## Tipos de errores en medición Laboratorio de Instrumentación

Luis Zambrano
Escuela Superior Politecnica del Litoral
<a href="mailto:ldzambra@espol.edu.ec">ldzambra@espol.edu.ec</a>

## Tipos de errores

#### **Errores sistemáticos:**

- -Errores de calibración
- -Errores de carga
- -Errores de resolución
- -Cierto tipo de errores humanos

#### **Errores aleatorios:**

- -Factores ambientales
- -Insuficiente sensibilidad del instrumento
- -Mal estado del equipo
- -Cierto tipo de errores humanos

## Errores experimentales:

Tomando en consideración los errores sistemáticos y los errores aleatorios, tenemos que:

- Podemos realizar dos tipos de experimentos: mediciones simples de 1 sola muestra y mediciones repetitivas de la misma variable y bajo las mismas condiciones.
- Al realizar mediciones repetitivas, podemos determinar estadísticamente la distribución de los errores (aleatorios) en la medición
- Al realizar una sola medición, podemos determinar el error analíticamente (errores sistemáticos)

## Errores experimentales:

Errores **sistemáticos**: se determinan mediante métodos matemáticos

Errores **aleatorios**: se determinan estadísticamente realizando mediciones repetitivas.

El error total  $ET_x$  es por tanto la suma de errores sistemáticos y errores aleatorios:

$$ET_x = \sqrt{S_x^2 + A_x^2}$$

Donde  $ET_x$  es el total de los errores.

Se asume que  $S_x$  y  $A_X$  están asociadas con diferentes fuentes de error.

#### Errores sistemáticos

Se utiliza una sola medición de cada una de las variables para calcular indirectamente el valor de resultado  $(V_r)$ . Ej.

 Para calcular la densidad de un cuerpo, se realiza una medición del volumen y otra de la masa:

$$\rho = \frac{m}{V} \qquad \qquad Q = k\sqrt{h_1 - h_2}$$

Se aplica un procedimiento matemático que calcula el error sistemático total  $(S_x)$  en base al error de cada uno de los términos independientes de la variable a medir: en este caso: masa y volumen.

#### Errores sistemáticos

La propagación total del error es una función con variables independientes es igual a la suma de los cuadrados de sus errores:

$$S_{x} = \sqrt{\left(u_{1} \frac{\delta f}{\delta x_{1}}\right)^{2} + \left(u_{2} \frac{\delta f}{\delta x_{2}}\right)^{2} + \dots + \left(u_{n} \frac{\delta f}{\delta x_{n}}\right)^{2}}$$

Por tanto,  $S_x/x \times 100 \%$  es a aproximación del error de una medición expresado en porcentaje.

Esta expresión se usa para de igual forma para el cálculo de la desviación estándar de la medición.

$$\sigma_{x} = \sqrt{\left(\sigma_{1} \frac{\delta f}{\delta x_{1}}\right)^{2} + \left(\sigma_{2} \frac{\delta f}{\delta x_{2}}\right)^{2} + \dots + \left(\sigma_{n} \frac{\delta f}{\delta x_{n}}\right)^{2}}$$

## Errores sistemáticos: Ejemplo

El cálculo del coeficiente de calibración K en la medición de caudal utilizando la ecuación de Bernoulli es:

$$K = \frac{4W}{\pi D^2 t} \sqrt{\frac{1}{2\rho \, \Delta p}}$$

| variable   | Error sistematico |
|------------|-------------------|
| Peso W     | 1%                |
| Diámetro D | 0.2%              |
| Tiempo t   | 0%                |
| Densidad   | 0.02%             |
| Presión    | 0.1%              |

## Errores sistemáticos: Ejemplo

$$\frac{\partial K}{\partial W} = \frac{4}{\pi D^2 t} \sqrt{\frac{1}{2\rho \, \Delta p}} = \frac{K}{W}$$

$$\frac{\partial K}{\partial D} = -\frac{8W}{\pi D^3 t} \sqrt{\frac{1}{2\rho \,\Delta p}} = -\frac{2K}{D}$$

$$\frac{\partial K}{\partial t} = -\frac{4W}{\pi D^2 t^2} \sqrt{\frac{1}{2\rho \,\Delta p}} = -\frac{K}{t}$$

$$\frac{\partial K}{\partial \rho} = -\frac{4W}{2\pi D^2 t} \sqrt{\frac{1}{2\rho^3 \Delta p}} = -\frac{K}{2\rho}$$

$$\frac{\partial K}{\partial \Delta p} = -\frac{4W}{2\pi D^2 t} \sqrt{\frac{1}{2\rho \Delta p^3}} = -\frac{K}{2\Delta p}$$

## Errores sistemáticos: Ejemplo

Sustituyendo tenemos:

$$\frac{S_K}{K} = \sqrt{\left(\frac{u_W}{W}\right)^2 + \left(2\frac{u_D}{D}\right)^2 + \left(\frac{u_t}{t}\right)^2 + \left(\frac{u_\rho}{2\rho}\right)^2 + \left(\frac{u_{\Delta p}}{2\Delta p}\right)^2}$$

$$\frac{S_K}{K} = 1.08\%$$

El error en el valor de K= ±1.08%

### Errores aleatorios

Los objetivos son:

- 1) Usar todas las mediciones de los experimentos para estimar el valor promedio y la desviación estándar de las mediciones.
- 2) Inferir la distribución de probabilidad de las mediciones en base a las muestras (bondad de ajuste). ¿los datos se comportan realmente como una distribución normal?

