com código da classe CPerdaCargaAtritoDifusor.

Listing 6.15: Arquivo de cabeçalho da classe CPerdaCargaAtritoDifusor.

```
334 #ifndef CPERDACARGAATRITODIFUSOR_H
335 # define CPERDACARGAATRITODIFUSOR_H
336
337 #include "CPerdaCarga.h"
339 /// Classe que realiza o calculo da perda de carga por atrito no difusor
340
341 class CPerdaCargaAtritoDifusor : public CPerdaCarga
342 {
      public:
343
          CPerdaCargaAtritoDifusor(){};
344
          virtual ~CPerdaCargaAtritoDifusor(){};
          /// Metodo para calcular a perda de carga
347
          double PerdaCarga (CFluido& fluido, CBombaBCS& bcs);
348
          void Informacoes();///< metodo para informar as constantes</pre>
              presentes na formulação da perda por atrito no difusor (Ito,
              1959)
351 };
353 #endif // CPERDACARGAATRITODIFUSOR_H
```

Apresenta-se na listagem 6.16 o arquivo de implementação da classe CPerdaCargaAtritoDifusor.

Listing 6.16: Arquivo de implementação da classe CPerdaCargaAtritoDifusor.

```
354 #include <vector>
355 #include <iostream>
356 #include <cmath>
```

```
358 #include "CPerdaCargaAtritoDifusor.h"
360 using namespace std;
362 void CPerdaCargaAtritoDifusor::Informacoes(){
        ______
        n";
     364
        ______
        ____\n";
     cout < < "Parauou calculoudau perdaudeu cargau por u atritou nou rotor u foramu
365
        considerados os seguintes parametros \n";
     cout << "constantes inerentes i ao i modelo i de i BCS i utilizado i nas i
366
        simulacoes (SLB - REDA GN7000): \n";
     cout << "raio medio da entrada do difusor = 0,04775 m n";
367
     cout << "raio medio da saida do difusor = 0,0290 m n";
368
     cout < < "diametro hidraulico da secao do difusor = 0,02843 m n ;;
     cout << "altura media do canal do difusor = 0,01425 m n";
370
     cout << "angulo_{\sqcup}relativo_{\sqcup}medio_{\sqcup}do_{\sqcup}escoamento_{\sqcup}entre_{\sqcup}entrada_{\sqcup}e_{\sqcup}saida_{\sqcup}do_{\sqcup}
371
        difusor_{\sqcup} = _{\sqcup} 32_{\sqcup} graus \setminus n";
     cout << "_______
        _____\n";
     cout <<"
373
        _______
        " << endl;
374 }
375
376 double CPerdaCargaAtritoDifusor::PerdaCarga(CFluido& fluido, CBombaBCS&
     for (int i = 0; i < pc.size(); i++){</pre>
377
            pc[i] = 2752 * (pow (bcs.vazao[i], 2))*(pow((8.58 *fluido.))
               massaEspecifica *bcs.vazao[i])/ (fluido.viscosidade * pow
               (10,-3)), -0.611);
     }
379
380 }
```

Apresenta-se na listagem 6.17 o arquivo com código da classe CPerdaCargaAtritoDisco.

Listing 6.17: Arquivo de cabeçalho da classe CPerdaCargaAtritoDisco.

```
381 #ifndef CPERDACARGAATRITODISCO_H
382 #define CPERDACARGAATRITODISCO_H
383
384 #include <map>
385 #include "CPerdaCarga.h"
386
387 /// Classe que realiza o calculo da perda de carga por atrito de disco.
388
```

```
389 class CPerdaCargaAtritoDisco: public CPerdaCarga
391
      public:
          double fatorAtrito; ///< fator empirico para o calculo da perda
392
              de carga por atrito de disco
393
      public:
394
          CPerdaCargaAtritoDisco(){};
          virtual ~CPerdaCargaAtritoDisco(){};
396
397
          std::map <double , double > mFatorAtrito; ///< map que associa a
398
              viscodade a fator empirico de perda por atrito de disco, a
              pertir de tabela em arquivo externo
399
          double PerdaCarga (CFluido& fluido, CBombaBCS& bcs);///< metodo</pre>
400
              para calcular a perda de carga por atrito de disco
          double Fator(CFluido& fluido); ///< metodo para definir qual dos
401
               fatores de atrito será aplicado ao calculo da perda de carga
               em funcao da viscosidade
402
403
404
405 };
406 # endif // CPERD A CARGAATRITODIS CO_H
```

