

Universidad de Granada. Ecuaciones Diferenciales I. Grupo B
8 de Junio de 2016

NOMBRE:

1. Calcula e^{tA} si $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$.

Diagonalizamos:

$$P_{\lambda}(A) = \begin{vmatrix} -\lambda & 1 \\ 1 & -\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - 1 = 0 \Rightarrow \lambda = \pm 1$$

$$V_{-1} = \{v \in \mathbb{R}^2 / (A + I)v = 0\} \equiv \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = 0 \equiv v_1 + v_2 = 0$$

$V_1 = V_{-1}^{\perp}$ por ser A simétrica.

Por tanto, $v_1 = (1, -1)$, $v_2 = (1, 1)$ son vectores propios y

$$\phi_1(t) = e^{-t} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \phi_2(t) = e^t \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ son sol. al sist.}$$

$$x' = Ax, \text{ de m.g. } \Phi(t) = \begin{pmatrix} e^{-t} & e^t \\ -e^{-t} & e^t \end{pmatrix}$$

Sabemos e^{tA} es m.g. principal en $t=0$ del sist. $x' = Ax \Rightarrow$

$$e^{tA} = \Phi(t) \Phi(0)^{-1} = \begin{pmatrix} e^{-t} & e^t \\ -e^{-t} & e^t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2}(e^t + e^{-t}) & \frac{1}{2}(e^t - e^{-t}) \\ \frac{1}{2}(e^t - e^{-t}) & \frac{1}{2}(e^t + e^{-t}) \end{pmatrix}$$

$$\left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1/2 & 1/2 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 1/2 & -1/2 \\ 0 & 1 & 1/2 & 1/2 \end{array} \right)$$

2. Encuentra una matriz fundamental del sistema

$$x'_1 = 3x_1 + x_2, \quad x'_2 = 3x_2 + x_3, \quad x'_3 = 3x_3.$$

$$\begin{cases} x'_1 = 3x_1 + x_2 \\ x'_2 = 3x_2 + x_3 \\ x'_3 = 3x_3 \end{cases}$$

$$- x'_3 = 3x_3 \Rightarrow x_3(t) = c_3 e^{3t}$$

$$- x'_2 = 3x_2 + c_3 e^{3t} \Rightarrow x_2(t) = e^{A(t)} \left(c_2 + \int e^{-A(t)} b(t) dt \right) = e^{3t} (c_2 + c_3 t)$$

$$A(s) = \int 3 dt = 3t$$

$$\int e^{-3t} c_3 e^{3t} dt = c_3 t$$

$$- x'_1 = 3x_1 + e^{3t} (c_2 + c_3 t) \Rightarrow x_1(t) = e^{A(t)} \left(c_1 + \int e^{-A(t)} b(t) dt \right) = e^{3t} (c_1 + c_2 t + c_3 t^2)$$

$$A(t) = \int 3 dt = 3t$$

$$\int e^{-A(t)} b(t) dt = \int e^{-3t} e^{3t} (c_2 + c_3 t) dt = c_2 t + c_3 t^2$$

$$x(t) = \begin{pmatrix} e^{3t} (c_1 + c_2 t + c_3 t^2) \\ e^{3t} (c_2 + c_3 t) \\ e^{3t} c_3 \end{pmatrix}$$

$$\phi_1(t) = e^{3t} \begin{pmatrix} t^2 \\ t \\ 1 \end{pmatrix} \quad \phi_2(t) = e^{3t} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \phi_3(t) = e^{3t} \begin{pmatrix} t \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\det(\phi_1(t) | \phi_2(t) | \phi_3(t)) = e^{27t} \begin{vmatrix} t^2 & 1 & t \\ t & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{vmatrix} = -e^{27t} \begin{vmatrix} t & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} = e^{27t} \neq 0 \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

$\Rightarrow \phi_1, \phi_2, \phi_3$ forman base del espacio de soluciones del sist.

Una matriz fundamental viene dada por $\Phi(t) = e^{3t} \begin{pmatrix} t^2 & 1 & t \\ t & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

3. Se considera el problema de valores iniciales

$$x' = 3x + \sin t, \quad x(0) = 0$$

y se define la correspondiente sucesión de iterantes de Picard $\{x_n(t)\}_{n \geq 0}$. Calcula $x_2(t)$.

