Лекция 6 Конвейерные вычислительные системы

Ефимов Александр Владимирович E-mail: alexander.v.efimov@sibguti.ru

Курс «Архитектура вычислительных систем» СибГУТИ, 2018

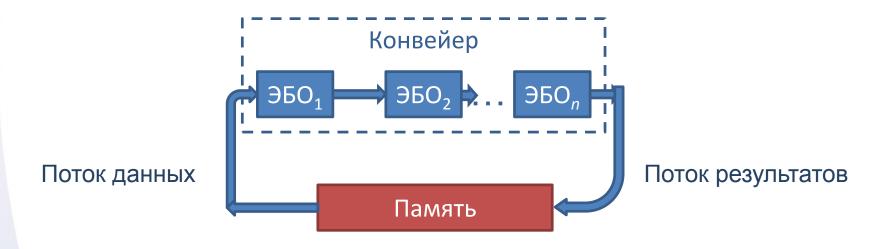
Конвейерные ВС

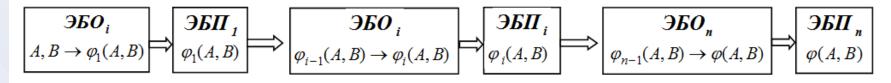
- Конвейерный способ обработки информации;
- аппаратурная реализация операции над векторами данных;

Например:
$$A+\alpha B$$
, $(A+\alpha)B$, где α - скаляр $A=(A_1,A_2,...,A_i,...,A_n)$, $B=(B_1,B_2,...,B_i,...,B_n)$

- в 70-х и 80-х годах 20 века обеспечивали быстродействие порядка 10⁸ 10⁹ опер./с;
- современные быстродействующие микропроцессорные БИС основаны на конвейеризации вычислений.

Каноническая функциональная структура





$$A, B \to \varphi_1(A, B) \to \cdots \to \varphi_i(A, B) \to \cdots \to \varphi_n(A, B) = \varphi(A, B).$$

A, B — векторы-операнды; $\varphi_i(A, B)$ — частичное преобразование векторов A, B

Функционирование конвейера (pipeline)

$A_1, B_1 \to \varphi_1(A_1, B_1)$		
$A_2, B_2 \to \varphi_1(A_2, B_2)$		
$A_i, B_i \to \varphi_1(A_i, B_i)$	 $\varphi_{i-1}(A_1, B_1) \to \varphi_i(A_1, B_1)$	
$A_{i+1}, B_{i+1} \to \varphi_1(A_{i+1}, B_{i+1})$	 $\varphi_{i-1}(A_2, B_2) \to \varphi_i(A_2, B_2)$	
$A_n, B_n \to \varphi_1(A_n, B_n)$	 $\begin{array}{c} \varphi_{i-1}(A_{n-i+1},B_{n-i+1}) \rightarrow \\ \varphi_{i}(A_{n-i+1},B_{n-i+1}) \end{array}$	 $\varphi_{n-1}(A_1, B_1) \to \varphi(A_1, B_1)$
$A_{n+1}, B_{n+1} \to \varphi_1(A_{n+1}, B_{n+1})$	 $\varphi_{i-1}(A_{n-i+2}, B_{n-i+2}) \rightarrow$ $\varphi_i(A_{n-i+2}, B_{n-i+2})$	 $\varphi_{n-1}(A_2, B_2) \to \varphi(A_2, B_2)$

Функционирование конвейера (pipeline)



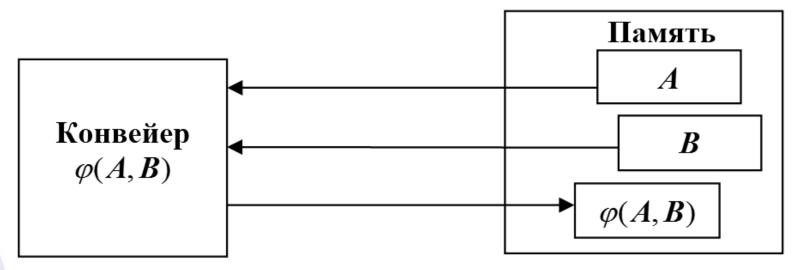
1958 г. ЭВМ М-20 реализовано совмещение IF и EX

