Aufgabe 1: Weniger krumme Touren

Teilnahme-ID: ?????

Bearbeiter/-in dieser Aufgabe: Lennart Protte

March 1, 2023

Contents

L	Lösungsidee	2
2	Umsetzung	3
3	Beispiele	4
1	Qualicada	10

Anleitung: Trage oben in den Zeilen 8 bis 10 die Aufgabennummer, die Teilnahme-ID und die/den Bearbeiterin/Bearbeiter dieser Aufgabe mit Vor- und Nachnamen ein. Vergiss nicht, auch den Aufgabennamen anzupassen (statt "LATEX-Dokument")!

Dann kannst du dieses Dokument mit deiner LATEX-Umgebung übersetzen.

Die Texte, die hier bereits stehen, geben ein paar Hinweise zur Einsendung. Du solltest sie aber in deiner Einsendung wieder entfernen!

1 Lösungsidee

Die Idee der Lösung sollte hieraus vollkommen ersichtlich werden, ohne dass auf die eigentliche Implementierung Bezug genommen wird.

Teilnahme-ID: ?????

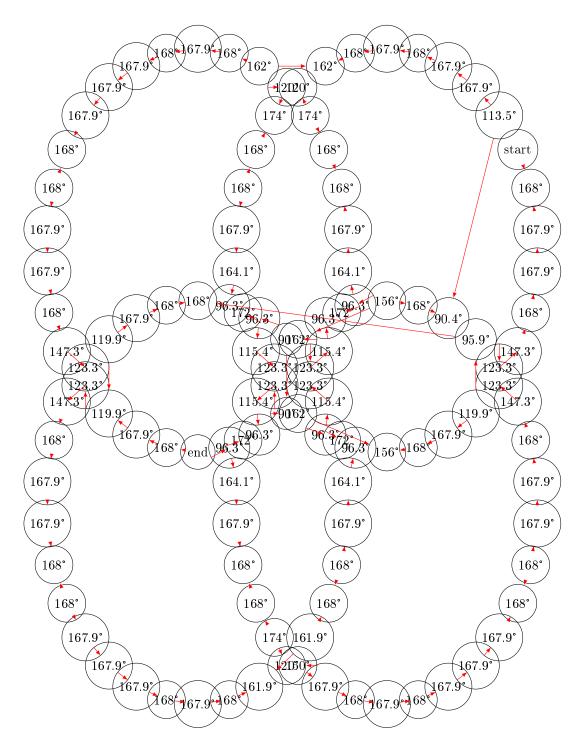
2 Umsetzung

Hier wird kurz erläutert, wie die Lösungsidee im Programm tatsächlich umgesetzt wurde. Hier können auch Implementierungsdetails erwähnt werden.

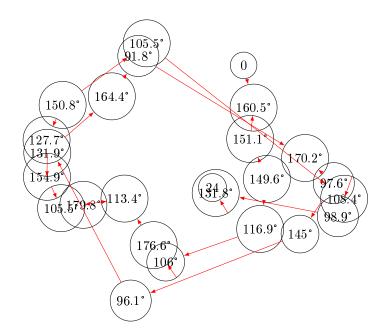
Teilnahme-ID: ?????

```
1: function CROSSANGLE(from_node, over_node, to_node)
                   p \leftarrow \texttt{MakePair}(over_node.first-from_node.first, over_node.second-from_node.second)
                   q \leftarrow \text{MAKEPAIR}(to_node.first - over_node.first, to_node.second - over_node.second)
                   angle \leftarrow acos(\frac{p.firstq.first+p.secondq.second}{\sqrt{p.first^2+p.second^2}})*180/\pi
  4:
                   if angle > 180 then
  5:
                             angle \leftarrow 180 - angle
  6:
  7:
                    end if
                   {f return} \ angle
  8:
  9: end function
10:
11: function Solve(route, coordinates)
                   if Size(route) = Size(coordinates) then
12:
13:
                             return true
                    end if
14:
                   if NOT IsEmpty (route) then
15:
16:
                             p \leftarrow \text{Back}(route)
                             Sort(coordinates, lambda(lhs, rhs) \leftarrow \sqrt{(p.first - lhs.first)^2 + (p.second - lhs.second)^2} < 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 100 + 
17:
            \sqrt{(p.first - rhs.first)^2 + (p.second - rhs.second)^2})
18:
                   end if
                   for i \leftarrow 1 to Size(coordinates) do
19:
                             if coordinates[i] \in route then
20:
21:
                                       continue
                             end if
22:
                             angle \leftarrow -1
23:
                             if Size(route) \ge 2 then
25:
                             if IsEmpty(route) OR ((NOT coordinates[i] \in route) AND (Size(route) < 2 OR angle \geq 90
          OR angle = 0) then
                                       PUSHBACK(route, coordinates[i])
27:
                                      if Solve(route, coordinates) then
28:
                                                 return true
29.
                                       else
30:
31:
                                                 PopBack(route)
                                      end if
32:
                             end if
33:
                    end for
34:
                   return false
36: end function
```