$$x' = a(t)x + b(t) \Rightarrow \int_{t_0}^t x(s) ds = \int_{t_0}^t a(s)x(s) + b(s) ds \Leftrightarrow$$

$$x(t) = x(t_0) + \int_{t_0}^t a(s)x(s) + b(s) ds$$

Definimos los iterantes como

$$x_0(t) = x(t_0) = x_0 = 0$$

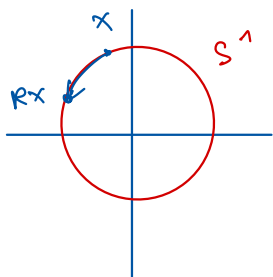
$$x_{n+1}(t) = x_0 + \int_{t_0}^t a(s)x_n(s) + b(s) ds = \int_0^t a(s)x_n(s) + b(s) ds$$

$$x_1(t) = \int_0^t \sin(s) ds = -\cos t + 1$$

$$x_2(t) = \int_0^t -3\cos(s) + 1 + \sin(s) ds = -3\sin t + t - \cos t + 1 = -3\sin t + t + x_1(t)$$

4. Se emplea la norma Euclídea en \mathbb{R}^2 y la norma matricial asociada en $\mathbb{R}^{2 \times 2}$.

Calcula $\|R\|$ para la matriz $R = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$.



$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \Rightarrow Rx = \begin{pmatrix} x_1 \cos \theta - x_2 \sin \theta \\ x_1 \sin \theta + x_2 \cos \theta \end{pmatrix}$$

$$\|x\| = \sqrt{x_1^2 + x_2^2} = 1$$

$$\begin{aligned} \|Rx\| &= \sqrt{(x_1 \cos \theta - x_2 \sin \theta)^2 + (x_1 \sin \theta + x_2 \cos \theta)^2} = \\ &= \sqrt{x_1^2 \cos^2 \theta + x_2^2 \sin^2 \theta + x_1^2 \sin^2 \theta + x_2^2 \cos^2 \theta} = \sqrt{x_1^2 + x_2^2} \end{aligned}$$

$$\text{Vemos } S^1 = \{ (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 \mid \sqrt{x_1^2 + x_2^2} = 1 \} = \{ x \in \mathbb{R}^2 \mid \|x\| = 1 \}$$

$$R(S^1) = S^1$$

$$\|R\| = \max \{ \|Rx\| \mid \|x\| = 1 \} = \max \{ \sqrt{x_1^2 + x_2^2} \mid \sqrt{x_1^2 + x_2^2} = 1 \} = 1$$

Otra forma de verlo:

$$\text{Dado que } R(S^1) = S^1, \Rightarrow \forall x \in S^1, Rx = x \Rightarrow \|Rx\| = \|x\| = 1 \Rightarrow$$

$$\|R\| = \max \{ \|Rx\| \mid \|x\| = 1 \} = 1$$

5. Se considera una sucesión de funciones continuas $f_n : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ que cumplen $f_0(t) = 1 + t$, $f_1(t) = 4 + t$,

$$|f_{n+1}(t) - f_n(t)| \leq 7 \int_0^t |f_n(s) - f_{n-1}(s)| ds \text{ si } n \geq 1, t \in [0, 1].$$

Prueba que la sucesión $\{f_n\}$ converge uniformemente en $[0, 1]$.

Weierstrass:

$$\left. \begin{aligned} |f_1(t) - f_0(t)| &= |4+t - 1-t| = 3 \quad \forall t \in [0, 1] \\ |f_2(t) - f_1(t)| &\leq 7 \int_0^t 3 ds = 7 \cdot 3t \quad \forall t \in [0, 1] \\ |f_3(t) - f_2(t)| &\leq 7^2 \cdot 3 \cdot \frac{t^2}{2} \end{aligned} \right\} \Rightarrow |f_{n+1}(t) - f_n(t)| \leq 3 \cdot 7^n \frac{t^n}{n!} \quad \forall t \in [0, 1]$$

Por inducción:

• $n=0 \Rightarrow |f_1(t) - f_0(t)| \leq 3 \checkmark$

• Suponemos válido para n y probamos para $n+1$

$$|f_{n+2}(t) - f_{n+1}(t)| \leq 7 \int_0^t |f_{n+1}(s) - f_n(s)| ds \leq 7 \int_0^t 3 \cdot \frac{7^n s^n}{n!} ds = 3 \cdot 7^{n+1} \frac{t^{n+1}}{(n+1)!}$$

$$\Rightarrow |f_{n+1}(t) - f_n(t)| \leq 3 \cdot \frac{7^n}{n!}$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} 3 \cdot \frac{7^n}{n!} < \infty ?$$

Por crit. cociente, $\frac{7^{n+1}}{(n+1)!} : \frac{7^n}{n!} = \frac{7}{n+1} \rightarrow 0$.

Por tanto, por criterio de Weierstrass, $\{f_n\}$ c.v. en $[0, 1]$.