Apresenta-se na listagem 6.18 o arquivo de implementação da classe CPerdaCargaAtritoDisco.

Listing 6.18: Arquivo de implementação da classe CPerdaCargaAtritoDisco.

```
407 #include <vector>
408 #include <iostream >
409 #include <cmath >
410 #include <fstream >
412 #include "CPerdaCargaAtritoDisco.h"
414 using namespace std;
416 double CPerdaCargaAtritoDisco::Fator(CFluido&fluido){
417
         ifstream in ("fatorDisco.txt");
418
         in.ignore(256, '\n');
419
         while (!in.eof()){
420
             double viscosidade;
421
             double fatDis;
422
             in>> viscosidade;
                      in>> fatDis;
                      mFatorAtrito.insert(make_pair(viscosidade, fatDis));
425
426
         in.close();
427
```

```
if (mFatorAtrito.find(fluido.viscosidade) != mFatorAtrito.end()) {
         map <double , double >:: const_iterator iter;
429
         iter = mFatorAtrito.find(fluido.viscosidade);
430
         fatorAtrito=iter->second;}
431
         cout << " \n";
433
         cout << "0_fator_de_atrito_de_disco_empirico_para_esta_opcao_e:_" <<
434
            fatorAtrito;
         cout << " \n";
435
436
           }
437
439
440 double CPerdaCargaAtritoDisco::PerdaCarga (CFluido& fluido, CBombaBCS&
     bcs){
      for (int i = 0; i < pc.size(); i++){</pre>
441
           pc[i] = ((4.5917 * (pow (10,-17))) * fatorAtrito *fluido.
442
              massaEspecifica * (pow (bcs.rotacao,3)))/ (bcs.vazao[i]);
           //pc.push_back(i);
      }
444
445 }
```

Apresenta-se na listagem 6.19 o arquivo com código da classe CSimuladorESPPerformance.

Listing 6.19: Arquivo de cabeçalho da classe CSimuladorESPPerformance.

```
446 #ifndef CSIMULADORESPPERFORMANCE H
447 # define CSIMULADORESPPERFORMANCE_H
449 #include <vector >
450 #include <iomanip >
451 #include <fstream >
452 #include <iostream>
454 #include "CFluido.h"
455 #include "CBombaBCS.h"
456 #include "CHeadTeorico.h"
457 #include "CPerdaCargaAtritoDifusor.h"
458 #include "CPerdaCargaAtritoDisco.h"
459 #include "CPerdaCargaAtritoRotor.h"
460 #include "CPerdaCargaChoque.h"
461 #include "CPerdaCargaRecirculacao.h"
462 #include "CGnuplot.h"
_{464} /// Classe simulador que gera os resultados, salva e plota os graficos
466 class CSimuladorESPPerformance
467 €
468 private:
469
```

```
int numeroIntervalos; ///< Numero de intervalos usados nos calculos
          das perdas de carga.
471 public:
          std::vector <double> alturaElevacao; ///< altura de elevacao do
472
              BCS
          std::vector <double> perdaCargaSegmento;///< perda de carga
473
              segmento = soma de todas as perdas de carga
          CFluido fluido;
474
          CBombaBCS bcs;
          CHeadTeorico headTeorico;
476
          CPerdaCargaAtritoDifusor difusor;
477
          CPerdaCargaAtritoDisco disco;
          CPerdaCargaAtritoRotor rotor;
479
          CPerdaCargaChoque choque;
480
          CPerdaCargaRecirculacao recirculacao;
482
483 public:
         CSimuladorESPPerformance(){};
         virtual ~CSimuladorESPPerformance(){};
486
          void Menu(); ///< metodo que fornece opcoes viscosidade e</pre>
487
              rotacao para a simulacao e atribui os devidos parametros para
               os calculos de acordo com a combinacao escolhida
          double AlturaElevacao ();///< metodo para calculo e
488
              implementacao da equacao da altura de elevacao de bombas
              centrifugas, bem como gerar resultados em tabela
          void PerdaCargaTotal();///< metodo para o calculo do somatorio</pre>
489
              de todas as perdas de carga
          void PlotarResultado();///< metodo para plotar os resultados</pre>
              obtidos (Head teorico X vazao) e (altura de elevacao X vazao)
491
492 };
493 # endif // CSIMULADORESPPERFORMANCE_H
```

