Aufgabe 1: Weniger krumme Touren

Teilnahme-ID: ?????

Bearbeiter/-in dieser Aufgabe: Lennart Protte

February 16, 2023

Contents

| L | Lösungsidee | 2 |
|---|-------------|---|
| 2 | Umsetzung | 3 |
| 3 | Beispiele | 4 |
| 1 | Quellcode | 5 |

Anleitung: Trage oben in den Zeilen 8 bis 10 die Aufgabennummer, die Teilnahme-ID und die/den Bearbeiterin/Bearbeiter dieser Aufgabe mit Vor- und Nachnamen ein. Vergiss nicht, auch den Aufgabennamen anzupassen (statt "LATEX-Dokument")!

Dann kannst du dieses Dokument mit deiner LATEX-Umgebung übersetzen.

Die Texte, die hier bereits stehen, geben ein paar Hinweise zur Einsendung. Du solltest sie aber in deiner Einsendung wieder entfernen!

1 Lösungsidee

Die Idee der Lösung sollte hieraus vollkommen ersichtlich werden, ohne dass auf die eigentliche Implementierung Bezug genommen wird.

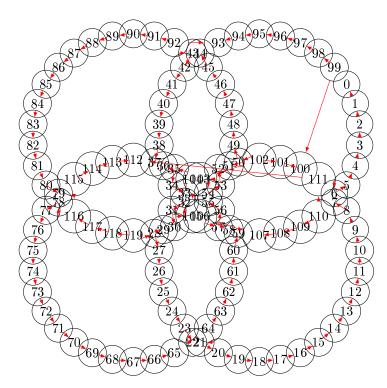
Teilnahme-ID: ?????

2 Umsetzung

Hier wird kurz erläutert, wie die Lösungsidee im Programm tatsächlich umgesetzt wurde. Hier können auch Implementierungsdetails erwähnt werden.

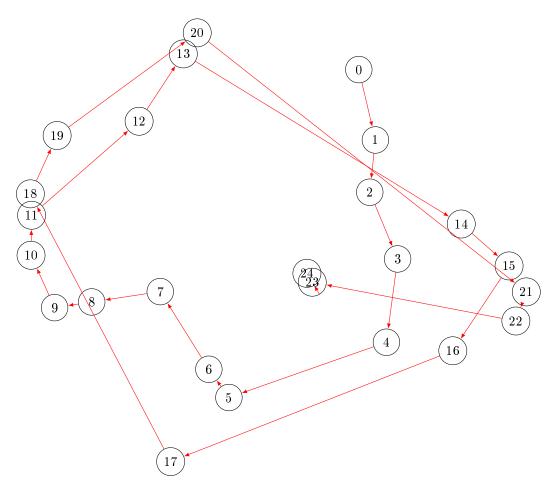
Teilnahme-ID: ?????

```
1: function CrossAngle(from_node, over_node, to_node)
                   p \leftarrow \text{MAKEPAIR}(over_node.first-from_node.first, over_node.second-from_node.second)
                   q \leftarrow \text{MAKEPAIR}(to_node.first - over_node.first, to_node.second - over_node.second)
                   angle \leftarrow acos(\frac{p.firstq.first+p.secondq.second}{\sqrt{p.first^2+p.second^2}})*180/\pi
  4:
                   if angle > 180 then
  5:
                             angle \leftarrow 180 - angle
  6:
  7:
                    end if
                   {f return} \ angle
  8:
  9: end function
10:
11: function Solve(route, coordinates)
                   if Size(route) = Size(coordinates) then
12:
13:
                             return true
                    end if
14:
                   if NOT IsEmpty (route) then
15:
16:
                             p \leftarrow \text{Back}(route)
                             Sort(coordinates, lambda(lhs, rhs) \leftarrow \sqrt{(p.first - lhs.first)^2 + (p.second - lhs.second)^2} < 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 
17:
            \sqrt{(p.first - rhs.first)^2 + (p.second - rhs.second)^2})
18:
                   end if
                   for i \leftarrow 1 to Size(coordinates) do
19:
                             if coordinates[i] \in route then
20:
21:
                                       continue
                             end if
22:
                             angle \leftarrow -1
23:
                             if Size(route) \ge 2 then
25:
                             if IsEmpty(route) OR ((NOT coordinates[i] \in route) AND (Size(route) < 2 OR angle \geq 90
          OR angle = 0) then
                                       PUSHBACK(route, coordinates[i])
27:
                                      if Solve(route, coordinates) then
28:
                                                 return true
29.
                                       else
30:
31:
                                                 PopBack(route)
                                      end if
32:
                             end if
33:
                    end for
34:
                   return false
36: end function
```