#### Errores aleatorios

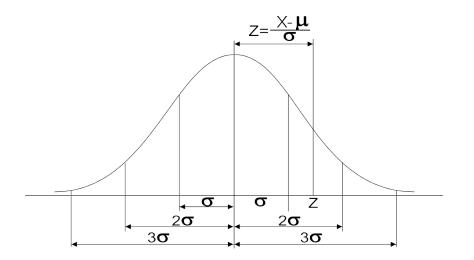
Se realiza un análisis estadístico, asumiendo una distribución de los errores (distribución normal)

$$f(x,\mu,\sigma) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}}e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$$

 $oldsymbol{\chi}$  El valor de una medición (Vr)

 $\mu$  Valor promedio de la población (Va)

σ Desviación estándar



Curva de distribución normal estándar.

El área bajo la curva representa la probabilidad de ocurrencia de un evento.

Cuando seleccionamos un grupo de mediciones del mismo parámetro y bajo las mismas condiciones, es posible que algunos datos estén completamente errados (**por fallas en el proceso de medición**); estos datos se deben eliminar ya que pueden mover el promedio.

Para ello utilizamos la tabla unificada del área bajo la curva "normal estándar" (tabla de Z), donde  $\mu$ =0 y  $\sigma^2$ =1.

El promedio aritmético de "n" mediciones tomadas con igual cuidado:

$$\bar{x} = \sum_{i=1}^{n} \frac{x_i}{n}$$

Desviación:  $d = x - \mu$ 

Desviación estándar:  $\sigma \approx \sqrt{\frac{d_1^2+d_2^2+\cdots+d_n^2}{n}}$  Para toda la población

$$\sigma_x \approx \sqrt{\frac{\left(x_1 - \bar{x}\right)^2 + \left(x_2 - \bar{x}\right)^2 + \dots + \left(x_n - \bar{x}\right)^2}{n-1}}$$
 Para una muestra de la población

|                     | Población | Muestra                              |
|---------------------|-----------|--------------------------------------|
| Promedio            | $\mu$     | $\bar{x}$                            |
| Desviación estandar | $\sigma$  | $\sigma_{\!\scriptscriptstyle \chi}$ |

Para muestras de la población utilizamos entonces:

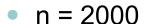
$$\sigma_x \approx \sqrt{\frac{(x_1 - \bar{x})^2 + (x_2 - \bar{x})^2 + \dots + (x_n - \bar{x})^2}{n - 1}}$$

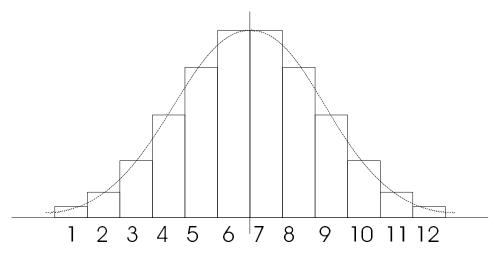
Para construir el histograma de frecuencias, la selección del número de intervalos se lo hace a través de la regla empírica de Sturgis:

$$N = 1 + 3.3 \log n$$

N = número de intervalos n = número total de datos

Del ejemplo:





$$N=12$$

# Cálculo de errores aleatorios (muestras grandes)

Cuando necesitamos determinar con un % de confianza el intervalo de datos que contenga el promedio.

Intervalos de confianza para muestras grandes (n>30)

$$Z = \frac{\bar{x} - \mu}{\frac{\sigma}{\sqrt{n}}}$$

Por lo tanto, para muestras grandes el intervalo sería:

$$\bar{x} - Z \frac{\sigma}{\sqrt{n}} < \mu < \bar{x} + Z \frac{\sigma}{\sqrt{n}}$$

# Cálculo de errores aleatorios (muestras pequeñas)

Para muestras pequeñas (n ≤ 30) utilizamos la distribución "t"

$$t = \frac{\bar{x} - \mu}{\frac{\sigma_x}{\sqrt{n}}}$$

Para muestras pequeñas, el intervalo sería:

$$\bar{x} - t_{\alpha/2,\nu} \frac{\sigma_x}{\sqrt{n}} < \mu < \bar{x} + t_{\alpha/2,\nu} \frac{\sigma_x}{\sqrt{n}}$$

Donde  $\alpha = 1 - c$  ;  $\nu = n - 1$  c = % de confianza

## Summary

El valor absoluto del error aleatorio  $A_x$  sería:

$$A_{x} = \bar{x} - \mu = \pm Z_{\alpha/2} \frac{\sigma_{x}}{\sqrt{n}}$$

El error expresado en porcentaje:

$$\frac{A_{\chi}}{\chi} = \pm Z_{\alpha/2} \frac{\sigma_{\chi}}{\sqrt{n}} \frac{1}{\chi}$$

De igual forma con la distribución t.

Debemos tomar en cuenta que para realizar todos estos cálculos, hemos asumido que los errores aleatorios se comportan como una distribución normal.