Apresenta-se na listagem 6.20 o arquivo de implementação da classe CSimuladorESPPerformance.

Listing 6.20: Arquivo de implementação da classe CSimuladorESPPerformance.

```
495 #include <iostream>
496 #include <vector>
497 #include <iomanip>
498 #include <fstream>
499 #include <cmath>
500
501 #include "CSimuladorESPPerformance.h"
502 // #include "CGnuplot.h"
503 // #include "CFluido.h"
504 // #include "CBombaBCS.h"
505 // #include "CHeadTeorico.h"
506 // #include "CPerdaCargaAtritoDifusor.h"
```

```
507 // #include "CPerdaCargaAtritoDisco.h"
508 // #include "CPerdaCargaAtritoRotor.h"
509 // #include "CPerdaCargaChoque.h"
510 // #include "CPerdaCargaRecirculacao.h"
512 using namespace std;
513
514
515 void CSimuladorESPPerformance::Menu(){
516 cout << "\n
PERFORMANCE
{\tt 518}\, \texttt{cout} \  \  \, \texttt{< "n=========SIMULADOR_{\square}SIMPLIFICADO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DE_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPENHO_{\square}DESEMPE
               519 cout << "\n
520 cout << "\nDesejausimularucomufluidoudeuviscosidadeuigualua:u1ucPu(
               Digite_1)_ou_270_cP_(Digite_2)?\n";
521 int opcaoMenuViscosidade;
522 cin >> opcaoMenuViscosidade;
                                                                                                cin.get();
523 cout <<"\nDesejausimularucomubombauoperandoucomurotacaoude:u3500urpmu(
               Digite_{\sqcup}1)_{\sqcup\sqcup}ou_{\sqcup}1800_{\sqcup}rpm_{\sqcup}(Digite_{\sqcup}2)?\n";
524 int opcaoMenuRotacao;
525 cin >> opcaoMenuRotacao;
526 cin.get();
527 cout <<"\n
                " << end1;
528
529 numeroIntervalos = 10;
530 altura Elevacao. resize (numero Intervalos);
531 perdaCargaSegmento.resize(numeroIntervalos);
532
                  if (opcaoMenuViscosidade == 1 and opcaoMenuRotacao == 1){
                             fluido.viscosidade = 1:
                                                                                                          ///< Viscosidade em centiPoise (cP)
534
                             fluido.massaEspecifica = 997; ///< massa especifica em Kg/m3
                             bcs.rotacao = (3500*2*M_PI)/60;
                                                                                                                                   ///< Em rotacao por minuto (
                                       rpm), e necessario converter para radiano por segundo (rad/s)
                             bcs.vazaoBEP = 0.01394; //< vazao em m3/s
537
                             cout << "Ausimulacaouocorreraucomufluidoudeumassauespecificau
                                       igual_{\sqcup}a_{\sqcup}997_{\sqcup}Kg/m3" << end1;
                 }
539
540
                  else if (opcaoMenuViscosidade == 2 and opcaoMenuRotacao == 1) {
                             fluido.viscosidade = 270; ///< Viscosidade em centiPoise (cP)
542
```

```
fluido.massaEspecifica = 1260; ///< massa especifica em Kq/m3
543
           bcs.rotacao = (3500*2*M_PI)/60;
                                                 ///< Em rotacao por minuto (
544
               rpm), e necessario converter para radiano por segundo (rad/s)
           bcs.vazaoBEP = 0.0107; ///< vazao em m3/s
545
           cout << "Ausimulacaouocorreraucomufluidoudeumassauespecificau
               igual_{\sqcup}a_{\sqcup}1260_{\sqcup}Kg/m3" << end1;
      }
547
548
      else if (opcaoMenuViscosidade == 1 and opcaoMenuRotacao == 2) {
549
           fluido.viscosidade = 1;
                                        ///< Viscosidade em centiPoise (cP)
550
           fluido.massaEspecifica = 997; ///< massa especifica em Kg/m3
551
           bcs.rotacao = (1800*2*M_PI)/60;
                                                  ///< Em rotacao por minuto (
               rpm), e necessario converter para radiano por segundo (rad/s)
           bcs.vazaoBEP = 0.0083; ///< vazao em m3/s
553
           cout << "Ausimulacaouocorreraucomufluidoudeumassauespecificau
               igual_{\sqcup}a_{\sqcup}997_{\sqcup}Kg/m3" << end1;;
      }
555
556
      else if (opcaoMenuViscosidade == 2 and opcaoMenuRotacao == 2) {