3 Beispiele



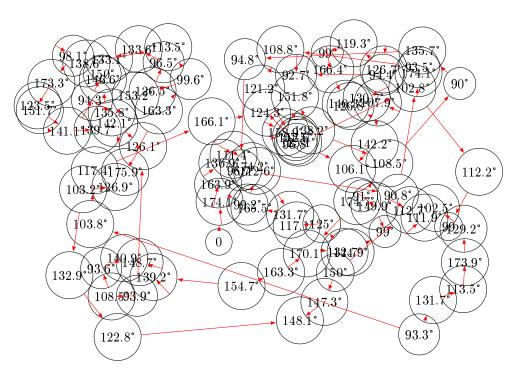
Figur: wenigerkrumm3



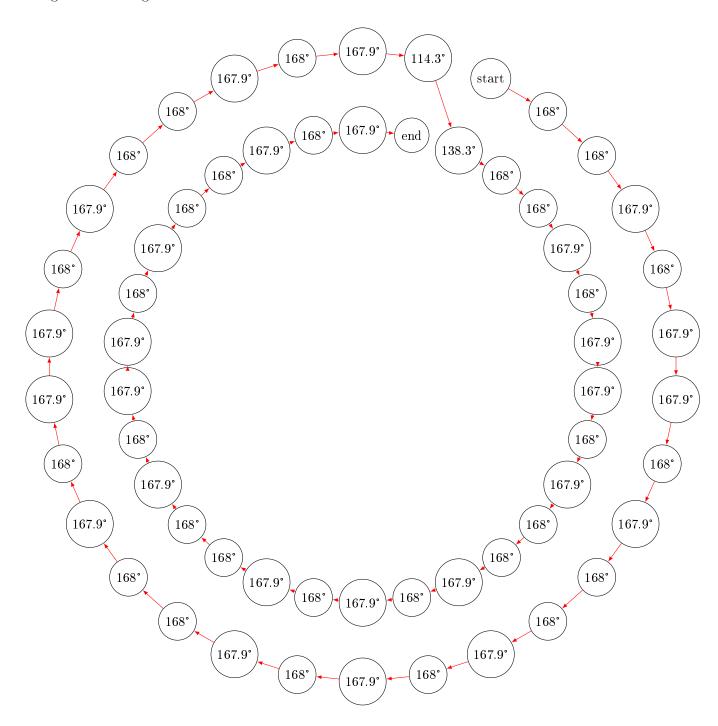
Figur: wenigerkrumm4

Teilnahme-ID: ?????