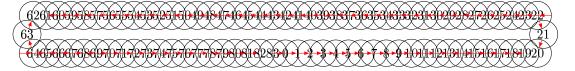


Figur: wenigerkrumm3

3 Beispiele



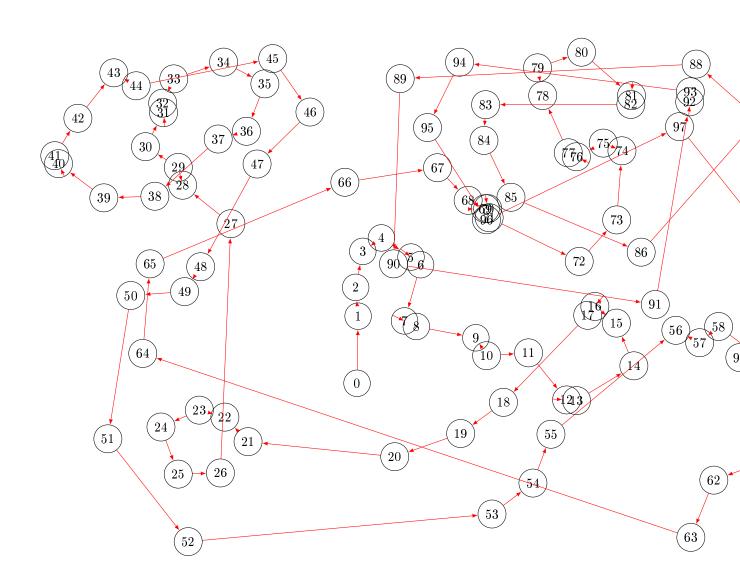
Figur: wenigerkrumm4



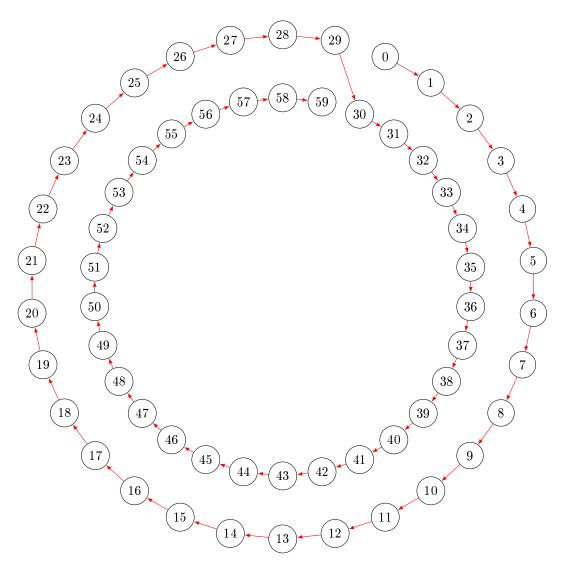
Figur: wenigerkrumm1

4 Quellcode

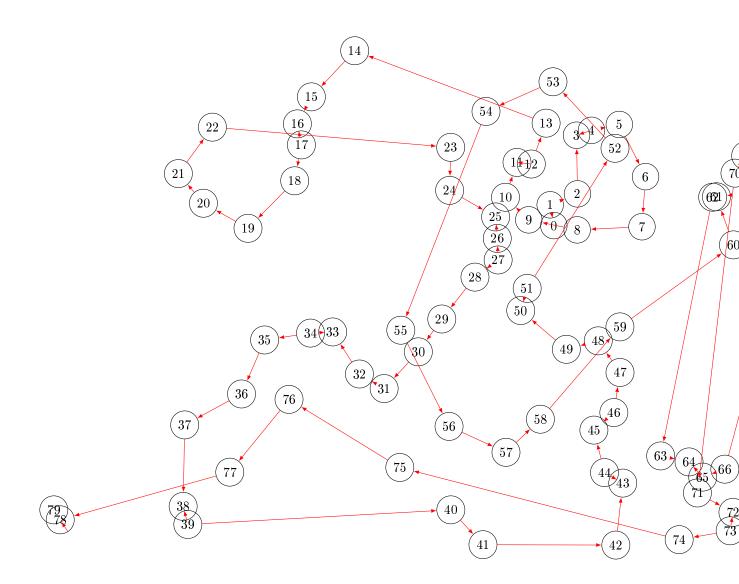
```
Liest die Eingabedateien ein
   st und versucht für jede Datei eine Lösung entsprechend der Aufgabenstellung zu finden
   st Die Lösung wird anschließend in die entsprechende Ausgabedatei geschrieben
    Sollte es keine Lösung geben, wird dies ebenfalls in die Ausgabedatei geschrieben
   * @return 0, wenn es zu keinem RuntimeError oder keiner RuntimeException gekommen ist
  */
  int main() {
      string input_dir = "../LennartProtte/Aufgabe1-Implementierung/Eingabedateien";
      string output_dir = "../LennartProtte/Aufgabe1-Implementierung/Ausgabedateien";
      //Durchläuft alle Dateien im Eingabeordner
      for (const std::filesystem::directory_entry &entry: filesystem::directory_iterator(
13
      input_dir)) {
          //Liest den Dateinamen aus
          string input_file = entry.path();
          string output_file = output_dir + "/" + entry.path().filename().string();
17
          //Öffnet die Eingabedatei
          ifstream fin(input_file);
```