           fluido.viscosidade = 270;
                                            ///< Viscosidade em centiPoise (cP)
558
           fluido.massaEspecifica = 1260; ///< massa especifica em Kg/m3
559
           bcs.rotacao = (1800*2*M_PI)/60;
                                                  ///< Em rotacao por minuto (
               rpm), e necessario converter para radiano por segundo (rad/s)
           bcs.vazaoBEP = 0.00475; ///< vazao em m3/s
561
           \verb|cout| << "A_{\sqcup}simulacao_{\sqcup}ocorrera_{\sqcup}com_{\sqcup}fluido_{\sqcup}de_{\sqcup}massa_{\sqcup}especifica_{\sqcup}
562
               igual_{\sqcup}a_{\sqcup}1260_{\sqcup}Kg/m3" << endl;
      }
563
564 }
566 void CSimuladorESPPerformance::PerdaCargaTotal() {
      for (int i = 0; i < perdaCargaSegmento.size(); i++){</pre>
568
           perdaCargaSegmento[i] = rotor[i] + choque[i] + recirculacao[i] +
                difusor[i] + disco[i];}
570 }
572 double CSimuladorESPPerformance :: AlturaElevacao() {
573
       /// Mostra menu que solicita dados fluido e bomba; seta
          numeroIntervalos
      Menu();
575
576
       /// Converte a vazÃfo
      bcs.ConverteVazao();
578
579
      /// Calcula head teorico e informa constantes
580
      headTeorico.AlturaTeorica (bcs);
581
      headTeorico.Informacoes();
582
```

```
583
           /// Calcula perda de carga difusor e informa constantes
584
          difusor.PerdaCarga(fluido, bcs);
585
          difusor. Informacoes();
586
           /// Define fator de atrico e calcula perda de carga
588
          disco.Fator(fluido);
589
          disco.PerdaCarga(fluido,bcs);
590
591
          /// Calcula perda de carga rotor e informa constantes
592
          rotor.PerdaCarga(fluido,bcs);
593
          rotor.Informacoes();
595
          /// Calcula fator choque e perda de carga choque
596
          choque.Fator(fluido);
           choque.PerdaCarga (bcs);
598
599
          recirculacao.Informacoes();
600
          recirculacao.PerdaCarga();
601
602
          /// Calcula a perda de carga total
603
          PerdaCargaTotal();
604
605
          \verb|cout| << "Vazao_{\sqcup}(bbl/d)" << \verb|setw|(15)| << "Head_{\sqcup}teorico_{\sqcup}(m)" << $|
606
                Altura de elevacao (m) \n";
            for (int i = 0; i < 10; i + +) {
608
                 alturaElevacao[i] = headTeorico[i] - perdaCargaSegmento[i];}
609
610
          fstream fout; ///< Salvar resultados da tabela em arquivo
611
          fout.open("resultados.txt", ios::out);
612
          fout.clear();
613
          fout << "Vazao_{\sqcup}(bb1/d)" <<setw(13) << "Head_{\sqcup}teorico_{\sqcup}(m)" <<setw(13)
                << "Altura de elevacao (m) \n";
          for (int i = 0; i<10; i++){</pre>
615
616
          fout <<setw(15)<<br/>bcs.vazaoBPD[i]<<setw(15)<< headTeorico[i]<<setw</pre>
617
                (15) << altura Elevacao [i] << setw (15) << "\n";}
          fout.close();
618
619
          for (int i = 0; i<10; i++){</pre>
620
621
          cout << bcs.vazaoBPD[i] << setw(16) << headTeorico[i] << setw(16) <</pre>
622
                  alturaElevacao[i] << "\n";}
623 }
624
626
```

```
627 void CSimuladorESPPerformance::PlotarResultado(){
628
      static CGnuplot plotar1;
629
      static CGnuplot plotar2;
630
            plotar1 << "set term png \n";
632
            plotar1 << "setuoutu\"HeadTeorico_x_Vazao.png\"\n";</pre>
633
            plotar1.set_style("lines");
            plotar1.set_title("HeadTeorico_x_Vazao");
635
            plotar1.set_xlabel("vazaou(bbl/d)");
636
            plotar1.set_ylabel("Head_Teorico_(m)");
637
            plotar1.Grid();
            plotar1.plotfile_xy("resultados.txt", 1,2);
639
640
            plotar2 << "set_term_png\n";</pre>
            plotar2 << "set_out_\"AlturaElevacao_x_Vazao.png\"\n";
642
            plotar2.set_style("lines");
643
            plotar2.set_title("AlturaElevacao_x_Vazao");
644
            plotar2.set_xlabel("vazaou(bbl/d)");
            plotar2.set_ylabel("Altura Lelevacao (m)");
646
            plotar2.Grid();
647
            plotar2.plotfile_xy("resultados.txt", 1,3);
648
649 }
```