1963 г. ЭВМ ATLAS реализовано совмещение IF, ID, RD и EX

1966 г. ЭВМ БЭСМ-6 реализован конвейерный процессор

Конвейерные систем типа «память-память»

CDC (Control Data Corporation), Сеймур Крей и Уильям Норрис





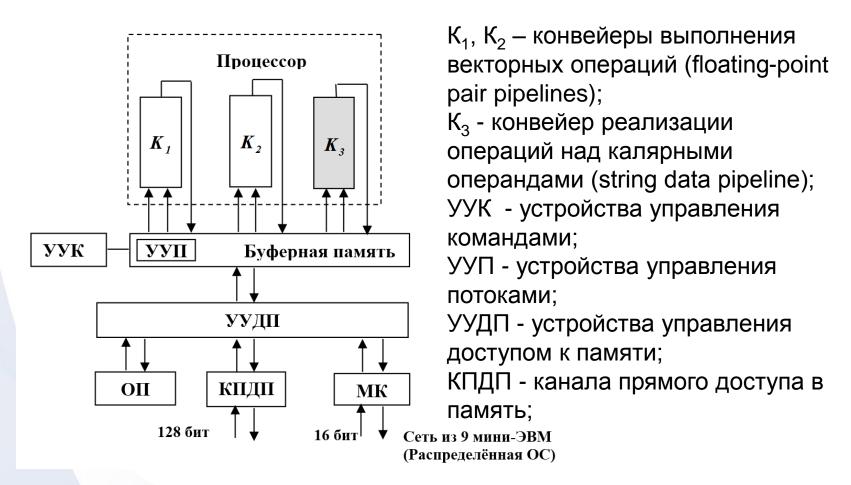




Вычислительная система STAR-100

- STAR STring ARray computer векторный компьютер;
- разработка с 1965 по 1973;
- быстродействие 10⁸ оп./сек.;
- стоимость 15 млн. \$;
- создавалась под непосредственным влиянием языка программирования APL (A Programming Language): Язык APL (или АПЛ) диалоговый язык программирования, характеризуется развитыми средствами работы с регулярными структурами данных (векторами, матрицами, массивами) и богатым набором базовых операций и компактностью записи.

Функциональная структура STAR-100



МК – мультиплексированный канал;

Функциональные блоки STAR-100

- Каждый конвейер К₁, К₂, К₃ мог включать **до 30 блоков** обработки информации;
- Конвейеры К₁, К₂, К₃ имели **программируемую структуру**, следовательно на одном и том же множестве элементарных блоков обработки можно выполнять различные арифметические операции;
- В конвейерах К₁ и К₂ использовался служебный булевский вектор для обеспечена **избирательная обработка** компонентов векторов-операндов;
- Состав элементарных блоков обработки информации конвейеров выбран с учетом распределения вероятностей использования микроопераций различных типов;
- Каждый конвейер воспринимал **64-разрядный код** либо как один 64-разрядный операнд, либо как два 32-разрядных операнда.
- <u>Время выполнения операции</u> над парой операндов в любом из блоков конвейеров <u>не превышало 40 нс</u>.

Функциональные блоки STAR-100

УУК имело буфер опережающего просмотра команд (емкостью в четыре 512-разрядных суперслова) со стековым механизмом работы;

УУП использовалось для управления потоками операндов и команд между УУДП, конвейерами и УУК;

УУДП управляло 4-мя параллельными каналами обращения к памяти (2 — чтение операндов в конвейеры K_1 и K_2 , 1 — запись результатов, 1 — работа с устройствами ввода-вывода);

Буферная память совокупность регистров с временем цикла 40 нс;

ОП (оперативная память) использовалась для хранения программ и данных. Реализована на магнитных сердечниках. Ёмкость 512 — 1024 К 64-разрядных слов, т.е. до 8 Мбайт. Время цикла памяти равно 1,28 мкс.