Figur: wenigerkrumm7



Figur: wenigerkrumm2



Figur: wenigerkrumm6

```
21
             //Öffnet die Ausgabedatei
             ofstream fout(output_file);
23
             //Liest die Eingabedatei ein
             vector < pair < double , double > > coordinates;
             double x, y;
27
             while (fin >> x >> y) {
                   coordinates.emplace_back(x, y);
29
             //Berechnet die Lösung
             vector < pair < double , double > > result;
33
             if (solve(result, coordinates)) {
                  fout << "Es\_konnte\_eine\_Flugstrecke\_durch\_alle\_Außenposten\_ermittelt\_werden"
        << end1;
                  for (int i = 0; i < result.size(); i++) {</pre>
                        if (i != 0 && i != result.size() - 1) {
    fout << cross_angle(result[i - 1], result[i], result[i + 1]) << "°";</pre>
39
                        fout << "[(" << result[i].first << "," << result[i].second << ")]_{\sqcup} ->_{\sqcup}"
        << endl;
41
             } else {
                  \textbf{fout} \;\; << \;"Es_{\sqcup} k onnte_{\sqcup} k eine_{\sqcup} F lugstrecke_{\sqcup} durch_{\sqcup} alle_{\sqcup} \texttt{Auß} \, enposten_{\sqcup} \, ermittelt_{\sqcup} werde"
        << endl;
             }
        }
45
        return 0;
47 }
```

 $\\ Methode\ graphFromLines$

```
/**
   * Versucht rekursiv mit backtracking eine möglichst kurze Route durch den Graphen zu
     finden,
  * welche die Kriterien der Aufgabenstellung erfüllt.
   * @param route die aktuelle Route
  * Oparam coordinates eine Menge aller eingelesenen Koordinaten
  * Oreturn true, wenn alle Knoten in der Lösungsmenge (route) enthalten sind, sonst false
  bool solve(vector<pair<double, double> > &route, vector<pair<double, double> > &
      coordinates) {
      //Wenn alle Knoten in der Lösungsmenge sind
      if (route.size() == coordinates.size()) {
          return true;
11
      }
      //Sortiere nach dem nächsten Knoten
13
      if (!route.empty()) {
          const auto &p = route.back();
          sort(coordinates.begin(), coordinates.end(),
               [p](const auto &lhs, const auto &rhs) {
                   return sqrt(pow((p.first - lhs.first), 2.0) + (pow((p.second - lhs.
      second), 2.0)))
                   < sqrt(pow((p.first - rhs.first), 2.0) + (pow((p.second - rhs.second),
19
      2.0)));
      //Für jeden Knoten
23
      for (int i = 0; i < coordinates.size(); i++) {</pre>
          // {\tt Wenn \ dieser \ Knoten \ bereits \ in \ der \ L\"osungsmenge \ existiert} \ , \ \"uberspringe \ diesen
          if (std::find(route.begin(), route.end(), coordinates[i]) != route.end()) {
              continue:
          }
27
          double angle = -1;
          if(route.size() >= 2) {
29
              angle = cross_angle(route[route.size() - 2], route.back(), coordinates[i]);
          if (route.empty() ||
              (route.size() < 2 | angle >= 90 | angle == 0))
                 ) {
              //Füge den Knoten hinzu
              route.push_back(coordinates[i]);
              //Wenn es eine Lösung mit der aktuellen Route gibt
              if (solve(route, coordinates)) {
                  return true:
              } else {
41
                  route.pop_back();
              }
43
          }
     }
45
  //Wenn es mit der aktuellen Route keine Lösung geben kann
  return false;
```

 $\\ Methode\ graph From Lines$

```
/**
  * Berechnet den Winkel zwischen den Vektoren von from_node nach over_node und over_node
    nach to_node
  * @param over_node der zweite Knoten
  * @param to_node der dritte Knoten (Zielknoten)
  * @param from_node der erste Knoten
  st Oreturn false, wenn der Winkel der Kanten kleiner als 90° beträgt, sonst true
  double cross_angle(const pair<double, double> &from_node,
     12
     p = make_pair(over_node.first - from_node.first,
                 over_node.second - from_node.second);
     q = make_pair(to_node.first - over_node.first,
                 to_node.second - over_node.second);
     double angle = acos(
            18
20
     ) * 180 / M_PI; //Umrechnung von Radian nach Grad
22
     if(angle > 180) {
        angle = 180 - angle;
24
     }
26
     return angle;
 }
```

Methode graphFromLines