Apresenta-se na listagem 6.21 o programa que usa a classe main.

Listing 6.21: Arquivo de implementação da função main().

```
650 #include <iostream >
651 #include "CSimuladorESPPerformance.h"
653/* run this program using the console pauser or add your own getch,
      system("pause") or input loop */
654 int main(int argc, char** argv) {
      CSimuladorESPPerformance simulador;
655
       char continuar{'s'};
656
       do
       {
658
           simulador.AlturaElevacao();
659
           simulador.PlotarResultado();
660
           std::cout << "\n\n\aContinuar?<sub>\(\sigma\)</sub>(s)(n):\(\sigma\);
           std::cin >> continuar;
662
      }while(continuar == 's' or continuar == 'S');
663
       return 0;
665 }
```

Capítulo 7

Teste

Todo projeto de engenharia passa por uma etapa de testes. Neste capítulo apresentamos alguns testes do software desenvolvido.

7.1 Teste 1: Recebendo dados do usuário via terminal

O programa interage com o usuário solicitando que o mesmo escolha entre as opções disponíveis de viscosidade de fluido e rotação do BCS. O teste é realizado rodando o programa via terminal de comando, de forma a verificar se o programa está recebendo a entrada do usuário. Existem quatro combinações a depender das opções ecolhidas pelo usuário e a partir destas combinações são definidos a massa específica do fluido e os fatores de perda de carga por atrito de disco e choque