Функционирование STAR-100

Набор команд STAR-100 из 230 шт.: 65 команд предназначалось для работы с векторами данных; 130 команд для работы со скалярами;

Операционная система (OC) STAR-100 относилась к классу распределенных; функции реализовывались специальной вычислительной сетью из 9 мини-машин;

Система программирования STAR-100 включала компиляторы с языков APL-STAR, COBOL и FORTRAN.

Конвейерные систем типа «регистр-регистр»

Cray Research Inc Сеймур Крей







Вычислительная система Cray-1

Cray Research Inc, 1976 г.

Технические характеристики:

- быстродействие 160 MFLOPS (16*10⁷ опер./с при выполнении операций с плавающей запятой над векторами данных и 37 млн. опер./с – над скалярами);
- емкость оперативной памяти 8-64 М байт;
- длина слова данных 64 двоичных разряда;
- цена 5 9 млн.\$.

Функциональная структура Cray-1



Подсистема управления программой состояла из стандартных устройств (счетчик команд, средства организации ветвлений, устройство прерывания и т.п.) и буферной памяти для команд.

Подсистема конвейеров - композиция из 4 групп функционально ориентированных конвейеров:

- для операций над адресами,
- для скалярных операций,
- для операций над числами с плавающей запятой,
- для векторных операций.

Всего 12 конвейеров,

длительность цикла любого ЭБО – 12,5 нс (12,5*10⁻⁹ c).

Группа конвейеров для операций над адресами:

- конвейер для сложения целых чисел (2 ЭБО);
- конвейер для умножения целых чисел (6 ЭБО).

Группа конвейеров для скалярных операций:

- конвейер счетчик (3 ЭБО);
- конвейер сложения целых чисел (3 ЭБО);
- конвейер логических операций (1 ЭБО);
- конвейер сдвига (3 ЭБО).

Конвейер для операций над числами с плавающей запятойб

Конвейер для векторных операций.

Конвейер операций над числами с плавающей запятой:

- конвейер сложения (6 ЭБО);
- конвейер умножения (7 ЭБО);
- конвейер вычисления обратной величины (14 ЭБО).

Конвейер для векторных операций:

- конвейер сложения целых чисел (3 ЭБО);
- конвейер логических операций (2 ЭБО);
- конвейер сдвига (4 ЭБО).

Подсистема регистров включала регистры с программным доступом:

- 1) восемь 24-разрядных адресных А-регистров;
- 2) шестьдесят четыре 24-разрядных промежуточных адресных *B*-регистров;
- 3) восемь 64-разрядных скалярных *S*-регистров;
- 4) шестьдесят четыре 64-разрядных промежуточных скалярных *T*-регистров;
- 5) восемь векторных *V*-регистров, каждый из которых способен хранить вектор из 64-х 64-разрядных компонентов.

Подсистема регистров по сути сверхоперативная память (с циклом 6 нс), обладающая емкостью 4888 байт, включала регистры с программным доступом:

- 1) восемь 24-разрядных адресных А-регистров;
- 2) шестьдесят четыре 24-разрядных промежуточных адресных *В*-регистров;
- 3) восемь 64-разрядных скалярных *S*-регистров;
- 4) шестьдесят четыре 64-разрядных промежуточных скалярных T-регистров;
- 5) восемь векторных *V*-регистров, каждый из которых способен хранить вектор из 64-х 64-разрядных компонентов.

Подсистема памяти и ввода-вывода

- оперативная память емкостью 1 М слов и состояла из 16 независимых банков по 64 К слов на 72 модулях памяти;
- время цикла одного банка 50 нс (4 цикла системы).

Подсистема ввода-вывода

12 входных и 12 выходных каналов, которые обеспечивали суммарную скорость
 500 тыс. 64-разрядных слов в секунду.

Система команд Cray-1

128 основных команд, которые могли иметь одну или две 16-разрядных части:

- в виде одной части 7 разрядов отводилось под код операции, по 3 разряда для адресов двух регистров, в которых хранились два операнда, 3 разряда для адреса регистра, в который заносился результат;
- в виде двух частей использовались и для адресации основной оперативной памяти.