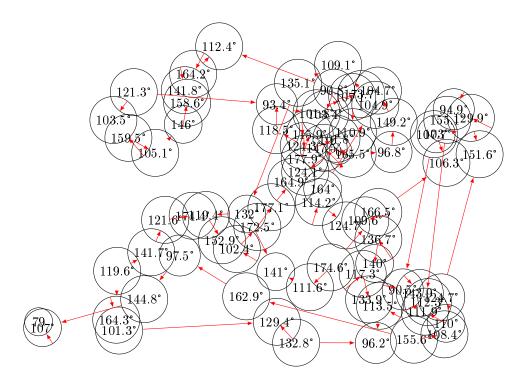
Figur: wenigerkrumm1



Figur: wenigerkrumm7



Figur: wenigerkrumm2



Figur: wenigerkrumm6

4 Quellcode

```
* Liest die Eingabedateien ein
         * und versucht für jede Datei eine Lösung entsprechend der Aufgabenstellung zu finden
          * Die Lösung wird anschließend in die entsprechende Ausgabedatei geschrieben
         * Sollte es keine Lösung geben, wird dies ebenfalls in die Ausgabedatei geschrieben
          * Creturn O, wenn es zu keinem RuntimeError oder keiner RuntimeException gekommen ist
         */
       int main() {
                     string input_dir = "../LennartProtte/Aufgabe1-Implementierung/Eingabedateien";
                     string output_dir = "../LennartProtte/Aufgabe1-Implementierung/Ausgabedateien";
                     //Durchläuft alle Dateien im Eingabeordner
                     for (const std::filesystem::directory_entry &entry: filesystem::directory_iterator(
                     input_dir)) {
                                  //Liest den Dateinamen aus
15
                                  string input_file = entry.path();
                                  string output_file = output_dir + "/" + entry.path().filename().string();
17
                                  //Öffnet die Eingabedatei
                                  ifstream fin(input_file);
                                  //Öffnet die Ausgabedatei
                                  ofstream fout(output_file);
                                  //Liest die Eingabedatei ein
                                  vector < pair < double , double > > coordinates;
                                  double x, y;
                                  while (fin >> x >> y) {
                                                coordinates.emplace_back(x, y);
                                  //Berechnet die Lösung
                                  vector<pair<double, double> > result;
33
                                  if (solve(result, coordinates)) {
                                                \textbf{fout} \quad << \text{ "Es}_{\sqcup} \texttt{konnte}_{\sqcup} \texttt{eine}_{\sqcup} \texttt{Flugstrecke}_{\sqcup} \texttt{durch}_{\sqcup} \texttt{alle}_{\sqcup} \texttt{Außenposten}_{\sqcup} \texttt{ermittelt}_{\sqcup} \texttt{werden}^{-}
                                                for (int i = 0; i < result.size(); i++) {</pre>
                                                              if (i != 0 && i != result.size() - 1) {
37
                                                                           fout << cross\_angle(result[i - 1], result[i], result[i + 1]) << \verb""";
                                                               fout << "[(" << result[i].first << ",u" << result[i].second << ")]u->u"
                     << end1;
41
                                  } else {
                                               \textbf{fout} << \texttt{"Es}_{\sqcup} \texttt{konnte}_{\sqcup} \texttt{keine}_{\sqcup} \texttt{Flugstrecke}_{\sqcup} \texttt{durch}_{\sqcup} \texttt{alle}_{\sqcup} \texttt{Außenposten}_{\sqcup} \texttt{ermittelt}_{\sqcup} \texttt{werde} \texttt{"Es}_{\sqcup} \texttt{verde} \texttt{verde}
                     << endl;
                                 }
                     }
45
                     return 0;
      }
47
```

 ${\bf Methode\ graph From Lines}$

```
/**
   * Versucht rekursiv mit backtracking eine möglichst kurze Route durch den Graphen zu
     finden,
  * welche die Kriterien der Aufgabenstellung erfüllt.
   * @param route die aktuelle Route
  * Oparam coordinates eine Menge aller eingelesenen Koordinaten
  * Oreturn true, wenn alle Knoten in der Lösungsmenge (route) enthalten sind, sonst false
  bool solve(vector<pair<double, double> > &route, vector<pair<double, double> > &
      coordinates) {
      //Wenn alle Knoten in der Lösungsmenge sind
      if (route.size() == coordinates.size()) {
          return true;
11
      }
      //Sortiere nach dem nächsten Knoten
13
      if (!route.empty()) {
          const auto &p = route.back();
          sort(coordinates.begin(), coordinates.end(),
               [p](const auto &lhs, const auto &rhs) {
17
                   return sqrt(pow((p.first - lhs.first), 2.0) + (pow((p.second - lhs.
      second), 2.0)))
                   < sqrt(pow((p.first - rhs.first), 2.0) + (pow((p.second - rhs.second),
19
      2.0)));
      //Für jeden Knoten
23
      for (int i = 0; i < coordinates.size(); i++) {</pre>
          // {\tt Wenn \ dieser \ Knoten \ bereits \ in \ der \ L\"osungsmenge \ existiert} \ , \ \"uberspringe \ diesen
          if (std::find(route.begin(), route.end(), coordinates[i]) != route.end()) {
              continue:
          }
          double angle = -1;
          if(route.size() >= 2) {
29
              angle = cross_angle(route[route.size() - 2], route.back(), coordinates[i]);
          if (route.empty() ||
              (route.size() < 2 | angle >= 90 | angle == 0))
                  ) {
              //Füge den Knoten hinzu
              route.push_back(coordinates[i]);
              //Wenn es eine Lösung mit der aktuellen Route gibt
              if (solve(route, coordinates)) {
                  return true;
              } else {
41
                  route.pop_back();
              }
43
          }
     }
45
  //Wenn es mit der aktuellen Route keine Lösung geben kann
  return false;
```

Methode graphFromLines

```
* Berechnet den Winkel zwischen den Vektoren von from_node nach over_node und over_node
    nach to_node
  * @param over_node der zweite Knoten
  * @param to_node der dritte Knoten (Zielknoten)
  * @param from_node der erste Knoten
  st Oreturn false, wenn der Winkel der Kanten kleiner als 90° beträgt, sonst true
  double cross_angle(const pair<double, double> &from_node,
     12
     p = make_pair(over_node.first - from_node.first,
                 over_node.second - from_node.second);
     q = make_pair(to_node.first - over_node.first,
                 to_node.second - over_node.second);
     double angle = acos(
            18
20
     ) * 180 / M_PI; //Umrechnung von Radian nach Grad
22
     if(angle > 180) {
        angle = 180 - angle;
24
     }
26
     return angle;
 }
```

Methode graphFromLines