Na terminal de comando é solicitado ao usuário as opções e a seguir definidos a massa específica do fluido e os fatores e efetuados os devidos cálculos. Veja Figura 7.1, no caso em que o usuário escolhe a opção 1 de viscosidade (1 cP) e a opção 1 de rotação (3500 rpm)

```
Select C:\Users\212558135\Desktop\ModeloDocumento-ProjetoEngenharia-ProgramacaoPratica-master\listagens\ESPPerformance.exe

ESP PERFORMANCE
SIMULADOR SIMPLIFICADO DE DESEMPENHO DE BCS BASEADO NAS ALTURAS DE ELEVACAO

Deseja simular com fluido de viscosidade igual a 1cP (Digite 1) ou fluido com viscosidade igual a 270cP (Digite 2)?

1

Deseja simular com bomba operando com rotacao de 3500 rpm (Digite 1) ou operando com rotacao de 1800 rpm (Digite 2)?

A simulacao ocorrera com fluido de massa específica igual a 997 Kg/m3
```

Figura 7.1: Tela do programa mostrando: inserção das opções de viscosidade e rotação e definição da massa específica do fluido.

7.2 Teste 2: Cálculos do *head* teórico e alturas de elevação

O programa deve calcular o *head* teórico, as perdas de carga a fim de calcular a altura de elevação final. O teste é para verificar se os cálculos estão sendo realizados devidamente, sendo mostrados na tela, no terminal e também se estão sendo gravados em arquivo txt. A validação é feita a partir de conferência dos valores gerados, se estão coerentes com o esperado e se estão sendo salvos no arquivo externo.

Na figura 7.2 são mostradas as saídas dos resultados dos cálculos de *head* teórico (m) e alturas de elevação (m) dentro da faixa de vazões (bbl/d) determinada para simulações, em terminal para uma combinação de rotação (3500 rpm) e visosidade (1 cP).

V /bb1	/d\!!d &d	(=)A]t d] (=)
•		(m)Altura de elevacao (m)
2532.5	13.346	11.4767
3043.35	13.4295	11.9153
3499.86	13.5041	12.2713
4010.71	13.5876	12.6319
4521.55	13.6711	12.9542
4972.62	13.7449	13.2075
5548.69	13.839	13.4893
6016.06	13.9154	13.6837
6586.69	14.0087	13.88
7575.78	14.1704	14.1138

Figura 7.2: Tela do programa mostrando os resultados dos cálculos do *head* teórico e alturas de elevação, para a combinação de rotação (1800 rpm) e visosidade (1 cP).

Na figura 7.3 são mostradas as saídas dos resultados dos cálculos de *head* teórico (m) e alturas de elevação (m) dentro da faixa de vazões (bbl/d) determinada para simulações, sendo salvas em arquivo de disco (resultados.txt) para para uma combinação de rotação (3500 rpm) e visosidade (1 cP).

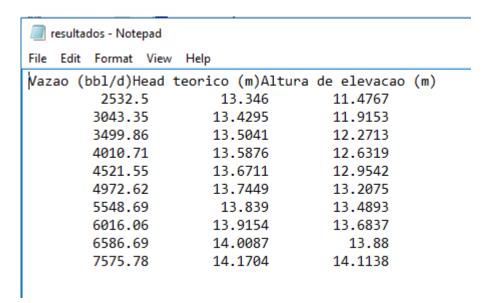


Figura 7.3: Arquivo resultados.txt onde são salvos os resultados dos cálculos do *head* teórico e alturas de elevação, para a combinação de rotação (3500 rpm) e visosidade (1 cP).

7.3 Teste 3: Plotagem dos gráficos

O programa deve gerar gráficos dos resultados dos cálculos do *head* teórico e altura de elevação. Os gráficos devem apresentar no eixo y os valores de altura de elevação ou *head* teórico em metros e no eixo x as vazões em barris por dia. São apresentados as curvas de *head* teórico e altura de elevação em cada gráfico.

Na figura 7.4 são mostrados os os gráficos plotados das curvas de *head* teórico (m) e alturas de elevação (m) dentro da faixa de vazões (bbl/d) determinada para simulações, para uma combinação de rotação (1800 rpm) e visosidade (270 cP).