Числа с фиксированной запятой - 24 или 64 разряда. Числа с плавающей запятой — 49 мантисса, 15 — порядок.

Операционная система Cray-1

Cray Operating System (COS) обеспечивала режим пакетной обработки (до 63 задач), а так же включала:

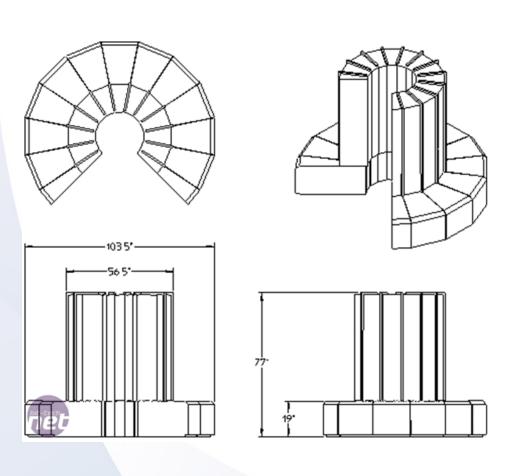
- оптимизирующий транслятор CFT (Cray Fortran Compiler) для языка высокого уровня ANSI 66 FORTRAN IV;
- макроассемблер CAL (Cray Assembler Language);
- библиотека стандартных программ;
- загрузчик и другие сервисные средства.

Особенности архитектуры Cray-1

Обладала способностью **адаптации к структуре решаемой задачи** за счет программного формирования цепочек (макроконвейеров) из произвольного числа конвейеров и с произвольной их последовательностью.

В системе допускалась параллельная работа как конвейеров, так и элементарных блоков обработки в пределах любого конвейера.

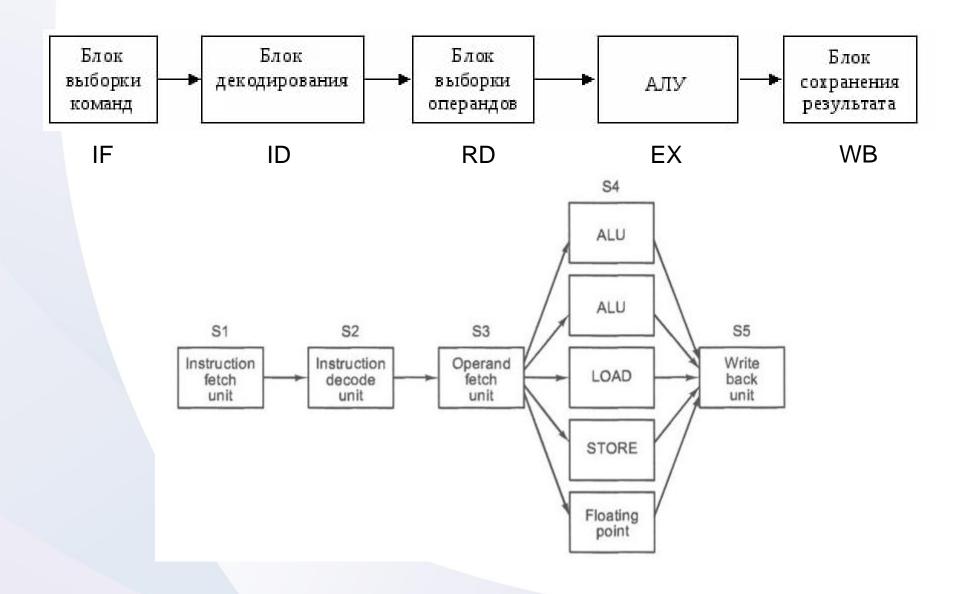
Конструкция Cray-1





1 фут = 0,3048 м

Функциональная структура суперскалярного процессора



Литература

Хорошевский В.Г. Архитектура вычислительных систем.

Учебное пособие. – М.: МГТУ им. Н.Э. Баумана, 2005; 2-е издание, 2008.

Хорошевский В.Г. Инженерные анализ функционирования вычислительных машин и систем. – М.: "Радио и связь", 1987.