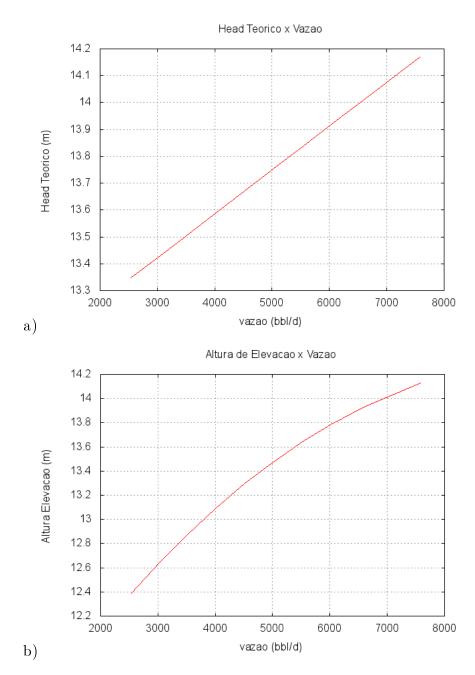


Figura 7.4: Gráficos das curvas de: a) head teórico e b) alturas de elevação, para a combinação rotação (1800 rpm) e visosidade (270 cP).

Capítulo 8

Documentação

Todo projeto de engenharia precisa ser bem documentado. Neste sentido, apresenta-se neste capítulo a documentação de uso do "software ESPPerformance".

8.1 Documentação do usuário

Descreve-se aqui o manual do usuário, um guia que explica, passo a passo a forma de instalação e uso do software desenvolvido.

8.1.1 Como instalar o software

Para instalar o software execute o seguinte passo a passo:

- 1. Obtenha o arquivo executável ESPPerformance, copie e salve em seu computador.
- Observação: Para o correto funcionamento, é necessário a instalação de um software auxiliar para geração dos gráficos, no caso o software utilizado pelo programa é o Gnuplot.

8.1.2 Como rodar o software

Para rodar o software é necesssário utilizar o arquivo executável do programa.

- 1. Abra o arquivo executável.
- 2. Entre com a opção desejada:
 - (a) Viscosidade opção 1 (fluido de 1 cP) ou opção 2 (fluido de 270 cP)
 - (b) Rotação do BCS opção 1 (3500 rpm) ou opção 2 (1800 rpm)
- 3. As opções geram 4 diferentes combinações que afetam a definição parâmetros ineretes ao cáculos realizados. Veja no Capítulo 7 Teste, exemplos de uso do software.

8.2 Documentação para desenvolvedor

Apresenta-se nesta seção a documentação para o desenvolvedor, isto é, informações para usuários que queiram modificar, aperfeiçoar ou ampliar este software.

8.2.1 Dependências

Para compilar o software é necessário atender as seguintes dependências:

- Instalar o compilador gcc da GNU disponível em http://gcc.gnu.org. Para instalar no GNU/Linux use o comando yum install gcc.
- Biblioteca CGnuplot; os arquivos para acesso a biblioteca CGnuplot devem estar no diretório com os códigos do software;
- O software gnuplot, disponível no endereço http://www.gnuplot.info/, deve estar instalado. É possível que haja necessidade de setar o caminho para execução do gnuplot.

8.2.2 Documentação usando doxygen

A documentação do código do software foi feita usando o padrão JAVADOC. Depois de documentar o código, utilizou-se o software doxygen para gerar a documentação do desenvolvedor no formato html e latex. O software doxygen lê os arquivos com os códigos (*.h e *.cpp) e gera uma documentação muito útil e de fácil navegação no formato html e latex, tais como hierarquia textual e gráfica de classes, vide Figuras 8.1 e 8.2, e documentação completa dos métodos.

Apresenta-se a seguir algumas imagens com as telas das saídas geradas pelo software doxygen.



Figura 8.1: Documentação do projeto gerada pelo doxygen Figura

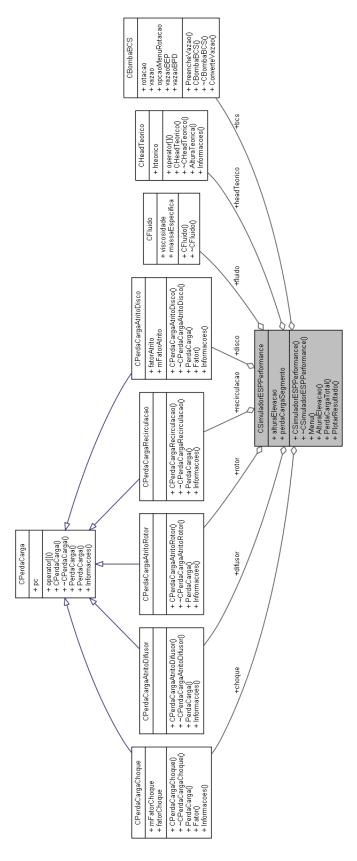


Figura 8.2: Diagrama gerado pelo doxygen: Relação entre as classes

Capítulo 9

Sugestões

Neste capítulo são apresentadas algumas sugestões que podem ser inseridas ao programa de forma a complementá-lo, aumentando o número de funcionalidades:

9.1 Classe CFluido

 Realizar novas pesquisas bibliográficas e encontrar possibilidades de aumentar as opções de fluidos de testes para a bomba, além da água e glicerina que foram as utilizadas nesse programa, aumentando assim as opções de viscosidade.

9.2 Classe CBombaBCS

 Realizar novas pesquisas bibliográficas e implementar mais opções de funcionamento da bomba, aumentando as opções de rotação da bomba.

9.3 Classe CPerdaCarga

 A classe CPerdaCarga permite o cálculo de perdas de carga em outros equipamentos, como tubulações, por exemplo, assim, há a possibilidade de complementação no código de forma a atribuir outras funcionalidades ao ESPPerformance, além das relacionadas à Bomba Centrífuga Submersa (BCS).

9.4 Classe CSimuladorESPPerformance

• Ao se implementar novas equações para realização do cálculo da perda de carga, novas combinações de equações são feitas, assim, pode-se incluir o cálculo para medir a eficiência da combinação, como função da vazão e altura de elevação.

Referências Bibliográficas

[ITO 1959]ITO, H. Friction factors for turbulent flow in curved pipes. *Journal Basic Engineering, Transaction of the ASME*, 1959.

[PFLEIDERER 1972]PFLEIDERER, C. Mi¿æquinas de Fluxo. Rio de Janeiro: Livros Ti¿æcnicos e cienti¿æficos Editora, 1972.

[STEPANOFF 1957] STEPANOFF, A. J. Centrifugal and Axial Flow Pumps Theory, Design and Application. Nova Iorque: Second edition. John Wiley Sons, 1957.

[SUN 2002]SUN, D. e. a. Single-phase model for esp's performance. In: . Tulsa/Oklahoma: TUALP Annual Advisory Board Meeting, 2002.

[THIN 2008]THIN, K. C. e. a. Design and performance analysis of centrifugal pump. In: . China: World Academy of Science, Engineering and Technology., 2008.

[Umbrello 2017]UMBRELLO, P. *Umbrello Project*. 2017. Disponível em: https://umbrello.kde.org/. 5

Índice Remissivo

A Análise orientada a objeto, 12 AOO, 12
atributos, 21
C Casos de uso, 4, 5 Cenário, 4 colaboração, 17 comunicação, 17 Concepção, 3 Controle, 20
D Diagrama de colaboração, 17 Diagrama de componentes, 22 Diagrama de execução, 22 Diagrama de máquina de estado, 17 Diagrama de sequência, 15
E Efeitos do projeto nas heranças, 21 Elaboração, 7 especificação, 3, 4 Especificações, 3 estado, 17 Eventos, 15
H Heranças, 21 heranças, 21
I Implementação, 24
\mathbf{M}

Mensagens, 15

otimizações, 22 P Plataformas, 20 POO, 21 Projeto do sistema, 19 Projeto orientado a objeto, 21 Protocolos, 19 R

O

Recursos, 20